MECHANIQUE

0000

DEL'ABBI

JANTET



1-1-6-3-6-3

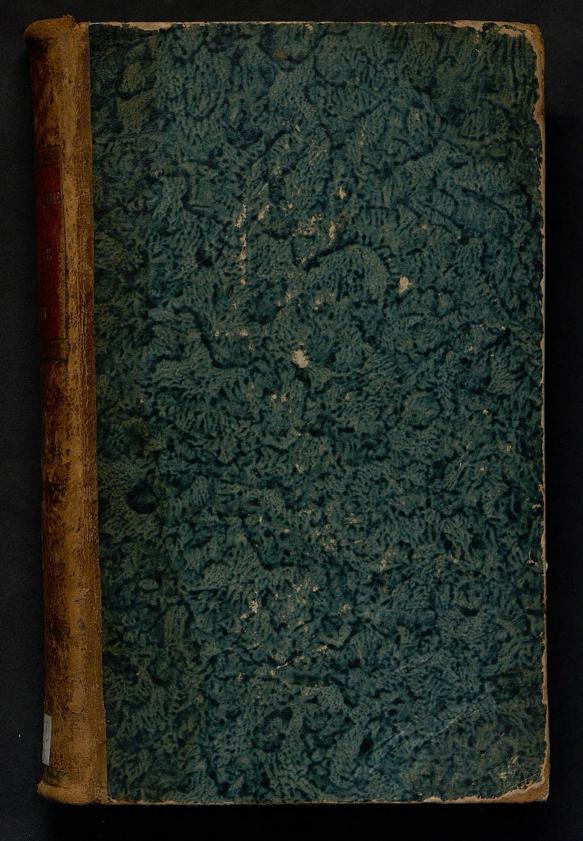
ITARD 123

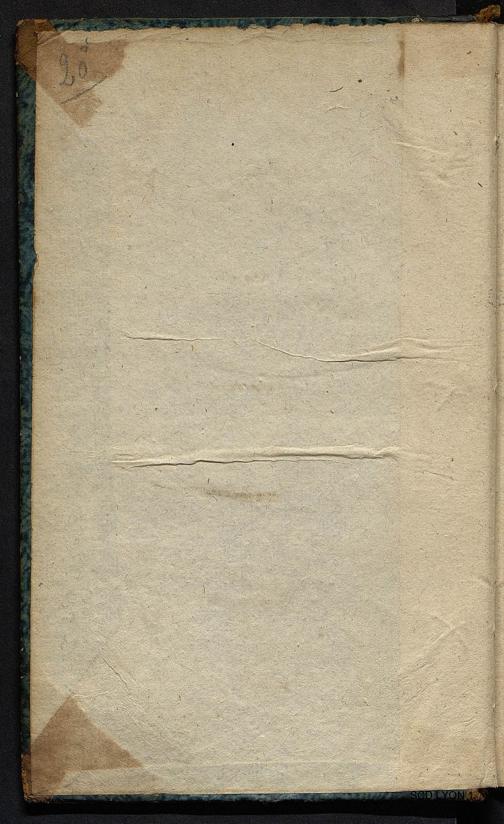
SCD LYON

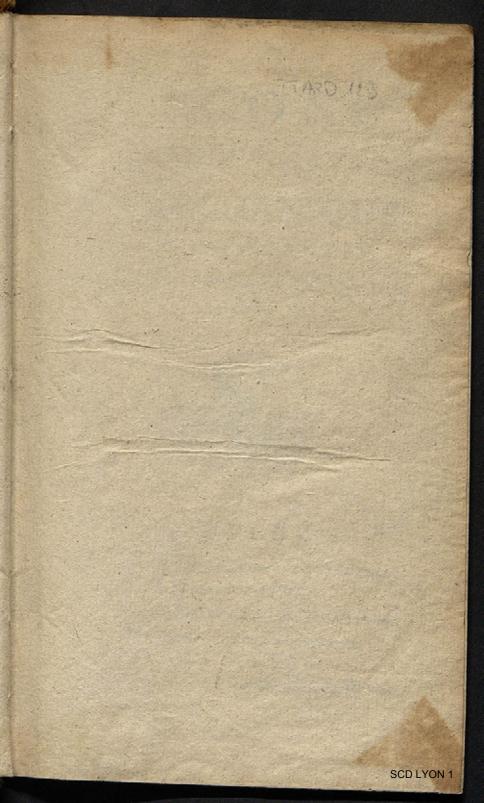


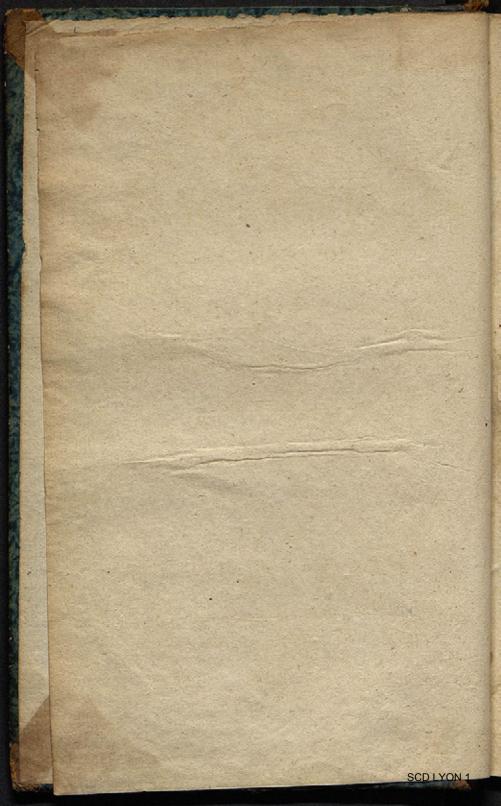












# LEÇONS

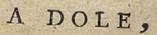
ÉLÉMENTAIRES

## DE MÉCHANIQUE,

PAR M. L'ABBÉ JANTET,

Professeur de Philosophie au Collége royal de Dole.







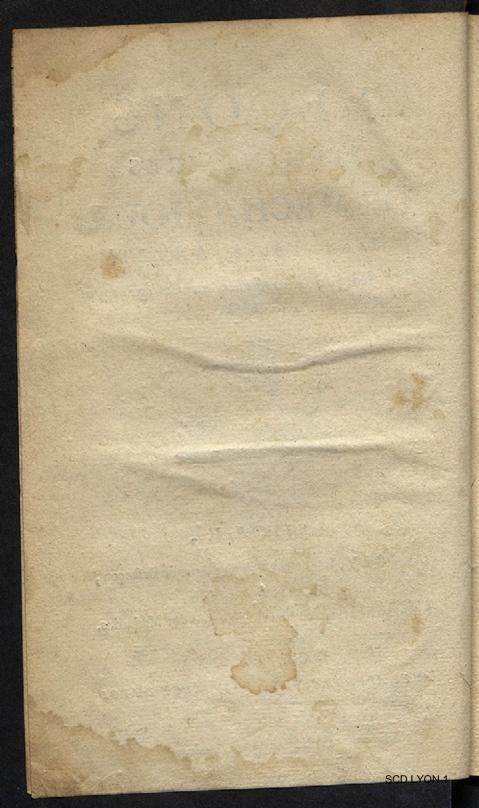
Chez J O L Y, Imprimeur-Libraire, rue de Befançon;

Et se trouve à PARIS,

Chez BARBOU, Imprimeur-Lib., rue des Mathurins.

M. DCC. LXXXV.

AVEC APPROBATION & PRIVILEGE DU ROI



### PRÉFACE.

On convient aujourd'hui que la Méchanique des Corps Solides n'est fondée, tout au plus, que sur trois principes ou faits avoués de tout le monde & bien constatés par l'expérience. Après avoir développé les raifons métaphyfiques de ces principes, je donne les éléments de Statique: je déduis d'abord d'une feule proposition les loix générales de l'équilibre: j'expose ensuite les propriétés du centre de gravité, & ce qu'il y a de plus simple sur l'équilibre des machines. Les loix du mouvement uniforme, les principales découvertes de Galilée fur le mouvement des corps foumis à l'action de la pefanteur, la théorie élémentaire des forces centrales, & l'application de cette théorie au mouvement dans les Sections coniques, le mouvement du centre de gravité, le choc des corps, & les obstacles que peuvent éprouver les corps en mouvement, font les objets que j'ai cru devoir traiter dans la Dynamique.

Le principe d'égalité de pression prouvé par toutes les expériences faites sur les sluides, sans qu'il soit peut-être possible de le démontrer par le raisonnement, est une vérité dont l'Hydrostatique entière est la conséquence. Je déduis de ce principe les loix de l'équilibre des sluides incompressibles ou élas-

tiques foumis à l'action libre de leur pesanteur, & celles de l'équilibre des fluides avec les corps solides qui y sont plongés. Ensin je finis par donner une légère idée de l'Hydraulique, en exposant ce qu'il y a de plus facile à comprendre sur le mouvement des sluides qui s'écoulent ou qui jaillissent par de petits ajutages, sur la percussion des fluides & sur la réfraction des corps qui passent d'un milieu dans un autre.

J'avoue avec reconnoissance avoir profité, pour composer ces Leçons, des meilleurs Ouvrages qu'on ait publiés jusqu'à présent sur la Méchanique. Les Cours de MM. Boffut & Bezout en particulier, & les différents Traités de M. d'Alembert, m'ont été d'une grande utilité. Je n'ai cependant pas prétendu donner un simple extrair. En choisissant dans les Ouvrages de ces grands Géomètres, ce qui pouvoit convenir à mon objet, j'ai tâché de le disposer suivant l'ordre qui m'a paru le plus avantageux à mes Elèves, & de le présenter, généralement parlant, sous une forme nouvelle. J'ai même donné un affez grand nombre de démonstrations, que je n'ai rencontrées dans aucun Livre élémentaire, & dont j'ai fait usage pour mettre plus à la portée des Commençants différentes propositions très-essentielles pour l'intelligence de la Physique,



## TABLE

### DES TITRES

Contenus en cet Ouvrage.

DÉFINITIONS & NOTIONS GÉNÉRALES
Page 1000

### PREMIÈRE PARTIE.

De la Méchanique des Corps Solides.

CHAPITRE I. Des Principes qui servent de fondement à la Méchanique,

	1000
CHAPITRE II. Eléments de Statique,	
ARTICLE I. Des loix générales de l'Equilibre	29 :h:a
ARTICLE II. Du Centre de gravité des Corps,	
APTICIPILI D. P.F. ::	74
ARTICLE III. De l'Equilibre des Machines,	93
Section I. De la Machine Funiculaire	ibid.
Section II. Du Levier,	
Coding III D	105
Section III. De la Poulie,	120
Section IV. Du Tour,	126
Section V. Du Plan incliné,	120
Co: Ju Fian incline,	134
Section VI. De la Vis,	140
Section VII D. C.:	200000
	148

CHAPITRE III. Eléments de Dynamique,	153
ARTICLE I. Des Ioix du Mouvement,	ibid.
Section I. Du Mouvement uniforme,	154
Section II. Du Mouvement accéléré ou retardé	, 157
Du Mouvement uniformément accéléré ou ret	ardé,
and when he all	1)0
en général,  Du Mouvement des Corps pesants qui tor	mbent
fuivant des lignes verticales,	170
Du Mouvement des Corps pesants le long des	
	176
inclinés,  Du mouvement des Corps pesants le long de	
	181
faces courbes,	186
Du Mouvement des Projectiles,	194
Du Mouvement des Pendules,	
Section III. Du Mouvement des Corps so	0.10
nar des forces centrales,	
Du Mouvement dans des Trajectoires quelco	nques ;
	2,0
Du Mouvement dans les Sections coniques	, 232
Section IV. Du Mouvement des Centres de g	gravité,
	272
Section V. Du Choc des Corps ,	297
Du Choc des Corps parfaitement durs &	de celui
des corps parfaitement mous,	298
Du Choc des Corps élastiques,	308
Section VI. De la Réflexion des Corps,	328

TABLE.	vij
ARTICLE II. Des obstacles qu'un Corps en	тои-
vement peut éprouver,	330
Section I. De l'Inertie des Corps,	331
Section II. Du Frottement,	334
Section III. De la Roideur des Cordes,	352
SECONDE PARTI	E.
De la Méchanique des Fluides.	
NOTIONS générales,	355
CHAPITRE I. De l'Hydrostatique,	364
ARTICLE I. De l'Equilibre des Fluides incon	ipres-
fibles	365
ARTICLE II. De l'Equilibre des Fluides élasti	ques,
The County William County	386
ARTICLE III. De l'Equilibre des Fluides av	ec les
Solides qui y sont plongés,	395
CHAPITRE II. De l'Hydraulique,	411
ARTICLE I. De l'Ecoulement des Fluides	qui
sortent de leurs réservoirs par des orifices,	412
ARTICLE II. Du Mouvement des Eaux ja	illif-
Santes,	43r
ARTICLE III. De la Percussion & de la I	Réfif-
tance des Fluides,	442
ARTICLE IV. De la Réfraction des Corps,	445.
Fin de la Table,	

#### ERRATA.

Pag. Lig. Fautes: Corrections:

28 12 dune force, lifez, d'une force.

29 6 coprs, lifez, corps.

58 13 digonale, lifez, diagonale.

109 9 une puissance S, lisez, une puissance S'

132 8 ou qui étant, lisez, & qui étant.

161 4 l'équation S, lisez, l'équation s.

267 6 ordonné, lisez, ordonnée.

283 22 proportions, lifez, propositions.

Nota. Ces deux dernières fautes ne se sont glissées que dans quelques exemplaires.

295 5 seroit, lisez, seroient.

345 17 davavantage, lisez, davantage.

422 12 expimée, lisez, exprimée.



## LEÇONS

ÉLÉMENTAIRES

## DE MÉCHANIQUE.

DÉFINITIONS ET NOTIONS GÉNÉRALES.

I.

A MÉCHANIQUE, prise dans le sens le plus étendu, est une science qui a pour objet les loix de l'équilibre & du mouvement des corps.

#### II.

Le mouvement est le passage d'un corps d'un lieu en un autre, d'une partie de l'étendue ou de l'espace en une autre partie. Le mouvement peut être absolu ou relatif. Un corps a un mouvement absolu, lorsqu'il répond successivement à différentes parties contiguës de l'espace infini, pénétrable &

îmmobile, que nous nous représentons comme le lieu des corps. Il a un mouvement relatif, lorsqu'il vient à changer de position par rapport à d'autres corps. Supposons un homme assis dans un bateau qui soit emporté dans l'espace infini d'orient en occident: cet homme aura un mouvement absolu, mais il n'aura aucun mouvement relatif, puisqu'il sera toujours dans la même position par rapport aux différentes parties du bateau. Que l'homme dont nous parlons se promène dans le bateau en avançant vers l'occident, il aura un mouvement absolu dans l'espace, & un mouvement relatif par rapport au bateau. Enfin, que le même homme avance vers l'orient, d'une quantité égale à celle dont le bateau est emporté vers l'occident : il aura un mouvement relatif, sans avoir de mouvement abfolu.

III;

L'ESPACE qu'un corps en mouvement parcourt dans un tems donné, est ce qu'on appelle la vîtesse de ce corps. Si deux corps en mouvement parcourent des espaces égaux dans un tems déterminé, dans une séconde, par exemple, ils ont la même vîtesse. Si dans le même tems ils parcourent des espaces inégaux, les vîtesses ne sont pas les mêmes. Celui qui parcourt un plus grand espace, a plus de vîtesse; & celui qui parcourt un moindre espace, en a moins. La vîtesse d'un corps n'est donc grande

ou petite, que relativement à la vîtesse d'un autre corps.

On voit de plus, que pour juger de la vîtesse d'un corps, il faut connoître & l'espace parcouru & le tems employé à parcourir cet espace. On m'annonce qu'un homme a fait dix lieues. Cet exposé ne sussit pas pour me faire connoître sa vîtesse; il faut encore accuser pendant combien d'heures il a marché. De même si je savois qu'un homme a marché pendant trois heures, je ne pourrois rien décider sur sa vîtesse, à moins que je ne connusse en même tems le chemin qu'il a fait.

#### IV.

Les vîtesses de deux corps en mouvement, comparées l'une à l'autre, sont toujours entr'elles, comme les espaces parcourus divisés par les tems employés à les parcourir. Pour le démontrer, soit un mobile A dont on suppose la vîtesse V, & qui parcoure l'espace S pendant un tems T. V sera donc l'espace parcouru dans un tems donné, dans une seconde, par exemple, & S sera l'espace total parcouru pendant le nombre de secondes contenues dans le tems T. Or si l'on répète l'espace V autant de sois qu'il y a de secondes dans le tems T, c'estadire, si l'on multiplie V par T, il est évident qu'on aura l'espace entier S parcouru pendant ce tems. Donc  $V \times T = S$ ; & en divisant par T, on

aura 
$$V = \frac{S}{T}$$
,

Maintenant si l'on suppose un autre mobile B dont la vîtesse soit v, & qui parcoure l'espace s pendant un nombre de secondes t, on trouvera de même  $v = \frac{s}{t}$ .

Donc  $V: v:: \frac{S}{T}: \frac{s}{t}$ . Cette proportion est évidente, puisque les deux antécédents sont égaux par l'équation  $V = \frac{S}{T}$ , & que les conséquents sont aussi égaux par l'équation  $v = \frac{s}{t}$ .

#### V.

L'équation VT = S nous apprend évidemment que l'on a l'espace parcouru, en multipliant la vîtesse par le tems. L'équation  $V = \frac{S}{T}$  nous apprend de même, que l'on a la vîtesse d'un corps, en divisant l'espace par le tems. Si dans cette dernière équation on multiplie l'un & l'autre membre par la fraction  $\frac{T}{V}$ ; on aura  $T = \frac{S}{V}$ . Donc on a le tems pendant lequel a duré le mouvement, en divisant l'espace parcouru par la vîtesse.

Dans la proportion  $V: v :: \frac{S}{T}: \frac{s}{t}$ , que nous venons de démontrer ci-dessus, on peut multiplier les deux antécédents par T, & les deux conséquens

par t, sans détruire la proportion; & l'on aura VT:vt::S:s. Ce qui fait voir que les espaces parcourus par deux mobiles, sont en raison composée des tems & des vîtesses.

Dans la même proportion  $V: v: \frac{S}{T}: \frac{s}{t}$ , on peut multiplier les deux antécédents par la fraction  $\frac{T}{V}$ , & les conféquents par la fraction  $\frac{t}{V}$ . Alors on aura  $T: t: \frac{S}{V}: \frac{s}{v}$ . Donc les tems pendant lesquels dure le mouvement, sont en raison directe des espaces & en raison inverse des vîtesses. Car les fractions  $\frac{S}{V}$ ,  $\frac{s}{v}$  font en raison directe de leurs numérateurs, & en raison réciproque de leurs dénominateurs.

#### VI.

It est évident que l'espace ne peut contenir une quantité de nature différente, telle que le tems. Ainsi quand nous disons que les vîtesses sont comme les espaces divisés par les tems, cela signifie que les vîtesses font comme les nombres concrets ou abstraits qui expriment les mesures des espaces, divisés par les nombres abstraits qui expriment les mesures des tems. Que le globe A parcoure 20 toises en 4 secondes, & le globe B 16 toises en 2 secondes; la vîtesse du premier sera à la vîtesse du

second, comme 5 toises sont à 8 toises, ou sim-

plement comme 5 à 8.

Au reste, pour avoir le rapport des vîtesses, les espaces doivent être évalués en mesures de même espèce, comme en toises, pieds, pouces, &c; &c semblablement, il faut réduire les tems en mesures de même genre, comme en heures, minutes, secondes, &c.

VII.

On distingue dans un corps la masse, le volume & la densité. La masse est la somme des parties matérielles dont le corps est composé. Le volume est l'espace apparent qu'il occupe, ou, ce qui revient au même, c'est le nombre de pieds, de pouces cubiques, &c. qu'il paroît occuper. La densité est la quantité de matière qu'il contient sous un volume donné, par exemple, sous un pied ou pouce cubique.

D'après ces définitions, il est aisé de conclure que les densités de deux corps sont comme les masses divisées par les volumes. Car soient deux corps A & B dont les masses, volumes & densités soient respectivement M, V, D; m, v, d. Puisque D n'est autre chose que la quantité de matière contenue sous l'unité de volume, sous un pouce cubique, par exemple, il est évident qu'en répétant cette quantité de matière autant de sois qu'il y a de pouces cubiques dans le corps, on aura la masse totale.

qu'il falloit démontrer,  $D:d::\frac{M}{V}:\frac{m}{v}$ 

#### VIII.

On voit donc que les denfités de deux corps sont en raison directe des masses & en raison inverse des volumes. La proportion DV:dv:M:m; fait voir de plus, que les masses de deux corps sont en raison composée des densités & des volumes. Si on divise dans cette proportion les antécédents par D & les conséquents par d, on aura V:v:M:m

ce qui nous apprend encore, que les volumes de deux corps sont en raison directe des masses & en raison réciproque des densités. Enfin de ces trois choses, la masse, le volume & la densité d'un corps, deux étant connues, on a toujours la troissème par l'équation DV = M.

On comprend affez que dans la comparaison qu'on fait des densités de deux corps, les volumes doivent être exprimés en mesures de même est pèce.

A 4

#### IX.

On appelle force ou puissance en méchanique; tout ce qui peut changer l'état d'un corps, soit pour le faire passer du repos au mouvement, ou réciproquement du mouvement au repos, soit enfin pour faire varier ce mouvement d'une manière quelconque

#### X.

On entend par fystème de corps, l'assemblage de plusieurs corps liés ensemble par des fils, par des verges ou de toute autre manière, & assujettis par là à ne former qu'un même tout, dont aucune partie ne peut éprouver d'action sans que les autres n'en éprouvent aussi. Et semblablement on appelle système de forces, l'assemblage de plusieurs forces qui agissent à la fois sur un corps ou sur un système de corps, soit en s'aidant, soit en se compattant.

#### XI.

L'équilibre est l'état d'un corps ou d'un système de corps sollicité au mouvement par des sorces qui se détruisent mutuellement, ou dont l'esse est détruit par des obstacles insurmontables. L'état d'équilibre suppose donc des puissances qui agissent sur un corps, & dont les essorts soient anéantis.

#### XII.

LE repos est l'état d'un corps ou d'un système de corps, dont toutes les parties demeurent dans la même place, sans qu'aucune soit sollicitée au mouvement.

Les corps dont on confidère le mouvement & l'équilibre étant ou folides ou fluides, on peut divifer affez naturellement la Méchanique en deux parties, dont l'une ait pour objet les folides & l'autre les fluides.



## PREMIÈRE PARTIE.

DE LA MÉCHANIQUE

#### DES SOLIDES.

A Méchanique des solides comprend la Stasique, dont l'équilibre est l'objet; & la Dynamique, dont l'objet sont les propriétés du mouvement. Ces parties sont sondées l'une & l'autre sur trois faits, qu'on a nommés les principes de la sorce d'inertie, de l'équilibre, & du mouvement composé. Nous commencerons par exposer ces principes; nous traiterons ensuite de la Statique & de la Dynamique.

#### CHAPITRE PREMIER.

Des Principes qui servent de fondement à la Méchanique.

#### XIII.

PREMIER PRINCIPE FONDAMENTAL. Tout corps persistera dans son état, soit de repos, soit de mouvement, à moins qu'une cause étrangère ne l'en fasse changer.

1º Il est évident que si un corps est en repos, il y persistera, à moins qu'une cause étrangère ne l'en tire. Car un corps ne peut se déterminer de lui-même au mouvement, puisqu'il n'y a pas de raison pour qu'il se meuve d'un côté plutôt que d'un autre.

De-là il s'enfuit que si un corps reçoit du mouvement par quelque cause que ce puisse être, il ne pourra de lui-même accélérer ou retarder ce mouvement.

2º Un corps mis une fois en mouvement par une cause quelconque, doit y persister toujours uniformément & en ligne droite, tant qu'une nouvelle cause différente de celle qui l'a mis en mouvement, n'agira pas sur lui; c'est-à-dire, qu'à moins qu'une cause étrangère & différente de la cause motrice n'agisse sur corps, il se mouvra perpétuellement en ligne droite & parcourra en tems égaux des espaces égaux.

Car ou l'action indivisible & instantanée de la cause motrice au commencement du mouvement, suffit pour faire parcourir au corps un certain espace, ou le corps a besoin pour se mouvoir, de l'action continuée de la cause motrice.

Dans le premier cas, il est visible que l'espace parcouru ne peut être qu'une ligne droite décrite uniformément par le corps mu. Car par la supposition, passé le premier instant, l'action de la cause motrice n'existe plus, & le mouvement néanmoins subsiste encore: il sera donc nécessairement unisorme, puisqu'un corps ne peut accélérer ni retarder son mouvement de lui-même. De plus, il n'y a pas de raison pour que le corps s'écarte a droite plutôt qu'à gauche; donc dans ce premier cas, où l'on suppose qu'il soit capable de se mouvoir de luimême pendant un certain tems indépendamment de la cause motrice, il se mouvra de lui-même unissormément & en ligne droite.

Or un corps qui peut se mouvoir de lui-même unisormément & en ligne droite pendant un ceratain tems, doit continuer perpétuellement à se mouvoir de la même manière, si rien ne l'en empêche. Car supposons que ce corps ait parcouru unisormément un certain espace, par exemple, trois pouces; à la fin du troissième pouce il se trouve précisément dans le même état, qu'à la fin du second, si ce n'est qu'il se trouve dans un autre lieu: donc il doit arriver au corps la même chose que quand il étoit à la fin du second pouce. Or à la fin du second pouce il lui est arrivé de parcourir de lui-même & unisormément le troissème: donc à la fin du troissème il devra parcourir unisormément le quatrième, & ainsi de suite.

Donc si l'action première & instantanée de la

cause motrice est capable de mouvoir le corps, il sera mu unisormément & en ligne droite, tant qu'une nouvelle cause ne l'en empêchera pas.

Dans le fecond cas, puisqu'on suppose qu'aucune cause étrangère & différente de la cause motrice n'agit sur le corps, rien ne détermine donc
la cause motrice à augmenter ni à diminuer; d'où
il s'ensuit que son action continuée sera unisorme
& constante, & qu'ainsi pendant le tems qu'elle
agira, le corps se mouvra en ligne droite & unisormément. Or la même raison qui a fait agir la cause
motrice constamment & unisormément pendant un
certain tems, subsissant toujours tant que rien ne
s'oppose à son action, il est clair que cette action
doit demeurer continuellement la même, & produire constamment le même effet.

Donc en général un corps mis en mouvement par quelque cause que ce soit, y persistera toujours uniformément & en ligne droite, tant qu'aucune cause nouvelle n'agira pas sur lui.

Le principe de la force d'inertie est d'ailleurs un fait qui peut se prouver par l'expérience. Nous voyons 1° que les corps en repos y demeurent tant que rien ne les en tire; & si quelquesois il arrive qu'un corps soit mu sans que nous connoissions la cause qui le meut, nous sommes en droit de juger & par l'analogie & par l'unisormité des loix de la nature, que cette cause, quoique non

apparente, n'en est pas moins réelle. 2° Quoiqu'il n'y ait point de corps qui conserve éternellement son mouvement, parce qu'il y a toujours des causes qui le ralentissent peu à peu, comme le frottement & la résissance de l'air; cependant nous voyons qu'un corps en mouvement y persiste d'autant plus long-tems, que les causes qui retardent ce mouvement sont moindres: d'où nous pouvons conclure que le mouvement ne siniroit point, si les causes rétardatrices étoient nulles.

La ligne droite qu'un corps décrit ou tend à décrire est nommée sa direction.

#### XIV.

SECOND PRINCIPE FONDAMENTAL. Si deux forces P & Q (Fig. 1.) dont les directions font un angle droit, agissent à la fois sur un corps ou point A; que la force P soit telle que par son action sur le mobile, elle puisse seule lui faire parcourir uniformément A B dans un tems déterminé, comme d'une seconde, & la force Q telle qu'elle puisse seule lui faire parcourir AC; je dis que par l'action composée de ces deux forces, le mobile décrira uniformément & dans le même tems la diagonale AD du parallélogramme qui a pour côtés ces mêmes lignes AB, AC.

1º Il est évident que la ligne que décrira le mobile, sera dans le plan des lignes AB, AC,

puisqu'il n'y a pas de raison pourquoi elle s'écarte de ce plan plutôt d'un côté que de l'autre.

2º Si la puissance Q agissoit seule sur le mobile A, son action l'éloigneroit de la ligne AB, d'une quantité AC, pendant une seconde; c'est ce qu'on suppose. Or l'action simultanée de la puissance P ne peut pas empêcher que le mobile en vertu de la force Q ne s'éloigne de AB d'une quantité AC. Car la direction de la puissance P étant perpendiculaire sur EAC, direction de la puissance Q; elle ne penche ni vers C ni vers E, & il n'y a point de raison pourquoi elle porte le mobile vers l'un ou l'autre de ces points. Donc si par le point C on tire CD, parallèle à la ligne AB, le mobile à la fin de la feconde fera nécessairement fur quelque point de cette ligne CD, qui dans toute fon étendue est éloignée de AB d'une quantité égale à AC.

On démontrera par un raisonnement semblable, que l'action de la puissance Q ne peut empêcher le mobile de s'écarter de AC d'une quantité AB, en vertu de la puissance P; donc si par le point B on tire BD parallèle à la ligne AC, le mobile au bout d'une seconde se trouvera sur quelque point de BD. Mais il n'y a que le point D, qui soit tout à la sois sur CD & sur BD; donc le mobile au bout d'une seconde, sera en D.

3º Le mobile se mouvant de A en D ne s'écar-

tera pas de la diagonale AD, & son mouvement fera uniforme. Car fi nous appelons T une feconde, z le tems qu'il employeroit à venir de A en c en vertu de la seule force Q, ou de A en b en vertu de la seule force P, & que nous achevions le parallélogramme Abdc, il est évident par ce que nous venons de démontrer, que le mobile doit, à la fin du tems t, se trouver à l'extrémité d de la diagonale Ad. Or puisque les forces Q & P, séparément prifes, font mouvoir le mobile uniformément, les espaces parcourus en conséquence de leurs actions pendant un tems double, triple, quadruple, &c., feront doubles, triples, quadruples, &c., c'est-à-dire, que ces espaces seront comme les tems employés à les parcourir. Nous aurons donc la suite des raisons égales, T: 1: AC: Ac · AB Ab, ou T: 1: AC Ac CD cd, parce que les côtés oppofés de parallélogramme sont égaux. Mais on démontre en géométrie qu'on ne peut pas avoir la proportion AC: Ac: CD: cd, à moins que le point d ne soit sur la ligne droite qui joint les points A & D. Donc le mobile ne peut pas s'écarter de la diagonale.

De plus les triangles semblables ACD, Acd, donnent  $AD:Ad:Ac:Ac:T:\iota$ ; donc les espaces que le mobile décrit en suivant la diagonale, sont comme les tems employés à les décrire; donc il se meut uniformément.

X V.

#### X V.

COROLLAIRE I. Puifque les deux forces P & Q agissant conjointement sur le mobile, n'ont d'autre effet que de lui faire parcourir la diagonale AD, il s'ensuit qu'à deux forces dont les directions font un angle droit, on peut toujours en substituer une seule, pourvu que celle-ci puisse faire parcourir au mobile la diagonale d'un parallélogramme rectangle, dont les côtés seroient décrits dans le même tems, chacun séparément, par l'action de la force dont il est la direction. Et l'on pourra pareillement considérer une force unique capable de faire parcourir une ligne AD, comme le réfultat de deux autres forces P & O dont les directions feroient entr'elles un angle droit, & qui seroient capables de faire parcourir séparément les côtés AB, AC d'un parallélogramme dont AD est la diagonale. Par conséquent on pourra toujours à la force capable de faire décrire AD, en substituer deux autres qui soient capables, l'une de faire décrire AB & l'autre AC.

Souvent pour abréger l'expression, on appelle les sorces par les noms des lignes qu'elles sont capables de faire parcourir. On dira donc la sorce AB, la sorce AC, &c., pour exprimer les sorces capables de faire décrire dans un certain tems les lignes AB, AC, &c.

Observons encore qu'on appelle force résultante ou composée, celle qui est capable de produire seule dans un corps le même esset, que produiroient plusieurs autres forces agissantes conjointement sur le même corps; & l'on donne à cellesci le nom de forces composantes. Ainsi la force AD, capable de faire parcourir la diagonale du parallelogramme rectangle ABDC, est la résultante ou la force composée des puissances AB, AC; & ces puissances sont les forces composantes de la puissance AD.

#### X V I.

COROLLAIRE II. Si un mobile A (Fig. 2.) est follicité en même tems par deux forces suivant la même direction, & qu'elles soient capables de lui faire parcourir séparément l'une la ligne AI, l'autre la ligne AL, ce mobile, en vertu de leur action composée, décrira la ligne AD, égale à la somme de AI & de AL.

En effet, on ne peut pas avoir AD = AI + AL, qu'on ne suppose AL = ID. Par les points I, L, menons les lignes IB, LC, perpendiculaires à la diagonale, & moyennes proportionnelles entre AL & LD, & joignons les points A, C, D, B, par des lignes qui formeront un parallélogramme rectangle, dont AD fera diagonale. Achevons de plus les parallélogrammes rectangles AIBH, ALCG,

en tirant les lignes BH, CG, parallèles, & la ligne HAG, perpendiculaire à la diagonale.

Cela posé, le mobile sollicité par les deux sorces AI, AL, est dans le même cas que s'il étoit sollicité par les quatre sorces AI, AL, AH, AG, puisque les deux dernières de ces sorces étant égales & diamétralement opposées, ne peuvent avoir aucun esse. Or le mobile sollicité par les quatre sorces AI, AL, AH, AG, est dans le même cas que s'il n'étoit soumis qu'à l'action de deux sorces AB, AC; puisque AB (Num. XV.) est la résultante des sorces AI, AH, & que AC est la résultante des forces AI, AH, & que AC est la résultante des forces AI, AI, sera mu de la même manière qu'en vertu des forces AB, AC; donc il décrira exactement la diagonale AD = AI + AL.

On voit donc que la résultante de deux forces qui agissent à la fois suivant la même ligne & dans le même sens, est égale à la somme de ces forces. Comparant cette résultante avec une troissème force semblablement dirigée, on trouvera de même, que l'espace parcouru en vertu de l'action composée, sera la somme des espaces que seroient parcourir les forces séparément prises, & l'on démontrera la même chose pour tant de puissances qu'on voudra

#### XVII.

COROLLAIRE III. Un mobile A (Fig. 3.)

sollicité par deux forces diamétralement opposées; & capables de lui faire parcourir séparément, dans un tems donné, les espaces AD, AL, ne parcourra dans le même tems, en vertu de leur action composée, que l'espace AI = AD - AL.

Car la force capable de faire parcourir AD, produit le même effet que deux forces dont l'une feroit parcourir AI, & l'autre ID=AL. Or la force capable de faire parcourir ID, est détruite par la force capable de faire parcourir AL, puisqu'on suppose ces forces égales & diamétralement opposées: donc le mobile est dans le même état, que s'il n'étoit follicité que par une force capable de lui faire parcourir AI, dans le tems donné.

#### XVIII

COROLLAIRE IV. Soit que les directions des deux forces P & Q qui agissent en même tems sur un mobile A, fassent un angle aigu (Fig. 4.); ou un angle obtus (Fig. 5.), ce mobile décrira la diagonale du parallélogramme ABDC, dont les côtés marquent sur les directions de ces forces les effets dont elles sont capables séparément : & il décrira cette diagonale dans le même tems que, par l'action de l'une quelconque de ces deux forces, il eut décrit le côté qui représente cette dernière force.

En effet, concevons que par le point A on mêne

la ligne HAG perpendiculaire à la diagonale AD, & que par les points C & B on mène les lignes CG. BH parallèles, & les lignes CL, BI perpendiculaires à la même diagonale. Au lieu de la force P, repréfentée par AB diagonale du parallélogramme rectangle AHBI, on peut ( Num. X V. ) prendre les deux forces AH & AI. Par la même raison, au lieu de la puissance Q représentée par la diagonale AC du parallélogramme rectangle AGCL, on peut prendre les deux forces AG, AL. On peut donc aux deux forces P & Q, substituer les quatre forces AH, AI, AG, AL; & cellés-ci ne peuvent manquer d'avoir la même résultante que ces deux-là. Or de ces quatre forces, les deux AH, AG ne contribuent en rien à la résultante, puisqu'elles agissent suivant des directions opposées, & qu'elles sont égales. Pour reconnoître leur égalité, confidérons les triangles BDI, CAL: le côté BD de l'un est égal au côté AC de l'autre, parce qu'ils sont des côtés opposés de parallélogramme: les angles en I & en L font droits, & les angles CAL, BDI font égaux, parce qu'ils font alternes-internes (Fig. 4.) & alternes-externes (Fig. 5.); donc les troissèmes angles ACL, DBI, sont nécessairement égaux; ainsi que les côtés homologues des deux triangles. Nous avons donc AL = DI, & CL = BI. Donc auffi AG = AH.

Quant aux deux forces AI, AL, comme elles font dirigées suivant une même ligne, l'effer qui en résulte doit être la somme AI + AL des deux effets (Fig. 4.), parce que ces forces agissent dans le même sens; & doit être la différence AI - AL (Fig. 5.), parce qu'elles agissent en sens contraires. Or dans la Fig. 4, AI + AL = AI + DI = AD, puisque nous venons de démontrer que AL = DI; & par la même raison (Fig. 5.) AI - AL = AI - DI = AD. Donc les deux forces P & Q, capables de saire parcourir les côtés d'un parallélogramme, ont dans tous les cas pour résultante, la force AD, qui seroit parcourir la diagonale.

#### XIX.

COROLLAIRE V. Deux puissances composantes & leur résultante, sont entr'elles chacune comme le sinus de l'angle compris entre les directions des deux autres.

Soient, par exemple, (Fig. 6.), les deux puiffances composances P, Q, & leur résultante R. Je dis qu'on aura P: fin. QAR: Q: fin. PAR

: R ! fin. Q A P.

Car, (Num. XVIII.), P:AB::Q:AC::R:AD; on parce que AC=BD, on a P:AB::Q:BD::R:AD. Or dans le triangle ABD, les côtés AB,BD,AD font proportionnels aux finus des angles opposés ADB; BAD, ABD: ainfi dans la fuite précédente de raifons égales, on peut substituer les sinus de ces angles à la place de leurs côtés opposés; & l'on aura P: fin. ADB: Q: fin. BAD: R: fin. ABD. Mais fin. ADB= fin. QAR, puifque ces angles sont alternes-internes entre parallèles: de même fin. ABD= fin. QAP, puifque les sinus des angles qui sont supplément l'un de l'autre, sont égaux. Donc on a P: sin. QAR: Q: sin. PAR: R: sin. QAP.

XX.

TROISIÈME PRINCIPE FONDAMENTAL. Si deux corps dont les vîtesses sont en raison inverse de leurs masses, ont des directions opposées, de telle manière que l'un ne puisse se mouvoir sans déplacer l'autre, il y aura équilibre entre ces deux corps.

1° Si les deux corps sont égaux & leurs vitesses égales, il est évident qu'ils resteront tous deux en repos. Car alors tout étant égal de part & d'autre, il n'y a point de raison pourquoi l'un de ces corps l'emporte sur l'autre.

2º Si la masse du premier est double, triple, quadruple, &c., de la masse du second, & que la vitesse de celui-ci soit double, triple, quadruple, &c., de la vitesse du premier, il y aura pareillement équilibre entr'eux. Que la masse du premier soit, par exemple, 5 m & sa vitesse v, tandis que la

B 4

masse du second sera m & sa vîtesse 5  $\nu$ . Il est évident qu'on peut regarder la masse 5 m du premier comme composée de 5 masses m, qui auroient chacune la vîtesse  $\nu$ , & qu'en nommant F la force employée pour mouvoir chacune de ces masses avec la vîtesse  $\nu$ , la force nécessaire pour mouvoir la masse entière avec la même vîtesse, sera 5 F. Pareillement, F étant la force qui donneroit la vîtesse  $\nu$  à la seconde masse m, il saudroit (Num. XVI.) une force exprimée par 5 F, pour lui donner une vîtesse 5  $\nu$ . Donc les deux mobiles dans le cas proposé seront animés de forces égales, qui ayant des directions opposées, se détruiront.

On voit qu'on peut employer un semblable raifonnement, pour démontrer qu'il y aura équilibre dans tout autre cas où la masse du premier corps sera multiple de celle du second, les vîtesses étant réciproquement proportionnelles aux masses.

Au reste, pour que la démonstration ne souffre aucune difficulté, on peut supposer que les deux corps sont des parallélipipèdes rectangles, de bases égales & semblables, & de différente longueur, (Fig. 7.), qui se choquent par leurs bases. Nous verrons ailleurs que le principe est généralement vrai, quelle que soit la figure des corps.

3° Si l'une des masses n'est pas multiple de l'autre, mais que ces masses soient entr'elles dans le rapport de tels nombres qu'on voudra, il y aura toujours

équilibre, pourvu qu'elles foient en raison inverse des vitesses. On peut le démontrer pour tous les cas, comme nous allons le démontrer pour le fuivant. Supposons que la masse du premier corps soit am & sa vîtesse 8v; que la masse du second soir 4m & sa vîtesse 6v. Il est clair que la force qui anime l'un & l'autre de ces corps, est égale à celle qui animeroit un autre corps dont la masse seroit m & la vîtesse 24v. Car la masse 3 m étant triple de la masse m, la vîtesse 24 v est triple de la vîtesse 8 v; & de même la masse 4 m étant quadruple de m, 24 v est aussi quadruple de 6 v. Donc les forces qui animent les deux corps proposés, seront égales à une troisième force, & par conséquent égales entr'elles; & puisqu'elles sont diamétralement opposées, elles se détruiront. Donc les deux corps seront en équilibre.

#### XXI.

COROLLAIRE I. On appelle quantité de mouvement d'un corps, le produit de sa masse par sa vîtesse. Or les vitesses de deux corps ne peuvent pas être en raison inverse des masses, que les produits des masses par les vîtesses ne soient égaux, & qu'il n'y ait par conséquent égalité entre les quantités de mouvement des deux corps. Donc il y a équilibre, lorsque deux corps agissent en sens contraires & qu'ils ont des quantités égales de mouvement.

## XXII.

COROLLAIRE II. Nous ne pouvons juger des forces qui agissent sur les corps, que par les essets qu'elles produisent: & dans le fond, pour déterminer les loix de l'équilibre & du mouvement, il suffit d'estimer les raports des sorces par ceux de seurs essets, comme on le verra dans la suite de cet ouvrage. Or le troissème principe sondamental que nous venons de démontrer, nous donne le moyen de représenter ainsi les sorces par leurs essets, & d'en avoir une juste mesure. Car ou les corps dont on veut comparer les sorces, ont la même vîtesse, ou leurs vîtesses sont dissérentes.

Dans le premier cas, il est évident que l'effet produit dans l'un & l'autre corps, n'est autre chose que la vîtesse communiquée à tous les points de la masse, ou répétée autant de sois qu'il y a de points dans la masse; ou, ce qui est encore la même chose, le produit de la vîtesse par la masse, produit qui constitue la quantité de mouvement. En mesurant donc par leurs essets les sorces de deux corps mus avec la même vîtesse, nous aurons la proportion suivante: la force du premier corps est à la force du second, comme la quantité de mouvement du premier est à la quantité de mouvement du second.

Dans le second cas, où l'on suppose que les

vîtesses des deux mobiles sont dissérentes, on trouvera encore que les effets qui représentent les forces, sont comme les quantités de mouvement. En esset, soient M & V la masse & la vîtesse du premier corps A; m & v la masse & la vîtesse du du second B. Si nous supposions un troisième corps

C dont la vîtesse fût V & dont là masse fût  $\frac{mv}{V}$ 

sa force seroit égale à celle du corps B, puisque les masses de B & de C seroient en raison inverse des vîtesses. Or la force du corps A & celle du corps C, seroient entr'elles comme les quantités de mouvement dont ces corps sont animés, puisqu'ils auroient l'un & l'autre même vîtesse; c'est-à-dire, que la force de A seroit à la force de C, comme

MV est à  $\frac{mv}{V} \times V$ , ou comme MV est à mv.

Donc aussi la force de A feroit à la force de B, comme MV est à mv, ou comme la quantité de mouvement du premier est à la quantité de mouvement du second.

#### XXIII.

REMARQUE. On distingue deux sortes de forces, savoir les sorces vives ou motrices, qui produisent un mouvement réel & actuel; & les sorces mortes ou de pression, qui tendent seulement à imprimer du mouvement, & qui n'en produisent

pas, parce que leur effet est détruit par la résistance de quelque obstacle, ou par d'autres sorces opposées. Les vîtesses qui résultent des premières, s'appellent vîtesses réelles; les vîtesses que les secondes tendent à produire, s'appellent vîtesses virtuelles. Un boulet sortant de la bouche du canon, est animé d'une force vive: l'effort qu'exerce à chaque instant un globe soutenu par une table qui l'empêche de descendre, est une force morte. On voit (Num. XXII.) qu'on peut avoir l'expression d'une force vive, en multipliant la masse du corps par sa vîtesse réelle, & l'expression dune force morte, en multipliant pareillement la masse du corps par sa vîtesse virtuelle.



# CHAPITRE II.

# ÉLÉMENS DE STATIQUE.

LA Statique a pour objet l'équilibre des corps. Nous déterminerons d'abord qu'elle doit être la valeur, la position & direction de plusieurs puis-sances qui agissent sur un coprs, pour que leurs efforts se détruisent. Cette partie comprendra les loix générales de l'équilibre. Nous déduirons ensuite de ces loix les propriétés du centre de gravité des corps, & les conditions d'équilibre dans les dissérentes machines dont on fait usage en Méchanique.

# ARTICLE PREMIER.

# Des Loix générales de l'Équilibre.

Nous avons déjà vu que si un corps est sollicité en sens diamétralement opposés par des sorces égales, il sera nécessairement en équilibre. C'est de ce principe très-simple & très-évident que nous allons déduire les loix de l'équilibre.

# XXIV.

On appelle moment d'une puissance, le produit de cette puissance par la distance de sa direction à

un point, à une ligne, à un plan. Ainsi dans la Fig. 6, en supposant que EF marque la distance du point E à la direction AB, le produit  $P \times EF$  sera le moment de la puissance P relativement au point E. Les points, lignes, plans par rapport auxquels on considère les moments, s'appellent centres de moments, axes de moments, plans de moments.

#### XXV.

THÉORÈME. Le moment de la résultante de deux puissances par rapport à un point pris dans le plan de ces puissances, est égal à la somme ou à la différence de leurs moments, suivant qu'elles tendent à faire tourner autour de ce point dans le même sens ou dans des sens opposés.

Soient deux puissances composantes P & Q (Fig. 8, 9, 10.) représentées par les lignes AB, AC, dont la résultante R soit exprimée par la diagonale AD. On peut supposer le centre E des moments ou dans l'angle formé par les directions de ces puissances (Fig. 9.), ou dans l'angle formé par leurs directions prolongées (Fig. 10.), ou enfin supposer que le centre des moments soit pris hors de ces angles (Fig. 8.). On voit que dans les deux premiers cas, les puissances tendent à faire tourner autour du point E en sens opposés, & que dans le dernier elles tendent l'une & l'autre à faire tourner dans le même sens.

Pour démontrer le théorème, menons du point E les lignes EA, EB, ED aux fommets des angles A, B, D, & les lignes EF, EH, EG, perpendiculaires fur les directions AB, AC, AD des puiffances composantes & de la résultante. La ligne IH perpendiculaire comprise entre les côtés AC & BD du parallélogramme, marquera la hauteur du triangle ADC, en prenant AC pour base de ce triangle : car elle sera égale à la ligne DL abaissée perpendiculairement du sommet D sur AC: & puisque la furface d'un triangle est égale au demi – produit de la base par la hauteur, nous aurons dans les trois figures,  $EAD = \frac{AD \times EG}{2}$ ,  $EAB = \frac{AB \times EF}{2}$ 

 $ABD = ACD = \frac{AC \times IH}{2}, EBD = \frac{BD \times EI}{2}$ 

 $=\frac{AC \times EI}{2}$ , parce que AC=BD par la na-

ture du parallélogramme.

Cela pofé, nous aurons 1° (Fig. 8), EAD = EAB + EBD + ABD, c'est - à - dire,  $\frac{AD \times EG}{2} = \frac{AB \times EF}{2} + \frac{AC \times EI}{2} + \frac{AC \times IH}{2}$ 

Doublant tous les termes, & observant que  $AC \times EI + AC \times IH = AC \times EH$ , l'équation deviendra  $AD \times EG = AB \times EF + AC \times EH$ . Enfin substituant les puissances R, P, Q, au lieu des lignes AD, AB, AC, qui les représentent,

on aura  $R \times EG = P \times EF + Q \times EH$ . Donc si le centre des moments n'est pas compris dans l'angle sormé par les directions des puissances, ni dans son opposé au sommet, le moment de la résultante est égal à la somme des moments des puissances composantes.

2º Nous aurons dans la Fig. 9, EAD = ABD=EBD - EAB; c'est-à-dire,  $\frac{AD \times EG}{2}$ 

 $= \frac{AC \times IH}{2} - \frac{AC \times EI}{2} - \frac{AB \times EF}{2}.$  Mul-

tipliant par 2 l'un & l'autre membre, & observant que  $AC \times IH - AC \times EI = AC \times EH$ , on voit que l'équation devient  $AD \times EG = AC \times EH - AB \times EF$ , ou  $R \times EG = Q \times EH - P \times EF$ ; en mettant au lieu des lignes AD, AB, AC, les forces qu'elles représentent.

3° On peut faire un femblable raisonnement pour la Fig. 10. Car dans cette figure, EAD = EBD -ABD - EAB; c'est-à-dire,  $\frac{AD \times EG}{2}$ 

 $= \frac{AC \times EI}{2} - \frac{AC \times IH}{2} - \frac{AB \times EF}{2}$  Donc

puifque  $AC \times EI - AC \times IH = AC \times EH$ , nous aurons  $AD \times EG = AC \times EH - AB \times EF$ , ou  $R \times EG = Q \times EH - P \times EF$ .

On voit donc en général, que si les deux puissances composantes tendent à faire tourner dans le même même sens autour du point E, le moment de leur résultante est égal à la somme des moments de ces puissances; & que si les deux puissances composantes tendent à faire tourner en sens contraires, le moment de la résultante vaut la différence des moments de ces puissances.

Nous venons de trouver qu'en prenant le centre E des moments entre les directions de la résultante & de la puissance P, le moment de la résultante étoit égal au moment de la puissance Q, moins le moment de la puissance P. Si l'on prenoit le point E entre les directions de la résultante & de la puissance Q, on trouveroit pareillement que le moment de la résultante vaudroit le moment de la puissance P, moins le moment de la puissance P.

# XXVI.

COROLLAIRE I. Les moments de la résultante & de l'une des puissances composantes, considérés par rapport à un point pris sur la direction de l'autre puissance composante, sont égaux.

Car la perpendiculaire EF(Fig. 8.) est d'autant moindre, qu'on suppose le point E plus près de la direction AB; & cette perpendiculaire devient zéro, quand on suppose le point E sur cette direction (Fig. 11.). Donc alors dans l'équation  $R \times EG = P \times EF + Q \times EH$ , la quantité  $P \times EF$  devient nulle, & l'on a  $R \times EG = Q \times EH$ .

On tire de cette équation l'analogie R:Q EH: EG, qui fait voir que la réfultante & l'une des puissances composantes, sont en raison inverse des perpendiculaires abaissées sur leurs directions, d'un point pris sur la direction de l'autre puissance composante.

# XXVII.

COROLLAIRE II. Les moments des deux puissances composantes, par rapport à un point pris sur

la direction de leur résultante, sont égaux.

Car plus on suppose le point E (Fig. 9) près de la direction AD, moindre est la perpendiculaire EG; & cette perpendiculaire devient zéro, si on prend le point E sur la ligne AD (Fig. 12). Donc alors le moment de la réfultante est zéro; & comme il est égal à la différence des moments des puissances composantes, cette dissérence est nulle. Donc ces moments sont égaux, & l'on a  $P \times EF = Q \times EH$ .

Cette équation donne l'analogie P : Q : EH : EF; ce qui démontre que les deux puissances composantes sont en raison inverse des perpendiculaires menées sur leurs directions, d'un point pris dans la direction de la résultante.

# XXVIII.

COROLLAIRE III. Concevons que les directions des deux puissances composantes P, Q (Fig. 13 & 14) passent constamment par deux points M, N, & que leur point de concours A s'éloigne de plus en plus, suivant la direction prolongée A K de la résultante.

1º Il est évident que plus le point A s'éloignera; plus les directions des puissances composantes approcheront du parallélisme, de manière que si le point A s'éloignoit jusqu'à l'infini, ces directions deviendroient parallèles. Les forces P & Q (Fig. 13.) deviendroient donc des forces parallèles dirigées dans le même sens, comme on les voit dans la Fig. 15; & les forces P & Q (Fig. 14.) deviendroient des forces parallèles, dirigées en sens opposés, comme elles sont représentées dans la Fig. 16.

2º Le théorème & les corollaires précédents pourront s'appliquer à ces forces, quel que foit l'éloignement où l'on suppose le point A. Donc si l'on suppose ce point infiniment éloigné, & les forces P, Q, R, parallèles (Fig. 15 & 16), après avoir tiré des points E, E', E'', E''', des perpendiculaires sur leurs directions, on aura les équations suivantes:

 $R \times E'G' = P \times E'F' + Q \times E'H';$   $R \times E''G'' = Q \times E''H'' - P \times E''F'';$   $R \times E'''G''' = P \times E'''F''' - Q \times E'''H''';$   $P \times EG = Q \times GH;$   $P \times EH = R \times GH;$  $R \times EG = Q \times EH.$  Les trois dernières de ces équations donnent les proportions suivantes :

P:GH::Q:EG; P:GH::R:EH;R:EH::Q:EG.

D'où l'on tire la suite de raisons égales P: GH

:: Q: EG:: R: EH; ce qui nous apprend que
deux puissances parallèles & leur résultante, sont
proportionnelles chacune à la partie de la perpendiculaire comprise entre les directions des deux
autres.

Et puisque les parties IL, IK, KL, d'une oblique quelconque, interceptées entre les mêmes directions, sont entr'elles comme les parties EH, EG, GH, de la perpendiculaire, on pourra dire aussi que deux forces parallèles & leur résultante sont entr'elles chacune comme la partie d'une oblique, interceptée entre les directions des deux autres forces.

#### XXIX.

COROLLAIRE IV. La résultante de deux forces parallèles est égale à leur somme, si elles agissent dans le même sens, ou à leur dissérence, si elles agissent en sens contraires.

Pour le démontrer, supposons d'abord que les forces P & Q agissient dans le même sens (Fig. 15.). Dans la suite des raisons égales P; GH; Q; EG

:: R : EH, la fomme des deux premiers antécédents est à la somme de leurs conséquents, comme le troisième antécédent est à son conséquent; c'està-dire, P+Q:GH+EG::R:EH. Mais dans cette proportion les deux conséquents sont égaux; donc il y a égalité entre les deux antécédents. Donc R=P+Q.

Supposons ensuite que les forces P & Q (Fig. 16.) agissent en sens opposés. Dans la suite de raisons égales P : G H :: Q : E G :: R : E H, la dissérence des deux premiers antécédents sera à la disférence des deux premiers conséquents, comme le troissème antécédent est à son conséquent. Donc P - Q : G H - E G :: R : E H. Or il est évident que E H = G H - E G. Donc R = P - Q.

On peut remarquer ici que lorsque deux puissances parallèles agissent en sens contraires, la plus grande se trouve entre les directions de la résultante & de la plus petite. En effet, la puissance P (Fig. 16.) est proportionnelle à la ligne HG, tandis que les puissances Q, R, ne sont respectivement proportionnelles qu'aux parties EG, HE de cette ligne.

#### XXX.

COROLLAIRE V. On trouvera donc toujours la position de la résultante de deux sorces parallèles, en employant la proportion suivante, que nous avons démontrée Num. XXVIII. La résultante

est à la distance comprise entre les directions des forces composantes, comme l'une de ces forces est à la distance comprise entre les directions de l'autre

& de la résultante.

Car il est évident que la valeur & la position des forces composantes étant données, les trois premiers termes de cette proportion sont connus, & sont connoître le quatrième, qui est la distance de la résultante à la direction de l'une des forces composantes. Donc la position de la résultante est déterminée.

# XXXI.

COROLLAIRE VI. La résultante de sant de puissances parallèles qu'on voudra, est égale à la somme de celles qui sont dirigées en un sens, moins la somme de celles qui sont dirigées en sens opposé.

Pour le démontrer, supposons trois puissances P, Q, T, qui agissent dans un sens, & dont la résultante soit R. Supposons pareillement trois puissances S, V, Z, qui soient dirigées en sens opposé, & dont la résultante soit R'. Si l'on nomme r la résultante des deux puissances P, Q, on aura r = P + Q, parce que (Num. XXIX.) la résultante de deux puissances parallèles, dirigées dans le même sens, est égale à leur somme. Par la même raison, la résultante de la puissance r & de la puissance T fera r + T = P + Q + T: or la résultance T fera T fera T or la résultance T son la résultance

tante de la puissance r & de la puissance T est la résultante des trois puissances P, Q, T, parce que r représente P & Q dont elle est la résultante; donc R = P + Q + T.

On démontrera par un semblable raisonnement, que R' = S + V + Z. Cela posé, on peut regarder les deux résultantes R, R', comme deux puissances parallèles qui agissent en sens contraire donc (Num. XXIX) leur résultante que j'appelle R'', sera égale à leur dissérence; & si nous supposons que R soit plus grande que R', nous aurons R'' = R - R' = P + Q + T - S - V - Z; c'està-dire, que la résultante totale des forces parallèles est égale à la somme de celles qui agissent dans un sens, moins la somme de celles qui agissent en sens opposé.

Si l'on avoit supposé R' plus grande que R, on auroit eu R''=R'-R=S+V+Z-P-Q-T; d'où l'on auroit tiré la même conséquence.

Il est aisé de voir qu'on pourroit appliquer un raisonnement semblable, quel que sût le nombre des forces parallèles.

#### XXXII.

COROLLAIRE VII. Si on trouve la résultante de plusieurs forces composantes, & qu'on lui substitue une force égale dirigée sur la même ligne, mais en un sens diamétralement opposé, cette

C 4

nouvelle force fera équilibre à toutes les compo-

fantes.

Cela est évident: car la force qu'on substitueroit comme on vient de le proposer, étant égale & diamétralement opposée à la résultante de toutes les puissances composantes, feroit équilibre à cette résultante. Elle feroit donc équilibre à toutes les forces composantes, qui ne peuvent avoir que l'effet de leur résultante.

#### XXXIII.

COROLLAIRE VIII. Quelque nombre de forces que l'on ait; quelques grandeurs & quelques directions qu'elles aient, pourvu qu'elles soient toutes dans un même plan; le moment de la résultante de toutes ces forces, par rapport à tel point qu'on voudra, pris dans ce plan, sera toujours égal à la somme des moments des forces qui tendent à faire tourner dans un sens autour de ce point, moins la somme des moments de celles qui tendent à faire tourner dans un sens contraire.

Soient (Fig. 17.) les puissances quelconques P, Q, T, V, dont on suppose R la résultante. Prenons à volonté le point E pour centre des moments, & de ce point menons sur les directions des puissances les perpendiculaires EF, EH, EL, EI, EG. Supposons de plus, que r soit la résultante des deux puissances P, Q; & nommons m

fon moment; que r' foit la réfultante de r & de la puissance T, & nommons m' le moment de r'. R fera la réfultante de r' & de la puissance V. Cela posé, nous aurons par le théorème (Num. XXV.),

1° 
$$m=P \times EF+Q \times EH;$$
  
2°  $m'=m-T \times EL;$   
3°  $R \times EG=m'-V \times EI.$ 

Dans ces équations, la fomme des premiers membres égale la fomme des feconds; c'est-à-dire, que  $m+m'+R\times E$   $G=P\times E$   $F+Q\times E$   $H+m-T\times E$   $L+m'-V\times E$  I. Retranchant de part & d'autre m+m', il reste l'équation qu'il falloit démontrer  $R\times E$   $G=P\times E$   $F+Q\times E$   $H-T\times E$   $L-V\times E$  I.

#### XXXIV.

COROLLAIRE IX. Soient tant de puissances parallèles qu'on voudra, Z, V, P, T, Q (Fig. 18.), qui aient pour résultante une force R parallèle. Supposons de plus, que parmi les puissances composantes, il y en ait quelques-unes, par exemple, V & T, qui agissent en un sens, tandis que les autres sont dirigées en sens opposé.

Nous aurons 1° R=Z+P+Q-V-T, parce que (Num. XXXI) la réfultante de plu-fieurs forces parallèles est égale à la fomme de

celles qui agiffent dans un fens, moins la fomme de celles qui agiffent en fens contraire.

Nous aurons 2°  $R \times EG = P \times EF + Q$  $\times EH - T \times EL + V \times EI - Z \times ED$ , parce que le moment de la réfultante de plufieurs forces vaut les moments de celles qui tendent à faire tourner dans un fens autour du centre E, moins les moments de celles qui tendent à faire tourner en fens contraire.

## XXXV.

COROLLAIRE X. Si l'on divise par R la seconde équation du corollaire précédent, on aura

$$EG = \frac{P \times EF + O \times EH - T \times EL + V \times EI - Z \times ED}{R}$$
ou 
$$EG = \frac{P \times EF + O \times EH - T \times EL + V \times EI - Z \times ED}{Z + P + O - V - T}$$

Ainfi connoissant la valeur & la position de tant de puissances parallèles qu'on voudra, il est facile de trouver la valeur de leur résultante & la position de la ligne suivant laquelle elle agit. Car dans l'équation précédente, on connoît toutes les quantités qui forment le second membre. Donc on connoît la ligne E G, qui est la distance du centre des moments à la résultante.

#### XXXVL

COROLLAIRE XI. Veut - on favoir 1º quelle feroit la valeur de la distance EG du centre des

moments à la direction de la résultante, dans le cas où toutes les puissances agiroient dans le même sens? Qu'on fasse V=o, T=o, dans les équations du Corollaire X, & l'on trouvera

$$EG = \frac{P \times EF + Q \times EH - Z \times ED}{Z + P + Q};$$

ce qui nous apprend que la distance du centre des moments à la direction de la résultante, est égale à la différence des moments, divisée par la somme des forces.

2º Veut-on favoir quelle feroit la distance EG du centre des moments à la direction de la résultante, dans le cas où toutes les forces parallèles agiroient dans le même sens & seroient du même côté du centre des moments? Qu'on fasse V=0, T=0, Z=0, dans les équations du Corollaire X, & l'on aura

$$EG = \frac{P \times EF + Q \times EH}{P + Q};$$

ce qui nous apprend que la distance du centre des moments à la direction de la résultante, seroit égale à la somme des moments des forces, divisée par la somme de ces forces.

#### XXXVII

COROLLAIRE XII. Supposons à présent plusieurs puissances parallèles P, Q, T, V (Fig. 19.) qui agissent dans différents plans; & que l'une d'en-

tr'elles, par exemple T, agisse dans un sens contraire à celui dans lequel les autres sont dirigées.

1º Leur réfultante fera P+Q-T+V, comme nous l'avons démontré Num. XXXI.

2º Que l'on conçoive deux plans ABCD, ADEF, parallèles aux directions des puissances & dont l'un soit perpendiculaire à l'autre : que l'on conçoive de plus un troisième plan BAFG, perpendiculaire aux deux premiers. Je dis que la résultante R de toutes les puissances sera autant éloignée du plan ABCD, qu'elle en seroit éloignée si toutes les forces composantes agissoient dans l'interséction AF des deux autres plans, aux extrémités p', q', t', v' des lignes pp', qq', tt', v v', parallèles à l'interséction AB. (On suppose que P, q, t, v, sont les points où les directions des forces parallèles rencontrent le plan BAFG.)

En effer, si les puissances P & Q agissoient aux points p', q', leur résultante (Num. XXVIII.) passeroit par un point m', tel qu'on auroit la proportion P : Q : : q'm' : p'm'. Mais puisqu'on suppose que ces puissances agissent aux points p, q, leur résultante doit passer par un point m, tel qu'on ait la proportion P : Q : : q m : p m. Dans ces deux proportions la première raison est la même: donc les secondes raisons sont égales & donnent q'm' : p'm' : q m : p m. Donc les lignes pq, p'q' sont coupées proportionnellement aux points m & m'. Donc si

Fon mène la ligne mm', elle fera parallèle aux lignes pp', qq', AB, & par conféquent la direction de la réfultante qui passe par le point m fera autant éloignée du plan ABCD, que si les deux puissances P & Q étoient appliquées aux points p' & q'.

Pareillement la réfultante de la puissance T appliquée au point t', & de la puissance P+Q appliquée au point m', passeroit par un point n', tel qu'on auroit la proportion P+Q:T:t'n':m'n'. Mais puisqu'on suppose que ces puissances agissent aux points t, m, leur résultante passe par un point n tellement placé, qu'on ait la proportion P+Q:T:tn:mn. Donc t'n':m'n':tn:mn. Ainsi les lignes tn, t'n' sont coupées proportionnellement aux points m, m', & par consequent la ligne nn' est parallèle aux lignes mm', tt', AB. Donc la direction de la résultante des trois puissances, qui passe par le point n, sera autant éloignée du plan ABCD, que si les puissances T, P, Q étoient appliquées aux points t', p', q'.

On démontreroit par un femblable raisonnement, que la résultante R des quatre puissances P,Q,T,V, passe par quelque point r autant éloigné du plan ABCD, qu'en seroit éloigné le point r' par où elle passeroit, si les quatre puissances étoient appliquées aux points p', q', t', v'; & il est évident que la démonstration seroit applicable quel que sût le nombre des puissances parallèles.

COROLLAIRE XIII. Supposons comme dans le corollaire précédent, tant de puissances parallèles qu'on voudra, & qui agissent, si l'on veut, dans dissérents plans. Le moment de la résultante de ces puissances par rapport à un plan parallèle à leurs directions, est égal aux moments de celles qui tendent à faire tourner dans un sens autour de l'interséction de ce plan & d'un plan perpendiculaire aux directions des puissances, moins les moments de celles qui tendent à faire tourner en sens contraire autour de la même interséction.

Pour le démontrer, supposons (Fig. 19.) toutes choses comme dans le corollaire précédent, & menons des points p, q, t, v, r, les lignes pp'', qq'', tt'', vv'', rr'' perpendiculaires au plan des moments ABCD. Je dis qu'on aura l'équation,

 $R \times rr'' = P \times pp'' + Q \times qq'' - T \times tt'' - V \times vv''$ 

Car si les puissances P, Q, T, V agissoient aux points p', q', t', v', & qu'on regardât le point <math>A comme le centre des moments, on auroit (Num. XXIV.)

 $R \times Ar' = P \times Ap' + Q \times Aq' - T \times Ar' - V \times Av'$ 

Or dans cette équation, au lieu des lignes Ar', Ap', Aq', At', Av', on peut mettre les lignes rr'', pp'', qq'', tt'', vv'', qui leur font égales, & l'on aura l'équation qu'il falloit démontrer,

# DE MÉCHANIQUE. 47 $R \times rr'' = P \times pp'' + Q \times qq'' - T \times \iota\iota'' - V \times \nu\nu''.$

Dans cette équation, les deux derniers termes du fecond membre ont le figne négatif, parce que les puissances P & Q tendent à faire tourner dans un fens autour de AB, tandis que les puissances T & V tendent à faire tourner en fens opposé.

L'équation précédente divisée par R, donne

$$rr'' = \frac{P \times pp'' + Q \times qq'' - T \times \iota\iota\iota'' - V \times vv''}{R};$$
ou 
$$rr'' = \frac{P \times pp'' + Q \times qq'' - T \times \iota\iota\iota'' - V \times vv''}{P + Q - T + V};$$
parce que 
$$R = P + Q - T + V.$$

Donc si l'on connoît la valeur des puissances parallèles & leur position, ainsi que celle du plan des moments, on déterminera facilement la distance rr" de la résultante à ce plan, puisque le second membre de l'équation précédente ne contiendra que des quantités connues.

On trouveroit de même que la distance rr' de la résultante au plan ADEF, est exprimée par l'équation

$$rr' = \frac{P \times pp' + Q \times qq' - T \times u' + V \times vv'}{P + Q - T + V}.$$
X X X I X.

PROBLÈME I. Un mobile étant follicité par une force ou par plusieurs qui agissent suivant la même ligne, déterminer une nouvelle force qui le mette en équilibre.

SOLUTION. Si le mobile A (Fig. 20.) n'est follicité que par une force P suivant la ligne AB, il est évident qu'on le mettra en équilibre, en lui appliquant une force S égale à la force P, mais dirigée en sens diamétralement opposé.

Si plusieurs forces P, P', P'', &c. (Fig. 21.) follicitent le mobile A suivant la même ligne & dans le même sens, on pourra le mettre en équilibre, en lui appliquant en sens contraire une puis-

fance S = P + P' + P'', &c.

Enfin si plusieurs forces P, P', P'', &c., agissent sur le mobile dans le même sens & suivant la même ligne (Fig. 22.), tandis que d'autres puissances plus soibles Q, Q', Q'', &c., le sollicitent en sens opposé; on le mettra en équilibre, en ajoutant à ces dernières puissances une force conspirante S = P + P' + P'' &c. Q - Q' - Q'' &c.

# XL.

PROBLÈME II. Déterminer la valeur & la direction d'une force S (Fig. 6.), qui fasse équilibre à deux autres forces P & Q, dont les directions se rencontrent au centre du mobile A soumis à leur action.

SOLUTION. Si les puissances P & Q font respectivement exprimées par les lignes AB, AC, & & qu'on achève le parallélogramme ABDC, la résultante sera représentée par la diagonale AD. Cela

49

Cela posé, qu'on prolonge cette diagonale au-delà du point A, & qu'on applique au mobile, suivant cette direction prolongée, une puissance S représentée par la ligne AK de même longueur que la diagonale: le corps sera en équilibre. En esset, le corps sollicité par les forces AK, AD, qu'on suppose égales & diamétralement opposées, ne pourroit manquer d'être en équilibre: or les puissances AB, AC produisent le même esset que leur résultante AD. Donc le corps sollicité par les trois forces AB, AC, AK, sera nécessairement en équilibre.

XLI.

qui composent le triangle ABD, trois étant données, on peut, par les principes de la trigonométrie, trouver arithmétiquement les autres, lorsque des trois données, l'une au moins est un côté. Or les trois côtés AB, BD, AD, représentent les deux puissances composantes & la résultante; l'angle BAD est l'angle comprisentre les directions de la résultante & de la puissance P; l'angle ADB est égal à l'angle CAD comprisentre les directions de la résultante & de la puissance Q; & l'angle ABD est le supplément de l'angle BAC comprisentre les directions des deux puissances composantes. Donc de ces six choses, les deux puissances composantes, la résultante, les

deux angles formés par les directions de la réfultante & des puissances composantes, le supplément de l'angle compris entre les directions des puissances composantes, trois étant données, on déterminera arithmétiquement les trois autres, pourvu qu'on ait parmi les trois choses données, l'une des puissances P, Q, R.

Il ne resteroit quelque chose d'indéterminé, que dans le cas où l'on donneroit deux des puissances & un angle aigu opposé à la plus petite de ces

puissances.

## XLII.

PROBLÈME III. Déterminer la résultante de tant de puissances qu'on voudra, P, Q, T, V (Fig. 23.), qui concourent au même point A, & dont les valeurs sont représentées par les parties AB, AC, AE, AG, de leurs directions.

chève le parallélogramme ABDC, & la ligne AD représente la résultante des puissances AB, AC. Je prends donc, au lieu des forces P & Q, une puissance représentée par AD; & sur les lignes AD, AE, comme côtés contigus, je fais le parallélogramme ADFE. Menant la diagonale AF, elle représente la résultante des puissances AE, AD, AE, considerant la résultante des trois forces AE, AC, AB. Ensuite sur les lignes AF, AG,

comme côtés contigus du même angle, je fais le parallélogramme AFHG, & je mène la diagonale AH, qui repréfente la réfultante R des puissances AG, AF, ou des quatre puissances AG, AE, AC, AB. On trouveroit de même la résultante d'un nombre quelconque de puissances.

On pourra donc aisément trouver une puissance qui fasse équilibre à tant de forces qu'on voudra, dont les directions concourent toutes au même point. Il sussina de trouver, comme on vient de le faire, la résultante R des puissances données P, Q, T, V, &c., & d'appliquer au mobile, suivant la direction de cette résultante prolongée au-delà du point A, une force S=R, qui agisse de A en K. Car (Num. XXXII.), si après avoir trouvé la résultante de plusieurs puissances proposées, on lui substitue une force égale & dirigée en sens contraire, elle fera nécessairement équilibre à ces puissances. Cette remarque peut s'appliquer aux problèmes suivants.

# XLIII.

PROBLÈME IV. Déterminer la réfultante de deux puissances parallèles P & Q (Fig. 15 & 16.).

SOLUTION. 1° Si les deux puissances parallèles P, Q, sont dirigées dans le même sens (Fig. 15.); leur résultante R sera égale à leur somme P+Q; & si les deux puissances sont dirigées en sens opposé (Fig. 16.), leur résultante R vaudra leur dif-

D 2

férence P-Q, comme il a été démontré (Num. XXIX. ). Donc on connoîtra toujours facilement la valeur de la résultante.

2º Pour trouver la position de cette résultante, on fera la proportion suivante : la résultante connue est à la distance comprise entre les directions des deux puissances composantes, comme l'une de ces puissances composantes est à la distance comprise entre les directions de l'autre, & de la résultante. Nous avons démontré cette proportion ( Num. XXVIII. ).

Si l'on tiroit une oblique IKL (Fig. 15.), ou LIK (Fig. 16.), qui coupât les directions des deux puissances composantes, on pourroit déterminer sur cette oblique le point K, où passe la direction de la réfultante R, en faisant la proportion

R:IL::P:KL.

On voit par cette folution, que si les deux puisfances P, Q étoient appliquées à deux points I, L, d'une verge inflexible sans pesanteur, & qu'après avoir déterminé le point K, où passe la direction de la résultante, on appliquat à ce point une puissance S, égale & diamétralement opposée à la résultante, 1º cette réfultante feroit équilibre aux deux puissances P & Q, puisqu'elle détruiroit leur résultante; 2º on trouveroit toujours le point K, auquel on doit appliquer la puissance S, en faisant la proportion S=R:IL: P:LK.

#### XLIV.

PROBLÈME V. Déterminer la résultante de plusieurs puissances parallèles appliquées à différents points d'un système de corps, & dirigées dans le même sens.

SOLUTION. Supposons (Fig. 24.) un système de plusieurs corps A, B, C, D, liés par des verges infléxibles, sans pesanteur, & sollicités par les forces parallèles P, Q, T, V.

1° La réfultante X des puissances P, Q, sera P+Q; & l'on déterminera le point E de la ligne AB, par lequel passe sa direction, en faisant P+Q:P::AB:BE. Cela suit de ce qu'on vient de dire (Num. XLIII.).

2º La résultante Y des puissances X & T, sera X+T, ou P+Q+T; & l'on déterminera dans la ligne EC le point F, par lequel passe cette résultante, en faisant P+Q+T: EC: P+Q: FC.

3° La réfultante Z des puissances V & V, sera Y+V, ou P+Q+T+V; & l'on déterminera dans la ligne FD le point G, par lequel passe cette résultante, en faisant la proportion P+Q+T+V: FD: P+Q+T: GD.

La puissance Z = P + Q + T + V est la réfultante de toutes les puissances parallèles, dans la supposition que nous avons faite; & l'on voit aisément qu'il n'y auroit pas plus de difficulté à résoudre

le problême, dans le cas où l'on supposeroit un plus grand nombre de forces parallèles.

On pourroit aussi trouver la résultante Z par la méthode que nous employerons dans un moment pour résoudre le *Problème* VI; mais nous n'avons pas cru devoir omettre la folution précédente, parce qu'elle nous donne lieu de faire ici deux remarques importantes.

#### XLV.

REMARQUE I. Si les puissances P, Q, T, V, n'avoient pas agi sur le système de corps suivant les directions AP, BQ, CT, DV, mais suivant d'autres directions quelconques parallèles Ap, Bq, Ct, Dv, la réfultante des puissances P, Q, auroit toujours passé par le point E, & eût été dirigée suivant la ligne Ex, parallèle aux directions des puissances. De même la résultante des trois puissances P, Q, T, auroit toujours passé par le point F, & sa direction auroit été Fy. Pareillement la résultante des quatre puissances P, Q, T, V, auroit passé par le point G, & sa direction auroit été Gz. Donc dans tout système de corps sollicité par des forces parallèles, il y a un point G par où passera toujours la résultante de toutes les puissances parallèles, tant que le rapport de leurs valeurs ne changera pas, quelle que soit d'ailleurs leur direction. Donc ce point G se trouvera toujours dans la direction de la force qu'on employera pour faire équilibre à toutes les forces parallèles qui agissent sur le système de corps. Ce point remarquable peut s'appeler le centre des forces parallèles.

# XLVI.

REMARQUE II. Lorsqu'un corps se meut, ou tend à se mouvoir suivant une direction quelconque, on peut imaginer ce corps comme composé d'une infinité de parallélipipèdes rectangles égaux, & dont les côtés foient parallèles à la direction du corps. Ces parallélipipèdes se mouvront ou tendront à se mouvoir suivant leur longueur, avec une vîtesse égale à celle du corps, & l'on pourra les confidérer comme follicités par des forces parallèles égales. Chacune de ces forces étant le produit du parallélipipède élémentaire auquel elle est appliquée, par la vîtesse commune, la résultante de toutes ces forces sera la somme de tous les parallélipipèdes, ou la masse totale multipliée par la vîtesse du corps: ainsi cette résultante sera exprimée par la quantité de mouvement du corps. Mais il est évident, d'après la remarque précédente ( Num. XLV. ), que cette résultante peut toujours être censée agir dans le seul parallélipipède placé au centre des forces parallèles. Donc on voit aisément par-là, comment l'équilibre de deux corps se réduit à celui de deux parallélipipèdes à bases égales,

& par conséquent comment le troisième principe fondamental, démontré Num. XX., s'applique à des corps de figure quelconque.

## XLVII.

PROBLÈME VI. Déterminer la résultante de plusieurs puissances parallèles, soit qu'elles agissent toutes dans le même sens, soit qu'il y en ait qui agissent dans un sens contraire à celui des autres.

SOLUTION. Soient (Fig. 19.) les puissances parallèles P, Q, T, V, & supposons que la puissance T n'agisse pas dans le même sens que les autres. Concevons les trois plans ABCD, ADEF, ABGF, tels que nous les avons supposés Num. XXXVII.

1º On aura évidemment la réfultante R = P+Q+V-T.

2º La distance du plan ABCD à la direction de la résultante, sera

$$rr'' = \frac{P \times pp'' + Q \times gg'' - T \times uv'' - V \times vv''}{P + Q + V - T}.$$

3° La distance du plan ADEF à la direction de la résultante, sera

$$rr' = \frac{P \times pp' + Q \times qq' + V \times vv' - T \times tt'}{P + Q + V - T}.$$

Ainsi on connoîtra les valeurs des lignes rr", rr'. Tout cela est clair par ce que nous avons démontré Num. XXXVIII.

4° Qu'on prenne sur la ligne AF la partie Ar' = rr'', & qu'on mène la ligne r'r parallèle à la ligne AB. Qu'on prenne de même sur AB, la partie Ar'' = rr', & qu'on mène la ligne r''r parallèlement à la ligne AF. Les deux lignes r''r, r'r se rencontreront en un point r par où devra passer la direction de la résultante.

Je ne m'arrête pas au cas où toutes les puissances parallèles agiroient dans le même plan. Le problème se résoudroit alors sans difficulté, par ce que nous avons dit Num. XXXV.

## XLVIII.

PROBLÈME VII. Déterminer la résultante de plusieurs puissances qui agissent dans un même plan, suivant des directions quelconques.

SOLUTION. Soient les trois puissances P, Q, T, (Fig. 25.), représentées par les lignes AB, CD, EF, suivant les directions desquelles elles agissent.

1º Qu'on prolonge les directions des puissances P & Q jusqu'à leur point de concours d. Pour représenter la puissance P, on pourra prendre ad = AB. Car l'action d'une puissance est la même en quelque point de sa direction qu'on la suppose appliquée. De même, pour représenter la puissance Q, on pourra prendre cd = CD. Or il est évident que la résultante des puissances représentées par

ad & par cd, fera exprimée par la diagonale Gd du parallélogramme adcG: donc la valeur & la direction de cette diagonale Gd donneront la valeur & la direction de la réfultante des deux puiffances P & Q.

2º Qu'on prolonge les directions de la puissance T & de la résultante G d jusqu'au point H où elles se rencontrent. Pour représenter la puissance T, on pourra prendre eH = EF. De même, pour représenter la puissance exprimée par G d, on pourra prendre gH = G d. Or il est encore évident que la résultante des puissances exprimées par eH & par gH, est représentée par la digonale HR du parallélogramme HeRg: donc la valeur & la direction de la résultante HR feront la valeur & la direction de la résultante des trois puissances P, Q, T.

On voit par la comment on pourroit s'y prendre pour déterminer la réfultante d'un plus grand nombre de puissances.

XLIX.

PROBLÈME VIII. Décomposer une puissance donnée en deux autres, qui soient parallèles à deux lignes tirées dans un plan dans lequel agit cette puissance.

SOLUTION. Soit P (Fig. 26.) une puissance qu'on propose de décomposer en deux autres, dont l'une soit parallèle à la ligne OM & l'autre à la

ligne O N. Supposons que la valeur & la direction de la puissance P soient AD, & menons par le point A deux lignes AB, AC, parallèles aux lignes données. Menons de même par le point D les deux lignes DB, DC, parallèles à ces lignes données: on aura le parallélogramme ABDC, & l'on pourra prendre, au lieu de la puissance P représentée par la diagonale AD, les deux puissances AB, AC, parallèles aux deux lignes données OM, ON. On aura donc la décomposition qu'on demandoit.

#### L.

PROBLÈME IX. Décomposer une force donnée en trois autres perpendiculaires à trois plans, dont chacun est perpendiculaire aux deux autres.

SOLUTION. Soient (Fig. 27.) les trois plans EFGH, GHIK, FGKL, dont chacun foit perpendiculaire aux deux autres. Supposons que la puissance P qu'il s'agit de décomposer, soit représentée par la partie AD de sa direction, & qu'elle soit appliquée au point A du plan GHIK.

1º Menons par le point A la ligne indéfinie AB, perpendiculaire au plan GHIK; & du point D abaissons sur le même plan la perpendiculaire DC. Si l'on joint les points A, C, par la ligne AC, & qu'on tire ensuite du point D la ligne DB, parallèle à CA, on aura un parallélogramme ABDC. Donc au lieu de la puissance P, on pourra prendré

deux forces exprimées par AB & par AC, dont la première est perpendiculaire au plan GHIK, tandis que l'autre agit dans ce plan.

2º Que l'on décompose à présent la force AC en deux autres Aa, Ab, parallèles aux lignes HG, HI, ainsi que nous avons vu (Num. XLIX.) qu'on pouvoit le faire; & au lieu de la puissance P, on pourra évidemment en prendre trois autres AB, Aa, Ab, dont la première est perpendiculaire au plan GHIK, la seconde au plan FGKL, & la troissème au plan EFGH.

## LI.

PROBLÈME X. Décomposer une force donnée en deux forces parallèles, qui agissent dans le même plan qu'elle, & dont les directions passent par deux points donnés.

SOLUTION. Soit P (Fig. 28, 29.) la puisfance à décomposer, BP sa direction, A&C les points par lesquels doivent passer les directions des deux puissances Q & T dans lesquelles on veut décomposer P. Il s'agit de déterminer ce que doivent valoir Q & T, pour que P soit leur résultante. Or ayant mené une ligne ABC (Fig. 28.), ou ACB (Fig. 29.) qui coupe les directions des puissances P, Q, T, il est clair (Num. XXVIII.) que ces puissances doivent être proportionnelles chacune à la partie de cette sécante comprise entre les directions des deux autres. On aura donc les deux proportions fuivantes:

$$AC:P::BC:Q.$$
 $AC:P::AB:T.$ 

Dans ces proportions les trois premiers termes étant supposés connus, on aura la valeur des puiffances composantes Q & T; on aura, dis-je,

$$Q = \frac{P \times BC}{AC}$$
, &  $T = \frac{P \times AB}{AC}$ .

## LII.

PROBLÈME XI. Déterminer les conditions de l'équilibre de tant de puissances qu'on voudra, qui agissent toutes dans un plan qu'elles sollicitent au mouvement.

SOLUTION. Soit un plan MN (Fig. 30.) sollicité par quatre puissances P, Q, T, V, repréfentées par les parties AP, CQ, DT, BV de leurs directions. Il est évident que pour l'équilibre, il faut & il fuffit, que l'une des puissances, par exemple V, foit égale & diamétralement opposée suivant la même ligne, à la résultante des autres puissances P, Q, T. Cela posé, concevons que chacune des puissances données soit décomposée en deux autres parallèles aux deux lignes OM, ON, qui font entr'elles un angle droit : que P, par exemple, soit décomposée en p, p'exprimées par Ap, Ap'; Q en q; q' exprimées par Cq, Cq',

& ainsi des autres. Pour qu'il y ait équilibre, les conditions suivantes sont nécessaires & suffisent.

1º Chaque résultante des puissances parallèles doit être zéro.

2° Si l'on prend dans le plan un point quelconque E, les moments des puissances qui tendent à faire tourner le plan dans un sens autour de ce point, moins les moments de celles qui tendent à faire tourner en sens opposé, doivent être zéro.

La première condition est évidemment requise pour l'équilibre. En esset, si les deux résultantes des puissances parallèles n'étoient pas zéro séparément, la résultante totale ne seroit pas zéro ellemême, puisque deux résultantes partielles qui ont quelque valeur, & dont les directions sont un angle droit, donnent nécessairement une résultante totale exprimé par la diagonale du parallélogramme construit sur leurs directions. Donc pour l'équilibre du plan, il saut que chaque résultante des puissances parallèles soit zéro.

La feconde condition n'est pas moins requise pour l'équilibre. Car (Num. XXXIII.) la dissérence des moments dont il s'agit, doit être égale au moment de la résultante générale de toutes les puissances qui agissent dans le plan. Or, dans le cas de l'équilibre, cette résultante est nulle, & l'on peut supposer qu'elle soit dirigée suivant la ligne VG, comme nous l'avons observé ci-dessus; donc

en menant du point E la perpendiculaire E G fur la direction de la puissance V, le moment de la réfultante totale sera  $0 \times E$  G = 0: donc aussi la différence des moments des puissances qui tendent à faire tourner autour du point E, doit être zéro dans le cas de l'équilibre.

Enfin, si les deux conditions ont lieu, il y aura nécessairement équilibre dans le plan. Car il sussit pour l'équilibre, que la résultante de toutes les puissances qui sollicitent le plan, soit nulle par l'esset d'une destruction de forces faite dans la même ligue. Or si l'on suppose que la première condition ait lieu, la résultante est nulle, puisque les deux résultantes partielles des puissances parallèles ne peuvent être zéro, que leur résultante totale ne soit nulle: & si l'on suppose de plus que la seconde condition ait lieu, la résultante totale sera nulle par l'esset d'une destruction de forces faite dans la même ligne, & non par la suite d'une opposition de forces dans deux lignes parallèles.

En effet, quand la réfultante totale devient nulle par l'opposition de deux forces composantes parallèles, égales & dirigées en sens contraire, jamais la différence des moments dont il s'agit dans la seconde condition, n'est zéro. Supposons pour le démontrer, que la résultante des puissances P, Q, T, soit une force Z, égale & parallèle à la force V, mais qui agisse suivant la ligne FZ, en sens opposé

THEFT

à l'action de la force V. Si on prend le centre des moments en E" entre les directions des forces V & Z, les deux forces tendront à faire tourner dans le même sens autour de ce point, & leurs moments ne se détruiront pas. Si on prend le centre des moments en E' sur la direction de l'une des forces Z, le moment de cette force deviendra nul, & rien ne détruira le moment  $V \times E'G$  de l'autre. Enfin, si on prend le centre des moments en E hors des directions des deux puissances, la différence des moments fera  $V \times EG - Z \times EE'$ , qui évidemment n'est pas zéro, puisque V étant égal à Z, & EG plus grand que EE', le moment positif est plus grand que le négatif. Donc si la résultante Z des puissances P, Q, T, n'est pas opposée à la dernière force V suivant la même ligne. jamais la différence des moments de Z & de V, ou ce qui est la même chose, de P, Q, T, V, par rapport à un point pris dans le plan MN, ne fera zéro.

#### LIII.

REMARQUE. S'il y avoit dans le plan follicité par les puissances, un point fixe E, de manière que le plan ne pût recevoir qu'un mouvement de rotation autour de ce point, il suffiroit pour l'équilibre, que les moments des puissances qui tendent à faire tourner autour de ce point dans un sens, moins les moments de celles qui tendent à faire tourner tourner en sens contraire, sussent zéro. Car cette condition ayant lieu, on aura zéro pour le moment de la résultante, qui (Num. XXXIII.) est toujours égal à la dissérence des moments des puissances composantes. Donc il faudra que la résultante totale soit elle-même zéro, à cause d'une élision faite dans la même ligne, ou qu'elle passe par le point fixe E. Dans le premier cas, il y a évidemment équilibre. Dans le second, la résultante agira contre le point immobile, & sera détruite par sa résissance: donc elle ne pourra produire aucun mouvement dans le plan.

LIV.

PROBLÈME XII. Etant données tant de puiffances qu'on voudra, qui agissent dans disférents plans, suivant des directions quelconques, décomposer ces puissances en d'autres équivalentes qui n'agissent que dans trois plans, dont chacun soit perpendiculaire aux deux autres.

SOLUTION. Soient les trois plans HI, KL, MN (Fig. 31.), dont chacun est perpendiculaire aux deux autres, & dans lesquels doivent agir les puissances qu'on veut substituer aux puissances données.

1º Je décompose par le problème IX (Num. L.) chaque puissance donnée en trois autres perpendiculaires aux trois plans.

2º Soit P l'une des puissances qui, après cette

première décomposition, seront perpendiculaires au plan MN. Par le point V, où la direction de cette puissance rencontre ce plan, je tire la ligne SVT jusqu'aux intersections de MN avec les deux autres plans. Je peux (Num.II.) décomposer la puissance P en deux autres Q, R, qui passent par les points S, T, & qui feront dans les plans MI & KL. J'aurai  $Q = \frac{P \times VT}{ST}$  &  $R = \frac{P \times VS}{ST}$ 

On pourra traiter toutes les puissances perpendiculaires au plan MN comme la puissance P. On pourra décomposer pareillement les puissances perpendiculaires aux plans HI, KL. Donc il est toujours possible de décomposer par cette méthode, un nombre quelconque de puissances dirigées comme on voudra, en d'autres équivalentes, & qui n'agissent que dans trois plans, dont chacun soit perpendiculaire aux deux autres.

Pour comprendre le dernier problème, qui est le plus général de tous, il faut s'arrêter un moment aux remarques suivantes.

# L V.

REMARQUE I. Il est évident que la puissance Q qui agit dans le plan KL, tend à le mouvoir, & qu'elle le feroit tourner autour du point C, si ce point étoit immobile. De même, la puissance R, tend à mouvoir le plan HI, dans lequel

elle agit, & si le point C étoit fixe, elle feroit tourner le plan autour de ce point. Donc puisque la puissance P équivant aux deux puissances Q, R. dont elle est résultante, il est visible que cette puissance P, tend à imprimer un mouvement de rotation aux deux plans KL, HI, qui lui font parallèles. On peut dire la même chôse d'une autre puissance quelconque par rapport aux plans parallèles.

# LVI.

REMARQUE II. Soit P une puissance décomposée comme dans le problème précédent, en deux autres Q & R, qui agiffent dans les plans parallèles K L, HI. La puissance Q qui se trouve dans le plan KL, aura, par rapport à l'interfection C des trois plans, un moment égal à celui de la puifsance décomposée P, relativement à l'intersection DE des deux autres plans MN, HI.

En effet, la puissance P étant la résultante des forces Q, R, fon moment, par rapport au plan HI, ou par rapport à l'axe DE, vaut la fomme des moments de Q & de R. Mais la puissance R se trouvant dans le plan HI, son moment, par rapport à DE, est zéro. Donc le moment de P, par rapport à DE, est égal au moment de la puiffance Q; c'est-à-dire, qu'en abaissant du point V la perpendiculaire VY fur DE, on aura  $P \times VY$  $=Q \times CS$ .

En prenant la puissance R qui se trouve dans le plan HI, on prouveroit de meme, que son moment, par rapport au point C, est égal au moment de la puissance P, par rapport à l'intersection AB des deux autres plans. Donc, en abaissant du point V la perpendiculaire VZ sur AB, on auroit  $P \times VZ = R \times CT$ .

## LVII.

PROBLÈME XIII. Déterminer les conditions de l'équilibre de tant de puissances qu'on voudra, qui agissent sur un système de corps suivant des direc-

ions quelconques.

SOLUTION. Concevons (Fig. 31.) trois plans dont chacun foit perpendiculaire aux deux autres, & supposons qu'on ait décomposé toutes les puissances de manière que chacune agisse dans l'un de ces trois plans, & soit perpendiculaire à un autre de ces plans. Nous avons enseigné (Problème XII.) la manière de faire cette décomposition des puissances. Cela posé, voici les deux conditions qui sont nécessaires & qui suffisent pour l'équilibre.

1º Que la résultante des puissances perpendicu-

laires au même plan soit zéro.

2º Que les moments des puissances qui se trouvent dans le même plan, & qui tendent à le faire tourner dans un sens autour de l'intersection des deux autres plans, moins les moments de celles La première condition est nécessaire, parce que si la résultante de toutes les puissances perpendiculaires au même plan n'étoit pas zéro, cette résultante donneroit nécessairement du mouvement au système de corps, puisque cette résultante ne pourroit pas être détruite par les autres puissances qui font avec elle un angle droit. Done si la première condition n'avoit pas lieu, il n'y auroit pas équilibre dans le système de corps.

La feconde condition est requise, parce qu'il ne peut y avoir équilibre dans l'un des plans, dans KL, par exemple, à moins que la résultante de toutes les forces qui agissent dans ce plan ne soit nulle, à cause d'une destruction de ces forces saite dans la même ligne, ou que cette résultante ayant quelque valeur, ne soit détruite par les puissances qui agissent dans les autres plans MN, HI.

Dans le premier cas, le moment de la réfultante fera zéro, & les moments dont il s'agit dans la feconde condition, feront pareillement zéro, puifque (Num. XXXIII.) ils font toujours égaux à celui de la réfultante.

Dans le fecond cas, la réfultante des puissances qui agissent dans le plan KL, & qui devra être détruite par les puissances qui agissent dans les autres plans, passera nécessairement par le point C

où fe coupent les trois plans. En effet, pour que la résultante des puissances qui agissent dans le plan KL, soit détruite par la résultante des puissances qui se trouvent dans les autres plans, il faut que celle-ci fe trouve dans le plan KL, afin qu'elle puisse être diamétralement opposée à la première. De plus, cette réfultante des puissances qui sont dans les deux autres plans, passe nécessairement par un point de leur commune intersection DE. Donc puisque le point C est le seul point qui appartienne au plan KL, cette résultante passera par ce point, & ne pourra détruire la réfultante des puissances qu'on suppose dans KL, à moins que la direction de cette dernière ne passe par le même point C. ce qui rendra fon moment nul par rapport à ce point. Donc la différence des moments des puissances du plan KL, qui est toujours égale au moment de leur réfultante, sera zéro par rapport au point C.

On pourra appliquer aux puissances qui agissent dans les plans MN, HI, ce que nous avons dit de celles qui agissent dans le plan KL. Donc il faut que les deux conditions assignées aient lieu, pour que le système de corps soit en équilibre.

Il est visible de plus, que ces deux conditions suffisent pour l'équilibre. Car si la première a lieu, il n'y aura dans le système de corps aucun mouvement pour s'éloigner ni du plan MN, ni du plan KL, ni du plan HI, puisque les résultantes des

puissances perpendiculaires à ces trois plans serone zéro. Si la seconde condition a lieu en même tems, les trois réfultantes des forces qu'on suppose agir dans les trois plans, seront chacune zéro, par une destruction de forces faite dans chaque plan, fuivant la même ligne (Num. LII.); ou celles de ces trois réfultantes qui conferveront quelque valeur, pafferont par le point C, & dans ce cas, elles fe détruiront mutuellement au point de concours C; autrement leur réfultante totale donneroit un mouvement de translation au fystème de corps, & la première condition n'auroit pas lieu, ce qui est contre l'hypothèse. Donc les deux conditions ayant lieu à la fois, la réfultante des puissances qui agissent dans chaque plan, fera zéro, par une destruction de forces faite dans la même ligne; ce qui produira dans le fyslème de corps un équilibre absolu.

## LVIII.

REMARQUE I. Si dans un système de corps sollicité par dissérentes puissances, il se trouvoit un point sixe C autour duquel le système pût tourner en tous sens, la seconde des conditions que nous avons assignées, suffiroit pour l'équilibre: il suffiroit, dis-je, qu'en prenant les puissances qui agissent dans le même plan, la dissérence de leurs moments, par rapport au point sixe, sût zéro.

Car alors ( Num. LIII. ) les puissances qui agiront

dans chacun des plans, seront en équilibre. Donc il y aura aussi équilibre dans le système de corps qui n'est sollicité que par ces puissances.

# can ded 'c dancy L I X'

REMARQUE II. Nous avons supposé, pour démontrer les conditions de l'équilibre des puiffances qui agissent sur un système de corps, que ces puissances fussent réduites à d'autres, dont l'action se fit dans les trois plans KL, HI, MN, ce qui demande les deux décompositions qui sont l'objet des problèmes IX & XII. Mais on peut voir aisément, 1º que la somme des puissances qui, après la décomposition du problème IX, sont perpendiculaires à l'un des plans, est la même que celle des puissances perpendiculaires au même plan, après la décomposition du problème XII, puisqu'une puissance quelconque P, vaut les deux puisfances Q, R, qu'on lui substitue: 2º qu'après la décomposition du problème IX, les moments des puissances pour faire tourner autour d'une intersection des plans, sont les mêmes que ceux des puifsances qui, après la décomposition du problème XII, font tourner autour du point C. Car ( Num. LVI.), le moment de la puissance P, par rapport à l'intersection DE, est égal au moment de la puissance Q par rapport au point C; & le moment de la même puissance P, par rapport à l'intersection

# DE MÉCHANIQUE.

AB, est égal au moment de la puissance R par rapport au même point C.

On peut donc énoncer de la manière suivante, les conditions de l'équilibre d'un système de corps soumis à l'action de tant de puissances qu'on voudra: Ayant décomposé chaque force en d'autres perpendiculaires à trois plans qu'on imagine & qu'on suppose se couper à angles droits, il faut 1º que la résultante de toutes les forces perpendiculaires au même plan, soit zéro. Il faut 2º que les puissances perpendiculaires à deux quelconques des trois plans, soient tellement disposées, que la dissérence de leurs moments, par rapport à l'interfedion de ces deux plans, soit zéro.

## L X.

REMARQUE III. Etant données tant de forces qu'on voudra, chacune peut (Num. L.) fe décomposer en trois autres perpendiculaires à trois plans qui se coupent à angles droits. Après cette décomposition, toutes les forces perpendiculaires au même plan, se trouvant parallèles, pourront (Num. XLVII) se réduire à une seule Donc quel que soit le nombre des forces qui agissent sur un système de corps, on peut toujours les réduire à trois.

On pourroit même les réduire à deux. Car imaginant un plan qui fût rencontré par les directions de ces forces, & les concevant appliquées à ce plan, on pourroit décomposer chacune en deux autres, dont l'une seroit dans le plan, tandis que l'autre lui seroit perpendiculaire. C'est ainsi que nous avons décomposé (Num. L.) la puissance P (Fig. 27.) en deux autres AC, AB. Ensuite toutes les forces perpendiculaires au plan, seroient réductibles à une seule, par la méthode expliquée (Num. XLVII.); & les puissances qui agiroient dans le plan, se réduiroient à une seule par la méthode donnée (Num. XLVIII.).

On auroit ainsi, pour tant de puissances qu'on voudroit, deux résultantes générales, qu'on ne pourroit réduire à une seule force, que dans le cas où leurs directions concourroient au même point.

# ARTICLE II.

Du Centre de Gravité des Corps.

## LXI.

On appelle gravité ou pefanteur, la force en vertu de laquelle les corps abandonnés à eux-mêmes, descendent ou tendent à descendre vers le centre de la terre. Cette force agit sur tous les corps & sur toutes les molécules matérielles dont ils sont composés; & quoiqu'à parler rigoureusement, sa grandeur soit dissérente à dissérentes distances de

l'équateur & à différents éloignements du centre de la terre, les quantités dont elle diffère par ces causes, ne peuvent être sensibles dans les corps qui sont l'objet de la statique ordinaire. Ainsi nous considérerons ici la gravité, comme une sorce qui est la même dans toutes les parties des corps; c'est-à-dire, qui sollicite chaque molécule matérielle à descendre d'une même quantité dans un même tems.

On distingue la gravité simple, la gravité absolue & la gravité relative. La gravité simple est la force qui agit sur chaque molécule d'un corps. La gravité absolue est la résultante de toutes les gravités simples qui sollicitent les différentes molécules dont un corps est composé. Elle est la même chose que le poids de ce corps. La gravité relative est le poids d'un corps sous un volume donné. C'est, par exemple, ce que pèse un pouce cubique, un pied cubique, &c., d'un corps proposé.

## LXII.

On appelle ligne verticale, celle suivant laquelle tombent les corps en vertu de leur gravité; ligne horizontale, celle qui est perpendiculaire à la verticale; plan vertical, celui qui est mené par une ligne verticale; & plan horizontal celui qui est perpendiculaire à une ligne verticale.

## LXIII.

THÉORÈME. Un corps pefant quelconque peut

être considéré comme un système de corps sollicités par des forces parallèles.

En effet, puisqu'il n'est ici question que des corps folides, un corps pefant quelconque est composé d'un nombre infini, pour ainsi dire, d'éléments unis ensemble en vertu de la dureté; & chacun de ces éléments est follicité par sa gravité, qui est une force qui tend à le porter vers le centre de la terre Or les gravités auxquelles font foumis les divers éléments du même corps, doivent être regardées comme des forces sensiblement parallèles. Car leurs directions prolongées ne se réuniroient qu'au centre du globe terrestre; c'est-à-dire, qu'à une distance de près de 1500 lieues. On peut prouver aisément par le calcul, qu'en prenant sur la surface de la terre deux points éloignés de 16 toifes, & menant de ces points deux lignes au centre du globe, leur inclinaison seroit à peine d'une seconde. Donc on peut regarder comme sensiblement parallèles, les directions de gravités qui follicitent les parties élémentaires d'un même corps.

#### LXIV.

COROLLAIRE. Donc on peut appliquer aux corps pesants tout ce qu'on a démontré dans l'article précédent touchant les forces parallèles. Il suffira pour faire cette application, de considérer comme autant de forces parallèles les gravités

particulières des molécules élémentaires dont les corps sont composés.

Ainsi en concevant que A, B, C, D, &c., (Fig. 24.) soient les éléments d'un corps, & que les puissances parallèles P, Q, T, V, &c., soient les gravités ou les poids de ces éléments, nous pourrons tirer les conclusions suivantes:

1° Le poids total d'un corps eftégal à la somme des poids élémentaires dont il est composé. Car (Num. XLIV.) la résultante de toutes les forces P, Q, T, V, &c., est égale à la somme P+Q+T+V, &c.

2º Quelle que soit la position d'un corps, son poids total sera toujours le même. Car quelle que soit la position d'un corps, le poids de chaque molécule élémentaire est toujours le même. Donc la somme de tous les poids élémentaires, qui fait le poids total, est toujours le même.

3º Dans un corps pesant, il y a toujours un point unique où se coupent les directions de la résultante de tous les poids élémentaires, quelque situation qu'on donne au système; c'est-à-dire, que l'inclinaison du corps, par rapport à la direction verticale, étant supposée telle qu'on voudra, il y aura toujours un point où se couperont les directions de la résultante de tous les poids élémentaires. Car puisque tout corps pesant doit être regardé comme un système de corpuscules sollicités

par des forces parallèles, il aura nécessairement (Num. XLV.) un centre de ces forces parallèles, c'est-à-dire, un point où se couperont les directions de la résultante de tous les poids élémentaires, quelle que soit la situation du corps par rapport à ces directions. Ce point est ce qu'on appelle le centre de gravité.

4º Si l'on veut n'employer qu'une puissance pour mettre en équilibre & soutenir un corps pesant, de manière qu'il ne puisse prendre du mouvement en aucun sens, il faudra que la direction de cette puissance soit verticale, & de plus qu'elle passe par le centre de gravité du corps. Car, pour l'équilibre, il faut que la résultante de tous les poids élémentaires dont le corps est composé, soit détruite par une force égale & qui agisse dans la même ligne que cette résultante. Or cette résultante agit nécessairement suivant la ligne verticale menée par le centre de gravité. Donc la puissance propre à la détruire, agira en sens opposé suivant la même ligne.

On voit par là que si un corps A (Fig. 32.) est soutenu en équilibre par une corde ba, la direction prolongée de cette corde passera évidemment par le centre de gravité G.

5° On peut supposer que tout le poids d'un corps réside à son centre de gravité; ou, ce qui est la même chose, tous les poids élémentaires qui

forment le corps, ne produisent pas d'autre effet, que celui que produiroit un seul poids égal à leur somme & placé au centre de gravité du corps. En effet, plusieurs puissances parallèles qui agissent sur un système de corps, produisent le même effet que produiroit leur résultante: or les poids élémentaires sont des puissances parallèles dont la résultante vaut le poids total & passe toujours par le centre de gravité: donc ces poids élémentaires distribués dans toute l'étendue du corps, produisent précisément l'effet que produiroit le poids total placé au centre de gravité.

6° Le centre commun de gravité de deux corps A & B (Fig. 33.), se trouve toujours placé dans la ligne droite qui joint leurs centres particuliers de gravité a, b. En effet, on peut concevoir les poids de deux corps, comme deux forces parallèles appliquées à leurs centres de gravité a, b. Or le centre commun de deux forces parallèles appliquées constamment aux mêmes points d'un système, se trouve dans la droite qui joint ces points d'application. Cela est évident par ce que nous avons dit (Num. XLV.). Donc le centre de gravité des corps A & B sera dans quelque point e de la ligne ab.

7° On pourra trouver combien le centre commun de gravité est éloigné des centres particuliers des deux corps, en faisant cette proportion: La somme des deux poids A, B est à la distance a b de leurs centres parțiculiers de gravité, comme l'un de ces poids est à la distance comprise entre le centre de l'autre & le centre commun. Car la résultante des poids A, B vaut la somme A + B de ces poids, & passe par le point e, centre commun de gravité. Or, deux forces parallèles & leur résultante sont entr'elles, chacune comme la partie d'une ligne comprise entre les directions des deux autres (Num. XXVIII.). Donc A+B:ab:A:be:B:ae.

8° Soient plusieurs corps pesants A, B, C, D, (Fig. 34), dont les centres de gravité a, b, c, d, soient disposés dans une même ligne droite: leur centre commun de gravité G sera aussi dans la même ligne. De plus, la résultante de tous les poids sera A + B + C + D, & son moment, par rapport à un point quelconque E, pris dans la même ligne, sera égal à la différence des moments qu'ont les poids qui tendent à faire tourner en sens opposés. On aura donc (A+B+C+D) × EG = C × Ec + D × Ed - A × Ea - B × Eb; d'où l'on tire

 $EG = \frac{C \times Ec + D \times Ed - A \times Ea - B \times Eb}{A + B + C + D}.$ 

9° Si l'on a tant de corps qu'on voudra, dont les centres de gravité soient dans une même ligne droite, les moments des corps de part & d'autre du centre commun de gravité, pris par rapport à

ce point, feront égaux entr'eux. Car supposons que le point E (Fig. 34.) coı̈ncide avec le point G: dans l'équation que nous venons de trouver, nous aurons  $EG = \circ$ ; & par conséquent  $C \times Ec + D \times Ed - A \times Ea - B \times Eb = \circ$ , ce qui donne  $C \times Ec + D \times Ed = A \times Ea + B \times Eb$ .

dont les centres de gravité a, b, c, d foient placés, fi l'on veut, dans différents plans, & dont le centre commun de gravité foit le point G. La réfultante de tous ces poids qui passe par le point G, sera A+B+C+D; & son moment par rapport à un plan quelconque E F, sera égal à la différence des moments qu'ont les poids placés de part & d'autre du plan. Car supposons que tout le système soit disposé de manière que le plan E F soit vertical & parallèle à la direction de la gravité qui sollicite les poids dont il s'agit, & menons sur ce plan les perpendiculaires aa', bb', cc', dd', Gg'; on aura évidemment (Num. XXXVIII.), A+B+C+D  $\times Gg'=A\times aa'+B\times bb'-C\times cc'-D\times dd'$ .

Donc le centre de gravité G sera éloigné du plan EF d'une quantité

$$Gg' = \frac{A \times aa' + B \times bb' - C \times cc' - D \times dd'}{A + B + C + D}$$

11º Si un plan passe par le centre commun de gravité de tant de corps qu'on voudra, les corps placés de part & d'autre de ce plan, auront, par rapport à lui, des moments égaux. Car si l'on suppose que le plan EF passe par le point G, on aura dans l'équation précédente Gg'=0, ce qui donnera  $A \times aa' + B \times bb' - C \times cc' - D \times dd'=0$ ; d'où l'on tire  $A \times aa' + B \times bb' = C \times cc' + D \times dd'$ . Il est évident que la démonstration seroit la même, quand on supposeroit un plus grand nombre de corps.

On voit par là que si un corps pesant est coupé par un plan qui passe par le centre de gravité, les moments de tous les corpuscules élémentaires situés d'un côté du plan, seront égaux aux moments des corpuscules situés de l'autre côté. Car ces corpuscules peuvent être considérés comme autant de poids qui sont effort suivant des directions parallèles.

désigner les poids de plusieurs corps, désignoient ceux de plusieurs surfaces dont les centres particuliers de gravité suffent a, b, c, d, & dont le centre commun de gravité sût G, on auroit encore les équations précédentes. Donc la différence des moments de ces surfaces, par rapport à un plan EF, est égale au moment d'une surface A + B + C+D, dont le centre de gravité seroit aussi en G.

#### LXV.

PROBLÈME I. Déterminer par expérience le centre de gravité d'un corps.

SOLUTION. Suspendez ce corps par un cordon qui le soutienne successivement par deux points différents. Les directions prolongées du cordon passeront l'une & l'autre par le centre de gravité, (Num.LXIV.). Donc le centre de gravité se trouvera au point où se couperont ces directions prolongées.

Si le corps étoit trop considérable pour pouvoir être ainsi suspendu, on en feroit un autre semblable & plus petit. On détermineroit le centre de gravité dans celui-ci, comme nous venons de dire; ce qui feroit connoître proportionnellement la position du centre de gravité dans le grand corps.

On appelle ligne de direction, la verticale qui passe par le centre de gravité d'un corps.

### LXVI.

REMARQUE. Le centre de gravité des corps n'est pas toujours le même que leur centre de vo-lume. Il peut arriver que la densité soit différente dans les différentes parties d'un corps proposé. Qu'un globe, par exemple, soit composé de deux hémisphères, l'un d'or & l'autre d'argent. Alors le centre de gravité s'éloigne du centre de volume, en se portant vers la partie la plus dense; & l'on ne peut guères déterminer le centre de gravité, que par l'expérience. Mais quand la densité est la même dans toute l'étendue du corps, on peut

souvent trouver ce centre fort simplement, à l'aide de la géométrie, comme on verra dans les problèmes fuivants.

## LXVII

PROBLÈME II. Déterminer le centre commun de gravité de plusieurs corps A, B, C, D (Fig. 36.), dont on suppose qu'on connoisse les centres de gra-

vité particuliers a, b, c, d.

SOLUTION. Imaginons trois plans FEKL; LHIK, FLHZ, dont chacun foit perpendiculaire aux deux autres, & qui comprennent, fi l'on veut, les corps proposés dans leur angle solide. Soit G le centre commun de gravité de ces corps. Puisque leur position est donnée, on connoît leur distance à chacun des trois plans. Or, pour trouver la distance du point G à l'un quelconque de ces plans, il suffit ( Num. LXIV. ) de diviser les moments des corps rapportés à ce plan, par la somme des corps. On connoîtra donc aifément la distance du point G à chacun des trois plans.

Cela posé, pour déterminer le point G, prenons fur l'interfection LH une partie LM égale à la distance de G au plan FEKL. Prenons de même fur l'intersection LF la partie LN égale à la diftance de G au plan LHIK. Par les points M, N, menons les lignes MO, NP parallèlement aux intersections LF, LH; & par le point G' où elles se coupent, tirons perpendiculairement au plan FLHZ, une ligne G'G égale à la distance connue de ce plan au centre de gravité. Elle se terminera au point G qu'il s'agit de déterminer.

En effet, il est évident que le point G est éloigné du plan FEKL, d'une quantité égale à la ligne NG'=LM, & que le même point G est éloigné du plan LHIK, d'une quantité égale à la ligne MG'=LN.

### LXVIII.

REMARQUE. On peut aussi résoudre le problème précédent de la manière suivante:

1º Menons la ligne a b (Fig. 37.), & prenons fur cette ligne la partie af déterminée par la proportion A+B:ab::B:af: le point f(Num.LXIV.) fera le centre commun de gravité des poids A & B.

2º Au lieu des poids A, B, nous pouvons en prendre un seul égal à leur somme, & le supposer placé au point f. Menant ensuite la ligne fc, nous trouverons le point h, centre commun de gravité des trois premiers corps A, B, C, en faisant la proportion A+B+C: fc: C: fh.

3° Supposant ces trois poids réunis au point  $\hbar$ , & menant la ligne hd, on trouvera dans cette ligne le point g, centre commun des quatre corps A, B, C, D, en faisant la proportion A+B+C+D:hd:D:hg.

On procéderoit de même pour trouver le centre

F 3

commun de gravité d'un plus grand nombre de corps.

## LXIX.

PROBLÈME III. Trouver le centre de gravité d'une ligne droite.

SOLUTION. Trouvez le milieu de cette ligne: ce fera évidemment le centre de gravité. Car si l'on conçoit qu'une ligne droite AB (Fig. 38.), foit chargée dans toute sa longueur de ponduscules égaux & indéfiniment petits, deux ponduscules quelconques a, b, pris de part & d'autre à égale distance du milieu C de la ligne, se feront équilibre. Donc la partie AC fera équilibre à la partie BC, & la ligne suspendue par le point C, ne prendra aucun mouvement.

## LXX.

PROBLÈME IV. Trouver le centre de gravité du périmètre d'un polygone.

SOLUTION. Soit, par exemple, un pentagone 'ABCDE (Fig. 39.). Le centre de gravité de chaque côté fera dans le milieu de ce côté (Num. LXIX.). On pourra donc confidérer les cinq côtés du pentagone, comme cinq poids proportionnels à leur longueur, & placés au milieu de chacun; & l'on trouvera leur centre commun de gravité par le problême II. (Num. LXVII & LXVIII.).

#### L X X I.

PROBLÉME V. Trouver le centre de gravité

d'une surface triangulaire.

SOLUTION. Soit le triangle ABC (Fig. 40.), dont on demande le centre de gravité. Des angles A & B menez les lignes AD, BE, qui coupent en parties égales les côtés opposés à ces angles. Le point G où se coupent ces lignes, sera le centre de gravité du triangle.

En effet, si l'on concoit le triangle comme composé d'une infinité d'éléments parallèles à la ligne BC, chacun de ces éléments aura fon centre de gravité dans la ligne AD, & par conséquent si l'on suspend le triangle par le point A, de manière que la ligne AD foit verticale, il y aura équilibre. Donc le centre de gravité se trouve dans la ligne AD, De même, si l'on conçoit le triangle comme composé d'une infinité d'éléments parallèles à la ligne AC, ils auront chacun leur centre de gravité dans la ligne BE; & par conséquent si on suspend le triangle par le point B, de manière que la ligne BE foit verticale, il y aura encore équilibre. Donc le centre de gravité fe trouve aussi dans la ligne BE. Mais il ne peut pas être en même tems dans les lignes AD & BE, à moins qu'il ne soit dans leur intersection G. Donc, &c.

F 4

Au reste, on peut observer que la partie  $AG = \frac{2}{3}AD$ . Car si l'on mène la ligne DE, elle sera parallèle à la ligne AB, puisqu'elle coupera en parties égales les côtés AC & BC. De plus, les triangles ABG, DEG, étant semblables, leurs côtés correspondants donneront la proportion AB : DE : AG : GD; & puisque AB = 2DE, on aura AG = 2DG. Donc  $AG = \frac{2}{3}AD$ .

## LXXII.

PROBLÈME VI. Trouver le centre de gravité Tune surface polygonale quelconque.

SOLUTION. Soit un pentagone ABCDE, (Fig. 39.). Divisez sa surface en triangles EAB, EBC, ECD, dont vous déterminerez les centres de gravité par le problème V. Considérez ensuite chaque triangle comme un poids placé à son centre de gravité & proportionnel à sa surface. Vous trouverez aisément le centre commun de gravité de tous les triangles qui composent le polygone, en employant les méthodes expliquées (Num, LXVII & LXVIII.).

## LXXIII.

PROBLEME VII. Trouver le centre de gravité d'une pyramide triangulaire.

ABCD (Fig. 41.). Des angles A & B menons

les deux lignes AH & BH au milieu du côté CD. Le centre de gravité du triangle BCD fera le point E fitué aux deux tiers de BH (Nvm. LXXI.), & le centre de gravité du triangle ACD fera le point F, fitué aux deux tiers de AH. Menons de l'angle A la ligne AE, & de l'angle B la ligne BF. Ces lignes étant dans un même plan, fe couperont en un point G qui fera le centre de gravité de la pyramide.

En effet, on peut concevoir la pyramide comme composée d'une infinité d'éléments triangulaires qui auroient chacun une épaisseur infiniment petite, qui seroient tous parallèles au triangle B C D, & qui iroient en décroissant jusqu'au point A. Le centre de chacun de ces éléments se trouvera dans la ligne A E. Donc si l'on suppose la pyramide suspendue par le point A, de manière que la ligne A E soit verticale, chaque élément triangulaire de de la pyramide sera en équilibre, & par conséquent il y aura équilibre dans la pyramide entière. Donc le centre de gravité sera dans la ligne A E.

On démontrera de même, qu'il y aura équilibre, en supposant la pyramide suspendue par le point B, de manière que la ligne BF soit verticale. Donc le centre de gravité sera aussi dans la ligne BF. Or il ne peut pas être en même tems dans les lignes AE & BF, à moins qu'il ne soit précisément au point G, où elles se coupent.

On peut voir aisément que  $AG = \frac{3}{4}AE$ . Car si l'on mène la ligne EF, elle coupera proportionnellement les deux lignes AH & BH. Donc elle sera parallèle à la ligne BA, & on aura les deux triangles semblables AGB, EGF, dont les côtés homologues donneront la proportion AB : EF : AG : EG. Or il est évident que AB = 3EF; Donc AG = 3EG, & par conséquent  $AG = \frac{3}{4}AE$ .

### LXXIV.

PROBLÈME VIII. Trouver le centre de gravité d'un solide quelconque terminé par des surfaces planes.

SOLUTION. Tout corps terminé par des furfaces planes, peut se décomposer en pyramides triangulaires. On peut trouver par le problème précédent, le centre de gravité de chacune de ces pyramides, & supposer son poids entier réuni dans ce centre. On aura donc plusieurs poids dont on connoîtra les centres de gravité en particulier, & l'on pourra trouver le centre commun. (Num. LXVII. & LXVIII.)

Je me borne à la solution des problèmes précédents. On peut voir dans d'autres ouvrages, en particulier dans les Cours de Messieurs Bossut & Bezout, une méthode très-générale & très-simple pour trouver les centres de gravité, par le moyen du calcul intégral.

## LXXV.

On peut conclure de ce que nous avons démontré jufqu'ici, qu'un corps ne descendra pas, si son centre de gravité est soutenu par une sorce qui l'empêche de descendre. Car alors la résultante de tous les poids élémentaires dont le corps est composé, sera détruite par une sorce contraire, & par conséquent le corps ne pourra prendre aucun mouvement.

C'est pour cela qu'un corps soutenu par un plan horizontal ne tombera point, si la ligne de direction passe par quelque point de la base; ou du moins si la résultante qui agit suivant cette ligne, peut se décomposer en d'autres forces parallèles, qui passent par des points où le corps & le plan se rencontrent.

Un mur, par exemple, peut être folidement bâti, quoiqu'il foit incliné, pourvu que les pierres étant bien liées, la ligne de direction du mur, ou du moins de tout l'édifice, ne forte point hors de la base.

Les personnes qui ont un gros ventre, se penchent naturellement en arrière, parce que sans cette attitude, le centre de gravité trop peu soutenu, les mettroit en danger de tomber sur la sace. Un crocheteur, au contraire, qui porte un gros sardeau sur le dos, se courbe en avant, parce que sa charge & lui ont un centre de gravité commun, qui le plus souvent se trouve placé hors du porteur, & qui ne seroit point soutenu, s'il marchoit droit. Il saut donc de nécessité qu'il se penche, jusqu'à ce que ce centre se trouve dans une ligne verticale qui passe entre ses deux pieds.

Lorsqu'un homme marche, il porte alternativement son corps sur le côté droit & sur le côté gauche. S'il veut se tenir debout sur une jambe, il est obligé de faire un mouvement de côté, pour mettre le corps perpendiculairement sur celui des deux pieds qui doit le soutenir; s'il veut se baisser en portant la tête en avant, il porte nécessairement en arrière la partie opposée, pour entretenir l'équilibre entre l'une & l'autre; & voilà pourquoi l'on ne peut se tenir sur un seul pied, ni rien ramasser devant soi en se baissant, lorsque l'on a immédiatement à côté & derrière soi un mur ou un arbre qui empêche les mouvements qu'il faut saire pour maintenir le centre de gravité dans la ligne de direction qui passe au point d'appui.



## ARTICLE III.

De l'Équilibre des Machines.

#### LXXVI.

() N donne le nom de machine à tous les inftruments par le moyen desquels se transmet l'action des forces. Les machines sont composées ou simples, suivant qu'elles résultent ou ne résultent pas de la combinaison de plusieurs autres. Il y a une infinité de machines composées, & le nombre s'en accroît tous les jours. Mais le nombre des machines simples est très-borné. Quelques auteurs en comptent fept, d'autres fix, d'autres cinq, d'autres trois. Il y en a même qui prétendent que toutes les machines peuvent se réduire au levier. Quoi qu'il en foit, nous traiterons ici en particulier de la machine funiculaire, du levier, de la poulie, du tour, du plan incliné, de la vis & du coin. Cela nous donnera lieu de parler aussi de quelques autres machines, qui ne font que des combinaifons très-simples des précédentes.

## SECTION I.

De la Machine Funiculaire.

#### LXXVII.

On appelle machine funiculaire, celle où l'on n'employe que des cordes pour foutenir un poids,

ou pour contrebalancer des puissances. Je ferai précision du poids des cordes, jusqu'à ce que j'avertisse expressément que j'en tiens compte.

## LXXVIII.

PROBLÈME I. Déterminer les conditions de l'équilibre de trois puissances P, Q, S (Fig. 42.), qui agissent par le moyen de trois cordons qu'assemble un nœud sixe A.

SOLUTION. Il est évident que si l'une des puissances, par exemple P, est égale & diamétra-lement opposée à la résultante R des deux autres, il y aura équilibre. Prolongez donc la direction PA de la puissance P, & prenez sur son prolongement une partie AD, égale à la ligne AE que je suppose exprimer la puissance P. Achevez ensuite le parallélogramme ABDC: il faudra, pour l'équilibre, que les puissances Q, S, soient représentées par les lignes AB, AC.

En effet, si la puissance Q est représentée par AB, & la puissance S par AC, leur résultante sera exprimée par la diagonale AD, & sera par conséquent égale & diamétralement opposée à la sorce P qu'on suppose représentée par AE. Il est évident que dans tout autre cas les puissances Q, S, n'auroient pas AD pour résultante, & qu'il ne pourroit pas y avoir équilibre.

## LXXIX.

COROLLAIRE I. Si les deux cordons AQ, AS (Fig. 43.), au lieu d'être follicités par deux puiffances, étoient attachés à deux points fixes Q, S, alors AB & AC représenteroient les efforts supportés par les points fixes, ou les tensions produites dans les deux cordons en conséquence de l'action de la force P.

#### LXXX.

COROLLAIRE II. Les trois puissances P, Q, S (Fig. 42.), dans le cas d'équilibre, sont proportionnelles chacune au sinus de l'angle formé par les directions des deux autres.

Pour le démontrer, supposons que R soit la réfultante des puissances Q, S. On a (Num.XIX.), la suite des raisons égales, R: sin. QAS: Q; sin. RAS: S: sin. QAR. Mais dans le cas d'équilibre P = R. D'ailleurs, sin. RAS sin. PAS, & sin. PAS sin. PAS: sin. PAS.

## LXXXI.

COROLLAIRE III. Qu'on suppose (Fig. 44.) la puissance P aussi petite & les puissances Q, S aussi grandes qu'on voudra, il y aura toujours un angle au point A, pourvu que les trois puissances soient sinies.

Car nous venons de démontrer qu'on a toujours Q: fin. PAS::P: fin. QAS. Dans cette proportion les trois premiers termes font des quantités de valeur finie par la fupposition. Donc le quatrième terme fin. QAS aura nécessairement une valeur finie. Or tout sinus dont la valeur est finie, est le sinus d'un angle dont la valeur est pareillement sinie. Donc quelque petite qu'on suppose la puissance P, elle produira un coude au point A.

# LXXXII.

COROLLAIRE IV. Une puissance très-petite P pourra produire une tension considérable dans les cordons AQ, AS, si l'on suppose que l'angle QAS

foit très-obtus.

Car ces tensions Q, S, sont à la puissance P, comme les sinus des angles PAS, Q AP sont au sinus de l'angle QAS. Or il est visible que lorsque l'angle QAS est très-obtus, les deux angles PAS, QAP peuvent différer peu de l'angle droit, & alors leurs sinus sont très-grands par rapport au sinus de QAS qu'on suppose très-obtus. Donc aussi les tensions ou forces Q, S sont très-grandes par rapport à la force P.

Ceci peut servir à rendre raison du phénomène suivant. Soient A, B, C, (Fig. 45.), des vessies qui communiquent ensemble par des petits bouts de tuyaux qui servent à les joindre. Soit D un poide de

de 30 livres qui repose sur le pied de la machine, quand les vessies sont vuides. Si l'on sousse de l'air dans ces vessies par le moyen du tuyau qu'on voit en E, elles s'enslent, & le poids s'élève de plusieurs pouces. On conçoit aisément que l'air qui s'introduit dans les vessies, exerce son action en tout sens: il agit donc contre les parois bb, cc, qu'on peut considérer comme un assemblage de sibres suniculaires; & la tension qu'il produit dans ces parois, doit surpasser considérablement la sorce dont il est doué lui-même. Il n'est donc pas impossible que les parois se dilatent sussissamment pour soulever le poids D.

# LXXXIII.

PROBLÈME II. Déterminer les conditions de l'équilibre d'une machine funiculaire, dans laquelle chaque nœud fixe n'assemble que trois cordons sollicités par des puissances dont les directions sont dans le même plan.

SOLUTION. Soit la machine funiculaire PA BCT (Fig. 46.), dans laquelle chaque nœud n'affemble que trois cordons. Soient les puissances P, Q, R, S, T, appliquées à ces cordons. Soit enfin a la tension du cordon AB, & b la tension du cordon BC. On peut considérer ces tensions comme des puissances appliquées à ces cordons.

Cela posé, il faut & il sussit pour l'équilibre de la machine, 10 que des trois puissances appliquées

aux cordons issus du même nœud fixe, l'une agisse hors de l'angle formé par les directions des deux autres, asin qu'elle puisse être opposée à leur réfultante; 2º que ces trois puissances soient proportionnelles chacune au sinus de l'angle compris entre les directions des deux autres. Ces conditions sont une suite de ce qu'on a démontré (Num. LXXVIII. & LXXX.).

On aura donc pour l'équilibre des trois puissances P, Q, a, la fuite des raisons égales P; sin. QAB

:: Q: fin. PAB: a: fin. QAP.

De même, l'équilibre des puissances a, b, R, donnera a: fin. RBC: R: fin. ABC: B: fin. ABR.

Et pour l'équilibre des puissances b, S, T, on aura b: fin. SCT: S: fin. BCT: T: fin. BCS.

Il est évident que les conditions de l'équilibre feroient les mêmes, si les cordons extrêmes, au lieu d'être follicités par les puissances P & T, étoient attachés à des points fixes. Dans ce cas, les résistances des deux appuis tiendroient lieu des forces P, T, & seroient égales aux tensions des deux cordons AP, CT.

# LXXXIV.

COROLLAIRE I. Puisqu'on suppose que les puisfances P, Q, R, S, T, appliquées à la machine funiculaire, sont en équilibre, & que cette machine n'a d'elle-même aucune action, il faut que la résultante des puissances P, T, qui soutiennent les cordons extrêmes, soit égale & diamétralement opposée à la résultante de toutes les autres puissances Q, R, S. Or la résultante des puissances P & T passe nécessairement par le point V où se coupent leurs directions : donc si l'on supposé que cette résultante soit dirigée de V en Z, la résultante des autres puissances sera dirigée de Z en V, & passera par le point V.

# LXXXV.

COROLLAIRE II. Supposons à présent que les deux extrémités d'une machine funiculaire (Fig. 47.) étant attachées à des points fixes A, F, les directions de toutes les puissances P, Q, R, S, soient parallèles entr'elles.

1º La réfultante des puissances P, Q, R, S, sera égale à leur somme P+Q+R+S, & leur sera parallèle. Car la résultante de plusieurs forces parallèles qui agissent dans le même sens, est toujours une sorce parallèle qui vaut leur somme.

2º Cette résultante sera égale & diamétralement opposée à la résultante des efforts que supportent les points fixes A & F. Car ces efforts ou résistances des points fixes produisent le même effet que produiroient deux puissances appliquées aux points A & F, & capables de faire équilibre aux puissances P, Q, R, S: or ces deux puissances

G 2

( Num. LXXXIV.) auroient une réfultante égale & diamétralement opposée à celles des puissances

P, Q, R, S.

3º Les tensions des cordons extrêmes AB, FE, que j'appelle a, f, étant équivalentes aux forces qui les produisent, & qui font équilibre aux puiffances P, Q, R, S, la résultante de ces tensions sera diamétralement opposée à la résultante de ces

puissances, & vaudra leur somme.

4° La résultante des tensions a, f, des cordons extrêmes AB, FE, passera par le point V, où ces cordons prolongés concourent, & son effet se fera suivant la ligne VZ, parallèle à la direction des puissances P, Q, R, S. Car la résultante de deux puissances dont les directions vont se couper en un point, passe toujours par le point de concours; & de plus, la résultante des tensions des cordons extrêmes AB, FE, ne doit pas moins être parallèle aux puissances P, Q, R, S, que la résultante de ces puissances, puisque ces deux résultantes agissent nécessairement dans la même ligne.

# LXXXVI.

COROLLAIRE III. Dans une machine funiculaire telle que nous venons de la supposer, la somme des puissances parallèles est à la tension d'un cordon extrême, comme le sinus de l'angle formé par les cordons extrêmes prolongés, est au sinus de l'angle formé par la direction des puissances & de l'autre cordon extrême.

En effet, les tensions a, f, & leur résultante, sont proportionnelles chacune au sinus de l'angle compris entre les directions des deux autres. Donc si nous appelons Z cette résultante, nous aurons  $Z : a :: \sin AVF : \sin ZVF ; & Z : f :: \sin AVF : \sin AV$ 

#### LXXXVII.

COROLLAIRE IV. Si l'on attache les extrémités d'une corde parfaitement fléxible ACB (Fig 48.), à deux points fixes A & B, pris dans deux lignes verticales différentes, cette corde prendra, en vertu de la pefanteur de fes parties, une courbure telle qu'on aura toujours la proportion fuivante : Le poids total de la corde eft à la tension de l'une des extrémités A, comme le sinus de l'angle formé par les tangentes menées aux deux extrémités de la corde, est au sinus de l'angle que fait la verticale avec la tangente menée, à l'autre extrémité F.

Car les pesanteurs de tous les éléments dont la corde est composée, peuvent se considérer comme autant de puissances appliquées à la machine suni-culaire. Leur résultante est évidemment le poids

G 4,

total de la corde, & cette résultante agit suivant la ligne verticale ZV, menée par le point de concours des tangentes AV, BV, qui sont les directions prolongées des éléments extrêmes de la courbe en A & en B. Donc (Num. LXXXVI.) on doit avoir la proportion suivante: Le poids total de la corde està la tension de l'élément extrême A, comme le sinus de l'angle AVB est au sinus de l'angle BVZ, formé par la tangente BV & la verticale VZ.

Les Géomètres ont nommé chaînette la courbe ACB, suivant laquelle se plie une corde pesante, considérée comme parfaitement sléxible, & suspendue librement à des points sixes pris dans des verticales dissérentes. Ce que nous venons de démontrer sur la machine suniculaire, sert à déterminer la nature de cette courbe: problème intéressant qui fut résolu, pour la première sois, vers 1690, par MM. Leibnitz & Bernoulli.

## LXXXVIII.

COROLLAIRE V. Supposons encore un polygone funiculaire & régulier ABDEFG (Fig. 49.), aux angles duquel soient appliquées des puissances égales H, H, H, &c., qui agissent suivant les rayons obliques prolongés.

1º Tous les côtés du polygone seront également tendus. Car tout étant égal relativement à chacun de ces côtés, il n'y a point de raison pourquoi l'un soit plus ou moins tendu que les autres.

2° La tension de chaque côté sera à la somme des puissances qui agissent du centre à la circon-férence, comme le rayon oblique est au périmètre du polygone.

Car en appelant a la tension du côté AG, nous aurons (Num. LXXXIII.) a: H:: fin. HAB: fin. GAB. Mais au lieu de fin. HAB, nous pouvons mettre fin. BAC, puisque le finus d'un angle est égal à celui de fon supplément. Par la même raison, au lieu de fin. GAB, nous pouvons mettre fin. ACB, puisque dans un polygone régulier, l'angle au centre est toujours supplément de l'angle au périmètre. Notre proportion deviendra donc a: H : fin. BAC: fin. ACB; ou parce que dans un triangle BAC les finus des angles font proportionnels aux côtés oppofés, a: H: CB: AB. Multipliant les deux conféquents par le nombre n des puissances H, qui est le même que celui des côtés du polygone, nous aurons  $a: n \times H$ :: CB:  $n \times AB$ ; c'est-à-dire, la tension a est à la somme des puissances H, comme le rayon oblique CB est à la somme des côtés, ou au périmètre du polygone.

#### LXXXIX.

COROLLAIRE VI. La circonférence d'un cercle

n'étant que le contour d'un polygone régulier d'une infinité de côtés, dont les rayons obliques se confondent avec les rayons droits, si l'on suppose que tous les points de cette circonférence soient presses perpendiculairement suivant les rayons prolongés, par des forces égales, on pourra conclure que la tension produite dans chaque élément, sera à la somme de toutes les forces perpendiculaires, comme le rayon est à la circonférence.

#### X C.

JE n'entrerai dans aucun détail fur l'équilibre de la machine funiculaire, lorfque les cordons iffus du même nœud font au nombre de plus de trois, dirigés dans un même ou dans différents plans. J'observerai seulement que, dans tous les cas posfibles, ayant imaginé trois plans dont chacun foit perpendiculaire aux deux autres, & décomposé chacune des forces qui agiffent fur un même nœud en trois autres perpendiculaires à ces trois plans, les conditions de l'équilibre feront toujours, que La somme des forces perpendiculaires à chaque plan, foit zéro. Il est évident que ces conditions ayant lieu, le nœud follicité par les puiffances, ne pourra s'éloigner d'aucun des trois plans. Il ne recevra donc aucun mouvement en vertu de ces puissances,

## SECTION II.

Du Levier.

#### X C I.

J'ENTENDS ici par levier (Fig. 50, 51, 52, 53, 54.), une verge inflexible, droite ou courbe, tellement fixée en l'un E de ses points, qu'elle ne puisse prendre d'autre mouvement par l'action des sorces qui lui seroient appliquées, qu'un mouvement de rotation, c'est-à-dire, un mouvement pour tourner en tous sens autour du point E. Ce point fixe s'appelle le point d'appui.

## XCII.

COMME l'usage le plus ordinaire du levier est de soutenir un poids, à l'aide d'une puissance & d'un appui, les différentes positions que la puissance & le poids peuvent avoir par rapport à l'appui, ont sait distinguer trois sortes de levier : celui de la première espèce (Fig. 50.), dans lequel le point d'appui est placé entre la puissance & le poids; celui de la seconde espèce (Fig. 51.), où le poids se trouve entre la puissance & le point d'appui; & celui de la troissème espèce (Fig. 52.), où la puissance est appliquée entre le poids & l'appui.

### XCIII.

THÉORÈME. Pour que deux puissances appli-

quées à un levier se fassent équilibre, il est nécessaire & il suffit que la direction de leur résultante

paffe par le point d'appui.

1º Il est évident que cette condition est néceffaire pour l'équilibre. Car tous les points du levier étant mobiles, à l'exception du point d'appui, la résultante ne peut être détruite, à moins qu'elle ne

passe par ce point.

2º Il n'est pas moins évident que la condition énoncée suffit pour l'équilibre. Car si la direction de la résultante des deux forces rencontre le point d'appui, cette résultante sera entièrement désruite par la résistance de ce point qu'on suppose immobile. Donc elle ne pourra produire aucun mouvement dans le levier, & par consequent les deux forces composantes seront en équilibre.

## XCIV.

COROLLAIRE I. Le point d'appui & les directions de deux puissances qui se font équilibre par le moyen du levier, sont nécessairement dans le

même plan.

Car ( Num. XIV. ), les directions de deux puiffances composantes & de leur résultante sont toujours dans le même plan. Or nous venons de démontrer que le point d'appui est nécessairement dans la direction de la résultante de deux puissances qui se sont équilibre à l'aide du levier. Donc le point

# DE MÉCHANIQUE. 10

d'appui & les directions de ces puissances sont nécessairement dans le même plan.

### X C V.

COROLLAIRE II. Les deux puissances P, S (Fig. 53 & 54.), étant en équilibre à l'aide du levier, si l'on prolonge leurs directions jusqu'à ce qu'elles se rencontrent au point O, & qu'on tire ensuite la droite OE du point de concours au point d'appui, elle sera la direction de la résultante des deux puissances dont il s'agit.

Car cette résultante devant passer par le point de concours des puissances & par le point d'appui, ne peut être que la droite menée du point E au point O.

# XCVI.

COROLLAIRE III. Puisqu'une résultante & ses deux puissances composantes sont proportionnelles chacune au sinus de l'angle compris entre les directions des deux autres, si nous appelons R la résultante de P & de S (Fig. 53 & 54.), nous aurons P: sin. EOS:: S: sin. EOP:: R: sin. POS.

La résultante R qui agit contre le point d'appui, exprime évidemment l'effort ou la pression que cet appui supporte.

### XCVII.

COROLLAIRE IV. Deux puissances en équilibre

à l'aide d'un levier, ont des moments égaux par

rapport au point d'appui.

Car (Num. XXVII.), les moments de deux puissances composantes, par rapport à un point pris dans la direction de leur résultante, sont égaux. Or le point d'appui est un point qui se trouve toujours dans la direction de la résultante des deux puissances en équilibre à l'aide du levier.

Donc si l'on mène du point d'appui (Fig. 53 & 54.), les perpendiculaires EF, EH, sur les directions des puissances, on aura  $P \times EF = S$   $\times EH$ , d'où suit la proportion P:S::EH:EF, qui nous apprend que deux puissances en équilibre à l'aide d'un levier, sont en raison inverse des perpendiculaires abaissées du point d'appui sur leurs directions.

## X C V I I I.

COROLLAIRE V. Si les deux puissances P, S (Fig. 55 & 56.), en équilibre à l'aide d'un levier droit, sont parallèles, elles seront entr'elles en raison inverse des parties du levier comprises entre le point d'appui & les points où elles sont appliquées.

Car si par le point d'appui on tire perpendiculairement aux directions des puissances la ligne FEH (Fig. 55.), ou EFH (Fig. 56.), on aura les triangles AEF, BEH, qui, à cause des parallèles, seront semblables. Donc BH: EF DE MÉCHANIQUE. 109 EB:EA: or EH:EF::P:S, par le corollaire précédent; donc P:S::EB:EA.

#### XCIX.

COROLLAIRE VI. De toutes les puissances qu'on peut appliquer à un point B d'un levier droit (Fig. 57 & 58.), & qui sont capables chacune en particulier de faire équilibre à une puissance donnée P, la plus petite est la puissance S qui agit perpendiculairement au levier.

Pour le démontrer, prenons une puissance S'qui agisse obliquement au levier, & menons du point d'appui sur sa direction, ainsi que sur celle de la puissance P, les perpendiculaires EH, EF. On voit (Num. XCVII.) que la puissance S étant en équilibre avec la puissance P, on doit avoir  $S \times EB = P \times EF$ . Par la même raison S' faisant équilibre à la puissance P, on doit avoir  $S' \times EH = P \times EF$ . Donc  $S \times EB = S' \times EH$ ; d'où l'on tire la proportion S : S' : EH : EB. Or la ligne EH est plus petite que EB, parce que la perpendiculaire est plus courte que l'oblique menée du même point sur la même ligne. Donc aussi la puissance S sera plus petite que S'.

C.

COROLLAIRE VII. Quand deux puissances se font équilibre par le moyen d'un levier, le moment de leur résultante, par rapport à un point pris dans la direction de l'une de ces puissances, est égal au moment de l'autre puissance relativement au même point.

Ce corollaire est évident par ce que nous avons dit ( Num. XXVI. ).

Donc si d'un point B (Fig. 59 & 60.) pris dans la direction de la puissance S, on abaisse les lignes BF, BG, perpendiculaires aux directions de l'autre puissance P & de la résultante R, on aura  $R \times BG$   $= P \times BF$ . Ainsi R : P : BF : BG; c'est-àdire, la résultante & l'une des puissances qui sont en équilibre par le moyen du levier, sont entr'elles en raison inverse des perpendiculaires menées sur leurs directions, d'un point pris dans la direction de l'autre puissance.

CI.

COROLLAIRE VIII. Le levier dont fe sert une puissance pour mettre un poids en équilibre, favorise la puissance, ou est à son désavantage, selon que la direction de la puissance est plus ou moins éloignée du point d'appui que celle de la résistance.

Car (Num. XCVII.), la puissance & le poids qui se sont équilibre, sont en raison inverse des perpendiculaires tirées du point d'appui sur leurs directions: or ces perpendiculaires sont les distances du point d'appui aux directions de la puissance & du poids: donc la puissance & le poids sont en raison inverse des distances du point d'appui à leurs directions; & par conféquent si la direction de la puissance est plus éloignée de l'appui que celle du poids, il faudra, pour l'équilibre, que la puissance soit moindre que le poids: ainsi le levier favorisera la puissance. Au contraire, si la direction de la puissance est moins éloignée du point d'appui que celle du poids, il faudra, pour l'équilibre, que la puissance soit plus grande que le poids: ainsi la puissance aura du désavantage. Le levier ne favoriseroit ni la puissance, ni la résistance, si l'appui étoit également éloigné de leurs directions.

Le levier de la première espèce peut donc savoriser la puissance, ou être à son désavantage; parce que dans ce levier l'appui peut être plus ou moins éloigné de la direction de la puissance que de celle de la résissance. On voit de même, que dans le levier de la seconde espèce, la puissance a toujours de l'avantage, & qu'elle a un désavantage réel dans le levier de la troissème espèce. Ce dernier levier seroit donc mal employé dans le cas où il s'agit de mettre la force motrice en état de soutenir ou de surmonter une sorce plus grande qu'elle-même.

#### CII.

PROBLÈME I. Deux puissances étant en équilibre à l'aide d'un levier quelconque, & trois de ces six choses étant données, les deux puissances, la charge de l'appui & les angles formés par leurs directions, trouver les trois autres; pourvu qu'on ait parmi les choses données, une des puissances ou la charge de l'appui.

SOLUTION. La charge de l'appui n'étant que la résultante des deux puissances, il est évident que le problème se résout par la méthode expliquée (Num. XLI.).

#### CIII

PROBLÈME II. Dans un levier droit de la première espèce, de ces quatre choses, la longueur du levier, la distance du point d'appui à l'une des extrémités du levier, les deux poids attachés aux extrémités du levier qu'ils sollicitent suivant des directions parallèles, trois étant connues, trouver la quatrième.

SOLUTION. Soient les deux poids P, S (Fig. 61.), qui se font équilibre par le moyen du levier AB. Soit AE la distance du point d'appui à l'extrémité A. On a (Num. XCVIII.), P:S:BE:AE. Donc  $P \times AE = S \times BE$ , ou  $P \times AE = S$ 

 $\times$  AB-AE, ou enfin  $P\times AE=S\times AB$   $-S\times AE$ . Cette équation ne contient que les quatre quantités dont il est question dans le problème. Donc si l'on en connost trois, ou trouvera la quatrième en résolvant l'équation.

Supposons, par exemple, P = 30 £, S = 20 £, AB = 5 pieds; l'équation sera  $30 \times AE = 20 \times 5$ .

DE MÉCHANIQUE. 113  $-20 \times AE$ . Donc 50 AE = 100, & la ligne  $AE = \frac{100}{50} = 2 \text{ pieds}.$ 

## CIV.

PROBLÈME III. Dans un levier droit de la seconde ou de la troisième espèce, de ces quatre choses, la puissance, le poids, la distance du point d'appui à la puissance, la distance du même point d'appui au poids, trois étant données, trouver la quatrième, en supposant parallèles les directions du poids & de la puissance.

SOLUTION. Soient (Fig. 51 & 52.), la puiffance S & le poids P qui fe fassent équilibre au moyen du levier. Nous avons (Num. XCVIII.), P:S::EB:EA. Donc  $P\times EA=S\times EB$ . Cette équation ne contient que les quatre quantités dont il est question dans le problème proposé, & par conséquent si l'on en connoît trois, on aura la quatrième en résolvant l'équation.

## C V.

PROBLÈME IV. Déterminer les conditions de l'équilibre de tant de puissances qu'on voudra, qui agissent dans le même plan, par le moyen d'un levier auquel elles sont appliquées.

SOLUTION. La seule condition nécessaire pour l'équilibre de ces puissances, est que les moments de celles qui tendent à faire tourner dans un sens autour du point d'appui, moins les moments de

celles qui tendent à faire tourner en sens opposé, soient zéro. Car on peut regarder le levier auquel les puissances sont appliquées, comme un plan peu étendu en largeur & sollicité par ces puissances. Or (Num. LIII.), quand plusieurs puissances agissent dans un plan qui ne peut recevoir qu'un mouvement de rotation autour d'un point fixe, il ne saut, pour l'équilibre, que la condition que nous avons assignée.

CVI.

PROBLÈME V. Déterminer les conditions de l'équilibre de tant de puissances qu'on voudra, appliquées à un levier d'une figure quelconque, sui-

vant des directions quelconques.

SOLUTION. Ayant imaginé trois plans dont chacun soit perpendiculaire aux deux autres, & qui aient l'appui du levier pour point commun, que l'on décompose chaque puissance en trois autres, dont chacune agisse dans l'un de ces plans. Cela posé, il faut & il sussi pour l'équilibre, qu'en prenant les puissances qui agissent dans chacun des trois plans, la dissérence de leurs moments, par rapport au point d'appui, soit zéro. Car on peut considérer le levier comme un système de corps qui ne peut recevoir qu'un mouvement de rotation autour d'un point fixe, & qui est soume on voudra. Or, nous avons démontré (Num. LVIII.), que la condition que

DE MÉCHANIQUE. 115 nous affignons ici, étoit nécessaire & suffisoit pour l'équilibre d'un tel système.

## CVII.

REMARQUE. Jusqu'à présent nous avons négligé le poids du levier: mais il est aisé d'y avoir égard au moyen des deux derniers problèmes. Il suffit pour cela de considérer ce poids comme une puissance appliquée au centre de gravité, & d'en prendre le moment par rapport au point d'appui, comme on prend celui des autres puissances.

## CVIII.

PROBLÈME VI. Dans un levier de la seconde espèce (Fig. 62.), de ces six choses, la puissance S, la résistance P, le poids du levier R, les distances EB, EA, EC de l'appui aux directions de ces forces, cinq étant données, trouver la sixième.

SOLUTION. Nous aurons (Num. CV.), l'équation suivante:  $P \times EA + R \times EC - S \times EB$  = 0, qui ne contient que les six quantités désignées dans l'énoncé du problème. On suppose qu'on en connoît cinq. Il suffira donc de résoudre l'équation pour trouver la sixième.

Supposons, par exemple, EB=20 pieds, EC=10 pieds, EA=4 pieds, la résistance  $P=40 \mathcal{E}$ , le poids du levier  $R=2\mathcal{E}$ ; & cherchons la puissance S, capable de mettre le système en équilibre. L'équation précédente deviendra  $40 \times 4 + 2 \times 10$ 

H 2

 $-20 \times S = 0$ ; donc on aura 180 = 20 S, ou  $S = 9 \mathcal{L}$ . La puissance S devra donc être équivalente à un poids de  $9 \mathcal{L}$ .

Si l'on n'avoit pas eu égard au poids du levier, on auroit trouyé  $S=8 \mathcal{L}$ .

#### CIX.

PROBLÈME VII. Trouver la longueur du même levier EB (Fig. 62.), quand on connoît sa gravité spécifique, la puissance verticale S, la résseurance P & la distance EA du point d'appui à sa direction. Je suppose le levier disposé horizontalement, d'une grosseur & d'une pesanteur uniforme dans toute sa longueur.

SOLUTION. Nommons x le nombre de pieds que le levier comprend dans sa longueur, g ce que pèse chaque pied; le poids total R sera gx, qu'on pourra considérer comme une puissance appliquée au milieu C du levier, à la distance  $EC = \frac{1}{2}x$  du point d'appui. Cela posé, nous aurons (Num. CV.),  $P \times EA + gx \times \frac{1}{2}x - S \times x = 0$ , équation du second degré, qui donne

$$x = \frac{S \pm \sqrt{S^2 - 2Pg \times EA}}{g}.$$

Si l'on suppose, par exemple, S = 10 £, g = 1 £, P = 21 £, EA = 2 pieds, on trouvera  $x = 10 \pm 16$ ; c'est-à-dire, que la puissance S fera équi-

DE MÉCHANIQUE. 117 libre au poids P, en supposant la longueur du levier de 14 ou de 6 pieds.

### C X.

REMARQUE I. La balance ordinaire (Fig. 63.), est une machine qui sert à mettre en équilibre deux quantités égales de matière, de sorte que si l'on connoît le poids de l'une, on sait, par ce moyen, ce que pèse l'autre. Cette machine est composée d'un levier droit AB, nommé fléau ou traversin, aux extrémités duquel sont suspendus deux bassins F & G, qui reçoivent les marchandises qu'on veut peser. Le sléau porte dans son milieu un axe xy qui lui est perpendiculaire, & dont les extrémités entrent & tournent librement dans des yeux pratiqués aux deux montants d'une châffe qui soutient la machine. Le même sléau porte une aiguille fg, qui est dans la châsse quand il y a équilibre & que le fléau est horizontal, & qui, en s'écartant à droite ou à gauche de la châsse par sa partie supérieure, fait connoître non seulement en quel sens le fléau s'est incliné, mais encore les plus petites inclinaisons dont il peut être affecté.

Pour qu'une balance ait la perfection qu'on peut désirer, elle doit avoir principalement trois qualités. 1° Elle doit être bien mobile autour de l'axe qui sert de point d'appui; autrement on pourroit mettre dans les bassins des poids inégaux, sans saire

trébucher le traversin. 2° Il est essentiel que les deux bras de la balance soient égaux : car s'ils étoient inégaux, le plus long favoriseroit le poids placé de son côté. 3° Il faut que l'axe & les deux extrémités du sléau soient, autant qu'il est possible, dans une même ligne droité; autrement les directions des poids que l'on veut contrepeser, ne seroient plus à égale distance de l'appui, pour peu que le sléau sût incliné à l'horizon.

#### CXI.

REMARQUE II. La romaine ou le peson (Fig. 64.), est encore un levier de la première espèce, qui sert à peser des marchandises de différentes pesanteurs, par le moyen d'un seul & même poids qu'on éloigne plus ou moins du point d'appui. Cette machine est composée d'un sléau AB, suspendu par une anse EK qui le divise en deux bras EA, EB fort inégaux. Le bras le plus court porte un bassin F, ou un crochet destiné à soutenir les marchandises qu'on veut peser; & on fait couler, au moyen d'un anneau, le long du bras EB, le poids constant P qui doit leur faire équilibre. On voit (Num. XCVIII.), que le même poids P doit contrebalancer une charge d'autant plus confidérable, qu'il fera plus éloigné du point d'appui. Quant à la manière dont on doit s'y prendre pour graduer convenablement le bras EB de la

DE MÉCHANIQUE. 119 romaine, voyez la Méchanique de M. l'Abbé Bossiut.

CXII.

Les leviers font d'un usage si commun, non seulement dans les arts, mais même dans la vie civile & dans le méchanisme de la nature, qu'on les rencontre presque par-tout, pour peu qu'on y fasse attention. Les cifeaux, les pinces, les pincettes, les tenailles, ne sont que des leviers assemblés par paires. L'effort de la main ou des doigts qui mènent les deux branches, doit être considéré comme la puissance; le clou, ou ce qui en tient lieu, est un point d'appui commun aux deux leviers; & ce que l'on coupe, ou ce que l'on ferre, devient la résistance. Les rames des bateliers sont des leviers de la seconde espèce, dont on appuie un bout contre l'eau, pendant que la puissance appliquée à l'autre bout porte son effort à l'endroit du bateau où la rame est attachée. Le couteau du Boulanger est encore un levier de la même espèce, lorsqu'arrêté par un bout sur une table, & tournant autour d'un point fixe, il est porté par la main qui tient le manche, contre un pain qu'il entame. On peut remarquer des leviers de la troisième espèce dans certains rouets à filer, dans la machine du Rémouleur ou Gagne-petit, dans les métiers à toiles, à draps & autres étoffes, dans les bras, les doigts, les jambes des animaux, &c.

H 4

## SECTION III.

De la Poulie.

## CXIII.

LA poulie (Fig. 65 & 66.), n'est autre chose qu'une roue creusée extérieurement à sa circonsérence en forme de gorge, pour recevoir une corde tirée de part & d'autre par deux puissances. Elle est traversée à son centre perpendiculairement par un axe dont les extrémités tournent dans les branches d'une anse ou chappe. L'axe autour duquel tourne la poulie, s'appelle goujon, tourillon, boulon.

### CXIV.

La poulie peut être fixe ou mobile. La poulie fixe (Fig. 65.), est celle qui ne peut prendre qu'un mouvement de rotation autour de fon axe. La poulie mobile (Fig. 66.), est celle qui monte ou descend avec le poids que soutiennent les puissances. Dans celle-ci, le poids R est attaché à la chappe, comme on le voit dans la figure.

## CXV.

Théorème I. Pour que deux puissances appliquées à une poulie fixe soient en équilibre, il est nécessaire & il suffit que la direction de leur résultante passe par le centre de la poulie.

Car le centre de la poulie étant immobile, si

la résultante passe par ce point, elle sera détruite, & par conséquent il y aura équilibre. Mais si la résultante ne passe par le centre, il est évident que son moment, par rapport à ce point, ne sera pas zéro: donc la dissérence des moments des puissances P, S (Fig. 65.), ne sera pas zéro par rapport au point sixe E; d'où il suit (Num. LIII.), qu'il n'y aura pas équilibre dans le plan de la poulie.

CXVI.

COROLLAIRE I. Deux puissances P, S, qui se font équilibre par le moyen d'une poulie fixe, sont nécessairement égales.

En effet, que l'on prolonge leurs directions jufqu'à ce qu'elles se rencontrent en O. Il est évident que leur résultante sera dirigée de O en E. Donc on aura P:S: sin. EOS sin. EOP. Or EOS =EOP, à cause de l'égalité des triangles EOH, EOF, dans lesquels OE est côté commun; EH =EF, puisque ces côtés sont rayons du même cercle; & OH=OF, parce que ces côtés sont des tangentes tirées au cercle, du même point. Donc les angles correspondants EOS, EOP sont égaux, ainsi que leurs sinus; & les puissances P, S proportionnelles à ces sinus sont aussi égales.

#### CXVII.

COROLLAIRE II. Chacune des deux puissances

qui se font équilibre par le moyen d'une poulie fixe, est à la résultante commune qui agit sur le centre de la machine, comme le rayon est à la souzendante de l'arc embrassé par la corde.

Pour le faire voir, représentons la puissance S (Fig. 65.), par la partie OC de sa direction, la puissance P par OB = OC, & achevons le paral-lélogramme OBDC. La résultante que j'appelle R, sera représentée par la diagonale OD, & l'on aura S:R:OC:OD. Or si l'on mène la sous-tendante FH, on aura OC:OD:EH:FH. Car les triangles EFH, ODC sont semblables, puisque les trois côtés du premier sont perpendiculaires aux trois côtés du second. Donc S:R:EH:FH.

## CXVIII.

THÉORÈME II. Dans une poulie mobile (Fig. 66.), pour que les deux puissances P, S, appliquées à la corde qui embrasse la poulie, soient en équilibre avec une puissance ou poids R, dont la direction passe par le centre de la machine, la seule condition requise est que la résultante des deux premières puissances soit égale & diamétralemens opposée à la troisième.

Car il est évident que la destruction des forces ne dépend que de cette condition.

### CXIX.

COROLLAIRE II. Dans la poulie mobile, les

## DE MÉCHANIQUE. 123

deux puissances P & S qui font équilibre au poids R, sont égales.

Car leurs directions prolongées sé rencontreront à quelque point O, pris sur la direction du
poids R, puisque leur résultante doit être diamétralement opposée au poids. Donc cette résultante sera dirigée du point O au centre E de la
poulie, & l'on aura la proportion P:S: sin. EOS: sin. EOP. Or on démontrera que sin. EOS= sin. EOP, comme on l'a démontré pour la
poulie sixe (Num. CXVI.).

Si l'on supposoit que le cordon FP, au lieu d'être soutenu par une puissance, sût attaché à un point sixe, il est visible que sa tension demeure-roit toujours égale à celle du cordon SH.

## CXX.

COROLLAIRE II. Dans le cas d'équilibre, chacune des puissances P, S, est au poids R, comme le rayon de la poulie est à la sous-tendante de l'arc embrassé par la corde.

La démonstration est exactement la même pour la poulie mobile que pour la poulie fixe.

#### CXXI.

COROLLAIRE III. Donc si les directions des puissances P, S, sont parallèles à la direction du poids ou de la puissance R, chacune des puissances S, P, ne sera que la moitié du poids R. Car dans

ce cas, la corde FH deviendra le diamètre de la poulie: donc S ou P sera à R, dans le rapport du rayon au diamètre, ou dans le rapport de 1 à 2.

## CXXII.

COROLLAIRE IV. Déterminons encore le rapport de la puissance au poids, dans les poulies moufflées. Une mouffle n'est autre chose qu'une chappe qui porte plusieurs poulies; & l'on appelle poulies moufflées, mouffles, ou, en terme de marine, palans, caliornes, l'assemblage de deux mouffles, l'une fixe & l'autre mobile, dans lesquelles toutes les poulies sont embrassées par une même corde tirée par la puissance, tandis que le poids est sufpendu à la chappe mobile. On peut voir différentes espèces de mouffles représentées par les figures 67, 68, 69.

Si les cordons qui embrassent les poulies, sont parallèles (Fig. 67,68.), la puissance est au poids, dans le cas d'équilibre, comme l'unité est au nombre des cordons aboutissants à la mousse mobile.

En effet, il est évident (Num. CXVI & CXIX), que la tension du cordon SA est égale à celle du cordon BL; que celle-ci est égale à celle du cordon MD, &c. & par conséquent la tension de chaque cordon aboutissant à la mousse mobile, est équivalente à la puissance S. Or ces tensions doivent soutenir le même poids que soutiendroient six puis-

fances parallèles dont chacune vaudroit S, & qui feroient appliquées aux points a, b, c, d, e, f, des cordons; c'est-à-dire, qu'elles doivent soutenir un poids R égal à leur resultante 6S. Donc la puissance S sera au poids R, comme r est à 6. La proposition se démontreroit par un raisonnement semblable, quel que sût le nombre des cordons qui soutiennent les poulies mobiles.

En général, quelle que soit la direction des cordons, la puissance, dans le cas d'équilibre, est au poids comme le sinus total est à la somme des sinus des angles que sont avec l'horizon les cordons aboutissans à la mousse mobile.

Car de quelque manière que soient dirigés ces cordons (Fig. 69.), la tension de chacun d'eux sera toujours égale à la puissance S. Cela posé, que l'on décompose chacune de ces tensions en deux autres forces, l'une horizontale & l'autre verticale. Que l'on décompose, par exemple, la tension S du cordon BL, représentée par ad, en deux forces ab, ac, la première verticale, la seconde horizontale, en achevant le parallélogramme abdc; & qu'on fasse la même chose pour les tensions de tous les autres cordons. 1º Il est évident que les forces horizontales ne concourront point à soutenir le poids, puisqu'elles sont perpendiculaires à sa direction. Elles doivent donc se détruire mutuellement dans le cas d'équilibre. 2º Dans le triangle rec-

tangle abd, on aura la proportion, fin. tot. fin. adb

:: ad = S: ab. Donc  $ab = \frac{S \times \text{fin. } adb}{\text{fin. tot.}}$ : ce qui

nous apprend que pour avoir la valeur de la force verticale résultante de la tension S d'un cordon. il faut multiplier cette tension par le sinus de l'angle que le cordon fait avec l'horizon, & diviser le produit par le sinus total. Donc pour avoir la fomme des forces verticales de tous les cordons. il faudra multiplier la tenfion S par tous les finus des angles que font avec le plan horizontal les cordons aboutissants à la mouffle mobile, & diviser le produit par le finus total. Donc en appelant T la somme des sinus dont il s'agit, & observant que la fomme des forces verticales doit égaler le poids R, pour le mettre en équilibre, on aura  $R = \frac{ST}{\text{fin tot}}$ 

d'où l'on tire la proportion qu'il falloit démontrer, S: R: fin. tot. T.

## SECTION IV.

Du Tour.

### CXXIII.

LE tour, en général, est une machine composée d'un cylindre & d'une roue qui ont le même axe, dont les extrémités font supportées par deux appuis.

# DE MÉCHANIQUE. 127

Cette machine est représentée dans la figure 70. La corde qui porte le poids P qu'on veut mouvoir ou soutenir, s'enveloppe autour du cylindre; & la puissance S est appliquée à la circonférence de la roue. Il y a des occasions où l'on employe pour roue, un grand tambour creux, dans lequel des hommes en marchant font tourner la machine par leur poids. Souvent auffi, au lieu de fe fervir d'une roue, on se contente d'implanter perpendiculairement au cylindre, des barres, aux extrémités desquelles la puissance agit. Enfin, quelquesois on fait mouvoir la machine par le moyen d'une ou de deux manivelles. Mais il est évident que les effets de ces différentes espèces de tours reviennent, dans le fond, à celui du tour représenté par la figure 70. Si le cylindre est disposé horizontalement, la machine s'appelle tour ou treuil : fi la position du cylindre est verticale, on donne à la machine le nom de vindas ou de cabestan.

## CXXIV.

Théorème. La seule condition requise pour l'équilibre dans le tour, c'est que les moments de la puissance & du poids, par rapport à l'axe du eylindre, soient égaux.

Pour le démontrer, imaginons (Fig. 71.) trois plans HI, KL, MN, qui passent par le centre C de la roue, & dont chacun soit perpendiculaire aux deux autres, de manière que le plan HI foit parallèle à la direction Py du poids, & que KL se confonde avec le plan de la roue. L'axe tv sera évidemment la commune intersection des deux plans HI & MN. Tirons ensuite dans le plan MN une droite zyx, qui passe par les extrémités des deux rayons Cz, cy, & qui se termine à l'axe du cylindre en x.

1º On peut (Num. LI.), décomposer le poids P en deux forces ou poids parallèles p, p', dont les directions passent par les points z, x, de manière que l'action du premier s'exerce dans le plan KL, & celle du second dans le plan HI.

2º Le poids p' dont la direction passe par un point immobile x de l'axe du cylindre, ne peut produire aucun esset. Il ne reste donc que le poids p dont l'action n'est pas détruite, & il ne s'agit plus que de trouver les conditions requises pour qu'il fasse équilibre à la puissance S.

3° Quand deux puissances S, p, sollicitent un plan KL, dans lequel il se trouve un point fixe C, la seule condition requise pour l'équilibre, c'est que la différence de leurs moments, par rapport à ce point fixe, soit zéro. Donc il est nécessaire & il sussit pour l'équilibre, que l'on ait  $S \times CO - p \times Cz = 0$ . Or il suit de ce qu'on a démontré (Num.XXXVIII.), que le moment  $p \times Cz$  du poids p par rapport au point C, est égal au moment  $P \times cy$  du poids P par rapport

# DE MÉCHANIQUE. 129 Eapport au point c. Donc on aura, dans le cas de l'équilibre, $S \times CO - P \times cy = 0$ , ce qui donne

 $S \times CO = P \times cy$ .

## CXXV.

COROLLAIRE I. Dans le tour, la puissance est au poids qu'elle soutient en équilibre, comme le rayon du cylindre est au rayon de la roue.

Car l'équation  $S \times CO = P \times cy$  donne évidemment S: P:: cy: CO.

On voit par cette proportion, que si le rayon du cylindre est beaucoup moindre que celui de la roue, le poids sera beaucoup plus grand que la puissance qui le soutient. Si, par exemple, le rayon de la roue est dix sois plus grand que celui du cylindre, une puissance équivalente à une livre, sera équilibre à un poids de 10 £.

## CXXVI

REMARQUE. Si l'on taille le cylindre ou rouleau d'un tour suivant sa longueur, de manière qu'il ait dans toute sa circonférence plusieurs dents ou parties saillantes égales & également distantes les unes des autres, ce rouleau prend le nom de pignon; & l'on appelle roue à pignon, celle d'un tour dont le cylindre est ainsi divisé. On donne aussi des dents aux roues du tour qui mènent les pignons, & la machine qu'on appelle roues dentées (Fig. 72.), n'est autre chose qu'un assemblage de

roues à pignon, dont l'une ne peut se mouvoir sans transmettre le mouvement à toutes les autres, parce qu'elles sont tellement disposées, que le pignon d'une roue engrène avec les dents d'une autre roue. Dans cette machine le poids P est suspendu à une corde qui s'enveloppe autour du rouleau de la dernière roue. & la puissance S agit à la circonférence de la première roue. Il est évident que chaque roue, avec son pignon, doit être considérée comme une espèce de tour. Car les dents de la roue B, par exemple, ne peuvent engrener avec celles du pignon a, fans les presser & fans produire, par leur pression, le même effet que produiroit un poids sufpendu à la circonférence de ce pignon; & l'on doit dire la même chose de l'effort que supportent les dents des autres pignons.

#### CXXVII.

COROLLAIRE II. Dans les roues dentées, la puissance S est au poids P qu'elle tient en équilibre, comme le produit des rayons des pignons est au produit des rayons des roues.

En effet, soit les trois roues A, B, C, dont les rayons soient respectivement R'', R', R; & que les rayons de leurs pignons a, b, c, soient r'', r', r. Appelons P'' & P' les pressions que supportent les dents des pignons a, b; & P le poids qui agit à la circonférence du cylindre ou pignon c. Pour qu'il

# DE MÉCHANIQUE: 131

y ait équilibre, il faut que les dents de chaque pignon soient autant pressées que les dents de la roue avec lesquelles il engrène. P'' est donc la force qui agit à la circonférence de la roue B, & P' la force qui agit à la circonférence de la roue C.

Considérant à présent chaque roue & son pignon, comme la roue & le cylindre du tour représenté (Fig. 70.), & observant que dans le tour la puissance est au poids, comme le rayon du cylindre est au rayon de la roue, nous aurons les proportions suivantes:

$$S: P'': r'': R''.$$
 $P'': P': r': R'.$ 
 $P': P: r: R.$ 

Multipliant ces proportions par ordre, & divifant ensuite les deux termes de la première raison par  $P'' \times P'$ , nous aurons

$$S: P :: r'' \times r' \times r : R'' \times R' \times R.$$

Donc la puissance S est au poids P, comme le produit des rayons des pignons est au produit des rayons des roues.

Supposons, par exemple, que les rayons des roues soient égaux entr'eux, ainsi que ceux des pignons, & que les rayons des roues soient dix sois plus grands que ceux des pignons: la proportion que nous venons de trouver, deviendra S: P: 1 × 1 × 1 × 1 × 10 × 10 × 10, ou S: P: 1 1000;

ce qui nous apprend que la puissance S, équivalente à une livre, feroit équilibre à un poids de 1000 livres.

Au lieu de pignons, on se sert quelquesois de lanternes. Ce sont des cylindres creux, qui ont pour bases deux plateaux parallèles entr'eux, qui tiennent l'un à l'autre par le moyen de bâtons ou fuseaux qui les traversent, et qui étant à égales distances les uns des autres, forment le contour du cylindre. Alors les dents de la roue engrènent avec les fuseaux de la lanterne, comme elles feroient avec les ailes d'un pignon; & le méchanisme revient absolument au même dans les deux cas.

## CXXVIII.

COROLLAIRE III. Le cric simple (Fig. 73.), est une machine composée d'une barre AB, garnie à l'une de ses faces de dents de fer, & mobile suivant le sens de sa longueur dans une caisse DE. Les dents de la barre engrènent avec celles d'un pignon C, qu'on fait tourner autour de son axe par le moyen d'une manivelle MN. Il est évident que le cric doit être confidéré comme un tour dans lequel la puifsance agit à la circonférence décrite par l'extrémité de la manivelle, tandis que la réfissance agit à la circonférence du pignon, dont les dents sont presfées par celles de la barre. Donc la puissance sera au poids, comme le rayon du pignon est au rayon

## DE MÉCHANIQUE. 133

de la manivelle. On voit par là, qu'en faisant le rayon du pignon très-petit par rapport à celui de la manivelle, on peut, avec une force médiocre, élever un poids très-confidérable.

Quelquefois pour foulever un plus grand poids avec la même force appliquée à la manivelle, on substitue au pignon C plusieurs roues dentées, telles que celles dont nous avons expliqué l'effet plus haut.

## CXXIX.

COROLLAIRE IV. On peut, au moyen du tour, rendre uniforme l'action d'une force qui diminue continuellement. Il fussit pour cet esset, d'appliquer successivement la puissance à dissérentes circonsérences qui croissent comme la puissance diminue. Alors cette puissance aura toujours le même moment par rapport à l'axe du cylindre; & par conséquent elle sera toujours capable de faire équilibre au même poids. Donc son action sera constamment la même.

C'est ainsi qu'on est parvenu à rendre unisorme le mouvement dans les horloges à ressort & dans les montres ordinaires; quoique l'action du ressort qui est le principe moteur dans ces machines, diminue continuellement, à mesure qu'il se déploie. Une chaîne attachée par un bout au barillet qui renserme le ressort, & par l'autre bout à une susée dont la figure est à peu près celle d'un cône tron-

qué, à bases parallèles, tire cette même susée, qui, obligée de tourner sur elle-même, communique le mouvement à tout le rouage dont la montre est composée. A mesure que le ressort se déploie, & que par conséquent sa force élastique diminue, la chaîne est appliquée à de plus grandes circonsérences; ce qui fait que le moment de la force motrice, par rapport à l'axe de cette susée, est toujours le même, du moins sensiblement. Voyez la figure 74.

## SECTION V.

Du Plan incliné.

#### CXXX.

On appelle en général plan incliné, celui qui fait un angle avec l'horizon. Cet angle peut être ou infiniment petit, ou droit, ou avoir une valeur finie comprise entre zéro & 90 degrés. Dans le premier cas, le plan est horizontal; dans le second, il est vertical; dans le troisième, il est proprement le plan incliné, que l'on compte parmi les machines méchaniques, & dont nous allons traiter à présent.

## CXXXI.

Théorème. Pour qu'un corps placé sur un plan incliné, & soumis à l'action de tant de forces qu'on voudra, soit en équilibre, il est nécessaire &

il sussit, 1° que la résultante de toutes les puissances soit perpendiculaire au plan; 2° que cette résultante passe par quelque point où le plan touche le corps, ou du moins, qu'elle puisse être décomposée en d'autres forces qui passent par des points où le corps est appuyé sur le plan.

La première de ces conditions est nécessaire, parce que si la résultante étoit oblique au plan, on pourroit la décomposer en deux forces, l'une perpendiculaire au plan, qui seroit détruite; & l'autre parallèle à ce plan, qui n'éprouveroit aucune résistance de sa part, & qui par conséquent ne pourroit manquer de communiquer du mouvement au corps.

La feconde condition n'est pas moins essentielle pour l'équilibre. En esset, le plan n'est pressé & ne résiste que dans les points où il touche le mobile; donc asin que la résultante des puissances qui agissent sur le corps soit détruite, il faut qu'elle passe par quelque point d'appui; ou qu'on puisse la décomposer en d'autres puissances dirigées perpendiculairement au plan incliné, dans dissérents points de contact, où elles soient anéanties.

Il est visible aussi que ces deux conditions ayant lieu, la résultante de toutes les puissances qui sollicitent le corps, sera détruite, & que le corps ne pourra prendre aucun mouvement. Donc ces conditions suffisent pour l'équilibre.

## CXXXII.

COROLLAIRE I. Donc si un corps pesant P (Fig. 75.), est soutenu en équilibre par une puissance S, & que du point O où la direction de la puissance rencontre la verticale OI, menée par le centre de gravité G du poids, on abaisse sur le plan la perpendiculaire OE, elle sera la direction de la résultante du poids P & de la puissance S.

Car on doit regarder le poids du corps comme une force P appliquée au centre de gravité G; & dont la direction verticale concourt en un point O avec celle de la puissance S. Or la résultante de ces deux forces doit passer par le point où concourent leurs directions; & dans le cas d'équilibre, elle doit être perpendiculaire au plan incliné (Num. CXXXI.). Donc elle doit être dirigée suivant la perpendiculaire O E.

## CXXXIII

REMARQUE. Il est évident 1° que les trois directions OI, OS, OE, des deux puissances composantes & de leur résultante, sont dans le même plan EOI (Num. XIV.); 2° que ce plan est perpendiculaire au plan horizontal MZ & au plan incliné MN, puisqu'il passe par les lignes OI, OE, respectivement perpendiculaires à ces plans: d'où il suit que les lignes AB, AC, où le plan vertical, dans lequel agissent les puissances,

rencontre MN & MZ, font perpendiculaires en A fur la commune interfection de ces deux derniers plans, & que par conféquent l'angle BAC mesure l'inclinaison de MN sur MZ.

Donc si du point B on abaisse la verticale BC, on pourra considérer toutes les sorces comme agissantes dans le plan du triangle rectangle BAC, & saire précision des autres parties du plan incliné. La longueur du plan incliné est exprimée par l'hypothénuse AB, la hauteur par le côté vertical BC, & la base par le côté horizontal AC.

#### CXXXIV.

COROLLAIRE II. Si une puissance S (Fig. 76.), tient en équilibre un corps pesant P sur le plan incliné AB, la puissance, le poids du corps & la pression du plan seront entr'elles respectivement, comme le sinus de l'inclinaison du plan, le cosinus de l'angle que fait la direction de la puissance avec la longueur du plan, & le cosinus de l'angle que fait la direction de la puissance avec la base du même plan.

Car le poids P du corps étant regardé comme une seule puissance dirigée suivant la ligne verticale OF, qui passe par le centre de gravité G de ce corps, & qui rencontre en O la direction de la puissance S, la résultante du poids & de la puissance, dans le cas d'équilibre, sera dirigée suivant la perpendi-

culaire OE (Num. CXXXII.), & représentera la pression du plan que j'appelle R.

Cela posé, nous aurons (Num. XIX.), S: sin. FOE
:: P: sin. EOH:: R: sin. FOH. Or 1° l'angle
FOE est égal à l'angle BAC, qui mesure l'inclinaison du plan. Car dans les deux triangles AIF,
OIE, on remarque deux angles droits en F & en
E, & deux angles opposés au sommet en I: donc
le troissème angle BAC du premier triangle est
égal au troissème angle FOE du second. 2° Dans
le triangle rectangle OEH, l'angle EOH est le
complément de l'angle OHE que fait la direction
de la puissance avec la longueur du plan incliné:
donc sin. EOH = cos. OHE. 3° Dans le triangle
rectangle OFD, l'angle FOD est le complément
de l'angle FDO, & par conséquent sin. FOH
= cos. FDO.

Mettons donc à la place des trois sinus énoncés dans notre proportion, les quantités que nous venons de démontrer leur être égales, & nous aurons S: sin. BAC: P: cos. OHE: R: cos. FDO.

## CXXXV.

COROLLAIRE III. Si la direction de la puiffance S (Fig. 77.) qui fait équilibre au poids P, est parallèle à la longueur du plan incliné, la puissance sera au poids, comme la hauteur du plan est à sa longueur. En effet, quand la direction de la puissance & la longueur du plan incliné sont parallèles, l'angle OHE qu'elles forment, devient zéro. Or le co-finus d'un angle = 0 est le sinus total : donc la proportion que nous venons de trouver (Num. CXXXIV.), deviendra S: sin. BAC: sin. BAC: sin. tot.; ou S: P: sin. BAC: sin. tot.: mais sin. BAC: sin. tot.: BC: AC: parce que dans le triangle BAC: les sinus des angles sont proportionnels aux côtés opposés: donc S: P: BC: BA:

#### CXXXVI.

COROLLAIRE IV. Une puissance donnée S iendra en équilibre sur le plan, le plus grand poids possible, quand sa direction sera parallèle à la longueur du plan.

En effet, nous avons vu (Num. CXXXIV.), qu'on avoit en général (Fig. 76.), S: fin. BAC: p': cof. OHE; ou S: P': fin. BAC: cof. OHE. Or le cofinus de l'angle OHE est le plus grand possible par rapport au finus de l'angle BAC, quand l'angle OHE = o; c'est-à-dire, quand la direction de la puissance & la longueur du plan sont parallèles. Car alors le cosinus de l'angle OHE est égal au finus total, & dans toute autre hypothèse il est moindre que le sinus total. Donc aussi le poids P est le plus grand possible par rapport à la puissance S, quand la direction de cette puissance est parallèle à la longueur du plan.

#### CXXXVII.

COROLLAIRE V. Si la direction de la puissance est parallèle à la base du plan incliné, la puissance sera au poids, comme la hauteur du plan est à sa base.

Car dans la figure 78, on aura S:P:: fin. BAC: cof. OHE: or cof. OHE= cof. BAC; puifque dans le cas préfent les angles OHE, BAC, font alternes internes entre parallèles; & l'on voit que cof. BAC= fin. ABC, parce que l'angle ABC est le complément de l'angle BAC. Donc on a S:P:: fin. BAC: fin. ABC:BC:AC.

## SECTION VI.

De la Vis.

## CXXXVIII.

La vis (Fig. 79.), est une machine composée de deux cylindres de même diamètre, l'un solide & revêtu d'un relief spiral, par-tout également incliné aux lignes droites qu'on peut mener de ses dissérents points parallèlement à l'axe; l'autre creux que traverse le premier, & dans lequel on a sillonné un trait spiral correspondant & égal au relief qu'il doit recevoir. On donne aussi le nom de vis à chacune de ces parties prises séparément. Le cylindre solide qui entre dans l'autre, est la vis intérieure,

## DE MÉCHANIQUE. 141

ou simplement la vis. La pièce où se trouve la cavité cylindrique, est la vis extérieure ou l'écrou. Ordinairement aussi on entend par le cylindre de la vis, celui qui est solide & qui peut tourner dans l'autre.

Le relief spiral qui revêt extérieurement le cylindre, s'appelle filet de la vis: on donne le nom de spire à la partie de ce filet qui correspond à un tour sur le cylindre. Ensin on appelle hauteur du pas de vis, ou simplement pas de vis, la distance ac qu'il y a parallèlement à l'axe du cylindre entre deux spires correspondantes. Puisque le filet spiral a par-tout la même inclinaison sur le cylindre, il est évident que tous les pas de vis doivent être égaux.

CXXXIX.

LES spires qui enveloppent le cylindre, peuvent être considérées comme une espèce de plan incliné. En effet, si l'on replioitautour du cylindre (Fig. 80.) les triangles rectangles CKI, ILM, MNO, OPR, &c., dont je suppose les bases égales à la circonférence de ce cylindre, & les hauteurs égales aux pas de vis, les hypothénuses CK, IL, MN, OP, &c., en s'enveloppant, formeroient des spires parsaitement semblables à celles de la vis. Donc les spires de la vis sont des plans inclinés parsaitement égaux entr'eux, & qui ont pour longueur la longueur même d'une spire, pour hauteur la

hauteur du pas vis, & pour base la circonsérence du cylindre.

CXL.

On emploie la vis & son écrou pour comprimer les corps, quelquefois aussi pour élever des poids. L'effet revient au même dans les deux cas. La puisfance F (Fig. 79.) qui meut lá machine, est appliquée ordinairement à une barre qui traverse le cylindre ou l'écrou; & l'une de ces pièces est mobile, tandis que l'autre est immobile. Mais soit que l'on fasse mouvoir l'écrou sur la vis ou la vis dans l'écrou, ce font toujours deux plans inclinés, dont l'un glisse sur l'autre, & l'effort de la puissance doit être le même pour foutenir un poids donné. Il ne s'agit donc que de trouver pour l'un de ces deux cas, le rapport de la puissance au poids qui lui fait équilibre. Nous supposerons que le poids, ou en général la réfistance, agisse dans le sens de l'axe du cylindre, & que la puissance soit dirigée dans un plan perpendiculaire à cet axe.

#### CXLI.

THÉORÈME. Dans la vis, la puissance est au poids qui lui fait équilibre, comme la hauteur du pas de vis est à la circonférence d'un cercle qui a pour rayon la distance de l'axe au point où la puissance est appliquée.

. Supposons, pour le démontrer, que la vis inté-

rieure foit fixe (Fig. 79.), & que le poids foit sufpendu à l'écrou mobile. Il est évident que le filet spiral du cylindre sera pressé par l'écrou que le poids tend à faire descendre; & chaque point de l'écrou appuyé fur le point correspondant de la spire convexe, fera comme un poids pofé fur un plan incliné; d'où l'on voit que l'écrou prendra nécessairement du mouvement, si rien ne s'y oppose, de la même manière qu'un corps placé sur un plan incliné descend nécessairement, à moins qu'il ne soit retenu par quelque puissance. Concevons donc que le poids suspendu à l'écrou est décomposé en une infinité de ponduscules p, p, p, &c., qui presseroient le relief spiral, & cherchons quelle seroit la force nécessaire pour soutenir ces poids élémentaires, en les empêchant de gliffer sur la spire.

r° Si l'on appliquoit à chacun de ces poids p; une puissance s dirigée parallèlement à la base du plan incliné que sorme la spire, chaque puissance s seroit au poids p correspondant, comme le pas de vis, qui est la hauteur du plan incliné, est à la circonférence du cylindre qui est la base de ce plan, (Num. CXXXVII.). Donc la somme de toutes les puissances particulières s, s, s, &c., ou, ce qui revient au même, la puissance totale est au poids total qui vaut la somme de tous les poids élémentaires, comme la hauteur du pas de vis est à la circonsérence du cylindre; ou, en appelant la puissance

totale S, le poids total P, la hauteur du pas de vis h, & la circonférence du cylindre c, on aura la proportion

S : P :: h : c.

La proposition est donc démontrée pour le cas où la puissance est appliquée au filet spiral, & se trouve éloignée de l'axe d'une quantité égale au rayon du cylindre.

2º Supposons à présent que la puissance agisse à l'extrémité d'une barre en F. On voit aifément qu'il faudroit la même puissance pour faire équilibre au poids P, que pour faire équilibre à la force S, capable de le foutenir. Or la puissance F appliquée à l'extrémité de la barre, & la puissance S appliquée au filet spiral, sont dans le même cas que deux puissances qui agiroient par le moyen d'un tour: donc (Num. CXXV.) la puissance F est à la puisfance S, comme le rayon du cylindre est à la longueur de la barre ou du levier, que l'on peut confidérer comme le rayon de la circonférence que la puissance F tend à faire décrire; & puisque les rayons des cercles font entr'eux comme leurs circonférences, on pourra dire que la puissance F est à la puissance S, comme la circonférence c du cylindre est à la circonférence que j'appelle C, & qui auroit pour rayon la longueur de la barre. Donc on aura la proportion

F : S :: c : C.

## DE MÉCHANIQUE. 145

Si on la multiplie par la proportion S:P:h:c que nous avons trouvée plus haut, & qu'enfuite on divife par S les deux termes de la première raison, & par c les deux termes de la feconde, on trouvera enfin F:P:h:C;ceft-à-dire, la puissance qui agit à l'extrémité de la barre est au poids que soutient l'écrou, comme la hauteur du pas de vis est à la circonférence qui a pour rayon la distance de la puissance à l'axe du cylindre.

Il est facile à présent de voir les raisons qui ont porté plusieurs auteurs à ne point compter la vis parmi les machines simples, mais à la rapporter au plan incliné, ou à la regarder comme composée du plan incliné & du tour.

On peut remarquer encore que dans la démonftration que nous venons de donner, nous faisons précision du frottement, qui peut être très-considérable dans la vis.

#### CXLII.

REMARQUE I. On a donné le nom de vis fans fin (Fig. 81.), à une machine composée d'une vis simple dont le filet engrène avec les dents d'une roue, qui porte à son centre un rouleau cylindrique. Le poids est suspendu à une corde qui s'enveloppe autour de ce rouleau, & la puissance F communique ou tend à communiquer le mouvement à la vis au moyen de la manivelle à laquelle elle est appliquée.

Cette machine étant composée de la vis & du tour, on peut conclure d'après ce qui a été démontré (Num. CXXV & CXLI.), que dans le cas d'équilibre la puissance est au poids, comme le rayon du cylindre multiplié par la hauteur du pas de vis, est au rayon de la roue multiplié par la circonférence que décriroit la puissance, si le mouvement avoit lieu.

En effet, soit Fla puissance qui tend à faire tourner la vis, P le poids suspendu à la circonférence du rouleau cylindrique, d la dent de la roue qui engrène avec le filet de la vis, S l'effort que cette dent exerce contre la spire a. Ensin soient h la hauteur du pas de vis, R le rayon de la roue, r le rayon de son cylindre, & C la circonférence que la puissance décriroit, si le mouvement avoit lieu.

Puisque dans la vis la puissance est à la pression qui s'exerce parallèlement à l'axe contre le filet spiral, comme la hauteur du pas de vis est à la circonférence que la puissance tend à décrire, nous aurons la proportion

F:S:: h: C.

Et puisque la spire a, dans le cas d'équilibre, presse autant la dent d qu'elle en est pressée, la roue sera sollicitée à sa circonférence par une sorce égale à S. Or dans le tour que sorme la roue avec son cylindre, la puissance S est au poids P, comme le DE MÉCHANIQUE. 147

rayon du cylindre est au rayon de la roue. Done nous aurons la seconde proportion

S:P::r:R

Si on la multiplie par la première, & qu'ensuite on divise par S les deux termes de la première raison du produit, on trouvera la proportion qu'il falloit démontrer

F:P::hr::CR.

## CXLIII.

REMARQUE II. La vis d'Archimède, ainsi nommée, parce qu'Archimède en est l'inventeur, est un tube ou un canal creux, qui tourne autour d'un cylindre AH (Fig. 82.), de même que le filet spiral dans la vis ordinaire. Le cylindre est incliné à l'horizon fous un angle d'environ 45 degrés, & fe meut sur deux pivots. Ayant placé une balle de plomb, ou quelqu'autre corps grave à l'embouchure B du canal, si l'on fait tourner la vis, le point B s'élèvera au dessus du point C, qui descendra luimême d'une certaine quantité, & la balle obéissant à sa pesanteur passera de B en C. Par la même raison, si l'on continue à faire tourner le cylindre, elle passera successivement de C en D, de D en E, &c., & on lui fera parcourir ainfi de bas en haut toute la longueur de la vis. Si la partie inférieure du cylindre est plongée dans l'eau, on concoit facilement que le canal doit s'emplir à mesure qu'il tourne,

& produire un écoulement par l'orifice supérieur. Cette machine ingénieuse peut donc s'employer utilement pour vuider des lacs & des étangs.

Si dans la vis ordinaire on faisoit tourner l'écrou dans un seul & même plan autour de son axe, le cordon de la vis intérieure, abstraction faite de tout frottement, seroit éxactement dans le même cas que le fluide, qui, dans la vis d'Archimède, remplit le canal spiral. On peut donc rapporter la vis d'Archimède à la vis ordinaire, en considérant le canal creux dans la première comme l'écrou dans la seconde, & le relief spiral de celle-ci comme le sluide contenu dans le canal de la première.

## SECTION VII.

Du Coin.

## CXLIV.

LE coin est un prisme triangulaire ABCDEF (Fig. 83.), que l'on introduit dans une sente pour écarter ou séparer les deux parties d'un corps. Quelques aussi on l'emploie pour comprimer des corps ou pour soulever des poids. Le parallélogramme ABCD qui reçoit immédiatement l'action de la puissance, est la base ou la tête du coin. Ses côtés sont les deux faces parallélogrammiques ABFE, DCFE, qui agissent sur les parties du corps qu'on

## DE MÉCHANIQUE. 149

veut séparer. En sin on appelle pointe ou tranchant du coin, l'angle se lide que ces deux saces sorment en EF.

## CXLV.

Pour qu'une puissance imprimée perpendiculairement à la tête du coin fasse, équilibre aux résistances des deux parties du corps qu'on veut écarter, il faut évidemment que cette puissance & ces résistances soient dirigées dans un même plan. De plus, les parties entre lesquelles on introduit le coin, réfistent en pressant perpendiculairement ses côtés dans les points de contact; & par conféquent il faut que le plan dans lequel sont dirigées les trois forces dont il s'agit, foit perpendiculaire non feulement à la base du coin, mais encore à ses côtés. Donc ce plan sera un triangle égal & parallèle au profil ADE du coin; & puisque les efforts de la puissance & des résistances se réunissent dans ce plan, on peut supposer tout le coin réduit à un seul triangle tel que AED.

## CXLVI.

THÉORÈME Dans le cas d'équilibre, la puiffance imprimée perpendiculairement à la tête du coin, est à la somme des résistances que les parties qu'on veut séparer opposent perpendiculairement à ses côtés, comme la tête du coin est à la somme de ses côtés.

K 3

Pour le démontrer, supposons le coin AED ( Fig. 84. ) introduit entre deux parties M, N d'un corps. Soient S la puissance imprimée perpendiculairement à la base AD; R & R' les résistances qu'opposent en M & en N les parties que l'on veut séparer. Les directions de ces réfisfances feront des lignes MG, NH perpendiculaires aux côtés du coin, & elles se rencontreront en quelque point C. Si l'on représente R & R' par les parties CG, CH de leurs directions, & qu'on achève le parallélogramme CGIH, il faudra pour l'équilibre que la puissance S soit égale & diamétralement opposée à la réfultante CI des deux réfiffances. Les trois forces S, R, R' feront donc proportionnelles aux trois lignes CI, CG, CH; ou puifque CH = GI, aux trois lignes CI, CG, GI. Or ces trois dernières lignes sont elles-mêmes proportionnelles aux lignes AD, DE, AE: car les deux triangles ADE, CGI sont semblables, puisque les trois côtés du premier font perpendiculaires fur les trois côtés du second. Donc on aura la suite de raisons égales

S:AD::R:DE::R':AE; d'où l'on tire la proportion qu'il falloit démontrer; S:R+R'::AD:DE+AE.

## CXLVII

COROLLAIRE. On voit par là que plus la tête du coin est petite par rapport à ses côtés, moins

## DE MÉCHANIQUE. 151

il faut que la puissance fasse d'effort pour soutenir ou pour surmonter les résissances des parties qu'on veut séparer.

CXLVIII.

REMARQUE I. On peut en général rapporter au coin tous les inftruments tranchants ou pénétrants, la coignée ou la ferpe du Bûcheron, le cifeau & la gouge du Sculpteur & du Menuisier, la lancette & le scalpel du Chirurgien, le couteau & le rasoir qui sont entre les mains de tout le monde, les clous, les épingles, &c.

## CXLIX.

REMARQUE II. Nous finirons cet article sur l'équilibre des machines, par les deux observations suivantes:

1º Toutes les fois qu'une machine est en équilibre, la puissance est au poids, comme l'espace dont il s'élèveroit, si le mouvement avoit lieu, est à l'espace que décriroit la puissance dans le même temps. Dans un levier droit, par exemple, un poids de 10 £ sera contrebalancé par une puissance d'une livre, pourvu qu'il soit dix sois plus près qu'elle de l'appui. Mais il est visible que si le levier prenoit du mouvement, l'arc décrit par la puissance seroit à l'arc décrit par le poids, comme 10 est à 1. Pareillement dans les mousses représentées (Fig 67 & 68.), la puissance S est six sois moindre que le poids P qu'elle foutient en équilibre: mais si le mouvement avoit lieu, l'espace qu'elle parcourroit, seroit six sois plus grand que celui dont elle seroit monter le poids; & l'on peut vérisier aisément la même chose dans toutes les autres machines.

2º Si les différentes parties des machines gliffoient fans difficulté les unes sur les autres, & que les cordages dont on se sert fussent parfaitement sléxibles, on seroit naître le mouvement, pour peu qu'on augmentât la puissance ou le poids qui se sont équilibre. Mais il n'existe dans la nature ni corps dont les surfaces soient parfaitement polies, ni cordes qui n'aient plus ou moins de roideur. De-là, dans l'usage des machines, deux espèces de résistances, qui ont pour cause, l'une le frottement des surfaces, l'autre le défaut de sléxibilité dans les cordages. Ces résistances s'opposent à la génération du mouvement, & demandent, pour être surmontées, une certaine sorce que l'on ne peut déterminer que par approximation.



## CHAPITRE III.

ÉLÉMENS DE DYNAMIQUE.

LA Dynamique a pour objet le mouvement des corps. Nous traiterons des loix du mouvement & des différents obstacles que les corps en mouvement peuvent éprouver.

## ARTICLE PREMIER.

Des Loix 'du Mouvement.

#### CL.

On appelle loix du mouvement certaines règles suivant lesquelles tous les corps se meuvent généralement & constamment, lorsqu'ils obéissent à quelque cause motrice. Ces loix sont ou générales ou particulières. On entend par loix générales, celles qui sont comme les axiomes d'où les autres sont déduites. Il paroît qu'on peut les rapporter aux trois principes sondamentaux que nous avons démontrés au commencement de cet ouvrage. Les loix particulières ne sont que des applications de ces principes aux dissérentes espèces de mouvement. Nous traiterons en particulier du mouvement unisorme,

du mouvement accéléré ou retardé, du mouvement des corps follicités par des forces centrales, du mouvement des centres de gravité, du choc & de la réflexion des corps.

## SECTION I.

Du Mouvement uniforme.

#### CLI.

Le mouvement uniforme est celui d'un corps dont la vîtesse est toujours la même, ou, ce qui revient au même, c'est celui d'un corps qui parcourt des espaces égaux en temps égaux. On a démontré (Num. IV.), que le mouvement de deux corps étant uniforme, leurs vîtesses sont entr'elles comme les espaces parcourus divisés par les temps employés à les parcourir. On a vu aussi (Num. XXII.) que les forces de deux corps étoient entr'elles comme leurs quantités de mouvement. Toutes les loix du mouvement uniforme ne sont que des conséquences de ces deux propositions.

#### CLII.

THÉORÈME I. Si les vîtesses de deux corps mus uniformément sont égales, les espaces parcourus seront comme les tems employés à les parcourir.

Car en appelant respectivement V & v les vitesses des deux mobiles, S & s les espaces qu'ils sont sup-

posés parcourir, T & t les tems employés à parcourir ces espaces, on aura (Num. IV.), V:v  $\vdots \frac{S}{T} : \frac{s}{t}. \text{ Donc puisque } V=v, \text{ on aura } \frac{S}{T} = \frac{s}{t},$ d'où l'on tire S:s::T:t.

#### CLIII.

Théorème II. Si les espaces parcourus par deux corps mus uniformément, sont égaux, les vîtesses seront en raison inverse des tems.

Car fi les espaces sont égaux, les numérateurs seront les mêmes dans les deux fractions  $\frac{S}{T}$ ,  $\frac{s}{t}$ ,

## CLIV.

Théorème III. Les forces de deux corps mus uniformément, sont en raison composée de leurs masses & de leurs vîtesses.

Car en nommant respectivement F & f les forces de ces deux corps, M & m leurs masses, V & v leurs vîtesses, on aura (Num. XXII.), F : f : MV : mv. Or la raison MV : mv est évidemment composée des deux raisons simples M : m,

V: v. Donc les forces sont en raison composée des masses & des vîtesses.

#### CLV.

COROLLAIRE. Si les masses de deux corps mus uniformément sont égales, les forces seront comme les vîtesses. Car alors dans la proportion F: f: MV: mv, on pourra diviser les deux termes de la dernière raison par la quantité M que l'on suppose égale à la quantité m, & l'on aura F: f: V: v.

Pareillement si les vitesses  $V \in V$  des deux corps étoient égales, les forces seroient comme les masses. Car dans la même proportion F:f:MV:mV, on pourroit diviser les deux termes de la seconde raison par V=V, & l'on auroit F:f:M:m.

#### CLVI

THEORÈME IV. Si les masses des corps mus uniformément sont en raison réciproque des espaces parcourus, les forces seront en raison réciproque des tems employés à les parcourir.

En effet, dans la proportion F: f: MV: mv, on peut substituer  $\frac{S}{T}$  au lieu de V, &  $\frac{s}{t}$  au lieu de v, parce que la vîtesse égale l'espace divisé par le tems; & l'on aura  $F: f: \frac{MS}{T} : \frac{ms}{t}$ . Or par l'hypothèse, M: m: s: S, d'où l'on tire MS = ms.

Donc les fractions  $\frac{MS}{T}$ ,  $\frac{ms}{t}$ , qui ont pour numérateurs des quantités égales, font en raison inverse de leurs dénominateurs; & par conséquent les forces qui sont entr'elles comme ces fractions, sont aussi en raison inverse des mêmes dénominateurs; ce qui donne F:f::t:T.

## SECTION II.

Du Mouvement accéléré ou retardé.

## CLVII.

Un corps qui n'a reçu qu'une impulsion, persévère dans son mouvement avec la même vîtesse & dans la même direction qu'il a eue au premier inftant (Num. XIII.). Mais s'il vient à recevoir une nouvelle impulsion dans le même sens ou en sens contraire à la première, il se meut alors avec une vîtesse égale à la somme ou à la différence des deux vîtesses qu'il a recues successivement ( Num. XVI. & XVII.). Donc si l'on conçoit qu'à des intervalles de tems déterminés, le corps recoive de nouvelles impulsions dans le même sens, ou en sens contraire de la première, il sera mu d'un mouvement varié ou inégal; sa vîtesse sera disférente au commencement de chaque intervalle de tems. Cette vîtesse pourtant, au bout d'un tems quelconque, pourra toujours s'estimer, en déterminant l'espace qu'il décriroit si elle devenoit uniforme, & en divisant cet espace par le tems pendant lequel il seroit décrit.

## CLVIII.

On appelle en genéral force accélératrice, toute force qui par son action tend à faire varier le mouvement d'un corps. Lorsqu'à des intervalles de tems égaux elle agit également, on l'appelle force accélératrice constante, ou force retardatrice constante, suivant qu'elle tend à augmenter ou à diminuer la vîtesse du mobile; & le mouvement qui résulte de l'action d'une telle force, est appelé mouvement uniformément accéléré, ou mouvement uniformément retardé.

Après avoir démontré les loix de ce mouvement confidéré en général, nous en ferons l'application au mouvement des corps pefants qui tombent fuivant des lignes verticales, ou le long des plans inclinés, ou le long des furfaces courbes, & nous finirons par confidérer le mouvement des projectiles & des pendules.

Du Mouvement uniformément accéléré ou retardé en général.

## CLIX.

THÉORÈME I. L'espace parcouru par un mobile en vertu d'impulsions égales, reçues au commencement de plusieurs intervalles de tems égaux, vaut le demi-produit de la première & de la dernière vîtesse multipliées par le tems total.

En effet, soit le mobile A (Fig. 85.) qui reçoive une impulsion capable de lui faire parcourir pendant le premier intervalle de tems, un espace AB avec la vîtesse g. Si le mobile arrivé au point B, reçoit une nouvelle impulsion égale à la première & dans le même sens, il parcourra, pendant le second intervalle de tems, l'espace BC avec une vîtesse 2g: & si l'on suppose qu'il reçoive au commencement de tous les intervalles suivants une impulsion toujours égale à la première, il est visible qu'il décrira pendant ces intervalles de tems égaux, les espaces CD, DE, EF, &c., avec les vîtesses 3g, 4g, 5g, &c.

Cela posé, soit t le tems total, s l'espace décrit par le mobile pendant ce tems, n le nombre des intervalles au commencement desquels le corps reçoit de nouvelles impulsions. Chacun de ces intervalles, pendant lesquels le mouvement est uni-

forme, vaudra  $\frac{t}{n}$ ; & par conséquent en multipliant

par  $\frac{t}{n}$  les vîtesses g, 2g, 3g, 4g, &c., on aura

 $\frac{gt}{n}$ ,  $\frac{2gt}{n}$ ,  $\frac{3gt}{n}$ ,  $\frac{4gt}{n}$ , &c., pour les valeurs des différents espaces parcourus pendant les intervalles particuliers dont le tems total est composé. Appez

lant donc en général v la vîtesse finale, on aura l'es-

pace total 
$$s = \frac{gt}{n} + \frac{2gt}{n} + \frac{3gt}{n} + \frac{4gt}{n} &c. + \frac{vt}{n}$$

Or les termes qui forment le second membre de cette équation, étant en progression arithmétique, leur somme vaut la somme des extrêmes, multipliée par la moitié du nombre des termes; & l'on voit aissément que le nombre des termes est n, puisqu'il y a dans l'espace total autant d'espaces particuliers, qu'il y a d'intervalles dans le tems total. Donc l'équation précédente devient

$$s = \left(\frac{gt}{n} + \frac{vt}{n}\right)\frac{n}{2} = \frac{gt}{2} + \frac{vt}{2} = \frac{(g+v)t}{2}$$

& par conféquent l'espace parcouru vaut le demiproduit de la première & de la dernière vitesse multipliées par le tems total.

## CLX.

COROLLAIRE I. La vîtesse d'un mobile qui reçoit ainsi des impulsions égales au commencement des intervalles égaux du tems, croît évidemment comme le nombre de ces intervalles.

Car si pendant le premier intervalle elle est g, elle sera 2g pendant le second, 3g pendant le troisième, &c.

## CLXI.

COROLLAIRE II. Si la force accélératrice conftante donne à chaque instant des impulsions égales, mais

MÉCHANIQUE: 161 mais infiniment petites, l'espace total décrit par

le mobile, sera égal au demi-produit de la vîtesse finale par le tems.

Car alors dans l'équation  $s = \frac{(g+v)t}{2}$  que nous avons trouvée ( Num. CLIX. ), la quantité infiniment petite g doit doit être négligée par rapport à la vîtesse finale v: Donc on aura  $s = \frac{vE}{2}$ .

## CLXII.

COROLLAIRE III. Un mobile sollicité par une force accélératrice constante, ne décrira dans un tems déterminé que la moitié de l'espace qu'il auroit parcouru, si, pendant ce tems, il avoit toujours eu sa vitesse finale.

Car en donnant toujours à l'espace, au tems & à la vîtesse finale les mêmes dénominations que plus haut, on aura dans le mouvement accéléré  $s = \frac{v_L}{2}$ Or si le mobile avoit eu constamment la vîtesse finale, l'espace parcouru pendant le tems z eût été vt double de  $\frac{vt}{2}$ .

On suppose dans ce corollaire, ainsi que dans les suivants, que la force accélératrice ne donne à chaque instant que des impulsions infiniment petites.

## CLXIII.

COROLLAIRE IV. Les espaces parcourus des le commencement du mouvement, en vertu d'une force accélératrice constante, sont comme les quarrés des

tems employés à les parcourir.

Pour le démontrer, nommons p la vîtesse acquise par le mobile à la fin de la première seconde. Les vîtesses étant proportionnelles aux tems (Num. CLX.), on pourra déterminer la vîtesse v du mobile après un tems quelconque t, en difant: une feconde est au nombre de secondes e, comme la vîtesse acquise à la fin d'une seconde, est à la vîtesse acquise à la fin du tems t; c'est-à-dire, 1:t:p:v; d'où l'on tirera v = pt. Or l'espace parcouru au bout du tems t est  $s = \frac{vt}{2}$ : donc en mettant à la

place de  $\nu$  sa valeur pt, on aura  $s = \frac{pt^2}{2}$ .

Si l'on suppose à présent un autre tems quelconque T pendant lequel le mobile décrive un espace S, on trouvera de même  $S = \frac{pT^2}{2}$ . Donc S: s

 $pT^2$  :  $pt^2$ . Doublant les deux termes de la feconde raison, & les divisant ensuite par p, il restera S: s: T2: t2, proportion qu'il falloit démontrer.

Donc T: 1:: VS: Vs; c'est-à-dire, que

# DE MÉCHANIQUE 163

dans le mouvement uniformément accéléré, les tems sont comme les racines quarrées des espaces.

## CLXIV.

REMARQUE. Les deux équations v = pt;  $s = \frac{pt^2}{2}$ , trouvées dans la démonstration précédente, nous apprennent que dans le mouvement uniformément accéléré, on a la vîtesse après un tems donnét, en multipliant par ce tems la vîtesse acquise au bout d'une seconde; & qu'on a l'espace décrit dans un tems t, en multipliant la vîtesse acquise au bout d'une seconde par le quarré de ce tems, & prenant la moitié du produit.

## CLXV.

COROLLAIRE V. Les espaces parcourus des le commencement du mouvement accéléré, sont comme les quarrés des vîtesses acquises en les parcourant.

Car les espaces sont comme les quarrés des tems: or les quarrés des tems sont comme les quarrés des vitesses, puisque les vitesses sont proportionnelles aux tems (Num. CLX.).

En supposant donc que V & v soient les vîtesses acquises au bout des tems T, t, & que les espaces parcourus des le commencement du mouvement soient S & s, on aura  $S : s :: V^2 : v^2$ .

D'où il suit que V: v: VS: Vs; c'est-à-dire;

que les vitesses acquises sont comme les racines quarrées des espaces parcourus.

## CLXVI.

COROLLAIRE VI. Dans le mouvement uniformément accéléré, les espaces parcourus pendant des tems égaux & finis qui se suivent, sont entr'eux comme les nombres impairs 1, 3, 5, 7, 9, &c.

En effet, nommons p la vîtesse acquise à la fin d'une feconde, & t chacun des tems égaux qui fe suivent. L'espace parcouru pendant le premier de ces tems, fera  $\frac{p t^2}{2}$  (Num. CLXIV.). Par la même raifon l'espace parcouru pendant les deux premiers tems qui, pris ensemble, valent 21, sera 4pt2. Retranchant de cet espace celui qui a été parcouru pendant le premier tems, il reflera  $\frac{3pt^2}{2}$  pour l'efpace parcouru pendant le fecond tems pris féparément. De même l'espace total parcouru pendant les trois premiers tems qui valent 32, fera 9pt; & retranchant de cette quantité l'espace 4pt2 parcouru pendant les deux premiers tems, il restera 5 p t2 pour l'espace parcouru pendant le troisième: On trouveroit de même que les espaces parcourus pendant les tems suivants, seroient  $\frac{7pt^2}{2}$ ,  $\frac{9pt^2}{2}$ ,  $\frac{11pt^2}{2}$ , &c. Or il est évident que les quantités  $\frac{pt^2}{2}$ ,  $\frac{3pt^2}{2}$ ,  $\frac{5pt^2}{2}$ ,  $\frac{7pt^2}{2}$ , &c., croissent comme les nombres impairs 1, 3, 5, 7, &c.

#### CLXVII.

COROLLAIRE VII. Les vîtesses acquises & les espaces parcourus dans le même tems en vertu de deux forces accélératrices constante, sont comme ces forces.

Pour démontrer la première partie de ce corollaire, nommons g & g' les vîtesses que produisent à chaque instant les deux forces accélératrices. Les vîtesses des deux mobiles sollicités par ces forces, seront g & g' à la fin du premier instant; 2g, 2g' à la fin du second; 3g, 3g' à la fin du troissème; & en général après un nombre quelconque n d'instants, elles seront ng, ng'. Or ng : ng' : g : g'. Donc les vîtesses acquises au bout du même tems, sont proportionnelles aux vîtesses que donnent à chaque instant les sorces accélératrices, & par conséquent aux forces accélératrices elles-mêmes.

Pour démontrer ensuite la seconde partie, appelons v & v' les vîtesses acquises, s & s' les espaces parcourus par les deux mobiles, dans le même tems t.

On aura (Num. CLXI.)  $s = \frac{vt}{2}$ ,  $s' = \frac{v't}{2}$ ; d'où I'on conclura  $s: s': \frac{vt}{2} \cdot \frac{v't}{2} :: v: v'$ . Or on vient de voir que les vîtesses v, v' étoient proportionnelles aux forces accélératrices: donc les espaces & & s font aussi entr'eux comme ces forces.

#### CLXVIII

LEMME. Soit une suite de tant de quantités au'on voudra, a, a', a", &c; b, b', b", &c.; c, c', c", &c.; d, d', d", &c. Si les sommes prises depuis la première jusqu'à celles qu'on voudra des suivantes, sont toujours proportionnelles aux quarrés des nombres des quantités qui entrent dans ces sommes, je dis que toutes ces quantités seront en progression arithmétique.

Pour le démontrer, il suffit de faire voir qu'il y a la même différence entre tous les termes de la fuite proposée; que par exemple, b''-b'=c''-c'. 'Appelons donc s & n la fomme & le nombre de toutes les quantités depuis la première jusqu'à b inclusivement. La somme jusqu'à b' inclusivement sera s + b', & le nombre des termes sera n + 1. La fomme jusqu'à b'' fera s + b' + b'', & le nombre des termes fera n + 2.

Donc puisque par l'hypothèse, une somme est à une sutre somme quelconque, comme le quarré du

## DE MÉCHANIQUE 167

du nombre des termes qui entrent dans la première, est au quarré du nombre des termes qui entrent dans la seconde, nous aurons les deux proportions

$$s: s+b':: n^2: n^2+2n+1$$
,  
 $s: s+b'+b'':: n^2: n^2+4n+4$ ;

qui donnent les deux équations

$$n^2s + 2ns + s = n^2s + b'n^2$$
,  
 $n^2s + 4ns + 4s = n^2s + b'n^2 + b''n^2$ .

Supprimons  $n^2s$ , & après avoir doublé la première, retranchons-la de la seconde: il restera 2s

$$=b''n^2-b'n^2$$
; d'où l'on tire  $b''-b'=\frac{2s}{n^2}$ .

En appelant s' & n' la fomme & le nombre de toutes les quantités jusqu'à c inclusivement, on

trouveroit de même  $c''-c'=\frac{2 s'}{n'^2}$ .

Or par l'hypothèse,  $s: n^2:: s': n'^2$ . Donc  $\frac{s}{n^2} = \frac{s'}{n'^2}$ , &  $\frac{2s}{n^2} = \frac{2s'}{n'^2}$ . Donc b'' - b' = c'' - c'.

#### CLXIX.

Théorème II. Supposons que dans un tems déterminé & divisé en plusieurs intervalles égaux, un mobile décrive un espace total, en recevant au commencement de chaque intervalle une impulsion de la force accélératrice. Si les espaces particuliers parcourus dès le premier instant jusqu'à la fin des

L 4

différents intervalles, sont toujours proportionnels aux quarrés des nombres d'intervalles employés à les parçourir, toutes les impulsions de la force accélératrice seront égales entr'elles.

En effet, foient a, a', a", &c.; b, b', b", &c.; e, c', d', &c.; d, d', d", &c., différents espaces dont chacun foit parcouru pendant un intervalle de tems, de manière que a foit parcouru pendant le premier intervalle, a' pendant le fecond, a" pendant le troisième, & ainsi des autres. Il est évident que si que si l'on prend la somme s de toutes les quantités jusqu'à b inclusivement, on aura l'espace total parcouru pendant autant d'intervalles de tems que l'on aura pris de quantités. Car puisqu'il répond un intervalle de tems à chaque quantité, le nombre des intervalles de tems est nécessairement le même que celui des quantités que l'on aura prifes. On pourra dire la même chose d'une autre somme quelconque s', qui comprendroit toutes les quantités jufqu'à c. Donc si l'on appelle n & n' les nombres des quantités depuis la première jusqu'à deux autres quelconques b & c; n & n' exprimeront auffi les tems employés à parcourir ces quantités.

Maintenant, par l'hypothèse, on a la proportion  $s : s' :: n^2 : n'^2$ . Or nous venons de démontrer dans le lemme précédent, que lorsqu'on a une série dans laquelle les sommes sont proportionnelles aux quarrés des nombres des termes ajoutés pour les

faire, tous ces termes sont en progression arithmétique: donc les espaces a, a', a'', &c.; b, b', b'', &c.; c, c', c'', &c., formeront une progression arithmétique. Si l'on divise chacun de ces espaces par l'intervalle de tems employé à le parcourir, les quotients donneront encore une progression de même espèce, & marqueront les vîtesses qu'aura le mobile en parcourant ces espaces. Or les vîtesses ne peuvent pas être en progression arithmétique, à moins què le mobile ne reçoive à chaque intervalle de tems, un incrément égal de vîtesse, & que par conséquent toutes les impulsions de la force accélératrice ne soient égales.

#### CLXX.

COROLLAIRE. Si un mobile follicité par une force accélératrice reçoit à chaque instant des impulsions infiniment petites, & que les espaces parcourus dès le commencement du mouvement soient comme les quarrés des tems employés à les parcourir, la force accélératrice sera constante.

Car le théorème que nous venons de démontrer est vrai, quelque petits qu'on suppose les intervalles dans lesquels sont parcourus les espaces a, a', a'', &c.; b, b', b'', &c. Donc il sera encore vrai, si l'on suppose que ces intervalles ne soient que des instants ou tems infiniment petits, & dans ce cas particulier la sorce accélératrice donnera au

mobile à chaque instant des impulsions égales. Donc elle sera une force accélératrice constante.

#### CLXXI.

THÉORÈME III. Si un corps, après s'être mu d'un mouvement accéléré, est repoussé en sens contraire avec une vîtesse initiale, égale à celle qu'il a au dernier instant du premier mouvement, & qu'il éprouve l'action d'une force retardatrice égale à celle qui l'accéléroit pendant ce même mouvement; il retournera, pendant ce même tems, au point d'où il étoit parti, & alors il aura perdu toute sa vîtesse.

Cela est évident par foi-même; puisque dans le fecond mouvement la force retardatrice doit enlever successivement au corps les mêmes degrés de vîtesse qui lui avoient été communiqués par la force accélératrice; dans le premier mouvement.

Du Mouvement des Corps pesants qui tombent suivant des lignes verticales.

#### CLXXII.

DES expériences faites avec beaucoup d'exactitude par les PP. Riccioli & Grimaldi \*, nous

<sup>\*</sup> Comme la chute verticale est très-rapide, je ne dois pas dissimuler que ces expériences sont bien délicates. Pour donner plus de tems à l'observation, Galilée sit rouler des corps sphériques sur des plans inclinés, & trouva que les

apprennent que si l'on abandonne à eux-mêmes des corps pesants, & qu'on les laisse tomber suivant la ligne verticale, ils parcourront des espaces très-sensiblement proportionnels aux quarrés des tems écoulés dès le commencement des chutes. Donc (Num. CLXX.) on peut considérer la gravité comme une force accélératrice constante, & appliquer au mouvement libre des corps pesants, tout ce qu'on vient de démontrer sur le mouvement uniformément accéléré ou retardé en général.

1º On peut conclure que les vîtesses acquises font comme les tems écoulés dès le commencement du mouvement (Num. CLX.).

2º Elles font comme les racines quarrées des espaces parcourus (Num. CLXV.).

3°. L'espace parcouru par un corps qui tombe librement, est égal au demi-produit de la vîtesse sinale par le tems (Num. CLXI.).

4º L'espace que décrit un corps pesant pendant un tems déterminé, n'est que la moitié de celui

espaces parcourus, pris dès le commencement de la chute, étoient toujours comme les quarrés des tems écoulés: d'où il suit que la force qui fait descendre un corps sur un plan incliné, est une force accélératrice constante. Or nous démontrerons (Num. CLXXVII.) que cette force est à la pefanteur, comme la hauteur du plan est à sa longueur. Donc aussi la pesanteur doit être considérée comme une force accéz lératrice constante.

qu'il décriroit, si pendant ce tems il avoit constant ment la vîtesse sinale (Num. CLXII.).

5° Les espaces parcourus dès le commencement de la chute, en des tems différents, sont comme les quarrés des vîtesses sinales (Num. CLXV.).

6° Les espaces parcourus dans des tems égaux & finis qui se suivent, sont entr'eux comme les nombres impairs 1, 3, 5, 7, 9, &c. (Num. CLXVI.).

7° Les tems comptés depuis le commencement de la chute, font comme les racines quarrées des espaces parcourus, (Num. CLXIII.).

8º Un corps pesant remontera à la hauteur d'où il est tombé, s'il est repoussé en haut verticalement par une force qui lui communique une vîtesse égale à celle qu'il avoit acquise en descendant, (Num. CLXXI.).

9° Si la vîtesse acquise au bout d'une seconde est p, la vîtesse acquise au bout d'un tems quelconque t, sera v = pt, (Num. CLXIV.); & l'espace parcouru à la fin de ce tems sera  $s = \frac{pt^2}{2}$ , le tems t étant exprimé en secondes.

Pour déterminer la valeur de p, on observera qu'un corps qui tombe librement, parcourt 15,1 pieds pendant la première seconde. Or si, pendant cette seconde, il avoit eu constamment la vîtesse sinale p, il auroit parcouru un espace double, c'estadire, 30,2 pieds, (Num. CLXII.): Donc p est

DE MÉCHANIQUE. 173 une vîtesse en vertu de laquelle le corps parcour-

roit 30,2 pieds par seconde.

Si l'on prend la valeur de t dans l'équation v = pt, & qu'on la substitue dans l'équation  $s = \frac{pt''}{2}$ , on trouvera  $s = \frac{v^2}{2p}$ ; & au moyen des trois équations v = pt,  $s = \frac{pt^2}{2}$ ,  $s = \frac{v^2}{2p}$ , connoissant l'une de ces trois quantités, la vîtesse acquise par un corps pefant, la hauteur d'où il est tombé, le tems pendant lequel il est tombé, on trouvera facilement les deux autres. Connoissant le tems, on trouvera la vîtesse par l'équation v=pt, & l'espace par l'équation  $s = \frac{p t^2}{2}$ . Connoissant l'espace, on trouvera la vîtesse par l'équation  $s = \frac{v^2}{2p}$ , & le tems par l'équation  $s = \frac{pt^2}{2}$ . Enfin, connoissant la vîtesse; on trouvera le tems par l'équation v=pt, & l'efpace par l'équation  $s = \frac{v^2}{2n}$ . Appliquons ces formules générales à quelques problèmes particuliers.

#### CLXXIII.

PROBLÈME I. Un mobile A est tombé librement pendant 6 secondes : trouver la vîtesse acquise & la hauteur d'où il est tombé.

SOLUTION. Ce problème se résout par les formules v = pt,  $s = \frac{pt^2}{2}$ . La première donne  $v = 30.2 \times 6 = 181.2$ . La seconde donne  $s = \frac{30.2 \times 36}{2} = 543.6$ . Le corps a donc acquis une vîtesse en vertu de laquelle il parcourroit 181.2 pieds par seconde, & il est tombé d'une hauteur de 543.6 pieds.

#### CLXXIV.

PROBLÈME II. Un mobile A tombant librement, a acquis une vîtesse en vertu de laquelle il parcourroit 120,8 pieds par seconde. On demande la hauteur d'où il est tombé, & le tems employé à la parcourir.

SOLUTION. Pour trouver la hauteur demandée, j'emploie la formule  $s = \frac{v^2}{2p}$ , qui devient  $s = \frac{120.8}{60.4} = 241.6$ . Pour trouver le tems, j'emploie la formule v = pt, qui devient 120.8 = 30.2t; d'où je tire t = 4. Le corps est donc tombé d'une hauteur de 241.6 pieds, & il a mis 4 secondes à tomber de cette hauteur.

#### CLXXV.

PROBLÈME III. Un mobile est tombé librement d'une hauteur de 60,4 pieds: on demande la

## DE MÉCHANIQUE. 175 vîtesse qu'il a acquise, & le tems qu'il a employé à tomber de cette hauteur.

SOLUTION. La vîtesse acquise se trouvera par la formule  $s=\frac{v^2}{2p}$ , qui devient ici  $60,4=\frac{v^2}{60,4}$ , & qui donne v=60,4 pieds. Le tems pendant lequel le corps est tombé se trouvera par la formule  $s=\frac{p\,t^2}{2}$ , qui devient  $60,4=\frac{3^{0,2}\times t^2}{2}$ , d'où l'on tire t=2 secondes. La vîtesse sinale est donc de 60,4 pieds, & le mobile est tombé pen-

#### CLXXVI.

dant 2 secondes.

PROBLÈME IV. Quelle vîtesse faudroit-il donnes au mobile A, pour le faire monter verticalement à la hauteur de 1223,1 pieds?

SOLUTION. Pour trouver cette vîtesse, il faut chercher par l'équation  $s = \frac{v^2}{2p}$ , celle que le mobile eût acquise en tombant de la hauteur proposée. On aura 1223,  $1 = \frac{v^2}{60,4}$ , d'où l'on tirera v = 271,8 pieds. Il est évident (Num. CLXXI.), qu'en donnant cette vîtesse au mobile, il s'élèvera jusqu'à la hauteur de 1223,1 pieds; puisque son mouvement doit être retardé en montant, comme il seroit accéléré en descendant.

Du Mouvement des Corps pesants le long des plans inclinés.

#### CLXXVII.

THÉORÈME. Un corps qui descend sur un plan incliné, est sollicité dans son mouvement par une force accélératrice constante, qui est à la gravité, comme la hauteur du plan incliné est à sa longueur.

Pour le démontrer, soit (Fig. 86.) le mobile M qui descend le long du plan incliné AB. Que la gravité foit repréfentée par la ligne verticale CG, & que l'on achève le parallélogramme CEGF, en menant des points C & G les lignes CF, GE parallèles au plan incliné, & les lignes CE, GF perpendiculaires au même plan. Il est évident que la force CG pourra se décomposer en deux autres CE & CF, dont la première perpendiculaire au plan sera détruite par sa résistance, tandis que la seconde CF subsistera toute entière, & fera descendre le mobile. Comparant à présent les deux triangles CFG, ADB, on voit qu'ils font rectangles, & que de plus les angles DAB, GCF compris entre des côtés parallèles, font égaux. Donc ils sont semblables; & leurs côtés homologues donnent la proportion, CF: CG: AD: AB; c'est-à-dire, la force qui accélère le mouvement du corps le long du plan incliné, est à la gravité, comme la hauteur du plan incliné est à sa longueur.

Les trois derniers termes de cette proportion étant toujours les mêmes, en quelque point du plan incliné qu'on suppose le mobile, il s'ensuit que le premier terme a toujours même valeur, & que par conséquent la force accélératrice le long du plan est conslante.

## CLXXVIII.

COROLLAIRE I. Donc on peut appliquer à la descente des corps le long des plans inclinés, tout ce qu'on a démontré plus haut sur le mouvement uniformément accéléré. On peut conclure, dis-je, que dans le mouvement sur les plans inclinés, les vîtesses acquises sont comme les tems; les espaces parcourus comme les quarrés des tems; &c.

## CLXXIX.

COROLLAIRE II. Si d'un point L (Fig. 86.), pris dans la hauteur du plan incliné, on abaisse sur sa longueur une perpendiculaire LH, le mobile qui descend le long du plan incliné, arrivera au point H, dans le même tems qu'il arriveroit au point L en tombant verticalement.

Car appelons t le tems que le mobile employeroit à parcourir AL, & foit s l'espace qu'il parcourroit dans le même tems en descendant le long du plan incliné. L'espace AL sera à l'espace s, comme la gravité est à la force accélératrice le long du

M

plan incliné (Num. CLXVII.); c'est - à - dire; comme la longueur du plan incliné est à sa hauteur (Num. CLXXVII.). Donc on aura AL: s: AB: AD. Or AB: AD: AL: AH, à cause de la similitude des triangles rectangles ADB; AHL, qui ont un angle commun en A. Donc AL: s: AL: AH. Les deux antécédents étant égaux dans cette proportion, il faut que l'on ait s = AH; & par consequent l'espace parcouru sur le plan incliné pendant le tems t, est précisément la partie comprise entre le point A & le point H où tombe la perpendiculaire LH.

#### CLXXX.

COROLLAIRE III. Dans un cercle, toutes les cordes tirées de l'une des extrémités d'un diamètre vertical, sont parcourues dans le même tems que ce diamètre.

Pour le démontrer, prenons une corde quelconque AI (Fig. 87.), tirée de l'extrémité supérieure A du diamètre vertical. Si de l'extrémité
inférieure L du même diamètre, on mène la ligne
LI, elle sera évidemment perpendiculaire sur la
la corde, puisque l'angle AIL appuyé sur le diamètre est droit. Donc (Num. CLXXIX.) un mobile employeroit le même tems à décrire le plan incliné AI, qu'à parcourir la ligne verticale AL.

Il suit de là, que toutes les cordes tirées de l'ex-

DE MÉCHANIQUE. 179

trémité supérieure du diamètre vertical, seroient parcourues dans le même tems.

Il est aisé de démontrer la même chose pour les cordes telles que GL, que l'on tireroit de l'extrémité insérieure du même diamètre. Car ayant mené par le point A la corde AH, parallèle à GL, ces deux cordes qui seront des angles égaux avec le diamètre AL, seront égales & également inclinées à l'horizon. Donc GL sera parcourue dans le même tems que AH, & par conséquent dans le même tems que le diamètre AL.

#### CLXXXI.

COROLLAIRE IV. La hauteur & la longueur d'un plan incliné sont entr'elles comme les tems employés à les parcourir.

Car ayant abaissé du point B (Fig. 86.), perpendiculairement à la longueur, la ligne BL' jusqu'à la rencontre de la hauteur prolongée; nommons t le tems employé à parcourir la hauteur AD, t' le tems employé à parcourir la longueur AB, & par conséquent (Num. CLXXIX.), celui qui seroit nécessaire pour parcourir verticalement AL'. Les espaces AD, AL, sont entr'eux comme les quarrés des tems employés à les parcourir (Num. CLXIII.). Donc  $t^2$ :  $t'^2$ : AD: AL'. Or AL'

 $=\frac{\overline{AB}}{\overline{AD}}$ : car dans le triangle rectangle  $ABL', \overline{AB}$ 

M 2

 $=AD\times AL'$ . Donc  $t^2:t'^2::AD:\frac{AB}{AD}::\overline{AD}$ AB. Donc t: t: AD: AB.

#### CLXXXII

COROLLAIRE V. La vîtesse acquise par un corps pesant qui parcourt la hauteur d'un plan incliné, est égale à celle qu'il acquerroit en parcourant la longueur du même plan.

En effet, nommons v la vîtesse acquise en parcourant la hauteur AD (Fig. 86.), v' la vîtesse acquise en parcourant la longueur AB, & enfin v" la vîtesse qu'un mobile acquerroit en parcourant la ligne AL'. On aura d'abord v' v" : AD: AB: parce que les lignes AB & AL étant parcourues dans le même tems, les vîtesses acquises en les parcourant sont comme les forces accélératrices, qui sont elles-mêmes dans le cas présent, comme AD est à AB (Num. CLXXVII.). Mais les espaces AD, AL' font comme les quarrés des vîtesses acquises en les parcourant (Num. CLXV.). Donc

 $v^2:v''^2::AD:AL'::AD:\overline{AB}:\overline{AD}^2:\overline{AB}^2$ 

Donc aussi v: v": AD: AB; & par conféquent v : v'' : v''. Donc enfin v = v'.

On voit par là, que si l'on avoit plusieurs plans de même haureur, mais différemment inclinés, les

#### DE MÉCHANIQUE. 181

vitesses acquises en parcourant leurs longueurs, seroient égales entr'elles. Car chacune de ces vitesses seroit égale à celle d'un corps, qui auroit parcouru la hauteur commune.

## CLXXXIII.

COROLLAIRE VI. Les longueurs de deux plans également inclinés, sont comme les quarrés des tems employés à les parcourir.

Car si les plans sont également inclinés, la force accélératrice le long du premier, est égale à la force accélératrice le long du second; & par conséquent les mobiles qui parcourent leurs longueurs sont dans le même cas, que s'ils descendoient sur un seul & même plan. Donc (Num. CLXXVIII.) les espaces parcourus, ou les longueurs des deux plans, sont comme les quarrés des tems.

Du mouvement des corps pesants le long des surfaces courbes.

#### CLXXXIV.

LEMME. Si un mobile sans pefanteur se meus dans un plan vertical le long du périmètre d'un polygone, il perdra en passant d'un côté au suivant, une partie de sa vîtesse, qui sera à la vîtesse qu'il avoit, comme le sinus verse de l'angle formé par l'un de ces côtés & par le prolongement de l'autre, est au sinus total.

M 3

En effet, soit un polygone ABCX (Fig. 88.). dont les côtés soient disposés dans un plan vertical. Sur le prolongement du côté AB, prenons BF pour représenter la vîtesse qu'avoit le mobile en allant de A en B. On peut décomposer cette vîtesse en deux autres, l'une BE perpendiculaire au côté BC, l'autre BD fuivant la direction de ce côté; & le mobile à la rencontre de BC ne pouvant obéir à la première de ces vîtesses, il est évident que la seconde BD sera la seule qui subsistera. Cela posé, si du point B pris pour centre, on décrit avec un rayon BF l'arc FI; la ligne DI représentera la différence des vîtesses BF & BD, ou ce que le mobile a perdu de vîtesse à la rencontre du côté BC: ainfi la vîtesse perdue est à la vîtesse primitive, comme DIest à BF. Or DI est à BF, comme le finus verse de l'angle CBF que forme le fecond côté avec le prolongement du premier, est au sinus total. Donc la vîtesse perdue est à celle qu'avoit le mobile avant de rencontrer le côté BC, comme le finus verse de l'angle que forme ce côté avec le précédent prolongé, est au finus total.

#### CLXXXV.

COROLLAIRE I. Donc si un corps sans pesanteur se meut le long d'une ligne courbe dont tous les points soient dans le même plan vertical, la vîtesse qu'il perdra à la rencontre de chaque élément de la courbe, ne sera qu'une quantité infiniment petite du second ordre, par rapport à la

vîtesse primitive.

Car on peut considérer une courbe quelconque, comme un polygone d'une infinité de côtés dont chacun est infiniment petit, & fait un angle infiniment petit avec le prolongement du côté contigu: donc à la rencontre de chacun de ces côtés, la vîtesse perdue sera à la vîtesse qu'avoit le mobile, comme le sinus verse d'un angle infiniment petit est au sinus total. Or le sinus verse d'un angle infiniment petit, est une quantité infiniment petite du second ordre, par rapport au sinus total: donc aussi ce qu'un mobile perd de sa vîtesse à la rencontre de chaque élément de la courbe, n'est qu'une quantité infiniment petite du second ordre, par rapport à la vîtesse entière.

Pour démontrer que le finus verse d'un angle infiniment aigu, est une quantité infiniment petite du second ordre, par rapport au sinus total, prenons dans le cercle des tables ADB (Fig. 89.) un arc infiniment petit AD, qui soit la mesure de l'angle infiniment aigu ACD; & du point D menons la la perpendiculaire DI sur le diamètre BA. Cette perpendiculaire fera infiniment petite, ainsi que l'arc AD; & l'on aura BI: DI: AI. Donc puisque la ligne DI est contenue une infinité de sois dans BI, le sinus verse AI sera contenu une

M 4

infinité de fois dans la ligne infiniment petite du premier ordre DI, & par conféquent il sera une quantité infiniment petite du second ordre, par rapport à une ligne sinie, telle que le rayon ou sinus total.

#### CLXXXVI

COROLLAIRE II. Si un corps sans pesanteur se meut sur une ligne courbe, il conservera la même vîtesse dans tous les points de cette ligne.

Car un arc fini AB de cette courbe (Fig. 90.) est composé d'une infinité de côtés, & la vîtesse que perd le mobile à la rencontre de chacun de ces côtés, n'est qu'une vîtesse infiniment petite du second ordre. Donc la vîtesse perdue en parcourant l'arc AB, ne peut être qu'une quantité infiniment petite du second ordre, répétée une infinité de fois; ce qui ne donne qu'une quantité infiniment petite du premier ordre. Donc la vîtesse que perd le mobile en venant de A en B, est moindre que toute vîtesse finie, quelque petite qu'on voulût la supposer; & par conséquent on doit considérer le mobile comme ayant constamment la même vîtesse dans tous les points de la courbe.

## CLXXXVII

THEORÈME. Si un corps pefant descend dans un plan vertical sur une surface courbe, il aura, en quelque point que ce soit, la même vîtesse, que s'il étoit tombé librement de la même hauteur. En effet, que le mobile décrive sur la surface courbe une ligne ANX, (Fig. 91.), dont tous les points soient dans un même plan vertical. Que AB, BC, CD, &c., soient les premiers côtés insiment petits de la courbe, & qu'on prolonge BC, CD jusqu'aux points E, F, du plan horizontal HI, mené par l'extrémité A du premier côté.

1° Le mobile, en décrivant le plan incliné infiniment petit AB, acquerra la même vîtesse, qu'en tombant verticalement de la hauteur de ce plan (Num. CLXXXII.).

2º La vîtesse du mobile en B, est égale à celle qu'il auroit acquise en parcourant le plan incliné EB de même hauteur que AB, & cette vîtesse n'est point altérée à la rencontre du côté BC (Num. CLXXXVI.). Donc puisque la gravité continue à agir sur le mobile, tandis qu'il décrit BC, sa vîtesse s'accélérera & sera la même au point C, que s'il étoit tombé le long du plan incliné EC, ou que s'il avoit décrit librement la hauteur de ce plan. Donc en arrivant au point C, il aura une vîtesse égale à celle qu'il eût acquise en tombant verticalement dès le plan horizontal HI jusqu'en C.

3° On peut faire un raisonnement semblable pour tous les éléments suivants de la courbe. Donc en un point quelconque N, le mobile aura la même vîtesse, que s'il étoit tombé verticalement dès le plan horizontal HI jusqu'en N.

CLXXXVIII

REMARQUE. La nature de la courbe que décrit le mobile étant donnée, on emploie ordinairement le calcul infinitéfimal, pour déterminer le tems de la chute par un arc quelconque. On fe fert du même calcul pour résoudre les différents problèmes où il s'agit de trouver la nature de la courbe, d'après quelque condition donnée; comme fi l'on proposoit de trouver entre deux points donnés, la courbe parcourue dans le moindre tems possible, par un corps soumis à l'action de la pesanteur, ou celle dans laquelle un corps pesant arrive toujours au point le plus bas dans le même tems, quel que foit le point de la courbe d'où il ait commencé à descendre, &c. Ces problèmes sont trop fublimes pour entrer dans un ouvrage aussi élémentaire que l'est celui-ci.

## Du Mouvement des Projectiles.

#### CLXXXIX.

On appelle mouvement des projectiles, celui que prennent les corps qui, ayant été lancés avec une force quelconque, sont ensuite abandonnés à l'action de leur pesanteur, & à la résistance du fluide qui remplit l'espace ou le milieu dans lequel ils se meuvent, lorsque ce milieu est occupé par un fluide. Tel est le mouvement d'une pierre jetée avec la main ou avec une fronde, d'une slèche qui part

## DE MÉCHANIQUE. 187

d'un arc, d'un boulet qui fort d'un canon, &c. Nous avons déjà déterminé les loix suivant lesquelles se meuvent ces projectiles, lorsqu'ils sont lancés verticalement. Il nous reste à examiner ici les circonstances de leur mouvement, dans le cas où ils sont lancés suivant une direction qui n'est pas verticale. Nous serons encore précision de la résistance des milieux.

Il est d'abord évident qu'un corps ainsi projeté doit décrire une ligne courbe. Car en supposant que dans un instant il ait décrit la ligne infiniment petite ab (Fig. 92.), il décriroit dans l'instant suivant la ligne bc = ab, sans changer de direction, si au point b il ne recevoit aucune nouvelle impulsion; mais en b la gravité lui donne nécessairement une impulsion be qui le porte vers le centre de la terre, & qui fait un angle avec la ligne bc. Donc si l'on achève le parallélogramme bcde, le mobile en décrira la diagonale bd, & s'écartera ainsi de la direction qu'il avoit dans l'instant précédent. Il décrira donc une ligne courbe, dont il s'agit de déterminer la nature.

#### CXC.

THÉORÈME. Un projectile lancé suivant une direction qui n'est pas verticale, décrit dans l'espace une ligne parabolique.

En effet, qu'un mobile soit lancé du point A

(Fig. 93.) fuivant la direction AZ, & que la force de projection soit représentée par la ligne Al, ou, ce qui revient au même, que la force de projection demeurant la même, soit capable de faire parcourir au corps l'espace Al pendant l'unité de tems, par exemple, pendant une seconde. On peut décomposer cette force Al en deux autres, l'une verticale Ah, l'autre horizontale Ag, & concevoir le mobile comme animé de ces deux forces & de fa pesanteur. Or la direction verticale de la pesanteur & de la force Ah étant perpendiculaire à la direction de la force horizontale Ag, la vîtesse produite par cette dernière force ne peut être augmentée ni diminuée par les deux premières (Num. XIV.). Done la vîtesse dans le sens horizontal, sera uniforme, & les espaces parcourus horizontalement seront comme les tems employés à les parcourir. Pareillement la force verticale Ah, qui fait monter le corps, ne sera point altérée par la force horizontale Ag, qui lui est perpendiculaire; mais elle le sera continuellement par les impulsions contraires de la pesanteur, & le mouvement vertical sera unisormément retardé; de manière que le corps, au lieu d'arriver au bout d'un tems donné à quelque point L, ne s'élèvera que jusqu'à un point plus bas M, & que bientôt la force A h étant totalement détruite, il sera forcé de descendre en vertu de sa pesanteur. Il décrira par conséquent une ligne

#### DE MÉCHANIQUE. 189

courbe ASB, dans laquelle on pourra prendre pour axe des abcisses la ligne verticale SC, qui passe par le point le plus élevé S; & pour ordonnées les lignes horizontales EN, DM, &c., menées des dissérents points de cet axe, jusqu'à la rencontre de la courbe.

Supposons à présent que le mobile doive employer le tems t pour aller de M en S le long de la courbe qu'il décrit, & le tems e' pour aller de N en S. Les espaces dont il montera pendant ces deux tems, seront respectivement DS & ES; & les espaces parcourus dans le sens horizontal penles mêmes tems, feront MD, NE. Or les espaces DS, ES font les mêmes que ceux que décriroit le corps en descendant verticalement pendant les tems t, t' ( Num. CLXXI. ): donc ils font comme les quarrés de ces tems, & par conséquent on a DS: ES: t2: t'2. Mais puisque les espaces décrits horizontalement font comme les tems, on a MD: NE:: t', ou  $MD: NE:: t^2: t'^2$ . Donc DS: ES: MD: NE; ce qui fait voir que dans la courbe décrite par le mobile, les abcisses DS, ES font proportionnelles aux quarrés des ordonnées correspondantes MD, NE; propriété qui ne convient qu'à la parabole.

Cette démonstration fait voir que le mobile, en montant jusqu'en S, décrit une demi-parabole;

& l'on peut reconnoître aisément qu'en descendant de S en B, il doit décrire une autre demi-parabole parsaitement égale à la première. Car si ce mobile est monté d'un espace DS pendant le tems t, il descendra du même espace pendant un second tems égal, & les espaces MD, Dm parcourus horizontalement pendant ces deux tems, seront égaux. Donc à la même abcisse SD répondront de part & d'autre deux ordonnées perpendiculaires égales; ce qui suppose une égalité parsaite entre les deux parties AS, BS de la courbe.

#### CXCI.

PROBLÈME. Trouver une équation qui exprime la relation entre la vîtesse de projection, la tangente de l'angle de projection, & les espaces parcourus, soit verticalement, soit horizontalement, par un projectile.

SOLUTION. Que le mobile lancé en A(Fig. 94) suivant la direction AZ, décrive la parabole ASB, & qu'il arrive à un point quelconque M au bout du tems z, pendant lequel il eût parcouru AL, si son mouvement n'eût point été altéré par la pefanteur. Appelons N la tangente de l'angle de projection ZAB, x l'espace AP parcouru horizontalement par le mobile, y l'espace PM décrit verticalement pendant le même tems, v la vîtesse de projection au point A suivant AZ. Cette vîtesse

exprime l'espace que le mobile décriroit pendant chaque seconde, si son mouvement demeuroit uniforme. Donc l'espace AL qui seroit parcouru pendant le tems t, vaut vt. Mais par la supposition, le mobile au bout du tems t arrive en M, de manière qu'en vertu de sa pesanteur, il est retiré vers le centre de la terre de tout l'espace  $LM = \frac{pt^2}{2}$ , p désignant la vîtesse que la pesanteur fait acquérir pendant une seconde, c'est-à-dire 30,2 pieds (Num. CLXXII.).

En supposant à présent le sinus total = 1, le triangle rectangle LAP donners la proportion 1:N:AP:PL::x:PL=Nx; donc puisque PL-LM=PM, & que  $\overline{AL}^2=\overline{PL}^2$   $+\overline{AP}^2$ , on aura les deux équations  $Nx-\frac{pt^2}{2}=y$ ,  $y^2t^2=N^2x^2+x^2$ . Prenant la valeur de  $t^2$  dans celle-ci, & la substituant dans la première, on trouvers l'équation cherchée.

$$Nx - \frac{pN^2 x^2 - px^2}{2 y^2} = y.$$

$$C \times C \cdot I \cdot I.$$

COROLLAIRE. L'équation qu'on vient de trouver, résout immédiatement ce problème général: De ces quatre quantités, l'angle de projection, la vîtesse de projection, la distance horizontale du but ou point qu'on veut frapper, son élévation audessus de l'horizon, trois étant connues, trouver la quatrième.

En effet, soit C (Fig. 94.) le but auquel on veut frapper. En nommant, comme dans le problème précédent, y son élévation CE, x sa distance horizontale AE, v la vîtesse que donne la force de projection, N la tangente de l'angle de projection; le rapport entre les quatre quantités x, y, v, N, sera exprimée par l'équation

$$Nx - \frac{pN^2 x^2 - px^2}{2 v^2} = y,$$

dans laquelle p marque la vîtesse acquise à la fin d'une seconde par un corps qui tombe verticalement. Donc si des quatre quantités x, y, v, N, trois sont connues, il sussir de résoudre l'équation, pour trouver la quatrième.

Que l'on se propose, par exemple, de faire tomber une bombe au point C, dont la distance horizontale x & l'élévation verticale y soient données: que l'on connoisse aussi la vîtesse y, que la force de la poudre est capable de communiquer à la bombe. Pour trouver la tangente N de l'angle sous lequel on doit diriger le mortier, il ne s'agira que de résoudre une équation du second degré, qui

donnera 
$$N = \frac{v^2 + \sqrt{v^4 - p^2 x^2 - 2p v^2 y}}{p x}$$
 La

tangente

## DE MÉCHANIQUE. 193

tangente N étant ainsi déterminée, on cherchera dans les tables des sinus & des tangentes l'angle qui lui répond. Ce sera l'angle de projection.

On peut observer que la quantité N a deux valeurs, à cause du signe — qui se trouve avant le radical du second membre: d'où il suit que l'on peut frapper le but, en dirigeant le projectile sous deux angles différents.

On peut observer encore au sujet de ces valeurs de N, qu'elles seront imaginaires, si la quantité comprise sous le signe radical est négative; ce qui arrivera lorsque la vîtesse v sera trop petite par rapport aux quantités x, y. Donc alors il ne sera pas possible d'atteindre le but, sous quelqu'angle qu'on dirige le projectile.

#### CXCIII

REMARQUE. On peut déduire très-simplement de l'équation  $Nx-p(N^2+1)x^2=y$ , toute la balissique ordinaire, où l'on suppose les projectiles lancés dans un milieu non résistant. Les Géomètres ont aussi fait des recherches intéressantes pour déterminer les loix du mouvement des projectiles, en ayant égard à la résistance des milieux: mais il faut avouer que la pratique n'a pas jusqu'ici retiré de ces sublimes spéculations tout l'avantage qu'on en peut espérer.

N

# Du Mouvement des Pendules.

## moin to C X C I V. Standards

Un pendule est un fil ou une verge infléxible; qui tient un ou plusieurs poids suspendus ou attachés à un point fixe, autour duquel ils peuvent tourner librement. Le pendule est composé, si le fil infléxible foutient plusieurs poids fixés de manière à conserver la même distance tant les uns des autres, que du centre de suspension : il est simple, si l'on considère le fil comme n'ayant aucune pesanteur, & qu'il ne foutienne qu'un feul corps confidéré comme un point pefant. On voit par là, qu'à proprement parler, il n'existe aucun pendule simple dans la nature, puisqu'il n'existe ni fil sans pesanteur, ni corps fans étendue; & que par conféquent un poids quelconque suspendu au fil d'un pendule, est composé d'une infinité, pour ainsi dire, de corpuscules qui ne sont pas tous également éloignés du point fixe. On ne laisse pourtant pas de considérer d'abord le pendule comme absolument simple, 1º parce que les loix de fon mouvement étant déterminées, il est aifé d'en conclure celles du mouvement dans le pendule composé; 2º parce qu'un pendule dans lequel un fil très-mince & très-léger foutient un poids qui a beaucoup de masse sous un volume peu considérable, se meut à très-peu près de la même manière qu'un pendule absolument simple.

## CXCV.

THÉORÈME I. Dans un pendule simple CP (Fig. 95.), qui fait un angle avec la verticale CA, le poids P doit descendre d'un mouvement accéléré jusqu'à cette verticale; & la force accélératrice à chaque instant est à la gravité, comme le sinus de l'angle formé par la verticale & par la direction du pendule est au sinus total.

En effet, soit représentée la gravité par la petite ligne verticale Pg: on pourra décomposer cette force en deux autres, l'une Ph suivant le fil du pendule prolongé, l'autre Pf perpendiculaire à la direction du pendule, & suivant la direction de l'arc au point P. La première sera détruite par la résistance du fil PC, la seconde accélérera le mouvement du poids. Or deux puissances composantes & leur résultante étant entr'elles chacune comme le sinus de l'angle compris entre les directions des deux autres (Num. XIX.), on aura Pf: Pg :: fin. hPg: fin. hPf:: fin. PCA: fin. tot. Donc la force qui accélère le mouvement du poids, est à la gravité, comme le sinus de l'angle que fait la verticale avec la direction du pendule est au finus total.

On peut remarquer que le poids P du pendule se meut exactement comme s'il descendoit naturel-lement le long de l'arc PA, qui a pour rayon la

N 2

longueur CP du pendule. Car dans dans ce dernier cas, la gravité Pg pourroit se décomposer aussi en deux forces, l'une Ph perpendiculaire à l'arc, & détruite par sa résistance; l'autre Pf suivant la direction de l'arc au point P, qui feroit tomber le corps, & qui seroit la même que celle qui accélère son mouvement dans le pendule.

#### CXCVI.

COROLLAIRE. La vîtesse du poids sera donc accélérée jusqu'au point A; & comme étant arrivé à ce point, il ne pourra continuer son mouvement qu'en montant le long de l'arc AP', il est visible que sa vîtesse sera retardée de la même manière dont elle avoit été accélérée de P en A. C'est pourquoi non seulement il décrira l'arc AP' = AP, en s'élevant à la même hauteur dont il étoit descendu, mais de plus ces deux arcs seront décrits dans des tems égaux; & lorsqu'il sera arrivé en P', il aura perdu toute sa vîtesse. Donc il redescendra le long de l'arc P'A pour remonter jusqu'en P, & ainsi de suite à l'infini.

Il faut pourtant observer que dans l'état phyfique, la résissance de l'air & le frottement autour du point C, détruiront une partie de la sorce acquise en tombant: ainsi le pendule ne remontera pas précisément au même point d'où il étoit descendu. Il décrira des arcs qui diminueront de plus en plus,

## DE MÉCHANIQUE. 197

& finira par demeurer en repos dans la direction verticale, qui est sa direction naturelle.

Chaque allée du pendule, depuis un point quelconque P jufqu'au point P', où il cesse de monter pour redescendre, s'appelle une oscillation ou une vibration. On donne aussi le même nom au retour depuis le point P' jusqu'au point P.

## CXCVII.

THÉORÈME II. Les oscillations d'un pendule fimple qui décrit de très-petits arcs de cercle, sont sensiblement isochrones, c'est-à-dire, de même durée.

Pour le démontrer, soient PA, XA les arcs très-petits que le pendule décrit dans deux demioscillations dissérentes; & concevons que le premier de ces arcs soit divisé en autant de parties égales & infiniment petites que le second. Il est évident que les demi-oscillations seront isochrones, si chaque partie du premier arc est parcourue dans le même tems que la partie correspondante du second. Or c'est ce qui doit arriver très-seusiblement quand les arcs sont très-petits. En esset, une partie quelconque du premier arc PA sera décrite dans le même tems que la partie correspondante du second, si les vîtesses dont le poids est animé en les décrivant, sont toujours proportionnelles à ces parties: car il est évident qu'une ligne double, triple, quadruple, &c.

d'une autre, fera parcourue dans le même tems que celle-ci, pourvu que la première foit parcourue avec une vîtesse double, triple, quadruple, &c. Or les vîtesses dont le poids est animé en parcourant deux parties correspondantes dans les deux arcs circulaires dont il s'agit, sont toujours proportionnelles à ces parties.

Pour le faire voir, nommons p la vîtesse que donne une impulsion de la pesanteur, g la vîtesse que donne la force accélératrice au point P d'où le corps part pour décrire le premier arc, g' la vîtesse que donne la force accélératrice au point X, d'où il commence à décrire le fecond. Suivant le théorème I. ( Num. CXCV. ), nous aurons g : p fin. PCA: fin. tot.; p: g': fin. tot. fin. XCA. Multipliant par ordre ces deux proportions, & divifant par p les deux termes de la première raifon du produit, & par fin. tot. les deux termes de la feconde, il vient g: g':: fin. PCA: fin. XCA, ou g; g':: PA: XA; parce que dans les petits angles les finus font fenfiblement proportionnels aux arcs qui mesurent ces angles. Donc les vîtesses g, g' font comme les arcs PA, XA, ou comme la première partie du premier est à la première partie du fecond. Au commencement des fecondes parties, les forces accélératrices ajouteront à g, g' de nouvelles vîtesses qui feront entr'elles comme les restes des arcs à parcourir, & par conféquent

comme une partie du premier arc est à une partie du second. Donc les vîtesses totales dont le poids sera animé en décrivant les secondes parties des deux arcs, seront encore proportionnelles à ces parties. On démontreroit la même chose de toutes les autres parties correspondantes des deux arcs. Donc le premier PA fera parcouru dans le même tems que le second. Ainsi les demi-oscillations, & par conféquent les oscillations entières, feront ifochrones.

## Le date ces pro L I I V O X C Onder railone

THÉORÈME III. Les durées des oscillations de deux pendules simples différents, sont comme les racines quarrées de leurs longueurs.

Pour démontrer ce théorème, supposons d'abord que les deux pendules décrivent deux arcs femblables PA, pa (Fig. 96.), & concevons ces arcs divifés l'un & l'autre en un même nombre infini d'éléments égaux, plus grands dans le plus grand arc. & moindres dans le plus petit. Prenons enfuite deux éléments correspondants BD, bd, qui feront également inclinés à l'horizon, & prolongeons-les jufqu'aux points L & l des horizontales HO, ho, menées par les points P & p, d'où les poids commencent à descendre. Il est évident que ces deux éléments feront parcourus de la même manière que si les poids étoient tombés le long des plans

N 4

inclinés LB, lb. De plus, puisque les lignes semblablement tirées dans les figures femblables, font proportionnelles, nous aurons LB: lb: LD: ld \*\* BD : bd : PA : pa. Et puisque les plans également inclinés font parcourus dans des tems proportionnels aux quarrés de leurs longueurs (Num. CLXXXIII.), fi nous appelons T' & t' les tems employés à parcourir LD & ld; T" & i" les tems employés à parcourir LB & lb, nous aurons  $T': t':: \bigvee LD: \bigvee ld; T'': t'':: \bigvee LB: \bigvee lb.$ Et dans ces proportions les deux secondes raisons étant égales à celle de VPA à Vpa, nous aurons T': i':: T'': v'': VPA: Vpa; d'où l'ontire  $T'-T'': t'-t'':: \bigvee PA: \bigvee pa. \text{ Or } T'-T''$ est le tems employé à parcourir l'élément BD; t - z" est le tems employé à parcourir l'élément bd. Donc les tems employés à parcourir des éléments correspondants, sont comme les racines quarrées des arcs semblables PA, pa, où comme les racines quarrées des longueurs CP, cp, qui sont les rayons de ces arcs semblables, & qui par conséquent leurs font proportionnelles. Or, fi tous les éléments correspondants sont parcourus dans des tems proportionnels aux racines quarrées des longueurs des deux pendules, les arcs entiers PA. pa, seront parcourus dans des tems qui seront

dans le même rapport. Donc les durées des demioscillations, & par consequent les durées des oscillations entières de deux pendules différents, seront comme les racines quarrées des longueurs de ces pendules. Ainsi en appelant T & t les durées des oscillations PP', pp', on aura T:t:VCP:Vcp.

Maintenant quand le fecond pendule décriroit un arc xx' qui ne feroit pas semblable à l'arc PP' décrit par le premier, on voit par le théorème précédent (Num. CXCVII.), que cet arc xx' seroit toujours décrit dans le tems t, comme l'arc pp': donc en ce cas on pourroit encore dire que le tems employé par le pendule CP à décrire un arc trèspetit, est au tems employé par le pendule cp à décrire aussi un arc trèspetit, comme la racine quarrée de la longueur du premier pendule est à la racine quarrée de la longueur du second.

On peut conclure de ce théorème, que les longueurs des pendules sont comme les quarrés des tems qu'ils emploient à faire leurs oscillations.

#### CXCIX.

Théorème IV. Les nombres des oscillations que deux pendules simples sont dans le même tems, sont réciproquement comme les racines quarrées de leurs longueurs.

Car moins ces pendules mettent de tems à faire chacune de leurs oscillations, plus ils en font pen-

dant un tems déterminé, par exemple, pendant une minute. Donc en appelant respectivement N & n les nombres des oscillations que les deux pendules CP, cp font dans le même tems, T & t les durées de ces oscillations, on aura N:n:t:T. Or on vient de voir (Num.CXCVIII.), que t:T: Vcp:VCP. Donc N:n:Vcp:VCP.

Il suit de ce théorème, que les longueurs de deux pendules sont réciproquement comme les quarrés des nombres d'oscillations qu'ils font dans le même tems.

C C.

PROBLÈME I. Déterminer la longueur d'un pendule qui fasse une oscillation par seconde.

SOLUTION. Prenez un corps qui renferme beaucoup de matière fous un petit volume, par exemple, une balle de plomb, de cuivre, ou d'or. Suspendez-le à un sil de métal très-délié, dont la longueur exactement mesurée soit de trois ou quatre pieds. Faites osciller ce pendule en l'écartant peu de la verticale, & comptez le nombre d'oscillations qu'il fera pendant un tems déterminé & bien constaté, par exemple, pendant une heure. Comme le pendule à secondes doit saire 3600 oscillations dans une heure, puisqu'il y a dans une heure 3600 secondes, on pourra trouver sa longueur en faisant la proportion suivante (Num. CXCIX.): le quarré du nombre observé d'oscillations est au quarré du

nombre 3600, comme la longueur cherchée du pendule à secondes est à la longueur du pendule dont on a compté les oscillations. Le premier, le second & le quatrième terme sont connus dans cette proportion. Donc on trouvera le troisième, qui est la longueur cherchée, en divisant le produit des extrêmes par le moyen connu.

C'est ainsi qu'on a trouvé par des expériences faites avec un très-grand soin, que le pendule simple qui fait à Paris une oscillation par seconde, doit avoir 3 pieds 8,57 lignes, ou à très-peu près 881 demi-lignes de longueur.

#### CCI.

PROBLÈME II. De ces trois choses, la longueur d'un pendule simple, la durée de chacune de ses oscillations, le nombre des oscillations qu'il fait dans un tems donné, une étant connue, trouver les deux autres.

SOLUTION. Si l'on exprime en secondes la durée des oscillations, ainsi que le tems que le pendule met à en faire un certain nombre, on résoudra le problème par les proportions suivantes, démontrées (Num. CXCVIII & CXCIX.).

Le quarré d'une seconde est au quarré de la durée d'une oscillation dans le pendule proposé, comme la longueur du pendule à secondes est à la longueur du pendule proposé.

La longueur du pendule à secondes est à la longueur du pendule proposé, comme le quarré du nombre d'oscillations que celui-ci fait dans un tems donné, est au quarré du nombre d'oscillations que le premier fait dans le même tems.

Une seconde est à la durée d'une oscillation dans le pendule proposé, comme le nombre d'oscillations que ce pendule fait dans un tems donné, est au nombre d'oscillations que le pendule à secondes fait dans le même tems.

Si l'on connoît la longueur d'un pendule, on trouvera le quarré de la durée, & par conféquent la durée même de ses oscillations, par la première de ces proportions: ensuite le nombre d'oscillations qu'il fait dans un tems donné, se trouvera par la troisième.

Si l'on connoît le nombre d'oscillations que le pendule fait dans un tems donné, on trouvera sa longueur par la seconde proportion, & la durée de chacune de ses oscillations par la troisième.

Enfin, si l'on connoît la durée des oscillations d'un pendule, on trouvera sa longueur en employant la première proportion, & le nombre des oscillations qu'il fait dans un tems donné, en employant la troissème.

#### CCII.

REMARQUE. Avant de passer aux pendules composés, nous allons exposer & démontrer le prin-

cipe général de la communication du mouvement dans les corps qui agissent les uns sur les autres. Voici ce fameux principe dont on est redevable à M. d'Alembert. De quelque manière que plusieurs corps qui agissent les uns sur les autres, viennent à changer leurs mouvements actuels; si l'on conçoit que le mouvement que chaque corps auroit dans l'instant suivant, s'il devenoit libre, soit décomposé en deux autres, dont l'un soit celui qu'il aura réellement après le changement; le second doit être tel que si chacun des corps n'eût eu d'autre mouvement que ce second, tous les corps sussent demeurés en équilibre.

Supposons, par exemple, un nombre quelconque de corps, a, b, c, d, e (Fig. 97.), qui agissent, comme on voudra, les uns sur les autres; de manière que s'ils étoient libres, ils dussent décrire dans un instant les espaces aa', bb', cc', dd', ee', mais qu'en conséquence de leur action mutuelle ils décrivent réellement les espaces aa'', bb'', cc'', dd'', ee'': je dis que si l'on décompose les mouvements qui feroient décrire les premiers espaces que nous venons de nommer, en deux, dont les uns feroient décrire aa'', bb'', cc'', dd'', ee'', dd''', ee''; ceux-ci seront tels que les corps animés d'eux seuls, se feroient équilibre.

En effet, si les mouvements capables de faire

décrire aa", bb", cc", dd" ee", n'étoient pas tels qu'il en réfultât l'équilibre dans le système, ils altéreroient nécessairement les mouvements qui sont décrire aa", bb", cc", dd", ee"; & par conséquent ces derniers n'auroient pas lieu; ce qui est contre la supposition.

#### CCIII.

PROBLÈME III. Trouver la longueur d'un pendule simple qui fasse ses oscillations dans le même tems qu'un pendule composé, chargé de tant de poids qu'on voudra.

SOLUTION. Soit le pendule composé CP (Fig. 98.) chargé de trois poids P, Q, R, & faifant avec la verticale un angle quelconque CPA. Il est évident que les trois poids devant descendre au premier instant par des arcs également inclinés, prendroient tous la même vîtesse, s'ils ne se génoient pas dans leurs mouvements; & qu'en nommant V cette vitesse, leurs forces ou mouvements feroient PV, QV, RV. Mais dans le pendule composé, les poids étant assujettis à un fil infléxible, il est impossible qu'ils aient une vîtesse égale au premier instant; car ceux qui font plus près du centre de suspension, doivent évidemment parcourir un plus petit espace; & ceux qui en sont plus éloignés, doivent parcourir de plus grandes lignes. Il faut donc nécessairement que par l'insléxibilité du fil, la vîtesse avec laquelle chaque poids tendoir

à se mouvoir, soit altérée, & qu'au lieu d'être la même dans tous, elle augmente dans les poids inférieurs & diminue dans les fupérieurs. Supposons dans le cas présent, qu'en conséquence de l'action mutuelle, le poids P prenne une vîtesse v plus grande que V, & que les poids Q, R, prennent respectivement les vîtesses v', v" moindres que V. On pourra décomposer la force P V en deux forces diamétralement opposées, savoir Pv suivant Pp', & Pv-P Ven sens contraire. De même, on pourra décomposer QV en Qv' & QV-Qv', l'une & l'autre suivant Qq. Enfin la force RV pourra aussi fe décomposer en Rv'' & RV - Rv'', toutes deux fuivant Rr: ce qui donnera fix forces, au lieu de celles que les poids auroient eues naturellement. Or de ces six forces, les trois Pv, Qv', Rv" sont les feules qui doivent avoir lieu: donc, suivant le principe de M. d'Alembert, les trois autres Pv -PV, QV-Qv', RV-Rv", doivent être telles qu'elles se fassent équilibre; & pour que cela arrive, il faut que le moment de la première foit égal à la fomme des moments des deux autres, par rapport au point fixe C. Donc on doit avoir l'équation  $(Pv-PV)\times CP = (QV-Qv')\times CQ + (RV-Rv'')\times CR$ 

Observons à présent que les mobiles devant décrire des arcs semblables Pp', Qq, Rr, en vertu des vîtesses v, v', v'', il faut que ces vîtesses soient comme ces arcs, & par conséquent comme les rayons

CP, CQ, CR. Donc v : v' :: CP : CQ, & v : v'':: CP : CR, d'où l'on tire  $v' = \frac{v \times CQ}{CR}$ , v''

 $=\frac{v \times CR}{CP}$ . Subflituant ces valeurs dans notre

équation, elle deviendra  $(Pv - PV) \times CP$ = $(QV - \frac{Qv \times CQ}{CP}) \times CQ + (RV - \frac{Rv \times CR}{CP}) \times CR$ ;

qui donne

 $v = \frac{V(P \times CP + Q \times CQ + R \times CR) \times CP}{P \times \overline{CP}^2 + Q \times \overline{CQ}^2 + R \times \overline{CR}^2}.$ 

Or en supposant que le centre de gravité des poids P, Q, R, soit en G, on a (Num. LXIV.),  $P \times CP + Q \times CQ + R \times CR = (P + Q + R) CG$ .

Donc  $v = \frac{V \times (P+Q+R) \times CG \times CP}{P \times \overline{CP}^2 + Q \times \overline{CQ}^2 + R \times \overline{CR}^2}$ 

Cela posé, rien n'est plus facile que de déterminer la longueur du pendule simple cp, qui feroit ses oscillations dans le même tems que le pendule composé que nous examinons. Car en supposant qu'il fasse avec la verticale un angle pca = PCA, il recevra de la sorce accélératrice une vîtesse V, par l'hypothèse. Or si la vîtesse v est à la vîtesse V, comme la longueur du pendule composé est à la longueur du pendule simple, la première de ces vîtesses sera à la seconde, comme un arc décrit par le poids P est à un arc semblable décrit par le poids

poids p; & par conséquent les poids P & p décriront à chaque instant des arcs semblables en s'approchant de la verticale. Donc ils y arriveront en même tems, & leurs oscillations seront isochrones, si l'on a v: V: CP: cp; ou

$$\frac{V(P+Q+R)\times CG\times CP}{P\times \overline{CP}^2+Q\times \overline{CQ}^2+R\times \overline{CR}}:V::CP:cp;$$

proportion d'où l'on tirera

$$c_P = \frac{P \times \overline{CP}^2 + Q \times \overline{CQ}^2 + R \times \overline{CR}^2}{(P + Q + R)CG}.$$

Ainsi, pour avoir l'expression de la longueur du pendule simple cp, qui fait ses oscillations dans le même tems que le pendule composé, il faut ajouter ensemble tous les produits de chaque corps par le quarré de sa distance au point de suspension C, & diviser la somme de ces produits par la somme de tous les corps, multipliée par la distance du centre de gravité du système au même point de suspension.

## CCIV.

REMARQUE. Si l'on porte la longueur cp fur CP, de C en f, le point f sera ce qu'on appelle le centre d'oscillation du pendule composé. Ce point peut être regardé comme chargé de tous les poids que la verge CP porte réellement: il fait ses oscillations de la même manière & dans le même tems que le pendule simple dont Cf ou cp est la longueur.

On doit remarquer que le point f est différent du centre de gravité G, & que la ligne Cf est plus grande que CG.

#### SECTION III.

Du Mouvement des corps sollicités par des forces centrales.

## CCV.

Supposons un mobile M (Fig. 99.), lancé suivant une direction quelconque MT, & soumis en même tems à l'action d'une force constamment dirigée vers un même point O. Il est évident que si cette force lui donne à chaque instant des impulsions infiniment petites, il changera infiniment peu sa direction dans les points consécutifs par lesquels il passera, & qu'en conséquence il sera forcé de décrire une ligne courbe, dont la nature ou l'espèce dépendra de la vîtesse de projection & de la loi suivant laquelle agira la force dirigée vers le point O.

#### CCVI.

On appelle centre des forces ou centre du mouvement, le point vers lequel est porté le mobile par la force qui lui fait décrire une courbe; & toutes les lignes droites, telles que OM, tirées de ce centre aux différents points de la courbe décrite, sont nommées rayons vecteurs. On entend en général

## DE. MÉCHANIQUE. 211

par force centrale, celle qui agit suivant la direction de ces rayons; & une force centrale est appelée plus particulièrement force centripète ou force centrifuge, suivant qu'elle tend à rapprocher ou à éloigner le mobile du centre de mouvement.

## CCVII.

On appelle trajectoire la ligne que parcourt un mobile suivant des loix ou conditions déterminées. Quand il est question de trajectoires décrites en vertu de forces centrales, il peut arriver que connoissant la nature de la courbe à décrire, on cherche la loi que la force centrale suit dans son action; ou que cette loi étant connue, on demande la nature de la courbe que le mobile doit décrire. Le plan de notre ouvrage ne nous permettant pas de traiter dans toute son étendue une matière aussi vaste que l'est celle-ci, nous nous contenterons de déterminer en général le rapport des forces centripètes dans des trajectoires quelconques, & d'exposer ensuite les loix principales du mouvement dans les Sections coniques.

Mais avant d'aller plus loin, rappelons-nous que l'on regarde en Géométrie la nature d'une courbe dont tous les points sont dans le même plan, comme déterminée, quand on peut exprimer par une équation le rapport qui se trouve entre les distances de chacun de ses points à deux droites menées dans ce

0 2

plan, & dont l'une est perpendiculaire à l'autre. Soit, par exemple, la courbe MAF (Fig. 99.), dans le plan de laquelle on mène les deux lignes AX, AY dont l'une est perpendiculaire à l'autre. & que des différents points N, M, B, F, &c. de de la courbe, on abaisse sur AX les perpendiculaires NO, MP, BD, FG, &c.: ces perpendiculaires qu'on nomme ordonnées ou appliquées, scront les distances de ces points à la droite AX. & les parties AQ, AP, AD, AG, &c. comprises entre l'interfection A & la rencontre des ordonnées. marqueront les distances des mêmes points à la droite AY, & seront ce qu'on appelle les abscisses de la courbe. On nomme aussi coordonnées une abscisse quelconque & l'ordonnée qui lui répond; par exemple, l'abscisse AP, & l'ordonnée PM. Si l'on a une équation au moyen de laquelle, connoissant l'une des coordonnées, on puisse déterminer l'autre, la nature de la courbe est exprimée par cette équation. Les deux lignes AX, AY, auxquelles on rapporte les points de la courbe, font les axes de cette courbe. On appelle axe des abscisses ou simplement axe, la ligne AX fur laquelle on abaiffe les ordonnées des différents points; & l'on donne le nom d'axe des ordonnées à la ligne AY qui leur est parallèle.

La tangente à un point M de la courbe est une droite MT, menée de manière qu'il ne soit pas

possible de tirer de ce point, entr'elle & la courbe. aucune autre ligne droite. On appelle normale une ligne MH menée perpendiculairement à la courbe infou'à la rencontre de l'axe. On appelle fous-tangente, la partie PT de l'axe comprise entre les points où il est rencontré par l'ordonnée & la tangente; & l'on entend par fous-normale, la partie PH du même axe comprise entre l'ordonnée & la normale. Si l'on concoit un cercle qui paffe par trois points contigus m, M, m' de la courbe, il aura dans ces points la même courbure & la même tangente qu'elle; & fon centre sera dans quelque point C de la perpendiculaire menée au point M. Le rayon MC d'un cercle qui se confond ainfi avec la courbe dans trois points confécutifs, est ce qu'on appelle rayon de courbure on rayon du cercle ofculateur de la courbe en ces points.

Après avoir défini ces différentes lignes, reve-

Du Mouvement dans des Trajectoires quelconques:

#### CCVIII.

THÉORÈME I. La surface comprise entre un arc quelconque d'une trajectoire & les deux rayons veczeurs tirés du centre des forces aux extrémités de cet arc, est toujours comme le tems employé à parcourir cet arc.

En effet, un mobile qui pendant un instant vient

de parcourir la ligne PQ (Fig. 100.), décriroit dans l'instant suivant la ligne QF=PQ suivant la même direction, s'il n'éprouvoit aucun changement dans son mouvement. Mais s'il éprouve au point Q l'action d'une force constamment dirigée vers le point central O, & capable de lui faire parcourir pendant l'instant dont il s'agit, un petit espace QG vers le centre, alors il suivra la diagonale du parallélogramme formé fur la direction des deux puissances dont il est animé, & il arrivera en p, comme il est évident par le principe du mouvement composé. Or les parties triangulaires OPQ, OQp décrites par les rayons vecteurs en des instants égaux, font égales entr'elles, puisqu'elles font égales l'une & l'autre au triangle OQF; la première, parce que les deux bases PQ, QF, égales par la supposition, sont sur la même ligne, & que le sommet des deux triangles est au même point O; la seconde, parce que OQ est une base qui lui est commune avec le triangle OQF, & que les deux triangles O Qp, O QF font compris entre les mêmes parallèles OQ, Fp.

On voit par là, que les aires parcourues par les rayons vecteurs en des inftants égaux, font égales entr'elles, & que par conféquent l'aire totale comprise entre deux rayons vecteurs quelconques, croît comme le tems employé à la parcourir. Donc si l'on prend deux tems tels qu'on voudra, ils seront

## DE MÉCHANIQUE. 215

entr'eux, comme les espaces parcourus par les rayons vecteurs pendant ces tems.

Dans cette démonstration, nous avons supposé les instants égaux: mais la proposition se démontreroit aussi aissement quand on voudroit les supposer inégaux. Que le premier, par exemple, soit au second comme 1 est à m; on aura PQ: QF: 1:m: donc OPQ: OQF: 1:m: & parce que OQF vaut toujours OQp, on aura OPQ: OQp. 1: m; c'est-à-dire, que le premier & le second des espaces triangulaires décrits par les rayons vecteurs, seront comme le premier & le second des instants pendant lesquels il sont décrits.

Cette proposition, qui est la première loi de Képler, sera toujours vraie, pourvu qu'il n'y ait qu'un centre des forces, & qu'aucune cause étrangère n'altère le mouvement du mobile dans une direction différente de celle du rayon vecteur.

## CCIX.

COROLLAIRE I. Il ne faut pas conclure de cette proposition, que quand deux mobiles décrivent des courbes différentes, les espaces parcourus par les rayons vecteurs dans l'une & dans l'autre, soient entr'eux comme les tems employés à les parcourir. Si l'on prend deux points quelconques dans les deux courbes dont nous parlons, les espaces décrits par les rayons vecteurs, seront en raison composée

des vîtesses qu'ont les mobiles dans ces points, des rayons vecleurs menés à ces points, des sinus des angles que font ces rayons vecleurs avec les courbes, & des tems pendant lesquels on considère les mouvements.

Soit le mobile M (Fig. 101.) qui pendant un instant T parcoure avec une vîtesse g l'arc infiniment petit Mm, qui égalera g T, parce que l'espace parcouru est égal à la vîtesse multipliée par le tems. Soit un autre mobile M', qui dans l'instant T' décrive avec une vîtesse g' l'arc M'm', dont la valeur sera g'T'. Des centres des forces O, O', soient menés les rayons vecteurs OM, O'M', que j'appelle respectivement r, r', qui fassent avec les courbes des angles h Mm, h'M'm', dont les finus foient fupposés respectivement s, s'. Si l'on tire les autres rayons vecteurs infiniment proches Om, O'm' avec lesquels des points O & O' comme centres on décrive les arcs mh, m'h' qui tomberont perpendiculairement fur OM & O'M', & que l'on pourra considérer comme des lignes droites, parce qu'ils feront infiniment petits; je dis que l'espace OMm parcouru par des rayons vecteurs dans la première courbe, sera à l'espace O'M'm' parcouru par les rayons vecteurs dans la feconde, comme grs T est à g'ts'T'.

En effet, dans le triangle Mmh on a, le finus de l'angle droit est au côté opposé Mm, comme le

finus de l'angle mMh est au côté mh; ou en supposant le sinus total = 1, on a, 1 gT s mh = gsT. On trouve par la même raison m'h' = g's'T'. Or les surfaces des triangles étant comme les produits des bases par les hauteurs, le triangle OMm est au triangle O'M'm', comme  $OM \times mh$  est à  $O'M' \times m'h'$ , c'est-à-dire, comme grsT est à g'r's'T'.

Mais fi au lieu de confidérer le corps M en mouvement pendant un instant, on le considère pendant 2, 3, 4, &c. instants, le second antécédent grs T de cette proportion deviendra double, triple, quadruple, &c.; & par le théorème précédent ( Num. CCVIII. ), l'espace parcouru par les rayons vecteurs, deviendra auffi double, triple, quadruple, &c. Donc le premier antécédent croissant comme le fecond, la proportion aura toujours lieu. On peut raisonner de même par rapport au mobile M', & conclure que si deux mobiles décrivent des courbes différentes, les espaces parcourus par les rayons vecteurs sont en raison composée des vîtesses qu'ont les mobiles dans deux points déterminés de ces courbes, des rayons vecteurs menés à ces points, des finus des angles que font ces rayons vecteurs avec les courbes, & des tems pendant lesquels on confidère les mouvements.

CCX.

COROLLAIRE I. Si l'on appelle E l'espace par-

couru par les rayons vecteurs dans la première courbe, & E' l'espace parcouru par les rayons vecteurs dans la seconde, le corollaire précédent sera exprimé par la proportion E:E'::grsT:g'r's'T'; de laquelle ou tire  $T:T'::\frac{E}{grsT}:\frac{E'}{g'r's'T'}$ , en divisant les antécédents par grs & les conséquents par g'r's'.

CCXI.

THÉORÈME II. Dans toute trajectoire les espaces parcourus pendant des tems très - petits, en vertu de la force centripète, sont comme les quarrés de ces tems.

Car la force centripète agissant continuellement, & son action ne variant qu'infiniment peu pendant un tems infiniment petit, on doit la regarder pendant ce tems comme une force accélératrice constante. Donc elle fera parcourir au mobile, des espaces proportionnels aux quarrés des tems.

On peut aussi démontrer cette proposition d'une autre manière, en considérant la trajectoire ZMX parcourue par le mobile M (Fig. 102.). Par les trois points consécutifs M, n, m, de cette trajectoire, imaginons le cercle osculateur MVB, dont le diamètre est MB. Du centre des sorces O, menons les rayons vecteurs OM, On, Om, & prolongeons ces deux derniers jusqu'à la rencontre de la tangente MT en r & R. Il est évident que nr,

m R, seront les espaces parcourus en vertu de la force centripète, pendant les tems infiniment petits que le mobile emploie à parcourir les arcs Mn, Mm. Or en appelant ces tems respectivement ¿ & T, je dis qu'on aura nr; mR:  $t^2$ :  $T^2$ . Car fi des points n & m on abaisse sur le diamètre les perpendiculaires na, mb, & fur la tangente les perpendiculaires ns, mS, on aura deux triangles nsr, m SR, rectangles en s & S, & dont les angles en r & R feront égaux, puisque les lignes Or, OR qui passent par des points contigus n, m, doivent former avec la tangente des angles dont la différence foit infiniment petite. Donc les côtés nr, mR font entr'eux comme les perpendiculaires ns, mS, ou comme les parties Ma, Mb du diamètre qui font égales à ces perpendiculaires. Or on démontre en Géométrie, que les parties Ma, Mb, font entr'elles comme les quarrés des cordes qu'on mèneroit de M aux points n & m, & par conséquent comme les quarrés des arcs Mn, Mm, qui se confondent ici avec ces cordes. Donc les espaces nr, m R font comme les quarrés des arcs Mn, Mm. De plus, la vîtesse du mobile ne changeant qu'infiniment peu, de M en m, les arcs Mn, Mm font comme les tems t & Temployés à les parcourir.

Donc  $\overline{Mn}$ ;  $\overline{Mm}$ ;  $i^2$ ;  $T^2$ ; d'où il suit que  $n \neq mR$ ;  $i^2$ ;  $T^2$ .

### CCXII.

Parcourant la trajectoire ZMX, ait en M une force centripète F, dont on considère l'action pendant l'instant T. Que le mobile M' parcourant la courbe Z'M'X', ait en M' une force centripète F', dont on considère aussi l'action pendant un instant T'. Les espaces mR, m'R' parcourus vers les centres de mouvement O & O', en vertu de ces forces centripètes, seront entr'eux en raison composée de ces forces & des quarrés des tems; c'est-à-dire, qu'on aura la proportion mR: m'R': FT': F'T'2.

En effet, nous venons de voir dans le théorème II, que les espaces mR, m'R', sont, toutes choses d'ailleurs égales, comme les quarrés des tems pendant lesquels on considère l'action des forces centripètes F&F'. Ils sont aussi proportionnels à ces forces: car, en supposant que tout soit d'ailleurs égal, plus une force centripète sera grande, plus elle retirera le mobile vers le point central. Donc les espaces mR, m'R', sont proportionnels & aux forces centripètes & aux quarrés des tems pendant lesquels on considère leur action; ce qui donne mR m'R' m'R'.

## CCXIII.

COROLLAIRE II. On ne détruira pas cette pro-

#### DE MÉCHANIQUE. 223

portion, en divisant les deux antécédents par  $T^2$ , & les deux conséquents par  $T^{\prime 2}$ ; ce qui donnera

$$F: F':: \frac{m R}{T^2} : \frac{m' R'}{T'^2}$$

#### CCX V.

COROLLAIRE III. On a vu (Num. CCX.) que

 $T: T': \frac{E}{grs}: \frac{E'}{g'r's'}$ , & dans cette proportion E & E' expriment les espaces parcourus par les rayons vecteurs dans les deux courbes que l'on confidère (Fig. 103.). Ayant mené des rayons vecteurs aux points contigus M, m, M', m', si l'on abaisse les petits arcs perpendiculaires mh, m'h', m'h',

on aura  $E: E': \frac{OM \times mh}{2} : \frac{O'M' \times m'h'}{2}$ 

::  $OM \times mh$  :  $O'M' \times m'h'$ ; ou en prenant au lieu des triangles OMm, O'M'm', les deux triangles ORM, O'R'M' qui ne diffèrent des premiers que des espaces infiniment plus petits MmR, M'm'R' qu'on doit négliger, on aura  $E:E'::RM \times OP:R'M' \times O'P'$ . (Les lignes OP, O'P' font des lignes que je supposé tirées du centre des forces perpendiculairement sur les tangentes). Donc en mettant au lieu du rapport de E à E' un des précédents qui lui sont égaux, on aura

$$T: T':: \frac{OM \times mh}{grs}: \frac{O'M' \times m'h'}{g'r's'}$$

& 
$$T: T': \frac{RM \times OP}{grs} \cdot \frac{R'M' \times O'P'}{g'r's'}$$
.

Donc  $T^2: T'^2: \frac{\overline{OM} \times \overline{mh}^2}{g^2r^2s^2} \cdot \frac{\overline{O'M'} \times \overline{m'h'}}{g'^2r'^2s'^2}$ 

$$\cdot \cdot \cdot \frac{\overline{RM} \times \overline{OP}^2}{g^2r^2s^2} \cdot \frac{\overline{R'M'} \times \overline{O'P'}}{g'^2r'^2s'^2}$$

Que l'on mette à présent dans la proportion du corollaire précédent, au lieu du rapport de  $T^2$  à  $T'^2$ , ces deux dernières raisons qui lui sont égales, on aura les deux analogies suivantes,

$$F: F': \frac{g^2r^2s^2 \times mR}{OM \times mh^2} \cdot \frac{g'^2r'^2s'^2 \times m'R'}{O'M'^2 \times m'h'^2};$$

$$F: F': \frac{g^2r^2s^2 \times mR}{RM \times OP} \cdot \frac{g'^2r'^2s'^2 \times m'R'}{R'M' \times O'P'};$$

# CCXV.

COROLLAIRE IV. Soit G le point où le rayon vecteur, mené au point m, rencontre le cercle ofculateur. On démontre en Géométrie, que la tangente MR est moyenne proportionnelle entre la sécante RG, & sa partie extérieure mR. Donc mR: RM

:: 
$$RM$$
:  $RG$ , & par conféquent  $mR = \frac{\overline{RM}}{RG}$ 

Au lieu du divifeur RG, on peut mettre mG, qui n'en dissère que de la quantité infiniment petite mR, & le quotient ou la valeur de mR ne chan-

## DE MÉCHANIQUE. 223

gera pas d'une quantité à laquelle on doive avoir égard. Par la même raison, au lieu de diviser par mG, on peut se servir de MV, parce que des cordes terminées à des points contigus ne diffèrent pas d'une quantité finie. (Le point V est l'intersection du cercle osculateur & du rayon vecteur mené

en M). Donc  $mR = \frac{\overline{RM}}{MV}$ . En prenant dans la feconde courbe les points G' & V' où le cercle osculateur est rencontré par les rayons vecteurs tirés aux points m' & M', on trouvera de même m'R'

 $=\frac{R'M'}{M'V'}$ ; & fubstituant ces valeurs de mR, m'R' dans la dernière proportion du corollaire précédent, elle deviendra

$$F: F':: \frac{g^2 r^2 s^2}{OP \times MV}: \frac{g'^2 r'^2 s'^2}{O'P' \times M'V'}$$

#### CCXVI.

COROLLAIRE V. Si du point V on mène la corde VB à l'extrémité du diamètre de courbure MB, les deux triangles MVB, MOP feront femblables. Car l'angle MVB appuyé fur le diamètre est droit, ainsi que OPM, & les angles VMB, MOP font alternes internes. Donc OM : OP  $:: MB : MV = \frac{OP \times MB}{OM} = \frac{OP \times 2MC}{OM}$ . On

trouvera de même que M'  $V' = \frac{O'P' \times 2M'C'}{O'M'}$ ; & fubflituant ces valeurs au lieu de MV & de M'V' dans la proportion du corollaire précédent, on aura

$$F: F': \frac{g^2r^2s^2 \times OM}{\overline{OP}^3 \times 2MC} \cdot \frac{g'^2r'^2s'^2 \times O'M'}{\overline{O'P'}^3 \times 2M'C'}.$$

Ou plus fimplement,

$$F: F': \frac{g^{2}r^{2}s^{2} \times OM}{OP \times MC} : \frac{g'^{2}r^{2}s'^{2} \times O'M'}{O'P' \times M'C'}.$$

$$C C X V I I.$$

COROLLAIRE VI. Si les rayons vecteurs, que nous avons appelés r, r' font perpendiculaires l'un & l'autre à la courbe, les finus s & s' feront égaux, & l'on pourra les supprimer dans les secondes raisons des proportions que nous avons trouvées jusqu'à présent. Ces proportions se réduiront ainsi aux suivantes:

$$E : E' :: grT : g'r'T'.$$

$$T : T' :: \frac{E}{gr} :: \frac{E'}{g'r'}.$$

$$F : F' :: \frac{g^2r^2 \times mR}{OM_X^2 mh} :: \frac{g'^2r'^2 \times m'R'}{O'M' \times m'h'}.$$

$$F : F' :: \frac{g^2r^2 \times mR}{RM_X^2 \times OP^2} :: \frac{g'^2r'^2 \times m'R'}{R'M' \times O'P'}.$$

$$F : F' :: \frac{g^2r^2}{OP_XMV} :: \frac{g'^2r'^2}{O'P_XM'V'}.$$

$$F : F' :: \frac{g^2r^2}{OP_XM'} :: \frac{g'^2r'^2}{O'P_XM'V'}.$$

# DE MÉCHANIQUE. 225 $F: F': \frac{g^2 r^2 \times OM}{OP \times MC} \cdot \frac{g'^2 r'^2 \times O'M'}{O'P' \times M'C'}$

## CCXVIII.

COROLLAIRE VII. Comme toutes les proportions des corollaires précédents ont lieu en quelque point que l'on suppose le centre des forces pour chaque courbe, elles subsisteront également, si l'on suppose que les points O & O' foient placés l'un sur l'autre, de manière que les mobiles qui parcourent les deux trajectoires, aient un centre commun de mouvement.

#### CCXIX.

COROLLAIRE VIII. Comme les proportions dont il s'agit, subsistent quelles que soient les trajectoires, & quelque position qu'on leur donne, elles auront encore lieu, si l'on suppose qué les deux trajectoires qui ont le même centre des forces, soient égales & placées l'une sur l'autre, en sorte qu'elles n'en fassent qu'une. On peut donc dire que le rapport des forces centripètes de deux mobiles qui décriroient la même trajectoire, seroit exprimé par les proportions des numéros CCXIII, CCXIV, CCXV, CCXVI. Comme on peut alors supposer r=r', s=s', on aura  $r^2$   $s^2=r'^2$   $s'^2$ ; & l'on pourra diviser les deux termes des secondes raisons par  $r^2$   $s^2$ . Si l'on suppose de plus, que les forces cen-

tripètes des deux mobiles soient égales dans les mêmes points de la courbe, on aura g=g', parce qu'il est évident que si les forces centripètes F&F' étoient les mêmes à l'extrémité du rayon déterminé r, & qu'en même tems les vîtesses g, g' sussent inégales, il ne seroit pas possible que les mobiles décrivissent la même courbe. On voit donc, qu'en supposant g=g', on pourra aussi diviser les termes des secondes raisons par g, ce qui donnera (Fig. 104.),

$$F: F' :: \frac{mR}{\overline{OM^2 \times mh}} : \frac{m'R'}{\overline{OM^2 \times m'h'}},$$

$$F: F' :: \frac{mR}{RM \times \overline{OP}} : \frac{m'R'}{\overline{R'M^2 \times \overline{OP^2}}},$$

$$F: F' :: \frac{1}{\overline{OP^2 \times MV}} : \frac{1}{\overline{OP^2 \times M'V'}},$$

$$F: F' :: \frac{OM}{\overline{OP^3 \times MC}} : \frac{OM'}{\overline{OP^3 \times M'C'}}$$

Ces proportions donnent aussi le rapport des forces centripètes d'un seul mobile considéré dans deux points quelconques de la trajectoire qu'il décrit. Car il est évident que ce mobile passant aux deux points M, M' est exactement soumis aux mêmes forces qui solliciteroient deux mobiles mus dans la même trajectoire, & qui seroient l'un en M, l'autre en M', dans la supposition qu'on ait grs = g'r's'.

# DE MÉCHANIQUE. 227. CCXX.

REMARQUE I. On peut aussi démontrer directement, que les proportions du corollaire précédent expriment le rapport des forces centripètes F, F', auxquelles est soumis un mobile dans deux points quelconques, M, M' de sa trajectoire (Fig. 104), en s'y prenant de la manière suivante.

Ayant pris les arcs infiniment petits Mm, M'm' décrits pendant les inftants T, T', menons du centre des forces O les rayons vecteurs OM, OM', Om, Om' dont les directions coupent les cercles ofculateurs aux points V, V', G, G'. Des points m & m' abaiffons fur OM & OM' les perpendiculaires mh, m'h'. Prolongeons Om, Om' jusqu'aux points R, R' des tangentes menées aux points M, M', & tirons fur ces tangentes les perpendiculaires OP, OP'. Enfin foient C & C' les centres des cercles ofculateurs pour les points M & M', MB & M' B' les diamètres de courbure, VB & V'B' les cordes menées des points V & V' aux extrémités de ces diamètres.

1° On aura ( Num. CCXII.), m R : m' R'::  $F T^2 : F' T'^2 :$  d'où l'on tirera

$$F: F':: \frac{mR}{T^2}: \frac{m'R'}{T'_2}.$$

2º Dans la trajectoire dont il s'agit, les espaces parcourus par les rayons vecteurs sont comme les tems employés à les parcourir (Num. CCVIII):

LECONS donc  $T: T':: \frac{OM \times mh}{2}: \frac{OM' \times m'h'}{2}$  $\frac{RM \times OP}{2} \cdot \frac{R'M' \times OP'}{2}; \text{ d'où l'on tirera}$   $T^2 : T'^2 : OM' \times mh' : OM' \times m'h'$  $:: \overline{RM} \times \overline{OP} : \overline{R'M'} \times \overline{OP'}$ . Substituant l'une de ces deux dernières raisons, au lieu de celle de  $T^{\prime 2}$  à  $T^{\prime 2}$  dans la proportion F:  $F^{\prime}$ :  $\frac{mR}{T^{2}}$ :  $\frac{m^{\prime}R^{\prime}}{T^{\prime_{2}}}$ . on aura  $F: F' :: \frac{mR}{\overline{OM} \times \overline{mh}} : \frac{m'R'}{\overline{OM'} \times \overline{m'h'}}$  $F: F':: \frac{mR}{RM \times \overline{OP}} : \frac{m'R'}{R'M' \times \overline{OP'}};$ 3º Dans la dernière de ces proportions au lieu de mR & de m'R', on pourra mettre  $\frac{RM}{MV}, \frac{R'M'}{M'V'}, & l'on aura$  $F: F' :: \frac{1}{\overrightarrow{OP}^2 \times MV} : \frac{1}{\overrightarrow{OP}^2 \times M'V'}$ 4° Enfin, au lieu de MV & de M'V', on pourra fubflituer  $\frac{OP \times 2MC}{OM}$ ,  $\frac{OP' \times 2M'C'}{OM'}$ , & I'on aura  $F: F':: \frac{OM}{\overline{OP}^3 \times 2MC} : \frac{OM'}{\overline{OP}^3 \times 2M'C}$  $:: \frac{OM}{\overline{OP}^3 \times MC} : \frac{OM'}{\overline{OP}^3 \times M'C} :$ 

REMAROUE II. Il est essentiel d'observer qu'en comparant jusqu'ici les forces F & F', nous avons défigné par ces quantités les forces centripètes qui sollicitent chaque molécule élémentaire des corps M & M', prife en particulier. Afin d'éviter toute confusion, on pourra nommer ces forces F & F' les forces centripères simples des mobiles, & donner le nom de force centripète totale ou absolue à la résultante des forces centripètes simples, qui agissent sur tous les éléments dont un corps est composé. Pour déterminer généralement cette résultante, il faut avoir recours au calcul intégral, quoiqu'on puisse la trouver plus simplement dans certains cas particuliers. Si, par exemple, on suppose que les forces centripètes simples du mobile M soient toutes égales & sensiblement parallèles, il est évident qu'on aura, à très-peu près, leur résultante ou la force centripète totale, en répétant F autant de fois qu'il y a de molécules dans la masse entière M, c'est-àdire, en multipliant F par M.

On aura de même la force centripète totale du mobile M' en multipliant F' par M'; & le rapport de ces forçes centripètes totales, fera exprimé par la proportion,  $F \times M : F' \times M'$   $\frac{g^2 r^2 \times OM \times M}{OP} \times \frac{g'^2 r'^2 \times O'M' \times M'}{O'P' \times M'C'}$ 

Car la proportion trouvée (Num. CCXVI.) subsiste, si l'on multiplie les deux antécédents par M & les deux conséquents par M'.

#### CCXXII.

THÉORÈME III. Les vîtesses d'un mobile dans dissérents points de sa trajectoire, sont en raison inverse des perpendiculaires abaissées du centre des forces sur les tangentes des points où l'on suppose ce mobile.

Pour le démontrer, prenons deux arcs infiniment petits Mm, M'm' dans la trajectoire décrite par le mobile (Fig. 105.), & supposons que ces arcs soient parcourus dans le même tems. Ayant mené du centre des forces O des rayons vecteurs aux extrémités de ces arcs, & abaissé les perpendiculaires OP & OP' sur leurs tangentes, nous aurons le triangle OMm égal au triangle OM'm', c'est-

à-dire,  $\frac{Mm \times OP}{2} = \frac{M'm' \times OP'}{2}$ , & nous tirerons de cette égalité Mm: M'm': OP': OP.

Or les vîtesses du mobile aux points M & M', font comme les espaces Mm, M'm' parcourus dans le même tems. Donc, en nommant ces vîtesses V & V', nous aurons V: V': OP': OP, ou V: V'

 $\stackrel{\circ}{\cdots} \stackrel{\mathbf{I}}{OP} : \stackrel{\mathbf{I}}{OP'}$ 

#### CCXXIII.

THÉORÈME IV. Les vitesses de deux mobiles

qui décrivent des trajectoires différentes, sont toujours en raison directe des vîtesses qu'ils ont dans deux points déterminés de ces trajectoires, des rayons vecteurs menés à ces points, des sinus des angles que font ces rayons avec les courbes, & en raison inverse des perpendiculaires abaissées sur les tangentes des points où l'on suppose les mobiles.

En effet, que les mobiles M & M' (Fig. 103.) décrivent pendant le même tems les arcs infiniment petits Mm, M'm' de leurs courbes. Des centres des forces O & O', ayant mené des rayons vecteurs aux extrémités de ces arcs, & abaissé sur les tangentes des mêmes arcs les perpendiculaires OP & O'P', nous aurons (Num. CCIX.) OMm; O'M'm' :: grs T: g'r's' T' :: grs : g'r's', parce qu'on suppose T = T'. Or les triangles OMm, O'M'm'font comme les produits de leurs bases par leurs hauteurs. Donc  $Mm \times OP : M'm' \times O'P'$ :: grs : g'r's'; ou divifant les deux antécédents par OP & les deux conféquents par O'P', Mm: M' m'  $\frac{g \, r \, s}{O \, P} : \frac{g' r' s'}{O' \, P'}$ . Au lieu du rapport de Mm à M'm'on peut mettre celui des vîtesses qui lui est égal. Donc en appelant respectivement V & V' ces vîtesses, nous aurons la proportion qu'il falloit démontrer,  $V: V' :: \frac{grs}{OP} : \frac{g'r's'}{O'P'}$ 

PA

Si s = s', il est évident qu'on aura V : V'

Du Mouvement dans les Sections coniques.

Les courbes que l'on défigne par le nom de Sections coniques, font la parabole, l'ellipse & T'hyperbole. On les appelle Sections coniques. parce que ce sont les courbes que l'on peut former sur la surface d'un cône en le coupant par des plans.

La parabole est une courbe ZAN (Fig. 106.) dont chaque point M est également éloigné d'un point fixe O qu'on appelle foyer, & d'une ligne droite LG auffi fixe, qu'on appelle la directrice. La ligne AX qui passe par le foyer, & qui prolongée tomberoit perpendiculairement sur la directrice, est l'axe de la parabole.

L'ellipse (Fig. 107.) est une courbe telle que la fomme des deux distances MO, Mo, de chacun de ses points à deux points fixes O, o qu'on appelle foyers, est toujours égale à une même ligne. La droite AB qui passe par les deux foyers, & qui aboutit à deux points opposés de la courbe, est le grand axe on l'axe principal. Le point X pris dans certe ligne à égale distance des deux foyers, est le centre de l'ellipse. Le petit axe est une droite DE tirée par le centre perpendiculairement ad

grand axe, & prolongée jusqu'aux points opposés de l'ellipse.

L'hyperbole (Fig 108.) est une courbe ZAN, telle que la différence des lignes Mo, MO tirées de chacun de ses points M aux points fixes o & O, qu'on appelle aussi foyers, soit toujours égale à la même ligne AB, qu'on nomme le grand axe. La ligne AX qui passe par l'un des soyers O, & qui prolongée passeroit par l'autre o, est ce que nous appellerons l'axe de l'hyperbole.

Dans toute Section conique, on appelle paramètre la droite NS menée par le foyer perpendiculairement à l'axe, & prolongée de part & d'autre jusqu'à la rencontre de la courbe.

On voit par la définition de l'ellipse, & par celle que nous venons de donner du paramètre, que si les soyers O & o (Fig. 107.) se rapprochoient de plus en plus jusqu'à se consondre en un seul point, l'ellipse deviendroit un cercle; de manière que le cercle n'est dans le sond qu'une ellipse dont les soyers tombent l'un sur l'autre, & dans laquelle le paramètre se consond avec le diamètre.

Le point A où l'axe rencontre la parabole & l'hyperbole (Fig. 106 & 108.), s'appelle l'origine ou le sommet de la courbe. Dans l'ellipse, nous supposerons aussi l'origine à l'une des extrémités du grand axe. Quand un mobile décrit une ellipse, & que le centre des forces est placé à l'un des soyers O,

on donne le nom d'apside inférieure, à l'extrémité A de l'axe, qui est la plus proche de ce soyer; & l'on appelle apside supérieure, l'autre extrémité B de cet axe, qui est la plus éloignée du même soyer. Ensin on dit que le mobile est à sa plus petite, ou à sa plus grande, ou à sa moyenne distance, suivant qu'il se trouve à l'apside insérieure, ou à l'apside supérieure, ou à l'une des extrémités du petit axe.

Quand il s'agit du mouvement des Planètes & des Comètes, qui décrivent des ellipses dont le soleil occupe un des soyers, l'apside supérieure s'appelle aussi l'aphélie, & l'apside inférieure le périhélie.

#### CCXXV.

Pour comprendre la théorie que nous allons exposer, on peut partir des propositions suivantes, comme d'autant de vérités démontrées dans les ouvrages de Géométrie, où l'on traite des Sections coniques.

1° Dans l'ellipse, les rayons vecleurs croissent continuellement dès l'apside inférieure A (Fig. 107.) jusqu'à l'apside supérieure B. De même ces rayons croissent de plus en plus dans la parabole & dans l'hyperbole (Fig. 106 & 108.), à mesure que l'arc AM décrit par le mobile, devient plus grand.

2º Dans les trois sections coniques, l'axe est perpendiculaire à l'origine de la courbe. 3º Dans toute section conique, si du point H où la normale rencontre l'axe, on abaisse une perpendiculaire HR sur le rayon vecteur OM, le segment MR est toujours égal au demi-paramètre.

4° Le rayon de courbure dans un point quelconque d'une section conique, est toujours égal à quatre fois le cube de la normale divisé par le quarré du paramètre.

5° Le foyer & trois points d'une section conique

étant donnés, sa position est déterminée.

6° Dans la parabole, la distance du foyer à l'origine A est égale au quart du paramètre: dans l'ellipse, cette distance vaut plus que le quart, & dans l'hyperbole, moins que le quart du paramètre.

7° Dans l'ellipse, la somme des distances d'un point quelconque M aux deux soyers, est égale au grand axe : d'où il suit que la distance du soyer à l'une des extrémités du petit axe, est touziours égale à la moitié du grand axe.

8° Dans une ellipse, les tangentes menées par les extrémités du petit axe, sont parallèles à l'axe

principal.

9° Dans l'ellipse, le paramètre est une troisième proportionnelle au grand & au petit axe: ainstit est égal au quarré du petit axe, divisé par l'axe principal.

10° Si l'on compare les surfaces de deux ellipses,

on aura toujours cette proportion: La surface de la première est à la surface de la seconde, comme le produit des deux axes de la première est au produit des deux axes de la seconde.

conique, x une abcisse quelconque comptée dès l'origine de la courbe, y l'ordonnée correspondante, 2a le grand axe, s'il s'agit d'une ellipse ou d'une hyperbole; la nature de la parabole sera exprimée par l'équation  $y^2 = px$ , celle de l'ellipse par l'équation  $y^2 = px - \frac{px^2}{2a}$ , & celle de l'hyperbole par  $y^2 = px + \frac{px^2}{2a}$ .

12° Les mêmes lignes étant désignées par les mêmes lettres, la sous-normale vaudra ½ p dans la parabole, ½ p —  $\frac{p \, x}{2 \, a}$  dans l'ellipse, & ½ p +  $\frac{p \, x}{2 \, a}$  dans l'hyperbole. Ainsi dans la parabole, elle sera égale au demi-paramètre, dans l'ellipse elle sera moindre, & dans l'hyperbole plus grande que le demi-paramètre.

#### CCXXVI.

THÉORÈME I. Si un mobile décrit une section conique, dans laquelle on suppose que le foyer soit le centre du mouvement, les forces centripètes dans les différents points de la courbe, seront en raison inverse des quarrés des rayons vecteurs.

En effet, foit une fection conique MAM' (Fig. 109.) dont le foyer foit O. Menons les rayons vecteurs OM, OM' à deux points quelconques où l'on suppose les mobiles; & abaissons les perpendiculaires OP, OP' sur les tangentes tirées à ces points. Soient MC, M'C' les rayons decourbure; MH, M'H' les normales; HR, H'R' les perpendiculaires menées des points H & H' sur les rayons vecteurs. En nommant P le paramètre,

nous aurons 
$$\frac{1}{2}P = MR = M'R'$$
,  $MC = \frac{4\overline{MH}}{P^2}$ ,  $M'C' = \frac{4\overline{M'H'}}{P^2}$ .

Cela posé, les triangles OMP, MHR sont semblables, parce qu'ils ont des angles droits en P & en R, & que de plus les angles POM, OMH sont alternes internes. Donc OM: MH

:: 
$$OP: MR = \frac{1}{2}P$$
; d'où l'on tire  $OP = \frac{OM \times P}{2MH}$ ,

& 
$$\overline{OP} = \frac{\overline{OM} \times p^3}{8\overline{MH}^3}$$
. On trouve de même  $\overline{OP}^3$ 

$$= \frac{\overrightarrow{OM}^3 \times p^3}{8 \, \overrightarrow{M'H}^3}.$$
 Or nous avons vu (Num. CCXX.),

que le rapport des forces centripètes F & F' qui follicitent le mobile en deux points M & M' d'une même courbe, est exprimé par la proportion

$$F: F' :: \frac{OM}{\overline{OP'} \times MC} : \frac{OM'}{\overline{OP'} \times M'C'}$$
, dans la-

quelle nous pouvons substituer les valeurs de  $\overrightarrow{OP}^3$  & de  $\overrightarrow{OP}^3$  que nous venons de trouver, & nous aurons

$$F: F' :: \frac{OM \times 8\overline{MH}^{3}}{\overline{OM} \times MC \times p^{3}} : \frac{OM' \times 8\overline{M'H'}^{3}}{\overline{OM}^{3} \times M'C' \times p^{3}},$$
ou 
$$F: F' :: \frac{\overline{MH}^{3}}{\overline{OM} \times MC} : \frac{\overline{M'H'}^{3}}{\overline{OM}^{2} \times M'C'}. \text{ Sub-}$$

stituant encore dans celle - ci  $\frac{4}{p^2} \frac{\overline{MH}^3}{p^2}$  au lieu de

MC, &  $\frac{4\overline{M'H'}^3}{p^2}$  au lieu de M'C', elle deviendra

$$F: F' :: \frac{\overline{MH}^3 \times p^2}{\overline{OM} \times 4\overline{MH}^3} : \frac{\overline{M'H}^3 \times p^2}{\overline{OM}^2 \times 4\overline{M'H}^3}, \text{ d'où}$$

I'on tire  $F: F': \frac{1}{OM^2}: \frac{1}{OM'}$  Or les fractions

$$\frac{1}{OM^2}$$
,  $\frac{1}{OM^2}$ , qui ont le même numérateur,

font en raison inverse de leurs dénominateurs; donc les forces F & F' qui sont proportionnelles à ces fractions, sont aussi en raison inverse de leurs dénominateurs  $\overrightarrow{OM}$ ,  $\overrightarrow{OM'}$ ; c'est-à-dire, que ces

DE MÉCHANIQUE, 239 forces sont en raison inverse des quarrés des rayons vecteurs.

#### CCXXVII

THÉORÈME II. Réciproquement, si les forces centripètes sont en raison inverse des quarrés des rayons vedeurs, la courbe décrite par le mobile sera une section conique.

Pour le démontrer, supposons que le point O (Fig. 110.) soit le centre des forces, & concevons la courbe que le mobile décrira, comme divisée en une infinité d'éléments parcourus dans des tems égaux & infiniment petits. Prenons deux de ces éléments IL, LM qui soient contigus, & par les trois points I, L, M, faisons passer une section conique MAM' dont le soyer soit O: je dis qu'elle sera nécessairement la courbe décrite.

En effet, soit prolongé l'élément LM jusqu'en t, de manière qu'on ait Mt = LM. Que F soit la force centripète en L, & F' la force centripète en M. Dans le cas où le mobile décriroit la section conique MAM', le troisième élément Mm seroit décrit en vertu d'une sorce de projection représentée par Mt, & de la force centripète F'. Or, quelle que puisse être la nature de la courbe que le mobile décrira, il est visible que le troisième élément sera pareillement décrit en vertu des mêmes forces Mt & F', pour vu que les sorces centripètes forces Mt & F', pour vu que les sorces centripètes

foient en raison inverse des quarrés des rayons vecteurs. Donc ce troisième élément ne pourra être autre chose que l'élément de la section conique. On démontrera de même, que tous les éléments suivants de la courbe décrite par le mobile, doivent se confondre avec ceux de la section conique MAM'. Donc il décrira cette section conique, si les forces centripètes sont en raison inverse des quarrés des dissances.

J'ai dit que la force centripète F' au point M étoit la même dans le cas où l'on suppose que le mobile décrive une section conique, & dans celui où l'on suppose seulement que les forces centripètes soient en raison inverse des quarrés des rayons vecteurs. Cela est évident, puisque dans l'un &

Pautre cas on a  $F: F': \frac{1}{OL^2}: \frac{1}{OM^2}$ ; pro-

portion dont le premier, le troissème & le quatrième terme sont les mêmes, soit que le mobile décrive une section conique, soit qu'on suppose seulement les sorces centripètes réciproquement proportionnelles aux quarrés des rayons vecteurs. Donc F' sera la même sorce dans l'un & l'autre cas.

#### CCXXVIII.

THÉORÈME III. Quand deux mobiles parcourent des sections coniques différentes, dont ils ont les foyers pour centres de mouvement, les forces centripètes raison directe des quarrés des rayons vecteurs menés aux sommets des courbes, des quarrés des vîtesses qu'ont les mobiles en passant par ces sommets, & en raison inverse des paramètres multipliés par les quarrés des rayons vecteurs menés aux points où l'on considère les deux mobiles.

Pour démontrer cette proposition, soient MAZ, M'A'Z' (Fig. 111.) les deux sections coniques décrites par les mobiles; O & O' leurs foyers; p & p' leurs paramètres; O M & O'M' des rayons vecteurs menés aux deux points quelconques M & M', où l'on suppose les mobiles; O P & O'P' des perpendiculaires abaissées des foyers sur les tangentes de ces points; MH & M'H' les normales; MC & M'C' les rayons de courbure pour

les mêmes points. Nous aurons  $MC = \frac{4\overline{MH}^3}{P^2}$ ,

 $M'C' = \frac{4\overline{M'H'}^3}{P'^2}$ , & menant des points  $H \& H^6$ 

les perpendiculaires HR & H'R' fur les rayons vecteurs, les deux fegments MR & M'R' vaudront  $\frac{1}{2}p \& \frac{1}{2}p'$ . Cela posé, on démontrera, comme dans le théorème I. (Num. CCXXVI.),

que l'on a 
$$\overline{OP}^3 = \frac{\overline{OM} \times p^3}{8\overline{MH}^3}$$
,  $\overline{O'P'}^3 = \frac{\overline{O'M'} \times p'^5}{8\overline{M'H'}^3}$ 

Ensuite on employera la proportion démontrée (Num. CCXVII.),

$$F: F':: \frac{g^2r^2 \times OM}{OP \times MC} : \frac{g'^2r'^2 \times O'M'}{O'P' \times M'C'},$$

dans laquelle on voit que r & r' peuvent exprimer les rayons vecteurs menés aux fommets des courbes, g & g' défignant les vîtesses des mobiles passant par ces sommets. Si l'on substitue dans cette proportion les valeurs des quantités MC, M'C', OP,  $OP^3$ , au lieu de ces quantités, on trouvera F : F'

$$\cdot \cdot \frac{8g^{2}r^{2} \times OM \times \overline{MH \times p^{2}}}{4 \overline{OM} \times \overline{MH} \times p^{3}} \cdot \frac{8g'^{2}r'^{2} \times O'M' \times \overline{M'H'} \times p'^{2}}{4 \overline{O'M'} \times \overline{M'H'} \times p'^{3}}$$

Enfin effectuant les divisions indiquées, autant qu'il est possible de les effectuer, & divisant par 2, les termes de la seconde raison, on aura

$$F: F' :: \frac{g^{x_{r^2}}}{OM \times p} : \frac{g'^{x_{r'2}}}{O'M' \times p'}.$$

Or les fractions sont en raison directe des numérateurs & en raison inverse des dénominateurs: donc les forces centripètes F & F' ont entr'elles le rapport énoncé dans le théorème.

#### CCXXIX.

COROLLAIRE I. Si les forces centripètes F & F' qui portent les mobiles vers les foyers O & O' (Fig. 111.), sont en raison inverse des quarrés des rayons vecteurs OM, O'M', les produits des rayons vecteurs menés aux fommets des sections coniques par les vîtesses qu'ont les mobiles en passant par ces sommets, sont entr'eux comme les racines quarrées des paramètres; c'est - à - dire, qu'on aura gr: g'r':: Vp: Vp'.

En effet, si les forces centripètes des deux mobiles font en raison inverse des quarrés de leurs rayons vecteurs, on aura  $F:F'::\frac{1}{OM}:\frac{1}{OM}$ Or par le théorème que nous venons de démontrer, on a toujours  $F: F': \underline{g^2 r^2} : \underline{g^{\prime_2} r^{\prime_2}} : \underline{g^{\prime_2} r^{\prime_2}} :$  $OM \times p O'M' \times p'$ donc les deux secondes raisons de ces proportions étant égales à celle de F à F', on doit avoir  $\frac{1}{\overline{OM}^2} : \frac{1}{\overline{O'M'}^2} : \frac{g^2 r^2}{\overline{OM} \times p} : \frac{g'^2 r'^2}{\overline{O'M'}^2 \times p'}; \text{ pro}_{\overline{Q}}$ portion qui, en multipliant les deux antécédents par OM & les deux conféquents par O'M', deviendra  $1:1:\frac{g^2 r^2}{p}:\frac{g'^2 r'^2}{p'};$  & ici les deux termes de la première raison étant égaux, il faut que les deux termes de la seconde le soient pareillement, & que l'on ait  $\frac{g^2 r^2}{p} = \frac{g'^2 r'^2}{p'}$ , d'où l'on  $\operatorname{pre} g^2 r^2 : g'^2 r'^2 :: p : p'; \operatorname{donc} gr : g'r' :: Vp : Vp'$ 

#### CCXXX.

COROLLAIRE II. En supposant toujours que les forces centripètes des deux mobiles soient en raison inverse des quarrés de leurs rayons vecteurs, les espaces parcourus par ces rayons vecteurs dans le même tems, seront entr'eux comme les racines

quarrées des paramètres.

Car en appelant E l'espace parcouru par les rayons vecteurs dans la première section conique, & E' l'espace parcouru par les rayons vecteurs dans la feconde, on aura (Num. CCX.), E: E'  $grs T \cdot g'r's'T'$ ; & comme ici T = T' & s = s', on pourra divifer les deux termes de la feconde raison par ces quantités; ce qui donnera E : E' :: gr : g'r'. Or par le corollaire précédent gr : g'r'.  $:: V_p: V_p'; \text{ donc } E: E':: V_p: V_p'.$ 

#### CCXXXI.

COROLLAIRE III. Si les sections coniques décrites par les mobiles sont des ellipses, & que les forces centripètes de ces mobiles soient encore en raison inverse des quarrés de leurs rayons vecteurs, les tems des révolutions périodiques seront entr'eux comme les surfaces des ellipses divisées par les racines quarrées des paramètres.

Soient, par exemple, les mobiles M & M! (Fig. 112.) qui parcourent les ellipses MAB, M'A'B'. Que le paramètre de la première soit p DE MÉCHANIQUE. 245

En effet, nommons E l'espace que parcourent les rayons vecteurs du mobile M pendant un tems quelconque x, & E' l'espace parcouru par les rayons vecteurs du mobile M' pendant le même tems. Par la première loi de Képler (Num. CCV III.), nous aurons les deux proportions suivantes,

$$T: x :: S: E,$$
  
 $x: T' :: E': S'.$ 

Je les multiplie l'une par l'autre, & j'ai Tx : T'x :: SE' : SE. Je divise les deux termes de la première raison par x, & les deux termes de la seconde par  $E \times E'$ , ce qui donne  $T : T' :: \frac{S}{E} : \frac{S'}{E'}$ Or par le corollaire précédent  $E : E' :: \bigvee p : \bigvee p'$ .
Donc en mettant le rapport de  $\bigvee p \ a \bigvee p'$ , au lieu de celui de  $E \ a E'$  qui lui est égal, ( ce qu'on peut saire sans détruire la proportion ), on aura T : T'

$$: \frac{S}{V_P} : \frac{S'}{V_{P'}}.$$

#### CCXXXII.

COROLLAIRE IV. Les mobiles décrivant leurs ellipses suivant les mêmes conditions que dans le

 $Q_3$ 

corollaire précédent, les quarrés des tems périodiques sont proportionnels aux cubes des grands axes des ellipses, & par conséquent les mobiles se meuvent suivant la seconde loi de Képler.

Car foient AB & A'B' (Fig. 112) les grands axes des ellipses décrites par les mobiles M & M'. Soient CD & C'D' les petits axes des mêmes ellipses. Que S & S' fignifient leurs surfaces, comme

dans la proportion  $T: T':: \frac{S}{\sqrt{p}}: \frac{S'}{\sqrt{p'}}$ , que nous venons de trouver (Num. CCXXXI.). Au lieu du rapport de  $S \ alpha S'$ , on pourra mettre celui de  $AB \times CD$  à  $A'B' \times C'D'$ , qui lui est égal, parce que les surfaces des ellipses sont entr'elles comme les produits de leurs axes, Donc on aura

 $T: T': \frac{AB \times CD}{VP}: \frac{A'B' \times C'D'}{VP'}; \& \text{ en éle-}$ want tous les termes au quarré,  $T^2: T'^2$ 

 $:: \frac{\overline{AB}^2 \times \overline{CD}^2}{P}: \frac{\overline{A'B'}^2 \times \overline{C'D'}^2}{P'}. \text{ If ne faut plus à}$ 

présent que mettre au lieu de p sa valeur  $\frac{\overline{CD}}{AB}$ ?

 $\stackrel{\text{def}}{\approx}$  au lieu de p' fa valeur  $\frac{\overline{C'D'}}{\overline{A'B'}}$ , & l'on aura enfin

 $T^2$ :  $T'^2$ :  $\overrightarrow{AB}$ :  $\overrightarrow{AB'}$ ; c'est-à-dire, le quarré du tems périodique du mobile M est au quarré du tems périodique du mobile M', comme le cube du grand

## DE MÉCHANIQUE. 247

axe de l'ellipse parcourue par le premier, est au cube du grand axe de l'ellipse parcourue par le second.

#### . CCXXXIII.

COROLLAIRE V. Réciproquement, si deux mobiles font leurs révolutions dans deux ellipses, de manière que les quarrés des tems périodiques soient proportionnels aux cubes des grands axes; les forces centripètes qui les portent vers les foyers, sont en raison inverse des quarrés des distances à ces foyers, ou des quarrés des rayons vecteurs.

Pour le démontrer, soient AB & A'B' (Fig. 112.) les grands axes des ellipses parcourues, CD & C'D' les petits axes, O & O' les foyers, p & p' les paramètres, S & S' les surfaces des ellipses, E & E' les espaces décrits par les rayons vecteurs dans le même tems x, F & F' les forces centripètes des mobiles M & M', enfin T & T' les tems périodiques. On aura les proportions suivantes:

1ere 
$$T^2$$
:  $T^{\prime 2}$ :  $\overline{AB}^2 \times AB$ :  $\overline{A'B'} \times A'B'$ .

2e  $T^2$ :  $T^{\prime 2}$ :  $\frac{\overline{AB}^2 \times \overline{CD}^2}{p}$ :  $\frac{A'B'^2 \times \overline{C'D'}^2}{p'}$ ,

3e  $T$ :  $T'$ ::  $\frac{AB \times CD}{Vp}$ :  $\frac{A'B' \times C'D'}{Vp'}$ ,

4e  $T$ :  $T'$ ::  $\frac{S}{Vp}$ :  $\frac{S'}{Vp'}$ ,

5e  $T$ :  $x$ ::  $S$ :  $E$ , d'où l'on tire  $T = \frac{Sx}{E}$ ,

 $Q$  4

6° 
$$T'$$
;  $x$ ;  $S'$ ;  $E'$ , d'où l'on tire  $T' = \frac{S'\bar{x}}{E'}$ ,

7°  $T$ ;  $T'$ ;  $\frac{Sx}{E}$ ;  $\frac{S'x}{E'}$ ;  $\frac{S}{E}$ ;  $\frac{S'}{E'}$ ,

8°  $T$ ;  $T'$ ;  $\frac{S}{gr}$ ;  $\frac{S'}{g'r'}$ ,

9°  $\frac{S}{V'p}$ ;  $\frac{S'}{V'p'}$ ;  $\frac{S}{gr}$ ;  $\frac{S'}{g'r'}$ ,

10°  $\frac{1}{V'p}$ ;  $\frac{1}{V'p'}$ ;  $\frac{1}{g^2r^2}$ ;  $\frac{1}{g'^2r'^2}$ ,

11°  $\frac{1}{p}$ ;  $\frac{1}{p'}$ ;  $\frac{1}{g^2r^2}$ ;  $\frac{1}{g'^2r'^2}$ ,

12°  $1$ ;  $1$ ;  $\frac{p}{g^3r^3}$ ;  $\frac{p}{g'^2r'^2}$ 

13°  $F$ ;  $F'$ ;  $\frac{g^2r^2}{OM^2\times p}$ ;  $\frac{g'^2r'^2}{O'M'^2\times p'}$ 

On a la première proportion, par l'hypothèse.

On a la seconde, parce que le grand axe étant au petit comme celui-ci est au paramètre, le grand axe est égal au quarré du petit divisé par le paramètre.

On a la troisième, parce que si quatre grandeurs sont proportionnelles, leurs racines quarrées le sont aussi,

On a la quatrième, parce que les surfaces des ellipses sont entr'elles, comme les produits des

## DE MÉCHANIQUE. 249

grands axes multipliés par les petits. On peut donc substituer le rapport des surfaces à celui des produits des axes.

On a la cinquième, parce que suivant la première loi de Képler, le tems périodique T est au tems x, comme la surface totale S parcourue par les rayons vecteurs dans le tems T, est à la surface E parcourue par les mêmes rayons vecteurs dans le tems x.

On a la fixième, par la même raison.

On a la septième, parce que les deux antécédents sont égaux par la cinquième, & que les conséquents le sont par la sixième.

On a la huitième, parce que les espaces E & E' décrits dans le même tems x par les rayons vecteurs, sont proportionnels aux quantités gr & g'r', comme on l'a démontré (Num. CCX & CCXXX.). On peut donc substituer le rapport de ces quantités gr & g'r', au lieu de celui des quantités E & E'.

On a la neuvième, parce que ses deux raisons sont égales à celles de T à T', & par conséquent égales entr'elles.

On a la dixième, parce que l'on peut diviser les deux antécédents de la neuvième par S, & les deux conséquents par S', sans détruire la proportion.

On a l'onzième, parce que les quarrés des quantités proportionnelles sont en proportion. On a la douzième, parce que si l'on multiplie les antécédents de la onzième par p, & les conféquents par p', on ne détruira pas la proportion.

La treizième a été démontrée (Num. CCXXVIII).

Enfin on a la quatorzième, parce que le produit de la douzième par la treizième doit donner une proportion.

## CCXXXIV.

REMARQUE I. Le théorème III & les corollaires que nous en avons déduits jusqu'à présent, sont vrais, quelle que soit la position des soyers O & O' des fections coniques parcourues par les mobiles. Donc ils font vrais dans le cas où ces foyers coincideroient en un seul & même point, comme dans la figure 113. Suivant les observations astronomiques, les planètes principales & les comètes décrivent dans le ciel des ellipses dont le Soleil occupe sensiblement le foyer; & les quarrés de leurs tems périodiques sont proportionnels aux cubes des grands axes de ces ellipses. Donc les forces centripères qui les portent vers le Soleil, ou, comme s'expriment les Newtoniens, les attractions que le Soleil exerce sur elles, sont en raison inverse des quarrés des distances. Les petites inégalités que l'on remarque dans les mouvements de ces astres, s'expliquent dans l'Astronomie, en supposant qu'ils ne sont pas uniquement portés vers le Soleil, mais

qu'ils s'attirent aussi les uns les autres, & que leurs attractions mutuelles sont en raison inverse des quarrés des distances, & en raison directe des masses attirantes. On explique de même les inégalités beaucoup plus sensibles des planètes secondaires, en supposant qu'elles sont attirées suivant la même loi, par leur planète principale & par les autres corps célestes.

## CCXXXV.

REMARQUE II. Le cercle n'étant qu'une ellipse dont les foyers se confondent, on peut appliquer au mouvement circulaire tout ce que nous avons démontré du mouvement dans l'ellipse. On peut conclure en particulier, que si deux mobiles follicités par des forces centripètes réciproquement proportionnelles aux quarrés des distances, décrivent des cercles différents, les quarrés des tems périodiques seront comme les cubes des diamètres, ou comme les cubes des rayons, puisque les rayons font proportionnels aux diamètres; & réciproquement, que si deux mobiles mus circulairement emploient à faire leurs révolutions, des tems dont les quarrés foient proportionnels aux cubes des diamètres, les forces centripètes seront en raison inverse des quarrés des distances ou rayons des cercles parcourus. Mais il est à propos de développer ici davantage les loix du mouvement circulaire.

1.º Tout corps tendant à se mouvoir en ligne

droite, il est évident qu'un mobile mu circulairement, suivroit la tangente, s'il n'étoit retiré vers le centre par la force qui lui fait décrire la circonférence. L'effort que fait un mobile mu circulairement pour s'écarter de la circonference en fuivant la tangente, est ce qu'on entend par force centrifuge.

2º Dans le mouvement circulaire, la force cenzripète est constamment égale à la force centrifuge; puisque si la force centrifuge l'emportoit sur la force centripète, le mobile s'éloigneroit du centre; & qu'au contraire il s'en approcheroit, fi la force centrifuge étoit moindre que la force centripère.

3º Supposant toujours la force centripète dirigée au centre du cercle, la vîtesse d'un corps mu circulairement est la même dans tous les points de la circonférence. Car la force centripète étant conftamment perpendiculaire à la vîtesse de projection, ne doit ni l'augmenter, ni la diminuer.

4º Quelles que soient les circonférences décrites par deux mobiles M & M', les forces centripètes simples sont comme les quarrés des vitesses divisés par les rayons.

Car quelles que foient les courbes décrites, on

a toujours la proportion,

$$F: F':: \frac{g^2 r^2 \times OM}{OP} : \frac{g'^2 r'^2 \times O'M'}{O'P'^3 \times M'C'}.$$

(Fig. 103.). Or, quand les courbes décrites font des circonférences de cercles, le rayon r = OM = OP = MC, & le rayon r' = O'M' = O'P' = M'C'; ainfi la proportion générale devient  $F : F' : \frac{g^2r^3}{r^4} \cdot \frac{g'^2r'^3}{r'^4} \cdot \cdot \frac{g^2}{r} \cdot \frac{g'^2}{r'}$ . Donc puisque g & g' marquent les vîtesses de projection, les forces centripètes simples des deux mobiles, sont comme les quarrés des vîtesses de projection divisés par les rayons des circonférences décrites.

Pour avoir les forces centripètes abfolues, il faut multiplier chaque force centripète simple par la masse correspondante (Num. CCXXI.), & l'on

aura 
$$F \times M$$
:  $F' \times M'$ :  $\frac{Mg^2}{r}$ :  $\frac{M'g'^2}{r'}$ . Donc les

forces centripètes absolues de deux mobiles mus circulairement, sont en raison directe des produits des masses par les quarrés des vîtesses, & en raison inverse des rayons. Ce que nous disons des forces centripètes doit s'entendre aussi des forces centrisuges, qui leur sont égales.

5º Les forces centripètes ou centrifuges simples de deux mobiles mus circulairement, sont comme les rayons divisés par les quarrés des tems périodiques.

Car soient C & C' les circonférences décrites T & T' les tems employés à les décrire. Puisque les vîtesses g & g' sont uniformes, elles sont égales

aux espaces parcourus divisés par les tems: on aura donc  $g = \frac{C}{T} \& g' = \frac{C'}{T'}$ . Substituant ces valeurs dans la proportion  $F: F': \frac{g^2}{r}: \frac{g'^2}{r'}$ , elle deviendra  $F : F' :: \frac{C^z}{T^z_r} : \frac{C'^z}{T'^z_{r'}}$ . Or les circonférences C & C' font comme leurs rayons r & r'. On peut donc substituer le rapport de ces rayons à celui des circonférences, & l'on aura

$$F \cdot F' \cdot \cdot \cdot \frac{r^2}{T^2r} \cdot \frac{r'^2}{T'^2r'} \cdot \cdot \cdot \frac{r}{T^2} \cdot \cdot \frac{r'}{T'^2}.$$

Si l'on multiplie les deux antécédents de cette proportion par M, & les deux conféquents par M', on trouvera  $F \times M : F' \times M' :: \frac{Mr}{T^2} : \frac{M'r'}{T'_2}$ . Donc les forces centripètes ou centrifuges absolues sont en raison directe des masses multipliées par les rayons, & en raison inverse des quarrés des tems périodiques.

A présent, pour trouver la valeur de la force centripète ou centrifuge dans le cercle, on peut faire usage du théorème suivant.

### CCXXXVI.

THÉORÈME IV. Pour qu'un mobile M (Fig. 114.) décrive la circonférence d'un cercle, il faut qu'il soit lancé perpendiculairement au rayon, & que la force centripète soit à la gravité, comme DE MÉCHANIQUE. 255

la hauteur due à la vîtesse de projection est au demi-rayon du cercle.

En effet, soit M le diamètre & C le centre du cercle.

1º La force centripète qui fait décrire une courbe, n'écarte à chaque instant le mobile qu'infiniment peu de sa direction: donc si le mobile étoit lancé obliquement au rayon, la force centripète, au premier instant, ne l'écarteroit qu'infiniment peu de la direction oblique; & par conséquent il ne pourroit pas se mouvoir dans la circonférence, qui au point M est perpendiculaire au rayon.

2º Le mobile lancé perpendiculairement au rayon; s'éloigneroit de la circonférence en suivant la tangente MB, s'il n'étoit retiré vers le centre par l'action de la force centripète. Le mobile décrit donc la circonférence, parce qu'il est animé de deux forces, l'une de projection capable de lui faire parcourir dans un instant la ligne MB suivant la tangente, & de l'éloigner du centre d'une quantité Bb; l'autre centripète, capable de lui faire parcourir dans le même instant le petit espace MD = Bb. Ces deux forces lui sont décrire la diagonale Mb du parallélogramme MBbD, de manière qu'à la fin du premier instant, il se trouve à la même distance du centre, qu'au commencement.

3° Par la propriété du cercle, on a DE : DE : DB : DM, ou ME : MB : MB : DM

parce qu'ici la différence des lignes DE, ME, ainfi que des lignes Db, MB, est une quantité infiniment petite du second ordre, par rapport à ces lignes. Donc  $\overline{MB} = ME \times DM = 2CM \times DM$ .

40 Appelons g la vîtesse de projection suivant la tangente, &  $\iota$  l'instant que le mobile employeroit à parcourir MB: nous aurons  $MB = g \iota$ , &

 $\overline{MB} = g^2 t^2$ ; donc  $2 CM \times DM = g^2 t^2$ .

5° Appelons g' la vîtesse que la force centripète produiroit dans le mobile, en agissant sur lui pendant une seconde: l'espace DM parcouru en vertu de cette force pendant l'instant  $\iota$ , sera  $\frac{g't^2}{2}$ , comme nous l'avons démontré (Num. CLXIII.). Donc  $\frac{2CM \times g't^2}{2} = g^2 \iota^2$ , & par conséquent  $CM \times g' = g^2$ .

6° Nommons h la hauteur due à la vîtesse de projection g, & p la vîtesse que la gravité sait acquérir pendant une seconde : nous aurons  $g^2 = 2ph$ , (Num. CLXXII.). Donc  $CM \times g' = 2ph$ ; d'où l'on tire  $g' : p : 2h : CM : h : \frac{1}{2}CM$ . Or la force centripète & la gravité sont entr'elles comme les vîtesses  $g' \otimes p$  qu'elles produiroient dans le même tems (Num. CLXVII.). Donc la force centripète F est à la gravité que j'appellerai G, comme la hauteur due à la vîtesse de projection est au demirayon du cercle à décrire.

CCXXXVII.

# DE MÉCHANIQUE. 257 CCXXXVII.

COROLLAIRE I. L'espace DM que la force centripète fait parcourir à chaque instant au mobile qui décrit une circonférence de cercle, est égal au quarré de l'espace qui seroit parcouru dans cet instant, en vertu de la vîtesse de projection, divisé par le diamètre du cercle.

Car l'équation  $\overline{MB}^2 = 2 CM \times DM$ , donne  $DM = \frac{\overline{MB}^2}{2CM}$ .

#### CCXXXVIII.

COROLLAIRE II. La vîtesse g' que produiroit la force centripète pendant une seconde, est égale au quarré de la vîtesse de projection, divisé par le rayon.

Car l'équation  $CM \times g' = g^2$  donne  $g' = \frac{g^2}{CM}$ .

#### CCXXXIX.

COROLLAIRE III. Dans un corps mu circulairement, la vîtesse de projection g est égale à la racine quarrée du produit de la vîtesse que la force centripète feroit naître pendant une seconde, mulzipliée par le rayon.

Car la même équation  $CM \times g' = g^2$  donne  $g = \sqrt{CM \times g'}$ .

#### CCXL.

COROLLAIRE IV. Pour que la force centrifuge des corps placés sur l'équateur terrestre sût égale à la gravité, il faudroit que la Terre tournát sur son axe environ dix-sept sois plus vîte qu'elle ne tourne réellement.

En effet, pour que la force centrifuge soit égale à la gravité, il faut que dans la proportion  $F : G : h : \frac{1}{2} CM$ , que nous avons trouvée (Num. CCXXXVI.), les deux termes de la seconde raison soient égaux, puisqu'on suppose qu'il y a égalité entre les deux termes de la première. Donc la hauteur due à la vîtesse de projection seroit  $h = \frac{1}{2} CM$ , & par conséquent la vîtesse de projection des corps placés sur l'équateur, devroit être égale à celle qu'acquerroit un corps pesant en parcourant librement le demi-rayon de l'équateur. Or on sait par les observations faites pour déterminer la figure de la Terre, que le demi-rayon sous l'équateur est à peu près de 9840324 pieds, & la vîtesse qu'acquerroit un corps pesant en parcourant cet espace, seroit

g=1/60,4 × 9840324=24379 pieds (Num. CLXXII.). Il faudroit donc, pour que la force centrifuge fût égale à la gravité, que les corps placés fur l'équateur parcourussent 24379 pieds; quantité dix-sept sois plus grande, à peu près, que celle qu'ils parcourent réellement. Car ils ne

## DE MÉCHANIQUE. 259

parcourent par seconde qu'environ 1431 pieds, comme l'on peut s'en convaincre en cherchant la circonférence de l'équateur, & en la divisant par le nombre de secondes contenues dans 24 heures.

#### CCXLI.

COROLLAIRE V. Donc la force centrifuge sous l'équateur est à la gravité à peu près comme 1 est à 289.

Car supposons deux corps égaux placés sous l'équateur, dont l'un fasse sa révolution dans 24 heures avec une vîtesse g, tandis que l'autre seroit la sienne dans un tems dix-sept sois plus court, & par conséquent avec une vîtesse g' dix-sept sois plus grande que celle du premier. La force centrisuge du second de ces corps seroit égale à la gravité, comme nous venons de le voir. Si l'on appelle F & F' les forces centrisuges de ces deux mobiles, on aura (Num.

CCXXXV.),  $F: F':: \frac{g^2}{r}: \frac{g'^2}{r'}$ ; ou simplement  $F: F':: g^2: g'^2$ , parce que dans le cas présent r=r'. Or g: g':: 1: 17, &  $g^2: g'^2:: 1: 17$ . In 289. Donc F: F':: 1: 289; c'est-à-dire, que la force centrisuge sous l'équateur est à la force centrisuge qui seroit égale à la gravité, comme 1 est à 289.

#### CCXLII

COROLLAIRE VI. En fuppofant avec Newton

que les attractions des corps célestes soient en raison inverse des quarrés des distances & en raison directe des masses attirantes, on pourra aisément déterminer le rapport des masses du Soleil & des planètes qui ont des satellites. Pour cela, observons que les orbites parcourues par ces planères, sont à peu près circulaires, & nommons F la force attractive du Soleil sur chaque molécule d'une planète dont le tems périodique soit T, & la distance au Soleil r. Soit pareillement F' la force attractive d'une planète, par exemple, de Jupiter, sur chaque molécule de l'un de ses satellites, dont la distance à Jupiter soit r' & le tems périodique T'. Enfin imaginons un autre fatellite qui tourne autour de Jupiter à la distance r, & appelons f la force attractive que Jupiter exerceroit sur lui, à cette distance.

nous aurons  $F: F': \frac{r}{T^2}: \frac{r'}{T'^2}$ , comme nous l'avons démontré (Num. CCXXXV.); & puifqu'on suppose que les forces attractives de Jupiter sur ses satellites sont en raison inverse des quarrés des distances, on aura  $F': f: r^2: r'^2$ . Multipliant par ordre ces deux proportions, & divisant par F' les deux termes de la première raison du produit, on aura  $F: f: \frac{r^3}{T^2}: \frac{r'^3}{T'^2}$ . Or F & f sont les forces

attractives du Soleil & de Jupiter sur une molécule matérielle placée à égale distance de l'un & de l'autre,

## DE MÉCHANIQUE. 261

& ces forces attractives sont évidemment comme les masses du Soleil & de Jupiter. Donc le rapport de ces masses sera exprimé par la seconde raison

 $\frac{r^3}{T^2}$ :  $\frac{r'^3}{T'^2}$ , dans laquelle tout est supposé connu.

Au lieu de Jupiter, on peut mettre la Terre ou Saturne, qui ont aussi des satellites, & déterminer par la même méthode le rapport de la masse du Soleil à celles de ces planètes.

#### CCXLIII.

THÉORÈME V. Sil'on suppose que deux mobiles mus dans des sections coniques quelconques, soient portés vers leurs foyers par des forces centripètes réciproquement proportionnelles aux quarrés des distances, leurs vîtesses seront toujours en raison directe des racines quarrées des paramètres, & en raison inverse des perpendiculaires menées des foyers sur les tangentes des points, où l'on suppose les mobiles.

En effet, soient MAZ, M'A'Z' (Fig. 111.) les sections coniques parcourues par les mobiles, p & p' leurs paramètres, r & r' les rayons vecteurs menés aux sommets des courbes, g & g' les vîtesses des mobiles dans ces sommets, V & V' les vîtesses dans les points quelconques M & M' où l'on suppose les mobiles, OP & O'P' les perpendiculaires abaissées des soyers sur les tangentes des courbes

en ces points. Nous aurons ( Num. CCXXIII. );

 $V: V':: \frac{gr}{OP}: \frac{g'r'}{O'P'}. \text{ Or } gr: g'r':: V_P: V_{P'},$ 

(Num. CCXXIX.). Donc  $V: V': \frac{\sqrt{p}}{OP}: \frac{\sqrt{p'}}{O'P'}$ 

#### CCXLIV.

COROLLAIRE I. Supposons que du même point A (Fig. 115.) foient lancés perpendiculairement au rayon vecteur différents mobiles, dont le premier décrive une circonférence de cercle AZ, le fecond une ellipse A Z', le troisième une parabole 'A Z", le quatrième une hyperbole A Z", & qu'ils soient portés vers le même foyer O par des forces centripètes réciproquement proportionnelles aux quarrés des distances: la vîtesse de projection du corps mu circulairement, sera par rapport à celle du mobile qui décrit la parabole, comme I est à 1/2; par rapport à celle du mobile qui décrit l'ellipse, comme I est à une quantité moindre que 1/2; & par rapport à celle du mobile qui décrit l'hyperbole, comme 1 est à une quantité plus grande que 1/2.

Car en nommant V la vîtesse de projection du corps qui décrit la circonférence du cercle, V' celle du corps qui décrit l'ellipse, V" celle du corps qui décrit la parabole, V'' celle du corps qui décrit l'hyperbole; nommant aussi respectivement p, p', p", p" les paramètres de ces courbes, & menant le

Tayon vecteur OA perpendiculaire fur la tangente commune AT, nous aurons (Num. CCXLIII.),  $V: V': \frac{Vp}{OA} : \frac{Vp'}{OA}; V: V'': \frac{Vp}{OA} : \frac{Vp''}{OA};$ 

 $V:V'''::\frac{\sqrt{p}}{OA}:\frac{\sqrt{p'''}}{OA}$ . Et fupprimant dans les fe-

condes raisons le dénominateur commun OA, on voit que les vîtesses de projection dans les courbes dont nous parlons, sont comme les racines quarrées de leurs paramètres. Or les paramètres du cercle, de l'ellipse, de la parabole & de l'hyperbole, sont ici respectivement 2OA, une ligne moindre que 4OA, 4OA, une ligne plus grande que 4OA (Num. CCXXV.); quantités qui sont entr'elles dans le rapport de 1, d'un nombre moindre que 2, de 2, & d'un nombre plus grand que 2. Donc les vîtesses des mobiles qui décrivent la circonsérence du cercle, l'ellipse, la parabole & l'hyperbole, seront entr'elles comme les racines quarrées de ces nombres.

Ainsi la vîtesse V du corps mu circulairement, sera, par rapport à la vîtesse V'' de celui qui décrit la parabole, comme V 1 est à V2, ou comme 1 est à V2; par rapport à la vîtesse V' de celui qui décrit l'ellipse, comme 1 est à une quantité moindre que V2, & par rapport à la vîtesse de celui qui décrit l'hyperbole, comme 1 est à une quantité plus grande que V2.

R 4

Si la vîtesse du corps mu circulairement est moindre que celle du corps qui décrit l'ellipse, le point A sera l'apside insérieure; puisqu'alors le paramètre de l'ellipse étant plus grand que celui du cercle, les rayons vecteurs iront en croissant dès le point A. Au contraire, si la vîtesse du corps mu circulairement est plus grande que celle du corps qui se meut dans l'ellipse, le paramètre de l'ellipse sera moindre que celui du cercle, & les rayons vecteurs iront en décroissant dès le point A. Donc ce point sera l'apside supérieure.

On voit par ce corollaire, qu'en supposant un mobile lancé perpendiculairement au rayon vecteur avec une vîtesse donnée, & retiré vers le centre du mouvement par une force centripète aussi donnée, qui foit dans les différents points de la trajectoire réciproquement proportionnelle au quarré de la distance, on pourra connoître aisément s'il doit décrire une ellipse, une parabole ou une hyperbole, & même déterminer le paramètre de la courbe qu'il décrira. Il suffira de chercher par le théorème IV. la vîtesse de projection que le mobile devroit avoir pour décrire la circonférence d'un cercle autour du foyer, & de la comparer avec la vîtesse de projection qu'il a réellement. Le quarré de la première de ces viresses sera au quarré de la seconde, comme le diamètre du cercle est au paramètre de la courbe décrite.

#### DE MÉCHANIQUE. 165

Si cette courbe est une parabole, sa nature sera exprimée par l'équation  $y^2 = px$ . Si le mobile doit décrire une ellipse, la nature de la courbe sera exprimée par  $y^2 = px - \frac{px^2}{2a}$ ; & l'on déterminera le grand axe 2a, en observant qu'à l'abscisse donnée OA répond une ordonnée connue qui vaut  $\frac{1}{2}p$ , mettant donc dans l'équation générale  $\frac{1}{2}p$  au lieu de y, & OA au lieu de x, il ne restera d'inconnu que a, que l'on trouvera en résolvant l'équation. Il en sera de même si le mobile décrit une hyperbole. La nature de la courbe sera exprimée par l'équation  $y^2 = px + \frac{px^2}{2a}$ ; & l'on trouvera le grand axe 2a, en mettant dans cette équation  $\frac{1}{2}p$  au lieu de y & OA au lieu de x.

#### CCXLV.

COROLLAIRE II. Un mobile sollicité par des forces centripètes réciproquement proportionnelles aux quarrés des distances, étant lancé suivant la tangente MT (Fig. 116.), qui fait avec le rayon vecteur donné OM un angle connu PMO, la vîtesse de projection & la force centripète en Mérant aussi connues, il est facile de déterminer l'espèce & la nature de la section conique MAZ qu'il doit décrire.

En effer, ayant abaissé du foyer la perpendicu-

laire OP fur la tangente menée au point M, on connoîtra dans le triangle rectangle OPMl'hypothénuse OM & les trois angles: on trouvera par conséquent les deux côtés OP & PM. Imaginant ensuite un mobile soumis à la force centripète qui a lieu en M, & qui décrive autour du soyer une circonférence dont le rayon soit OM, on trouvera la vîtesse du mobile par le théorème IV. Nommons V cette vîtesse V celle du corps qui décrit la courbe MAZ, P le paramètre connu du cercle, & P celui de la même courbe MAZ: nous aurons

(Num. CCXLIII.)  $V: V':: \frac{Vp}{OM}: \frac{Vp'}{OP}$ , proportion dans laquelle tout est connu, excepté le paramètre p'. Donc on trouvera sa valeur.

Cela posé, soit MH la normale de la courbe au point M, & du point H où elle rencontre l'axe, abaissons sur le rayon vecteur la perpendiculaire HR, nous aurons le segment  $MR = \frac{1}{2}p'$ ; & les deux triangles semblables POM, RMH donneront PO:OM::RM:MH, proportion dont les trois premiers termes sont connus: donc on connoîtra la normale MH.

Enfin tirant du foyer la ligne OL perpendiculaire à la normale, on aura OL = PM, & LH vaudra la différence de MH & de PO. Donc on trouvera aussi la valeur de l'hypothénuse OH, partie de l'axe comprise entre la normale & le foyer. Menant

du point M l'ordonnée MG de la courbe, les triangles OLH, MGH, qui ont un angle commun en H & qui font rectangles l'un & l'autre, donneront les proportions OH: LH: MH: GH; OH: OL: MH: MG. Donc on trouvera la valeur de la fous-normale GH, & de l'ordonnée MG.

Or la courbe décrite fera une parabole, une ellipse ou une hyperbole, suivant que l'on aura  $GH = \frac{1}{2}p'$ , ou  $GH < \frac{1}{2}p'$ , ou  $GH > \frac{1}{2}p'$ . Donc par cette méthode on déterminera l'espèce de la section conique parcourue par le mobile.

Quant à la nature de la courbe, il est évident  $x^{\circ}$  que si cette courbe est une parabole, sa nature sera exprimée par l'équation  $y^{z} = p'x$ . 2° Si la courbe décrite est une ellipse, sa nature sera expri-

mée par l'équation  $y^2 = p'x - \frac{p'x^2}{2a}$ , en nommant 2a le grand axe. Pour trouver la valeur de a, on observera qu'au point M, cette équation devient  $\overline{GM} = p'x - \frac{p'x^2}{2a}$ , & que pour le même point

on a toujours  $GH = \frac{r}{2}p' - \frac{p'x}{2a}$ . Ces deux équations feront connoître les valeurs du grand axe 2a & de l'abscisse AG correspondante au point M. On procédera de la même manière, si le mobile décrit une hyperbole. Alors l'équation de la courbe sera

 $y^2 = p'x + \frac{p'x^2}{2a}$ , & l'on déterminera le grand axe

2a, en observant qu'au point M cette équation devient  $\overline{GM} = p'x + \frac{p'x^2}{2a}$ , & que pour le même point on a  $GH = \frac{1}{2}p' + \frac{p'x}{2a}$ , équations qui don-

# CCXLVI

neront les valeurs de x & de a.

COROLLAIRE III. Si deux mobiles décrivent des ellipses, ADBE, A'D'B'E' (Fig. 117.), vers les foyers desquelles ils soient portés par des forces centripètes réciproquement proportionnelles aux quarrés des rayons vecteurs, leurs vîtesses dans les distances moyennes seront en raison inverse des racines quarrées de ces distances.

Car foient C & C' les centres des ellipses, O & O' les foyers, p & p' les paramètres, AB & A'B' les grands axes, ED & E'D' les petits, OP & O'P' les perpendiculaires menées sur les tangentes qui passent aux extrémités des petits axes, enfin V & V' les vitesses des mobiles à ces extrémités D & D', où ils se trouvent dans leurs distances moyennes des foyers. Nous aurons  $V: V': \stackrel{P}{OP}: \stackrel{V'P'}{O'P'};$  d'où l'on tire  $V^2: V'^2: \stackrel{P}{OP}: \stackrel{V'P'}{O'P'}$ . Or P

lignes font des parallèles comprises entre parallèles (Num. CCXXV.). De même  $p' = \frac{4\overline{C'D'}}{2O'D'}$ , & O'P' = C'D'. Subflituant donc ces valeurs dans la proportion précédente, on aura  $V^2:V'^2$   $\vdots \frac{4\overline{CD^2}}{2OD \times \overline{CD^2}} \vdots \frac{4\overline{C'D'}}{2O'D' \times \overline{C'D'}} \vdots \frac{1}{OD} \vdots \frac{1}{O'D'} \vdots$ Donc  $V:V'::\frac{1}{VOD} : \frac{1}{VO'D'}$  CCXLVII.

COROLLAIRE IV. Si l'on suppose que les deux foyers O & O' tombent l'un sur l'autre, & que A'D'B'E' soit une circonférence dont le rayon O'D' = OD, alors dans la proportion V : V'.

\[ \frac{1}{VOD} : \frac{1}{VO'D'}, \text{ les termes de la seconde raison feront égaux : donc on aura V = V'; c'est-\frac{1}{2}-dire, qu'un mobile qui décrit une ellipse ADBE, a, dans \( \sigma \) distance moyenne, la même vîtesse qui auroit un autre mobile qui décriroit une circonférence de cercle, dont le rayon seroit cette distance moyenne; en supposant toujours que les forces centripètes des deux mobiles soient en raison inverse des quarrés des distances.

#### CCXLVIII.

REMARQUE. Nous avons observé (Num:

CCXXXV.) que dans le mouvement d'un corps qui décrit une circonférence de cercle, la force centrifuge est égale à la force centripète. Quand un mobile décrit d'autres courbes, on peut confidérer la force centrifuge ou par rapport au centre du cercle osculateur, ou par rapport au centre du mouvement. Dans le premier cas, il est évident qu'elle sera dans chaque point proportionnelle au quarré de la vîtesse, divisé par le rayon de courbure correspondant à ce point. Car un arc infiniment petit de la courbe se confond avec un arc égal du cercle osculateur. Donc on peut considérer le mobile à chaque instant comme décrivant des arcs de cercle infiniment petits, mais dont les rayons changent continuellement. Or dans tous les mouvements circulaires les forces centrifuges font comme les quarrés des vîtesses divisés par les rayons. Mais il faut bien remarquer que les forces centrifuges dont le rapport est ainsi évalué, sont les efforts que le mobile fait dans les différents points de la trajectoire, pour s'éloigner du centre de courbure, & non les efforts qu'il fait pour s'éloigner du point fixe vers lequel les forces centripètes font dirigées.

Si l'on considère les forces centrisuges par rapport à ce point sixe que nous avons appelé le centre du mouvement, on peut dire qu'elles sont en raison inverse des rayons vecleurs multipliés par les quarrés des perpendiculaires, que l'on peut abaisser du centre des forces sur les tangentes des points, où l'on suppose les mobiles.

Car supposons qu'un mobile décrive la courbe MAZ (Fig. 118.), que ses vîtesses aux points M & M' soient V & V'. Ayant mené les rayons vecteurs OM, OM', & les perpendiculaires OP, OP' sur les tangentes des points M & M', nommons F & F' les forces centrisuges dans ces points. Il est évident que si le mobile étoit lancé perpendiculairement aux rayons vecteurs, il feroit, pour s'éloigner du point O, des essorts équivalents aux forces centripètes requises pour lui faire décrire des circonférences de cercle. Or ces forces centripètes feroient comme les quarrés des vîtesses divisés par les rayons OM & OM' des cercles décrits: donc les forces centrisuges sont dans le même rapport, &

I'on a  $F: F':: \frac{V^2}{OM}: \frac{V'^2}{OM'}$ . Or  $V: V':: \frac{1}{OP}: \frac{1}{OP'}$ . (Num. CCXXII.). Donc en substituant le second rapport au lieu du premier; on aura F: F'.

$$:: \frac{1}{OM \times OP} : \frac{1}{OM' \times OP'}$$

On peut conclure de là, que les forces centrifuges dans les apsides A & B (Fig. 117.) d'une ellipse, sont en raison inverse des cubes des rayons vecleurs menés à ces apsides. Car ces rayons vecleurs sont égaux aux perpendiculaires abaissées du foyer sur

les tangentes de ces apsides. Donc en appelant F la force centrifuge en A, & F' la force centrifuge en

$$B$$
, on aura  $F: F': \frac{1}{OA}: \frac{1}{OB}$ ; ce qui fait

voir que les forces centrifuges d'un corps qui décrit une ellipfe, croiffent de l'apfide fupérieure à l'apfide inférieure, dans un plus grand rapport que les forces centripètes; puifque celles - ci croiffent comme les quarrés des diffances diminuent, tandis que les premières croiffent comme diminuent les cubes des diffances.

Du reste, pour lever toute équivoque au sujet du rapport que nous établissons entre les forces centrisuges, il est à propos d'observer que par ces forces nous entendons ( & la démonstration précédente le suppose), non pas les essorts que fait actuellement le mobile dirigé obliquement au rayon vecteur, pour s'éloigner du centre du mouvement, mais les essorts qu'il est capable de faire & qu'il seroit réellement pour s'éloigner de ce centre, si sa direction étoit perpendiculaire au rayon vecteur,

## SECTION IV.

Du Mouvement des Centres de gravité. C C X L I X.

LEMME. Quand il se trouve un facteur commun dans deux produits égaux, on peut lui substituer

412

# DE MÉCHANIQUE. 273

un autre facteur quelconque, fans détruire l'égalité. Cela est évident : car si ag + bg + cg, &c. = pg + qg + rg, &c., on aura a + b + c &c. = p + q + r &c.; & multipliant les deux membres de l'équation par une quantité quelconque m, elle deviendra am + bm + cm &c. = pm + qm + rm &c.

## CCL.

THÉORÈME I. Si toutes les parties d'un corps se meuvent dans l'espace avec des vîtesses égales & suivant des directions parallèles, la résultante de leurs mouvements particuliers passera par le centre de gravité.

Pour le démontrer, soit le corps M (Fig. 119.) dont tous les éléments se meuvent avec la même vîtesse suivant des directions parallèles, & soit AB la direction du centre de gravité. Concevons deux plans KL, HI qui se coupent dans cette ligne AB. Les moments des poids élémentaires placés d'un côté du plan KL, feront égaux aux moments des poids élémentaires placés de l'autre côté du même plan (Num. LXIV.): ainsi en nommant D, D', D'', &c. les distances de ce plan aux molécules qui se trouvent d'un côté, d, d', d'', &c. se distances aux molécules qui se trouvent de l'autre, & g le poids de chaque molécule, nous aurons Dg + D'g + D''g &c. = dg + d'g + d''g &c. Or au lieu du facteur commun g, nous pouvons, sans détruire

l'égalité, mettre un autre facteur m qui exprime le mouvement de chaque molécule du corps M, & nous aurons l'équation Dm + D'm + D'm &c. = dm + d'm + d''m &c. Donc les mouvements ou forces des molécules placées de part & d'autre du plan KL, ont des moments égaux par rapport à ce plan, & par conféquent leur réfultante doit fe trouver dans ce plan.

On démontrera de même, que cette résultante doit se trouver dans le plan HI. Or elle ne peut pas être en même tems dans les deux plans KL, HI, à moins qu'elle ne soit dirigée, suivant leur commune intersection AB, & qu'elle ne passe ainsi par

leur centre de gravité.

Si l'on nomme V la vîtesse avec laquelle chaque élément est transporté, pour avoir la résultante de tous les mouvements particuliers, qui passe par le centre de gravité, il faudra multiplier V par la somme des éléments, c'est-à-dire, par la masse M du corps, ce qui donnera MV pour la valeur de cette résultante.

CCLI.

COROLLAIRE I. Toute force dirigée par le centre de gravité d'un corps, doit communiquer la même vîtesse à tous ses éléments.

Car cette force pourra se représenter par la masse M du corps, multiplié par une vîtesse V. Donc elle seroit la résultante des mouvements

qu'auroient les molécules du corps, chacune étant transportée avec la vîtesse V suivant des directions parallèles. Or l'effet d'une résultante quelconque doit être le même que celui des mouvements composants. Donc la force MV dirigée par le centre de gravité du corps, communiquera la même vîtesse V à tous ses éléments.

On peut aussi démontrer la même proposition de la manière suivante. Le corps étant en repos, se trouve dans le même état que si chacun de ses éléments avoit reçu, suivant des directions parallèles, deux vîtesses V & -V. Or la force MV imprimée par le centre de gravité, détruit les vîtesses V, puisqu'elle détruit la résultante des mouvements qui naîtroient de ces vîtesses. Donc après l'action de cette force, chaque élément doit avoir la vîtesse V.

On voit par là, que toute force dirigée par le centre de gravité, communiquera au corps un simple mouvement de translation, sans le faire tourner en aucun sens.

## CCLII.

COROLLAIRE II. Toute force imprimée à un corps, suivant une direction qui passe hors du centre de gravité, ne peut communiquer la même vîtesse à tous ses éléments.

Car si tous les éléments prenoient la même vîtesse, leurs mouvements auroient pour résultante une sorce dirigée par le centre de gravité, & différente par conséquent de la force imprimée.

De là on doit conclure, qu'une force transmise à un corps suivant une direction qui passe hors du centre de gravité, communiquera nécessairement à ce corps un mouvement de rotation. Car un corps dont tous les éléments n'ont pas la même vitesse, tourne fur lui-même.

#### CCLIII

THÉORÈME II. Si deux corps décrivent des droites parallèles, leur centre commun de gravité décrira une ligne parallèle à leurs directions.

Pour le démontrer, foient deux mobiles A & B (Fig. 120.) mus suivant les lignes parallèles AM, BN, & dont le centre de gravité foit le point G Je dis que la route de ce centre de gravité sera la ligne GH parallèle aux directions AM, BN. Car supposons les deux mobiles parvenus aux points a & b de ces directions. Ayant joint ces points par la droite ab, le centre de gravité sera dans quelque point g de cette ligne, tel que l'on ait la proportion A+B:A:ab:bg. Or fi l'on mène fur BN les perpendiculaires ap, gr, les triangles femblables apg, grb donneront ab: bg: ap: gr; donc A+B:A::ap:gr; d'où l'on tire  $gr=\frac{A\times ap}{A+B}$ 

Les mobiles étant parvenus à deux autres points quelconques a', b' de leurs directions, on trouvera de même que leur centre de gravité g' sera éloigné de la ligne BN d'une quantité  $g'r' = \frac{A \times a'p'}{A+B} = \frac{A \times ap}{A+B}$  en supposant que a'p' & g'r' soient abaissées perpendiculairement des points a' & g' sur la ligne BN. Donc le centre de gravité des deux mobiles est toujours également éloigné de la ligne BN, & par consequent sa route est parallèle à cette ligne.

## CCLIV.

COROLLAIRE. Si plusieurs corps A, B, C, D, &c., en tel nombre qu'on voudra, décrivent des droites parallèles, la route de leur centre commun de gravité sera une ligne parallèle à leurs directions.

Car en regardant les deux corps A & B comme réunis au centre de gravité de leur fyssème, & ne formant qu'un seul & même corps qui décrit une ligne parallèle à leurs directions; si l'on combine ce corps avec un autre C, on verra par la démonstration précédente, que le centre de gravité du nouveau système décrira une ligne parallèle aux directions des corps dont le système est composé. La même chose se démontrera, en allant de proche en proche, pour un système composé de quatre corps, de cinq corps, & en général d'un nombre quel-conque de corps.

CCLV.

THÉORÈME III. La vîtesse du centre de gravité de deux corps mus uniformément, suivant des lignes parallèles, est uniforme.

Pour le démontrer, il suffit de faire voir que le centre de gravité décrit des espaces égaux en tems égaux. Supposons donc que dans un tems déterminé, par exemple, dans une seconde, les mobiles A & B (Fig. 120.) aient décrit les espaces Aa, Bb: dans la feconde suivante ils décriront aa', bb', & l'on aura aa' = Aa, bb' = Bb. Si l'on tire à présent la parallèle GH que le centre de gravité doit parcourir, & les droites AB, ab, a'b' qui la rencontrent aux points G, g, g'; on voit que le centre de gravité parcourra dans la première seconde Gg, & dans la seconde suivante gg'. Or dans le trapèze ABb'a', les bases Aa', Bb', & par conséquent toutes les lignes menées parallèlement à ces bases, seront divisées en parties égales par la droite AB. Donc on aura Gg = gg'; c'est-à-dire, qu'en tems égaux le centre de gravité décrit des espaces égaux.

Si les deux mobiles A & B (Fig. 121.) fe meuvent uniformément en fens opposés, dans des lignes parallèles, & que dans deux secondes consécutives le premier parcoure les espaces égaux Aa, aa', le second les espaces égaux Bb, bb'; on voit en menant les lignes AB, ab, a'b', qui coupent la direction du centre de gravité aux points G, g, g', qu'il décrira dans ces deux secondes, les lignes Gg, gg'. Or il est évident que Gg = gg'; puisqu'en nommant E le point d'intersection des lignes AB, a'b', on a deux triangles semblables AEa', BEb', dont les

bases Aa', Bb', ne peuvent être divisées en parties égales par la droite ab, à moins qu'elle ne passe par le milieu de tous les éléments parallèles à ces bases, & conséquemment par le milieu de Gg'.

## CCLVI

COROLLAIRE. Si plusieurs corps, en tel nombre qu'on voudra, décrivent uniformément des lignes parallèles, la vîtesse de leur centre commun de gravité sera uniforme.

Car en regardant les deux premiers corps comme réunis au centre de gravité de leur système, & ne formant qu'un seul & même corps, qui se meut uniformément, on pourra le combiner avec le troisième des corps proposés; & l'on verra par la démonstration précédente, que le centre de gravité du nouveau système doit prendre une vîtesse uniforme. La même chose se démontrera en allant de proche en proche, pour un système de quatre mobiles, de cinq mobiles, & généralement d'un nombre quelconque de mobiles.

## CCLVII.

THÉORÈME IV. La vîtesse du centre de gravité de tant de corps que l'on voudra, qui se meuvent uniformément dans des lignes parallèles, est égale à la dissérence de leurs mouvements divisée par la somme des masses; c'est-à-dire, que pour avoir la vîtesse du centre de gravité, il faut prendre les

mouvements de tous les corps qui vont en un sens, en soustraire les mouvements de ceux qui vont en sens contraire, & diviser la dissérence par la somme des masses.

Supposons en effet, les quatre mobiles A, B, C, D (Fig. 122.), qui dans le même tems t parcourent suivant leurs lignes parallèles, les espaces Aa, Bb, Cc, Dd, avec les vîtesses V, V', V'', V'''; tandis que le centre de gravité G décrira dans la parallèle G H l'espace Gg, avec une vîtesse x qu'il s'agit de déterminer. Nous aurons Aa = Vt, Bb = V't, Cc = V''t, Dd = V'''t, Gg = xt.

Imaginons à présent un plan MNHRS perpendiculaire aux directions des mobiles. Selon ce qui a été dit (Num. LXIV.), le moment de tous les corps réunis au point G, pris par rapport à ce plan, est égal à la somme des moments de ces corps placés aux points A, B, C, D; ce qui donne

Péquation  $A + B + C + D \times HG = A \times AM + B \times BN + C \times CR + D \times DS$ . De même le moment de tous les corps réunis au point g, est égal à la somme des moments de ces corps placés aux points a, b, c, d; ce qui donne cette autre équa-

tion  $\overline{A+B+C+D} \times Hg = A \times aM+B \times bN + C \times cR + D \times dS$ . Retranchant de cette seconde équation la première, nous aurons

 $\overline{A+B+C+D} \times \overline{Hg-HG} = A \times \overline{aM-AM}$ 

+B×bN-BN+C×cR-CR+D×dS-DS; c'est-à-dire, A+B+C+D×Gg=A×Aa-B×Bb+C×Cc-D×Dd; ou mettant au lieu des lignes Aa, Bb, Cc, Dd, Gg, leurs valeurs, A+B+C+D×xt=A×Vt-B×V't+C×V''t-C×V''t-D×V'''t; d'où l'on tire

 $x = \frac{AV - BV' + CV'' - DV'''}{A + B + C + D}.$ 

Donc la vîtesse du centre de gravité des quatre corps proposés, est égale à la dissérence de leurs mouvements divisée par la somme des masses. Il est évident que la démonstration seroit la même, quel que fût le nombre des corps mus parallèlement.

## CCLVIII

COROLLAIRE I. Si tous les mobiles qui décrivent uniformément des lignes parallèles, étoient réunis au centre commun de gravité, en un seul corps animé de tous les mouvements qu'ils ont en particulier, la force ou le mouvement de celui-ci vaudroit la dissérence des mouvements opposés; & pour avoir sa vîtesse, il faudroit diviser cette différence par la masse du corps, c'est-à-dire, par la somme des masses de tous les mobiles. Donc le centre de gravité se meut ou tend à se mouvoir de la même manière, que si tous les corps étoient réunis à ce centre, & que les forces des dissérents corps lui fussent immédiatement appliquées.

## CCLIX.

COROLLAIRE II. Quelles que soient les direczions de plusieurs corps qui décrivent uniformément des lignes droites, le centre de gravité se meut toujours ou tend à se mouvoir de la même manière que si tous les corps étoient réunis à ce centre, & qu'ils ne formassent qu'un seul mobile sollicité par les forces dont ils sont animés.

Car ayant imaginé trois plans que je nomme X, Y, Z, dont chacun foit perpendiculaire aux deux autres, on peut décomposer le mouvement ou la force de chaque corps, en trois autres perpendiculaires à ces plans ( Num. L.). Cela pofé, la réfultante de tous les mouvements perpendiculaires au plan X, communiqueroit ou tendroit à communiquer au centre de gravité une vîtesse uniforme, perpendiculaire à ce plan, & égale à la différence de ces mouvements divifée par la fomme des masses. On peut dire la même chose de chaque résultante des mouvements perpendiculaires aux deux plans Y & Z. Or en supposant tous les corps réunis au centre de gravité, de manière qu'ils ne formassent qu'un seul mobile sollicité par toutes les forces dont ils sont réellement animés, il est visible que l'on pourroit décomposer chacune de ces forces en trois autres perpendiculaires aux plans X, Y, Z, & que les trois réfultantes des forces perpendiculaires à ces plans, seroient les mêmes que dans le premier

## DE MÉCHANIQUE. 283

cas, où les mobiles suivoient leurs directions sans être concentrés en un seul & même point. Donc le mouvement du centre de gravité doit être le même dans l'un & l'autre cas.

## CCLX.

REMARQUE. Jusqu'à présent nous avons supposé que les mobiles suivissent librement leurs directions sans agir les uns sur les autres, & sans se gêner dans leurs mouvements. Mais comme il est essentiel aussi de considérer le mouvement du centre de gravité dans le cas où les corps qui composent un même système, agissent les uns sur les autres, & dérangent par leur action les mouvements primitifs qu'ils avoient recus; nous observerons d'abord, que les corps n'agissent les uns sur les autres que de trois manières différentes qui nous soient connues: ou par impulsion immédiate, comme dans le choc ordinaire; ou par le moyen de quelque corps interposé entr'eux, & auquel ils sont attachés; ou enfin par une vertu d'attraction réciproque, comme font dans le système Newtonien le Soleil & les planètes. Cela posé, nous nous arrêterons un moment aux propofitions suivantes, qui sont d'un fréquent usage en Méchanique.

#### CCLXI

THÉORÈME V. L'état de mouvement ou de repos du centre de gravité de plusieurs corps qui

agissent les uns sur les autres par impulsion immédiate, ou par le moyen de quelque corps interposé auquel ils sont attachés, ne change point par l'action mutuelle de ces corps, pourvu que le système entier soit libre; c'est-à-dire, qu'il ne soit point assujetti à tourner autour d'un point fixe.

En effet, quels que soient les mouvements que prendront les différents corps qui font partie du syftème, on peut toujours concevoir les mouvements primitifs comme composés de ceux-là, & d'autres qui n'auront pas lieu (Num. CCII.). Donc en vertu des mouvements imprimés, le centre de gravité doit être dans le même état qu'en vertu des mouvements que les différents corps prendront, & des feconds mouvements qui n'auront pas lieu. Or par le principe de M. d'Alembert, en vertu de ces seconds mouvements, le système entier doit être en équilibre, & par conféquent il ne doit survenir aucun changement dans l'état du centre de gravité: donc son état en vertu des mouvements imprimés, doit être celui qu'il aura en vertu des mouvements que les différents corps seront forcés de prendre par leur action mutuelle.

Ainsi, dans un système de plusieurs corps qui ne changent leurs directions & leurs vîtesses qu'en se choquant les uns les autres, ou qu'en se tirant par des sils, par des verges inslexibles, ou en général par des liens quelconques, le centre de gravité se

## DE MÉCHANIQUE. 28

meut ou tend à se mouvoir, comme si les corps obéissant librement aux impulsions primitives, ne se gênoient point dans leurs mouvements; c'est-àdire, comme si toutes les impulsions primitives étoient immédiatement appliquées à ce centre. (Num. CCLIX.).

#### CCLXIL

COROLLAIRE. Un corps de figure quelconque, n'est qu'un système de molécules unies qui s'entraînent dans leurs mouvements par leur adhésion mutuelle. Donc si une force représentée par FA (Fig. 123.) É dirigée comme on voudra, se transmet toute entière à un corps P, le centre de gravité prendra le même mouvement que si la force lui étoit immédiatement appliquée: il décrira uniformément une ligne LH parallèle à la direction de la force imprimée, avec une vîtesse égale à cette force divisée par la masse du corps (Num. CCLVII.). Et si plusieurs forces agissent en même tems sur différents points de ce corps, le centre de gravité sera mu, comme si toutes les forces lui étoient immédiatement appliquées,

## CCLXIII

REMARQUE. Nous avons démontré (Num, CCL.) que si tous les éléments d'un corps sont mus parallèlement avec la même vîtesse, la résultante de leurs mouvements est soujours une sorce parallèle

dirigée par le centre de gravité : d'où il fuit que si toutes les forces appliquées aux différents points d'un corps ne sont pas réductibles à une seule dirigée par ce centre, il est impossible que toutes les parties du corps prennent la même vîtesse. Il faudra donc que le mobile pirouette sur lui - même, & tourne autour du centre de gravité, qui décrira une ligne droite, avec une vîtesse uniforme. M. d'Alembert, & après lui plusieurs Géomètres, ont donné des méthodes pour déterminer généralement tous les mouvements de rotation que doit prendre un mobile de figure quelconque, follicité par tant de puissances qu'on voudra, suivant des directions quelconques. Ces méthodes, dont on a fait les applications les plus heureuses, ne pouvant être insérées dans cet ouvrage, nous nous contenterons de démontrer, que si le corps ne reçoit l'impulsion que d'une seule force, & que le plan mené par le centre de gravité & par la direction de cette force, divise le corps en deux parties égales & semblables, le corps doit tourner autour du centre de gravité, de la même manière que si ce centre étoit fixe.

Soit donc FK (Fig. 123.) la direction d'une force transmise au corps P, & représentée par FA. Du point F menons par le centre de gravité G la droite FV. Par le point G tirons les deux lignes IK, HL, la première perpendiculaire, la seconde parallèle à la direction de la force FA, & supposons

que le plan FKG prolongé coupe le corps en deux inoitiés parfaitement semblables. Nous pourrons décomposer la force FA en deux autres FM, FN, la première dirigée au centre de gravité, la seconde perpendiculaire à FK, en formant le parallélogramme AMFN. Au lieu de la force FM, nous pourrons en prendre une autre égale GV, sur la même direction, & appliquée au centre même de gravité. Enfin celle-ci pourra se décomposer en deux nouvelles sorces GH, GI, la première parallèle, & la seconde perpendiculaire à FK. Il suffira pour cette décomposition, de sormer le parallélogramme GHVI.

Cela posé, on voit que le mobile sollicité par la force FA, se trouve dans le même état que s'il étoit soumis aux trois sorces FN, GH, GI. Or, à cause des triangles égaux FAM, GHV, on a GH = FA, AM = HV, ou FN = GI. Le centre de gravité sera donc mu en vertu de la seule sorce GH = FA, & les deux forces FN, GI, qui sont égales, parallèles & opposées, ne pourront lui donner aucun mouvement de translation. Mais comme elles ne sont pas opposées suivant la même ligne, elles ne se feront pas équilibre, & par conséquent elles communiqueront au corps un mouvement de rotation, qui au surplus ne dépendra que de la sorce FN, puisque la sorce GI est appliquée au centre de graviré.

Tout se réduit donc à faire voir, que la force FN doit faire tourner le corps autour du centre de gravité, comme la force FA le feroit tourner, si ce centre étoit immobile. Or 1º soit que le centre de gravité soit fixe, soit qu'il se menve suivant GH, toutes les parties du corps doivent tourner parallèlement au plan FKG; puisque le corps étant coupé par ce plan en deux moitiés parfaitement femblables, il ne peut y avoir de raifon pour qu'il vacille d'un côté du plan plutôt que de l'autre. 2º Si le centre G étoit fixe, le moment de la puissance FA qui feroit tourner le corps, seroit  $FA \times GK$ ; & dans le cas où le centre de gravité fe meut, fi l'on prolonge la direction de la puissance FN jufqu'au point L, où elle rencontre la perpendiculaire GL, le moment de FN fera  $FN \times GL$ . Or les triangles femblables FAM, FK G donnent la proportion FA: AM: FK: GK, ou mettant pour AM & FK les lignes FN, GL, qui leur font égales , FA : FN : GL : GK; d'où From tire  $FA \times GK = FN \times GL$ . Donc les moments des forces FA & FN font égaux, & par conséquent ces forces doivent produire le même mouvement de rotation autour du centre de gravité.

#### CCLXIV.

THÉORÈME VI. Si deux mobiles M & M' (Fig. 124) lancés suivant des directions quelconques MA MA, M'A', s'attirent par des forces qui soient en raison directe des masses attirantes, & en raison inverse des quarrés des distances, leur centre de gravité G se meut ou tend à se mouvoir, comme si les corps ne s'attiroient pas.

Car foient MA, M'A' les espaces que décriroient dans un tems infiniment petit, les deux mobiles, s'ils étoient libres; MB & M'B' les espaces qu'ils décriroient, dans le même tems, en vertu de leurs attractions mutuelles: il est évident qu'en achevant les parallélogrammes MADB, M'A'D'B', ils décriront les diagonales infiniment petites MD, M'D'. Il est évident aussi que le centre de gravité sera dans le même état, en vertu des mouvements suivant ces diagonales, qu'en vertu des mouvements primitifs & des mouvements produits par les attractions des corps; puisque c'est de ces deux mouvements que réfultent les mouvements suivant les diagonales. Or, en vertu des mouvements produits par les forces attractives, le centre de gravité doit demeurer en repos: donc son état, en vertu des mouvements que les corps prendront, suivant les diagonales MD, M'D', est le même qu'il auroit en vertu de leurs mouvements primitifs fuivant les directions MA & M'A'.

Voici comment on peut démontrer, qu'en vertu des mouvements produits par les forces attractives, le centre de gravité doit demeurer en repos. Les espaces MB & M'B' étant proportionnels aux forces attractives, & ces forces elles-mêmes étant comme les masses attirantes divisées par le quarré de la dis-

tance, nous aurons  $MB: M'B':: \frac{M'}{MM'}: \frac{M}{MM'}$ 

: M' : M. Or, par la propriété du centre de gravité, M': M:: GM: GM'; donc GM: GM' : MB: M'B'; d'où l'on tire GM: GM' GM - MB : GM' - M'B' :: GB : GB'.Donc GB: GB': M': M, & par conféquent

les corps M & M' parvenus aux points B & B' par l'action des forces attractives, auroient encore leur centre de gravité au même point G.

On démontrera de même, que si les auractions des mobiles sont proportionnelles aux masses attirantes divifées ou multipliées par une puissance queleonque des distances, le centre de gravité se meut ou tend à se mouvoir, comme si les mobiles ne s'attiroient pas. Seulement dans la proportion

 $MB: M'B':: \frac{M'}{\overline{MM'}}: \frac{M}{\overline{MM'}}$ , au lieu de diviser

M' & M par MM', il faudra les diviser ou les multiplier par la puissance des distances marquée par la loi des attractions \*.

<sup>\*</sup> Quel que soit le nombre des corps qui s'attirent mutuellement en raison directe des masses, multipliées ou divisées par une puissance quelconque des distances, l'état du centre

## DE MÉCHANIQUE. 291 CCLXV.

REMARQUE. Si deux mobiles lancés comme on voudra dans un même plan, & qui exercent l'un sur l'autre des forces attractives proportionnelles aux masses divisées ou multipliées par une puissance quelconque des distances, reçoivent en même tems de nouvelles vîtesses égales, parallèles & dans le même sens, ils auront à chaque instant les mêmes positions relatives, que s'ils n'avoient pas reçu ces vîtesses.

En effet, supposons que les mobiles (Fig. 125.) lancés aux points M & M' suivant les directions MX, M'X', doivent décrire dans le premier instant les lignes MA, M'A', en vertu de leurs attractions mutuelles & des impulsions primitives. Leur position respective à la fin de cet instant, sera déterminée par la longueur & par la direction de

commun de gravité ne sera point altéré par les attractions. Pour le démontrer, j'imagine trois plans qui se coupent perpendiculairement au centre commun de gravité: je décompose les mouvements produits dans chaque corps par les attractions des autres, en deux nouveaux, l'un perpendiculaire & l'autre parallèle au premier de ces plans. Je trouve que la résultante de tous les mouvements perpendiculaires, est zéro; d'où je conclus que le centre de gravité ne doit prendre aucun mouvement, qui le sasse sortie du premier plan. Je trouve de même, qu'il ne sortira pas des deux autres plans. Donc l'attraction mutuelle des corps ne change en rien l'état du centre commun de gravité.

la ligne AA'. Si les mobiles reçevoient de plus aux points M & M' des impulsions dans le même sens, capables de leur faire décrire les lignes MB, M'B' égales & parallèles, on voit en faisant les parallélogrammes MAaB, M'A'a'B', qu'à la fin du premier instant, ils arriveroient aux points a, a; & leur position respective seroit déterminée par la longueur & par la direction de la ligne aa'. Or les lignes AA', aa' menées aux extrémités des droites Aa, A'a' égales & parallèles, sont elles mêmes égales & parallèles. Donc à la fin du premier instant, les mobiles auront la même position respective, que s'ils n'avoient point reçu les vîtesses égales suivant les lignes parallèles MB, M'B'.

Ayant prolongé les lignes MA, M'A', Ba, B'a', Aa, A'a', jusqu'aux points Z, Z', z, z', b, b', de manière que les prolongements soient égaux aux lignes mêmes; on voit 1° que les mobiles parvenus aux points A & A' seroient soumis à leurs attractions mutuelles & à des forces capables de leur faire décrire dans le second instant égal au premier, les lignes AZ, A'Z'. On voit 2° que les mobiles parvenus aux points a & a' seroient soumis de même à leurs attractions & à des forces capables de leur faire décrire les lignes az, ab, a'z', a'b'. Cela posé, les mobiles soumis à ces dernières forces, prendroient la même position relative, que s'ils n'étoient sollicités que par leurs attractions & par les forces

capables de faire parcourir les lignes az, a'z', comme nous venons de le démontrer: or il est évident que s'ils n'étoient follicités que par leurs attractions & par les forces capables de leur faire parcourir les lignes az, a'z', leur position relative seroit la même que celle qu'il prendroit en vertu des attractions & des forces capables de faire parcourir les lignes AZ, A'Z', auxquelles ils sont soumis aux points A & A'; puisque les lignes AZ & A'Z' sont respectivement égales & parallèles aux lignes az, a'z', & que les attractions des mobiles aux points A & A' font aussi des forces égales & parallèles à leurs attractions, aux points a & a'.

La même démonstration auroit lieu pour le troifième instant, pour le quatrième instant, & en général pour un instant quelconque.

Du reste, on peut généraliser la proposition qui fait l'objet de la présente remarque, & reconnoître que si plusieurs corps, lancés comme on voudra dans l'espace, viennent à recevoir de nouvelles vîtesses égales & parallèles dans le même sens, leur position respective sera la même à chaque instant, que s'ils ne les avoient pas reçues.

On conçoit en effet, que si les mobiles n'avoient que ces vîtesses égales & parallèles, ils conserveroient constamment la même position respective.

Donc ces vîtesses n'influent en rien dans le changement de cette position.

## CCLXVI.

COROLLAIRE I. Si deux mobiles M & M' (Fig. 126.) lancés dans le même plan, avec des vîtesses & suivant des directions quelconques, s'attirent mutuellement avec des forces proportionnelles aux masses attirantes divisées par les quarrés des distances, chacun de ces mobiles sera toujours porté vers le centre de gravité, par des forces réciproquement proportionnelles aux quarrés de ses distances à ce point.

on a, par l'hypothèse,  $F: f:: \frac{M'}{\overline{MM'}}: \frac{M'}{mm'}$ . Donc

en substituant, au lieu du rapport de MM' à mm', celui de GM à gm, on aura  $F: f:: \frac{M'}{GM}: \frac{M'}{gm}$ ;

ce qui fait voir que les forces qui portent le mobile M vers le centre de gravité, font toujours en raison inverse des quarrés de ses distances à ce point. On démontreroit la même chose du mobile M' en faisant un semblable raisonnement.

## MÉCHANIQUE.

En général, si les attractions des mobiles étoient proportionnelles aux masses attirantes, divisées ou multipliées par une puissance quelconque des distances, les forces qui porteroient l'un des mobiles vers le centre de gravité, seroit comme la masse de l'autre mobile, divisée ou multipliée par la puissances des distances à ce centre, énoncée dans la loi des attractions. Pour le démontrer, il faudroit feulement dans la proportion  $F: f:: \frac{M'}{MM'}: \frac{M'}{mm'}$ 

divifer ou multiplier M' par la puissance donnée des distances MM', mm', au lieu de le diviser comme nous avons fait, par le quarré de ces lignes.

## CCLXVII.

COROLLAIRE II. En supposant toujours les attractions en raison directe des masses attirantes & en raison inverse des quarrés des distances, si les deux mobiles M & M' (Fig. 127.) font lancés dans le même plan, de manière que leur centre de gravité G demeure en repos, ils décriront des sections coniques semblables Mm, M'm', qui auront pour foyer commun ce centre de gravité.

Car 1° on a démontré (Num. CCXXVII.) que la trajectoire décrite par un mobile porté constamment vers un même point par des forces réciproquement proportionnelles aux quarrés des distances à ce point, étoit toujours une section conique. 2º Si par le centre de gravité on tire les lignes MM', mm' jusqu'à la rencontre des deux trajectoires, quand le mobile M sera en m, le mobile M' sera en m', & l'on aura M: M': GM': GM: Gm': Gm. Donc les points correspondants quelconques m & m' seront semblablement placés par rapport aux lignes GM & GM'; ce qui ne peut arriver, à moins que les courbes ne soient semblables.

Si le centre de gravité G (Fig. 128.) se meut uniformément avec une vîtesse V, les mobiles décriront aussi des sections coniques semblables, dont tous les points seroient transportés parallèlement à la direction du centre de gravité, avec la même vîtesse V.

Car supposons que les mobiles lancés aux points M & M' arrivent après un tems quelconque T, aux points m & m' de leurs trajectoires, & que le centre de gravité décrive pendant le même tems l'espace Gg. La position relative des deux mobiles fera déterminée par la ligne mm', & l'on aura M+M' : M' : mm' : gm. Si l'on avoit donné en M & en M' à chacun des mobiles une vîtesse V égale, mais opposée à celle du centre de gravité, ce centre seroit resté en repos, & les mobiles décrivant des sections coniques semblables, seroient arrivés après le tems T à quelques points n, n', de ces courbes. La ligne nn' qui détermineroit leur position respective, seroit égale & parallèle à la

## DE MÉCHANIQUE. 297

ligne mm' (Num. CCLXV.), & l'on auroit M+M': M': nn': Gn. Les trois premiers termes de cette proportion étant égaux aux trois premiers termes de la précédente, on peut conclure que Gn=gm: donc aussi mn=Gg=m'n'. Or il est évident que si tous les points des sections coniques MX, M'X' avançoient parallèlement à la direction du centre de gravité avec la vîtesse V, les points n & n' arriveroient après le tems T aux points m & m'. Donc ces points m & m' où arrivent les mobiles après un tems quelconque T, ne sont autre chose que des points de sections coniques mobiles, & dont toutes les parties avancent parallèlement à Gg avec la même vîtesse que le centre de gravité.

## SECTION V.

Du Choc des Corps.

## CCLXVIII.

LE choc est l'action par laquelle un corps en mouvement en rencontre un autre & tend à le pousser. Le choc peut être direct ou oblique. Il est direct, lorsque l'impulsion se fait suivant une ligne perpendiculaire à l'endroit du contact, & qui de plus passe par le centre de gravité des deux corps qui se rencontrent. Le choc est oblique, lorsque l'impulsion se fait suivant une ligne oblique à l'endroit du contact, ou suivant une ligne perpendiculaire à cet endroit, mais qui ne passe par le centre de gravité des deux corps.

## CCLXIX.

Tous les solides que nous connoissons, s'applatissent plus ou moins dans le choc; & dès que la force qui les avoit comprimés, cesse d'agir, ils reprennent leur première figure d'une manière plus ou moins parfaite. C'est la force avec laquelle ils se rétablissent, qu'on nomme élasticité ou ressort des corps. Quoiqu'il n'y ait dans la nature ni corps solides parfaitement durs, c'est-à-dire, absolument incompressibles; ni corps parfaitement moux, qui après avoir été comprimés dans le choc, restent dans l'état d'applatissement où la compression les a réduits, sans faire effort pour reprendre leur première figure; ni corps parfaitement élastiques ou à ressort parfait, qui se rétablissent entièrement après la compression, par les mêmes degrés par lesquels ils avoient été applatis; nous commencerons cependant par les considérer comme s'ils avoient une dureté, ou une mollesse, ou une élasticité parfaite. Nous déterminerons ensuite plus aisément les loix du choc des corps à ressort imparfait.

## CCLXX.

QUAND deux corps se rencontrent, il peut arriver qu'ils aillent avant le choc dans le même sens, ou qu'ils fe meuvent en fens contraire. Dans le premier cas, on nomme corps choquant celui qui pourfuivant l'autre a le plus de vîteffe, & corps choqué celui qui fuit avec une moindre vîteffe. Dans le fecond cas, on nomme corps choquant celui qui a le plus de force, & corps choqué celui qui en a le moins. On appelle vîteffes primitives celles qu'ont les corps avant le choc.

Du Choc des Corps parfaitement durs, & de celui des Corps parfaitement moux.

## CCLXXI.

PROBLÈME I. Connoissant les masses & les vitesses primitives de deux corps parfaitement durs, dont l'un va frapper l'autre qui fuit directement devant lui, trouver leur vîtesse après le choc.

SOLUTION. Soient respectivement M& m les masses du corps choquant & du corps choqué, V & v leurs vîtesses primitives. 1º Il est évident qu'après le choc les deux corps doivent se mouvoir avec la même vîtesse & aller de compagnie. Car si l'on vouloit supposer que le corps choqué eût moins de vîtesse que le corps choquant, celui-ci continueroit d'agir sur lui, ce qui est contre l'hypothèse: mais dès qu'on supposera qu'ils ont la même vîtesse, il n'y aura plus d'action de l'un sur l'autre.

2º Il est évident que ces deux corps allant de

SCO Lyon

compagnie après le choc, auront la même vîtesse que leur centre commun de gravité. Or la vitesse du centre de gravité avant le choc est  $x = \frac{MV + mv}{M + m}$ (Num. CCLVII.), & cette vîtesse ne change point par le choc des corps (Num. CCLXI.). Donc la vîtesse commune des deux corps après le choc sera

 $\text{auffi } x = \frac{MV + mv}{M + m}.$ 

# CCLXXII.

COROLLAIRE I. La vîtesse que le corps choquant perd dans la collision, est égale à la différence des vîtesses primitives multipliée par la masse du corps choqué, & divisée par la somme des masses. La vîtesse que le corps choqué gagne dans la collision, est égale à la différence des vîtesses primitives multipliée par la masse du corps choquant, & divisée par la somme des masses.

Car en admettant toutes les dénominations données dans le problème précédent, la vîtesse que le corps choquant perd dans la collision est égale à la vîtesse V qu'il avoit avant le choc, moins la vîtesse x qu'il conserve après le choc: or V-x

 $=V-\frac{MV-mv}{M+m}=\frac{mV-mv}{M+m}=\frac{m(V-v)}{M+m}.$ 

De même la vîtesse que gagne le corps choqué est égale à la vîtesse x qu'il a après la percussion, moins la vîtesse  $\nu$  qu'il avoit déjà. Or  $x-\nu$ 

# DE MÉCHANIQUE. 301 $= \frac{MV + mv}{M + m} - v = \frac{MV - Mv}{M + m} = \frac{M(V - v)}{M + m}.$

#### CCLXXIII

COROLLAIRE II. La quantité de mouvement perdue par le corps choquant dans la collision, est égale à la quantité de mouvement gagnée par le corps choqué.

Car pour avoir la quantité de mouvement perdue par le corps choquant, il faut multiplier la vîtesse qu'il perd, par sa masse, & l'on aura  $\frac{M \times m(V-v)}{M+m}$ . De même pour avoir la quantité de mouvement gagnée par le corps choqué, il faut multiplier la vîtesse qu'il gagne, par sa masse, & l'on trouvera  $\frac{m \times M(V-v)}{M+m}$ . Or  $\frac{M \times m(V-v)}{M+m} = \frac{m \times M(V-v)}{M+m}$ . Donc le mouvement perdu par le corps choquant

On voit par là, que le choc détruit autant de monvement dans le corps choquant, qu'il en fait naître dans le corps choqué. C'est ce que les Physiciens expriment d'une autre manière, en disant, que dans le choc, la réaction est égale à Vaction. Mais il faut observer qu'ils emploient quelquesois cette dernière proposition dans un sens très-différent, pour signifier que dans le choc des corps parfaitement élassiques, la force qui fait reprendre à

ces corps leur première figure, après la compression, est égale à celle qui l'avoit changée.

## CCLXXIV.

COROLLAIRE III. Les quantités de mouvement que les deux corps, choquant & choqué, ont après la collision, sont proportionnelles à leurs masses.

Car en appelant toujours M & m leurs masses, & x la vîtesse commune après le choc, les quantités de mouvement qu'ils auront après le choc seront Mx, mx: or il est évident que Mx: mx: M: m.

## CCLXXV.

COROLLAIRE IV. Quand la vîtesse v du corps choqué est zéro, c'est-à-dire, quand ce corps est en repos, le terme mv devient zéro dans la formule

 $x = \frac{MV + mv}{M + m}$ , & cette formule se réduit à

 $x = \frac{MV}{M+m}$ . Donc en ce cas la vîtesse commune après le choc, est égale à la quantité primitive de mouvement du corps choquant, divisée par la somme des masses.

CCLXXVI.

PROBLÈME II. Supposons à présent que les deux corps parfaitement durs qui doivent se choquer directement, viennent à la rencontre l'un de l'au- rencontre l'un de l'au- re: on demande leur vîtesse après le choc.

SOLUTION. Que les masses du corps choquant

## DE MÉCHANIQUE. 303

& du corps choqué soient toujours respectivement M & m: que leurs vîtesses primitives soient V & v.

1° Si l'on supposoit qu'après le choc, la vîtesse du corps choqué sût moindre que celle du corps choquant, celui-ci continueroit d'agir sur le premier, ce qui est contre la supposition. Mais si l'on suppose qu'ils aient l'un & l'autre la même vîtesse, il n'y aura plus d'action de l'un sur l'autre. Donc après le choc ils iront de compagnie, & par conséquent ils auront la même vîtesse que leur centre commun de gravité.

2º La vîtesse du centre commun de gravité est la même avant qu'après le choc (Num. CCLXI.). Or, pour avoir cette vîtesse avant le choc, il faut (Num. CCLVII.) diviser la dissérence des mouvements par la somme des masses; c'est-à-dire, qu'en nomment x cette vîtesse, on a  $x = \frac{MV - mv}{M + m}$ .

Donc la vîtesse du centre de gravité après le choc, ou la vîtesse commune des deux corps, sera ausse

$$x = \frac{MV - mv}{M + m}$$

## CCLXXVII

REMARQUE. Lorsque les deux corps qui doivent se choquer, vont dans le même sens, leurs vîtesses primitives V & v sont regardées l'une & l'autre comme positives: mais lorsqu'avant le choc ils se meuvent en sens contraires, on regarde

comme positive la vîtesse V du corps choquant, & par conséquent on doit traiter comme négative la vitesse opposée du corps choqué, & supposer qu'elle est — v.

#### CCLXXVIII.

en sens contraires, se choquent directement, 1º la vîtesse perdue par le corps choquant est égale à la disférence des vîtesses primitives multipliée par la masse du corps choqué, & divisée par la somme des masses. La vîtesse gagnée par le corps choqué, est aussi égale à la disférence des vîtesses primitives multipliée par la masse du corps choquant & divisée par la somme des masses du corps choquant & divisée par la somme des masses.

Car la vitesse que perd le corps choquant est  $V-x=V-\frac{MV+mv}{M+m}=\frac{mV+mv}{M+m}=\frac{m(V+v)}{M+m}$ .

Or V + v est la différence des vîtesses primitives V, -v; & m est la masse du corps choqué.

De même, la vîtesse que le corps choqué gagne suivant la direction du corps choquant, est v + x. Car il acquiert d'abord la vîtesse v qui détruit la vîtesse v qu'il avoit avant le choc il acquiert de plus la vîtesse x, avec laquelle il se meut après le choc suivant la direction du corps choquant. Donc après le choc, la vîtesse qu'il a gagnée suivant la direction du corps choquant, est v + x

$$=v+\frac{MV-mv}{M+m}=\frac{MV+Mv}{M+m}=\frac{M(V+v)}{M+m}$$

2º La quantité de mouvement que perd le corps choquant, est égale à celle que le corps choqué gagne suivant la direction du choquant.

En effet, pour avoir la quantité de mouvement perdue par le corps choquant, il faut multiplier la vîtesse qu'il perd dans la collision, par sa masse, &

l'on trouvera  $\frac{M \times m(V+v)}{M+m}$ . De même, pour avoir la quantité de mouvement gagnée par le corps choqué suivant la direction du corps choquant, il faut multiplier la vîtesse qu'il gagne en ce sens, par sa masse, & l'on aura  $\frac{m \times M(V+v)}{M+m}$ . Or il est

évident que 
$$\frac{M \times m(V+v)}{M+m} = \frac{m \times M(V+v)}{M+m}$$
.

On peut donc dire que dans le choc des corps durs, mus en sens contraires, comme dans celui des corps qui vont dans le même sens, la réaction est toujours égale à l'action.

## CCLXXIX.

COROLLAIRE. II. La folution des deux problèmes précédents (Num. CCLXXI & CCLXXVI.) nous fournit la règle suivante pour déterminer, dans tous les cas la vîtesse commune des corps incompressibles après le choc. Si les mobiles vont dans le même sens avant de se choquer, ajoutez

ensemble leurs quantités de mouvement, & divisez la somme par la somme des masses, le quotient donnera la vîtesse commune. Si les mobiles se meuvent en sens contraires avant le choc, prenez séparément la quantité de mouvement de l'un & de l'autre; ôtez la plus petite de la plus grande, & divisez le reste par la somme des masses: vous aurez pour quotient la vîtesse commune.

Par exemple, si un mobile dont la masse est de 3 onces & la vîtesse de 9 pieds par seconde, en rencontre un autre dont la masse est de 6 onces, & qui suit devant lui avec une vîtesse de 2 pieds par seconde; ajoutez ensemble les quantités de mouvement 27 & 12: divisez ensuite la somme 39 par la somme des masses 3 + 6 ou 9: le quotient  $\frac{39}{9} = 4 + \frac{7}{3}$  exprimera la vîtesse commune après le choc.

Si les deux mêmes corps viennent se choquer en sens contraire, avec les mêmes vîtesses primitives, vous trouverez la vîtesse commune en retranchant la quantité de mouvement 12 du second, de la quantité de mouvement 27 du premier, & en divisant le reste 15 par 9, ce qui donnera pour quotient  $1 + \frac{2}{3}$ .

Enfin, si le corps qui a 6 onces de masse est en repos, divisez le mouvement de l'autre, qui est 27, par la somme des masses qui est 9. Le quotient 3 donnera la vîtesse commune après le choc.

## CCLXXX.

Étoient parfaitement mous, l'action de l'un sur l'autre ne cesseroit qu'au moment qu'ils auroient la même vitesse: donc après le choc ils iroient de compagnie, avec une vitesse égale à celle de leur centre commun de gravité; & puisque la collision ne change rien à la vîtesse du centre de gravité; leur vîtesse après le choc seroit égale à la somme ou à la dissérence des mouvements primitifs (selon que les corps iroient d'un même ou de dissérents sens) divisée par la somme des masses

On voit par là, que les corps parfaitement mous suivent, dans le choc, les mêmes loix que les corps incompressibles. Il faut seulement observer que, dans le choc des corps durs, le mouvement est censé se communiquer dans un instant indivisible; au lieu que dans le choc des corps mous, la communication du mouvement se fait dans un tems sini plus ou moins long, suivant que les corps ont plus ou moins de compressibilité.

## CCLXXXI.

REMARQUE. II. Un corps ne pouvant de lui-même changer son état, il faut nécessairement l'action d'une force étrangère, pour augmenter ou pour diminuer son mouvement. Il suit même des principes sondamentaux de la Méchanique, & des

V 2

théories démontrées jusqu'à présent, que pour enlever à un corps une certaine quantité de mouvement, il sfaut employer autant de force, que pour donner la même quantité de mouvement à un autre corps. Donc, puisque la collision fait perdre au corps choquant autant de mouvement qu'elle en fait gagner au corps choqué, des forces égales sont employées à changer les états primitifs de ces corps, & à les applatir s'ils sont compressibles.

Du Choc des Corps élastiques.

## CCLXXXII.

THÉOREME. Dans le choc des corps à ressort parfait, le corps choquant perd toujours une vîtesse double de celle qu'il perdroit, & le corps choqué gagne toujours une vîtesse double de celle

qu'il gagneroit, s'ils étoient sans ressort.

Pour le démontrer, il faut considérer les circonstances du choc des corps à ressort parfait. Quand deux corps élassiques se rencontrent, ils se compriment de plus en plus, jusqu'au moment où les deux centres & le point de contact ont une égale vîtesse pour avancer dans le même sens. Ils s'applatissent ainsi par degrés, non seulement dans l'endroit où ils se touchent, mais aussi dans la partie opposée; parce que les parties les plus éloignées du contact s'avançant plus promptement dans l'un & plus lentement dans l'autre, jusqu'à ce que la compression soit sinie,

# DE MÉCHANIQUE. 309

refoulent d'autant les parties intermédiaires. Mais la compression une sois achevée, les parties des deux corps voifines du contact, s'appuient les unes contre les autres pendant que le contact est transporté, & alors tout le débandement du ressort s'exerce vers les côtés opposés au point de contact, ensorte que les centres sont entraînés en sens contraires avec tout l'effort, avec lequel la restitution tend à se faire. Or, puisqu'on suppose les corps parfaitement élassiques, ils doivent se rétablir dans leur première figure avec une force égale à celle qui les a comprimés : cette force repoussera donc en arrière le corps choquant, en lui communiquant une vîtesse égale à celle qu'il a perdue par la compression, & en même tems elle imprimera au corps choqué autant de vîtesse que la compression lui en a déjà communiqué. Donc le choquant perdra & le choqué gagnera la moitié plus de vîresse, que le premier n'en perdroit & que le second n'en gagneroit, s'ils étoient sans ressort.

## CCLXXXIII.

REMARQUE. Dans le choc des corps élastiques, non seulement le rétablissement de figure suit la compression, mais ce rétablissement est lui-même suivi d'un nouveau changement de figure tout contraire au premier. A celui-ci, il en succède un autre qui ramène à la figure qu'ils avoient lors de

la compression, & ainsi de suite. Ensorte que les parties de chaque corps ont à l'égard de leur centre de gravité, un mouvement de vibration ou d'allée & de retour; parce que les parties tendent à revenir à leur première figure par un mouvement qui va en s'accélérant, & qui les fait passer au - delà. Ces changements alternatiss de figure sont sensibles dans plusieurs corps élastiques, lorsqu'on les frappe; principalement dans les corps sonores. Mais quoique deux corps qui se choquent, ne s'arrêtent pas à leur première figure, dès qu'ils y sont arrivés en se rétablissant, néanmoins ils doivent se quitter à ce terme, & par conséquent ils n'ont plus d'action l'un sur l'autre.

En effet, pour que les corps comprimés reviennent à leur première figure, il faut un tems fini, que l'on peut regarder comme composé d'une infinité d'instans égaux & infiniment petits. Les corps se dilatent moins au premier de ces instants qu'au second, moins au second qu'au troissème, & ainsi de suite jusqu'au dernier; de manière que l'instant où ils arrivent à leur première figure, est celui où la dilatation est la plus grande. Elle diminue ensuite de plus en plus, quand les corps souffrent un changement de figure contraire à celui qu'ils avoient reçu de la compression. Or ces circonstances ne peuvent pas avoir lieu, à moins que les deux mobiles ne se séparent l'un de l'autre, au moment où

#### DE MÉCHANIQUE. 311

ils arrivent à leur première figure en se rétablissant. Car si pendant l'instant qui a précédé ce retour à la figure primitive, les parties comprifes entre le contact & les centres du choquant & du choqué, se font dilatées respectivement des quantités d & d', les centres se seront éloignés, pendant cet instant, d'une quantité d+d'. Ces centres s'éloigneront donc encore l'un de l'autre, d'une quantité d+d', pendant l'instant suivant; & même il est évident qu'ils s'éloigneroient davantage, s'ils continuoient à se presser au point de contact. Donc les corps ne demeureront point contigus, à moins qu'ils ne se dilatent l'un vers l'autre d'une quantité d+d'. Or c'est ce qu'on ne peut pas supposer, puisqu'ils dois vent se moins dilater dans cet instant que dans le précédent. Ils fe quitteront donc & n'agiront plus I'un fur l'autre.

On peut ajouter que les vibrations qui auront encore lieu dans chacun des deux corps, après leur féparation, ne peuvent influer en rien fur les vîtesfles de leurs centres de gravité. Car ces vibrations ne continuant plus que par l'action des parties d'un même corps les unes sur les autres, cette action ne peut produire aucun changement dans l'état du centre de gravité de ce corps (Num. CCLXI.).

### CCLXXXIV.

COROLLAIRE. Il suit du théorème précédent ; V 4 que deux corps à ressort qui se rencontrent, n'ont jamais la même vîtesse après le choc.

Car ces corps iroient de compagnie, s'ils ne reprenoient pas leur première figure après avoir été comprimés. Mais la réaction doit néceffairement augmenter la vîtesse du corps choqué & diminuer celle du corps choquant. Il n'est donc pas possible que les deux corps aient la même vîtesse après le choc.

#### CCLXXXV.

PROBLÈME I. Connoissant les vitesses primitives de deux corps à ressort parfait, qui se choquent directement, trouver les vîtesses qu'ils auront l'un & l'autre après le choc.

chez la vîtesse commune qu'auroient les corps après le choc, s'ils étoient sans ressort; alors si du double de cette vîtesse, vous ôtez la vîtesse primitive de chacun, vous aurez les vîtesses de chacun après le choc. Sur quoi il saut observer, que si les corps vont en sens contraires avant le choc, on doit donner le signe — à la vîtesse primitive du corps choqué, & la considérer comme négative par rapport à celle du corps choquant.

Cette règle se déduit très-simplement du théorème démontré (Num. CCLXXXII.). Car soient V & v les vîtesses primitives du corps choquant & du corps choqué: en nommant aussi x la vîtesse commune qu'ils auroient après le choc, s'ils étoient fans ressort, le corps choquant perdroit dans la compression, la vîtesse V-x, & ne conserveroit que la vîtesse x. Donc, puisqu'il doit perdre autant de vîtesse par la réaction qu'il en a perdu par la compression, il faudra encore ôter V-x de la vîtesse x, qui lui reste après la compression, & la dissérence 2x-V donnera sa vîtesse après le choc. Donc la vîtesse du corps choquant se trouve en ôtant sa vîtesse primitive, du double de celle qu'il auroit, si les corps étoient sans ressort.

Quant au corps choqué, il peut arriver qu'il se meuve, avant le choc, suivant la direction du corps choquant, ou qu'il vienne en sens opposé.

Dans le premier cas, il acquiert en vertu-de la compression, la vîtesse x-v, & s'il n'y avoit point d'élassicité, sa vîtesse après le choc seroit x.

Mais il doit encore gagner par la réaction autant de vîtesse qu'il en a gagné par la compression. Donc pour avoir sa vîtesse, il saut ajouter x - v a, ce qui donnera 2x - v. Ainsi, pour avoir sa vîtesse après le choc, il saut ôter sa vîtesse primitive, du double de celle qu'il auroit, si les corps étoient sans ressort.

Dans le second cas, le corps choqué gagne dans la compression la vîtesse x+v, & si les corps n'étoient pas élastiques, sa vîtesse après le choc seroit x, par la supposition. Mais la réaction devant lui

donner encore autant de vîtesse qu'il en a déjà gagné par la compression, il faut ajouter à x une vîtesse x+v, ce qui donnera 2x+v pour la vîtesse qu'il aura réellement après le choc. Il faut donc ôter sa vîtesse primitive - v, de 2 x', double de la vîtesse qu'il auroit, si les corps n'étoient pas élastiques.

Appliquons à quelques exemples la règle que nous venons de démontrer, & supposons d'abord que les deux corps aillent dans le même sens. L'un a 6 onces de masse & une vîtesse de 10 pieds par seconde; l'autre qui doit être choqué, a 2 onces de masse & 2 pieds de vîtesse par seconde. La vîtesse qu'ils auroient après le choc, s'ils étoient sans ressort, seroit 8; c'est-à-dire, qu'ils iroient de compagnie en parcourant chacun 8 pieds par seconde, s'ils n'étoient pas élastiques. Si de 16, double de cette vîtesse, j'ôte les vîtesses primitives 10 & 2, j'aurai 6 & 14 pour les vîtesses du choquant & du choqué, après la collifion.

Si les deux corps viennent à la rencontre l'un de l'autre, avec les mêmes masses & les mêmes vîtesses que dans ce premier exemple; alors leur vîtesse comme corps durs, après le choc, sera 7. Si du double de cette quantité, c'est-à-dire, de 14, on retranche la vîtesse 10, que le choquant avoit avant la collision, on aura 4 pour sa vîtesse après le choc. De même, si de 14 on soustrait la vîtesse primitive

-2 du corps choqué, on trouvera 16 pour sa vîtesse après le choc.

Supposons encore qu'un corps dont la masse est de 1 once & la vîtesse de 8 pieds par seconde, en choque un autre dont la masse soit de 5 onces, & qui fuie devant lui avec une vîtesse de 2 pieds par seconde. Si ces corps n'étoient pas élastiques, la vitesse commune après la collision seroit 3. De 6; double de cette vîtesse, ôtons les vîtesses primitives: nous trouverons 4 pour la vîtesse du corps choqué, après la collision, & -2 pour la vîtesse du corps choquant: ce qui nous apprend que celuici, après le choc, reviendra en arrière, avec une vîtesse de 2 pieds par seconde. Cela ne doit point surprendre: car il perd une vîtesse = 5 dans la compression, & ne conserve qu'une vîtesse = 3, pour aller en avant. La réaction lui communiquant ensuite une vîtesse = 5 pour revenir en arrière, il est évident qu'il doit reculer avec une vîtesse =2.

On déterminera de même les vîtesses du corps choquant & du corps choqué, après la collision, dans tout autre cas particulier.

Du reste, on peut trouver aisément des formules, où ces vîtesses ne soient exprimées que par les vîtesses primitives & par les masses des corps. Pour cela, nommons y & z les vîtesses que doivent avoir respectivement le corps choquant & le corps choquat, après le choc.

1º S'ils vont dans le même sens avant de se rencontrer, nous aurons, y = 2x - V, & z = 2x - v. Or dans ce cas (Num. CCLXXI.),  $x = \frac{MV + mv}{M + m}$ .

Donc on aura

$$y = \frac{2MV + 2mv}{M + m} - V = \frac{MV - mV + 2mv}{M + m};$$

$$\& z = \frac{2MV + 2mv}{M + m} - v = \frac{2MV + mv - Mv}{M + m}.$$

2º Si les deux corps vont en sens opposés, avant de se rencontrer, on aura y=2x-V, & z=2x+v. Or, comme nous l'avons démontré ci-dessus (Num. CCLXXVI.), on aura  $x = \frac{MV - mv}{M + m}$ . Subflituant cette valeur, on trouvera

$$y = \frac{2MV - 2mv}{M + m} - V = \frac{MV - mV - 2mv}{M + m},$$
&  $\xi = \frac{2MV - 2mv}{M + m} + v = \frac{2MV + Mv - mv}{M + m}.$ 

#### CCLXXXVI.

COROLLAIRE. Dans le choc des corps parfaitement élastiques, la somme des produits des masses par les quarrés des vitesses, est la même avant qu'après le choc.

En effet, soient M & V la masse & la vîtesse primitive du corps choquant, m & v la masse & la vîtesse primitive du corps choqué, v se prenant négativement si les corps se choquent en sens contraires. La fomme des produits des masses par les quarrés des vîtesses, avant le choc, sera  $MV^2 + mv^2$ . Nous allons démontrer qu'on trouvera la même quantité, en multipliant les masses par les quarrés des vîtesses particulières qui auront lieu après le choc.

1º Si les deux mobiles en vertu des vîtesses primitives vont dans le même sens, & que l'on appelle x la vîtesse commune qu'ils prendroient en se choquant, comme corps durs, les produits des masses par les quarrés des vîtesses, après la réaction, seroient  $M(2x-V)^2+m(2x-v)^2=4Mx^2-4MVx+MV^2+4mx^2-4mvx+mv^2-4MVx+mv^2+4x(Mx+mx-MV-mv)$ . Or cette quantité vaut  $MV^2+mv^2$ , puisque le sacteur Mx+mx-MV-mv, ou (M+m)x-MV-mv=0, comme on le reconnoît en substituant à la place de x sa valeur x

ce qui donne  $\frac{(M+m)(MV+mv)}{M+m}-MV-mv$ ;

quantité qui est évidemment zéro.

2º Si les deux mobiles viennent à la rencontre l'un de l'autre, les produits des masses par les quarrés des vîtesses, après le choc, seront  $M(2x-V)^2 + m(2x+v)^2 = 4Mx^2 - 4MVx + MV^2 + 4mx^2 + 4mvx + mv^2 = MV^2 + mv^2 + 4x$  (Mx+mx-MV+mv). Or cette quantité se réduit à  $MV^2 + mv^2$ . Car le sacteur Mx+mx

-MV+mv, ou (M+m)x-MV+mv=0; comme on le voit aisément en mettant au lieu de

x fa valeur  $\frac{MV - mv}{M + m}$ , ce qui donne  $\frac{(M+m)(MV - mv) - MV + mv = 0}{M+m}$ 

### CCLXXXVII.

PROBLÈME II. Connoissant le ressort & les vîtesses primitives de deux corps imparfaitement élastiques, trouver leurs vîtesses après le choc.

SOLUTION. Quand les corps sont imparfaitement élastiques, la force avec laquelle ils se rétablissent après la compression, n'est qu'une partie de celle avec laquelle ils se rétabliroient, s'ils étoient à ressort parfait. Nous supposerons que la première de ces forces soit à la seconde, comme p est à 1; p étant une quantité connue, moindre que l'unité, & qui peut varier à l'insini, suivant que les corps ont plus ou moins de ressort.

Cela posé, on déterminera la vîtesse que le corps choquant perdroit & celle que le choqué gagneroit par la réaction, s'ils étoient parfaitement élastiques. Ensuite on fera les deux proportions suivantes.

I est à p, comme la vîtesse que le choquant perdroit par la réaction, s'il étoit parfaitement élastique, est à celle qu'il doit perdre réellement.

1 est à p, comme la vîtesse que le choqué ga-

gneroit par la réadion, s'il étoit parfaitement élastique, est à celle qu'il gagnera réellement.

On trouvera ainsi la vîtesse que le choquant doit perdre & celle que le choqué doit gagner par la réaction. On retranchera la première, de la vîtesse commune que les corps auroient, après le choc, s'ils étoient sans ressort; on ajoutera la seconde à cette vîtesse commune. On aura pour dissérence la vîtesse du corps choquant, & pour somme la vîtesse du corps choqué, après la réaction.

Suppofons, par exemple, deux corps mus dans le même sens avant le choc, & dont le ressort soit  $p=\frac{3}{4}$ . Que le choquant ait une masse de 3 onces & une vîtesse de 8 pieds par seconde: que la masse du choqué soit de deux onces, & sa vîtesse de a pieds par seconde. Je vois que s'ils étoient sans ressort. la vîtesse commune après le choc, seroit de 6 pieds par seconde, & que par conséquent le choquant perdroit 2 de vîtesse, tandis que le choqué en gagneroit 3, dans la compression. Si leur ressort étoit parfait, le premier perdroit encore 2 de vîtesse, par la réaction, tandis que le second en gagneroit 3: mais comme ils sont à ressort imparfait. je dis, 1 est à 3, comme 2 est à la viresse que le choquant doit perdre par la réaction. Je trouve que cette vîtesse est \( \frac{6}{4} \) ou \( \frac{3}{2} \), que je retranche de \( 6 \). Le reste 6 - 3 ou 4 1 sera la vîtesse du choquant. après la collision. Je fais de même la proportion.

r est à 3/4, comme 3 est à la vîtesse que le choqué doit gagner par la réaction. Cette vîtesse est 2/4 que j'ajoute à la vîtesse 6. La somme 8 x/4 marque la vîtesse du corps choqué, après le choc.

#### CCLXXXVIII.

REMARQUE I. Si la vîtesse que la réaction donne au corps choqué, est la moitié, les deux tiers ou les trois quarts, &c. de celle que la compression lui imprime suivant la direction du corps choquant, c'est une preuve que la force élastique de ce corps n'est que la moitié, les deux tiers ou les trois quarts, &c. de ce qu'elle seroit, si le ressort étoit parfait; puisqu'en supposant les corps parfaitement clastiques, le choqué recevroit autant de vîtesse par la réaction que par la compression (Num. CCLXXXII.). Donc en représentant, comme dans le problème précédent, le reffort parfait par l'unité, & le reffort imparfait du corps par un nombre p moindre que l'unité, on aura la proportion suivante: I est à p, comme la vîtesse que la compression donne au corps choqué suivant la direction du choquant, est à celle que la réaction lui communique. On peut donc trouver la valeur de p, ou le degré d'élasticité d'un corps, par une expérience immédiate, en le faisant choquer par un autre corps de même espèce, & divifant la vîtesse qu'il recevra dans la réaction, par celle que la compression lui aura communiquée. Qu'un corps en repos, par exemple, soit choqué par un corps égal & de même espèce, qui ait une vîtesse de 8 pieds par seconde. Je vois que le choqué doit recevoir dans la compression une vîtesse de 4 pieds. S'il a une vîtesse de 6 pieds après le choc, j'en conclurai qu'il a reçu 2 de vîtesse par la réaction, & qu'on a  $p = \frac{2}{4} = \frac{1}{2}$ .

Telle est la méthode qu'on peut employer pour déterminer le ressort de chaque espèce de corps en particulier. Elle suppose évidemment que dans chaque corps, la réaction soit en raison constante avec la compression, quelle que soit la force du choc; c'est-à-dire, que si la réaction donne au corps choqué une vîtesse de 2 pieds, pendant que la compression lui communique une vîtesse de 4 pieds, la réaction donnera aussi au même corps des vîtesses de 3, 4, 10 pieds, &c., pendant que la compression lui communiquera des vîtesses de 6, 8, 20 pieds, &c.; ce qui n'est peut-être pas exactement vrai.

Nous n'entrerons pas dans un plus grand détail fur les loix du choc direct des corps: mais en finiffant cette fection, nous dirons un mot du choc oblique & du centre de percussion, dans les remarques suivantes.

#### CCLXXXIX.

REMARQUE II. Supposons deux globes M & m (Fig. 129.), qui partant des points M & m

X

se meuvent dans le même plan, suivant les signes MA, mA, & doivent se choquer obliquement. Que la vîtesse V du premier soit capable de lui saire parcourir la ligne MC, pendant que la vîtesse V du second lui sera parcourir la ligne V. Il s'agit de trouver l'endroit où ces globes se rencontreront, & de déterminer ensuite leurs vîtesses & leurs directions après le choc.

1º J'achève le parallélogramme MmAB, en menant MB parallèle à mA, & AB parallèle à Mm. Je joins les points B & C par la ligne BC. Enfuite du point A pris pour centre, avec un rayon AD égal à la fomme des rayons des globes proposés, je décris l'arc ED, qui coupe la ligne CB aux deux points E & D. Par le dernier de ces points, qui est le moins éloigné de B, je mène la ligne DF parallèle à MB. Du point F où elle coupe MA, je tire FG parallèle à AD. Je dis que les deux globes arriveront en même tems aux points F & G de leurs directions, & qu'alors ils se rencontreront.

En effet, les triangles semblables MCB, FCD, donnent la proportion MC: MB:: FC: FD, ou MC: mA:: FC: GA; puisqu'on a MB = mA, & FD = GA. Or, MC & mA devant être parcourues dans le même tems, il en sera de même des lignes FC & GA, & par conséquent des lignes MF & mG. Donc les deux globes arriveront en même tems aux points F & G; & comme la ligne

### DE MÉCHANIQUE. 323

FG est égale à la somme de leurs rayons, il est évident qu'alors ils se toucheront en un point H, & qu'ils commenceront à agir l'un sur l'autre.

2º Dans le triangle MCB on connoît par l'hypothèfe, les deux côtés MC, MB, & l'angle qu'ils comprennent. Donc on trouvera le côté CB & les deux angles adjacents. Alors dans le triangle ACD on connoîtra non feulement les deux côtés AC, AD, mais aussi l'angle ACD, supplément de MCB; & l'on faura de plus, que l'angle ADC est aigu. Ainsi on trouvera la valeur de l'angle DAC ou de son alterne-interne AFG. Ensin, dans le triangle AFG, on connoîtra les angles en F & en A: donc on trouvera le troissème angle FGA.

Cela posé, la force du premier corps suivant la direction FA, étant MV, on la décomposera en deux autres MV', MV", la première suivant FG, & la seconde perpendiculaire à FG. De même, la force du second corps suivant GA étant mv, on la décomposera en deux autres mv', mv", la première suivant FG, & la seconde perpendiculaire à la même ligne FG. Nous avons enseigné ailleurs (Num. XLIX.) la manière de faire ces décompositions. Les deux forces MV", mv" étant parallèles entr'elles & à la tangente IH menée aux points de contingence, il est évident que les corps n'agissent point l'un sur l'autre en vertu de ces forces, & qu'ils se choquent seulement en vertu des forces MV', mv'.

X 2

Or, celles-ci étant dirigées par les centres de gravité des deux globes, & perpendiculairement au contact, le mouvement se communiquera suivant les loix du choc direct, que nous avons exposées jusqu'à présent. On déterminera donc les mouvements que prendroient les deux corps, s'ils se choquoient directement suivant la ligne FG avec les forces MV', mv'; & nommant MV''' & mv''' ces mouvements qui viennent de la collision, il ne sera plus question que de trouver la résultante des mouvements MV'', MV''', & celle des mouvements mv'', mv''', pour avoir les directions & les vîtesses des corps M & m après le choc.

Si les directions des deux mobiles M & m qui doivent se choquer obliquement, n'étoient pas dans le même pian, ou si ces mobiles n'étoient pas sphériques, ou si l'un de ces mobiles en devoit choquer plusieurs autres mus suivant des directions & avec des vîtesses quelconques, ou si les mobiles tournoient sur eux-mêmes avant de se rencontrer, &c., il y auroit beaucoup plus de difficulté à déterminer l'endroit du contact & les mouvements résultants du choc.

#### CCXC.

REMARQUE III. Imaginons que du centre de gravité G d'un corps (Fig. 130.), on abaisse une perpendiculaire Gf sur la direction fh de la résultante de tous les mouvements, dont les élé-

# DE MÉCHANIQUE. 325

mens du corps sont animés: l'intersection f de ces deux lignes sera ce qu'on appelle centre de per-cussion. C'est un point où l'on peut supposer que toute la force du corps est ramassée. On voit par notre définition, que si tous les points d'un corps avancent parallélement avec des vîtesses égales, le centre de gravité sera le centre de percussion. Car alors la résultante de tous les mouvements dont les différents points du corps sont animés, passe par le centre de gravité (Num. CCL.). On voit de plus, que si les éléments du corps ont des mouvements qui ne soient pas réductibles à une seule force résultante (Num. LX.), le corps n'aura aucun centre de percussion.

Les Géomètres ont donné des méthodes générales pour déterminer le centre de percussion, dans les corps où il existe réellement. On trouvera dans plusieurs ouvrages connus, tout ce qu'on peut désirer sur ce sujet. Mais on peut entrevoir, que la théorie du centre de percussion, prise dans sa généralité, demanderoit une étendue que ne comporte pas un ouvrage, où l'on se propose de ne traiter que ce que la Méchanique a de plus simple. Je me bornerai donc à déterminer le centre de percussion d'un système de plusieurs corps P, Q, R (Fig. 131), dont seroit chargée une verge CP, qui auroit une masse insensible & un mouvement de rotation autour du point fixe C. Je considérerai de plus chacun

des corps enfilés par cette verge, comme concentré en un seul point.

1° La verge infléxible passant dans un instant de la position CP à la position Cp, les corps décriront en même tems les arcs femblables & parallèles Pp, Qq, Rr. Soit v la vîteffe du corps P, v celle du corps Q, v" celle du corps R. Les forces parallèles de ces corps feront Pv, Qv', Rv", & leur réfultante vaudra Pv + Qv' + Rv". Or il est évident que les vîtesses v, v', v", sont entr'elles comme les arcs semblables Pp, Qq, Rr, décrits dans le même tems, ou comme les rayons CP, CQ, CR de ces arcs; c'est-à-dire, qu'on a les deux proportions, v: v':: CP: CQ; v: v":: CP: CR; d'où l'on tire  $v = \frac{v \times CQ}{CR}$ , &  $v'' = \frac{v \times CR}{CR}$ . Donc en fubstituant ces valeurs de v' & de v", la résultante des forces des trois corps fera  $Pv + \frac{Ov \times CQ}{CP}$  $+\frac{Rv \times CR}{CP} = v \frac{(P \times CP + Q \times CQ + R \times CR)}{CP}$  $=\frac{v(P+Q+R)CG}{CP}$ , en supposant que G soit

le centre de gravité des corps. Car le moment de la fomme des poids réunis au centre de gravité, doit égaler la fomme des moments de ces poids, (Num. LXIV.).

2º En supposant que le centre de percussion soit f,

$$= Pv \times CP + \frac{Qv \times \overline{CQ}^2}{CP} + \frac{Rv \times \overline{CR}^2}{CP}; \text{ d'où}$$

$$\text{I'on tirera } Cf = \frac{P \times \overline{CP}^2 + Q \times \overline{CQ}^2 + R \times \overline{CR}^2}{(P+Q+R)CG}.$$

Cette valeur de Cf est la même que nous avons trouvée (Num. CCIII.) pour déterminer la distance du point de suspension C (Fig. 98.) au centre d'oscillation d'un pendule composé, chargé de trois poids P, Q, R, comme la verge CP de la fig. 131. Donc le centre d'oscillation d'un pendule composé, coïncide avec le centre de percussion des poids dont il est chargé.

Cela prouve ce que nous avons avancé fans démonstration (Num. CCIV.), que la ligne Cf est plus longue que CG. Car si les corps P, Q, R, avoient des vîtesses égales, le point f se confondroit avec le centre de gravité G. Mais ceux de ces corps qui sont plus éloignés du point de suspension C, ayant plus de vîtesse que les autres, il est évident que la résultante de tous les mouvements doit se porter vers ces corps & passer par un point f plus éloigné du point C, que le centre de gravité G.

X 4

#### SECTION VI

De la Réflexion des Corps.

#### CCXCI.

Dans le choc des corps à ressor, on appelle en général mouvement de réslexion, celui dont le corps choquant est animé après la réaction. On considère en particulier ce mouvement, dans le cas où un corps M (Fig. 132.), mu suivant une direction quelconque AB, vient frapper un plan fixe & impénétrable GH. Arrêtons-nous un moment sur la réslexion de ce corps.

1° La ligne AB fuivant laquelle un tel corps est dirigé avant le choc, s'appelle ligne d'incidence; la ligne BC qu'il suit après avoir frappé le plan, est la ligne de réflexion; l'angle ABC que le plan forme avec la ligne AB, est l'angle d'incidence; l'angle CBH que le même plan forme avec la ligne BC, est l'angle de réflexion.

2° Supposons d'abord que le plan GH soit parfaitement dur & que le mobile M soit parfaitement élastique : je dis que l'angle de réslexion CBH fera égal à l'angle d'incidence ABG. En esser, si l'on représente la force du corps par la ligne d'incidence AB, on pourra la décomposer en deux autres, l'une AG perpendiculaire, & l'autre AP parallèle au plan. Or comme cette dernière force

# DE MÉCHANIQUE. 329

demeure entière & que le plan ne résiste qu'à la force AG, le ressort se comprimera de plus en plus au point B, dans un sens perpendiculaire au plan, jusqu'à ce que cette force soit détruite. Ensuite la réaction rétablira le corps dans son premier état, en lui communiquant suivant BP, une force égale & parallèle à la force perpendiculaire AG, perdue dans la compression. Par conséquent le corps après la réaction fera follicité par une force BP = AG. perpendiculaire au plan, & par une force BH = AP, parallèle au même plan. Donc si l'on achève le parallélogramme APCH, le corps décrira la diagonale BC, ce qui ne peut arriver, à moins que l'angle de réflexion CBH ne foit égal à l'angle d'incidence ABG. Car dans les triangles ABG, CBH, rectangles en G & en H, on aura AG = CH, GB = BHDonc les angles ABG & CBH seront égaux.

Il est visible que si le corps venoit choquer le plan suivant une ligne perpendiculaire PB, il se ré-fléchiroit suivant la même ligne, puisqu'il n'y auroit pas de raison pour qu'il s'en écartât en un sens plutôt qu'en tout autre. Donc en ce cas, les angles d'incidence & de réslexion seroient égaux.

3° On démontrera de même, que l'angle de réflexion doit être égal à l'angle d'incidence, si le corps parfaitement dur vient frapper un plan parfaitement élastique, ou si le corps & le plan ont l'un & l'autre un ressort parfait.

4º Mais, par un raisonnement semblable, on fera voir que si le corps & le plan sont imparfaitement élastiques, l'angle de réflexion sera nécessairement

plus petit que l'angle d'incidence.

Car alors la force parallèle AP demeurera entière, & sera représentée après le choc, par BH = AP. Mais la force perpendiculaire AG fe changera par la réaction, en une force AD moindre que AG ou que AP. Donc si l'on fait le parallélogramme BDEH, le corps fuivra la diagonale BE, & l'angle de réflexion EBH fera moindre que l'angle d'incidence ABG.

# ARTICLE II.

Des obstacles qu'un Corps en mouvement peut éprouver.

#### CCXCII.

ON appelle obstacle au mouvement, toute cause qui l'empêche de naître ou qui le détruit dans un corps. Les principaux obstacles au mouvement sont l'action des forces retardatrices, l'inertie des corps choqués, la réfistance des milieux, le frottement des furfaces & la roideur des cordes qu'on emploie dans l'usage des machines. Nous avons exposé ailleurs avec affez d'étendue, les circonflances du mouvement retardé par l'action de la pefanteur &

# DE MÉCHANIQUE. 331.

des forces centrales: nous traiterons de la résissance des milieux dans la seconde partie de cet ouvrage. Il ne nous reste donc à parler ici que de l'inertie des corps, du frottement des surfaces & de la roideur des cordes.

# SECTION I.

De l'Inertie des Corps.

#### CCXCIII.

Un corps qui en rencontre un autre, perd autant de fon mouvement, que celui-ci en reçoit (Num. CCLXXIII.). C'est donc une propriété commune à tous les corps qui sont choqués, non seulement de passer à un nouvel état, mais aussi de produire ou d'occasionner un changement dans l'état des corps qui les choquent.

### CCXCIV.

Qu'un corps dont la masse est M, soit choqué par un corps m, qui augmente sa vîtesse d'une quantité Z. Qu'un autre corps dont la masse est M', soit aussi choqué par un corps m', qui augmente sa vîtesse d'un quantité Z'. Les changements produits dans les mouvements primitiss des corps choqués M & M', seront MZ, M'Z'. Donc MZ & M'Z' seront aussi les changements produits dans les mouvements des corps choquants m & m': ce qui fait voir que les changements survenus dans l'état des corps que les changements survenus dans l'état des corps

choquants, à la rencontre des choqués, sont toujours en raison composée des masses M & M' de ceux-ci, & des vîtesses Z, Z', qu'ils reçoivent dans le choc.

Par conféquent, si Z = Z', les changements survenus dans l'état des corps choquants m & m', seront comme les masses M & M' des choqués.

# CCXCV.

Tour le monde est d'accord sur ces principes, qui sont, je crois, la seule chose essentielle à considérer sur ce sujet. Mais les Physiciens se sont partagés sur la nature de cette propriété que l'on observe dans tous les corps, de produire ou d'occafionner un changement dans l'état de ceux qui les choquent. La plûpart l'ont confidérée comme une force répandue dans toute la matière, & l'ont appelée force d'inertie. Cette force est, suivant eux, proportionnelle à la masse des corps; c'est-à-dire, que plufieurs corps dont les masses sont comme les nombres quelconques 1, 2, 5, &c., exerceront contre les corps choquants, des forces comme 1, 2,5, &c., dans le cas où la percussion altérera leur vîtesse de la même quantité. D'autres ont prétendu que les corps choqués, en repos, ou mus suivant la direction des corps choquants, n'oppofoient à ceux-ci ni forces, ni résistances, mais que les choquants perdoient une partie de leur mouve-

### DE MÉCHANIQUE. 333

ment, parce qu'ils agissent, & qu'il résulte du choc un esset ou changement, soit dans leur état, soit dans celui des corps choqués. Enfin, d'autres soutiennent que les corps, dans le choc, n'agissent point l'un sur l'autre, & que toute l'action procède uniquement du Créateur.

Il faut bien que les différents auteurs dont nous parlons, n'attachent pas les mêmes idées à ces mots, force, action, résistance. Il paroît en effet, que les uns confidèrent la force & l'action dans la cause étrangère qui donne aux corps leur mouvement: au lieu que les autres n'entendent par les mots force & action, qu'un effet produit dans les corps par cette cause étrangère. C'est ainsi que l'on appelle communément force motrice d'un corps, le produit de sa masse par sa vîtesse, quelle que soit la cause qui donne cette vîtesse; & qu'on nomme action le mouvement produit dans le corps choqué, quelle que foit la cause physique de ce mouvement. Pourquoi ne pourroit-on pas de même donner le nom de force à l'inertie des corps, en la confidérant comme un effet qui occasionne un changement dans les corps choquants, quelle que foit la cause phyfique de ce changement?

Mais la force d'inertie, prise en ce sens, sera bien différente des forces motrices des corps, & des forces de pression. 1° Celles-ci supposent du mouvement ou une tendance au mouvement; au lieu que la force d'inertie existe dans les corps même qui sont en repos & qui ne tendent point à se mouvoir. 2° Les forces des corps qui se choquent en sens opposés, se détruisent entièrement ou en partie, suivant qu'elles sont égales ou inégales; de manière qu'il y a moins de mouvement après qu'avant la collision: au lieu que la force d'inertie détruit, à la vérité, du mouvement dans le choquant, mais ce mouvement passe entiérement dans le choqué.

Observons encore que l'inertie d'un corps ne doit point être confondue avec sa pesanteur: elle en est tout-à-fait indépendante. En esset, si pendant qu'un corps tombe librement, on le suit de la main, avec une vîtesse plus grande que celle avec laquelle il tombe, on éprouvera en le rencontrant, un choc, une impression, qu'on ne peut évidemment attribuer à la pesanteur, qui n'agit que de haut en bas.

## SECTION II.

Du Frottement.

### CCXCVI

La surface des corps, même les plus polis, est hérissée d'un très-grand nombre d'éminences ou aspérités, & criblée de plusieurs cavités qu'on appelle pores. Lorsqu'un corps repose sur un autre, les parties saillantes de l'un pénètrent dans les pores ou parties rentrantes de l'autre, & pour les dégager on éprouve une certaine résistance qu'on nomme le frottement. On entend donc par frottement, la résistance qu'apporte au mouvement de deux corps l'un sur l'autre, l'inégalité de leur surface.

Or, on peut faire mouvoir deux surfaces l'une sur l'autre, ou de manière que les mêmes parties de l'une soient successivement appliquées à différentes parties de l'autre, comme lorsqu'on fait glisser un livre sur une table; ou de manière que les différentes parties de l'une touchent successivement les différentes parties de l'autre, comme il arrive lorsqu'on fait rouler une boule sur un billard. On appelle frottement de la première espèce, celui des corps qui ne font simplement que gliffer les uns sur les autres; & frottement de la seconde espèce, celui des corps qui ont un mouvement de rotation. Il peut même exister un frottement mixte, qui participe des deux précédents; comme dans le mouvement d'un cercle sur un plan (Fig. 133.), si l'on supposoit que le centre C décrivît dans une seconde la ligne CL, tandis que l'arc AB, moindre ou plus grand que CL, seroit successivement appliqué à la ligne AD = CL. Il est évident qu'en ce cas le cercle rouleroit & glifferoit en même tems sur le plan.

### CCXCVII.

Il paroît très-difficile, pour ne pas dire imposfible, d'établir des règles générales suffisamment exactes, pour déterminer le frottement. En effet, on concoit aisément que cette résissance doit varier selon la manière dont un corps se meut sur un autre, selon le tissu & la nature des surfaces, objets susceptibles d'autant de variétés, qu'il y a de matières différentes: elle doit varier selon le degré de dureté ou de fléxibilité des surfaces frottantes; selon que les parties faillantes seront d'une figure & de dimensions plus ou moins propres à pénétrer dans les pores; selon que la pression qui applique les surfaces l'une à l'autre, fera plus ou moins grande; felon que cette pression aura agi plus ou moins longtems: car les parties des surfaces ayant toujours une certaine fléxibilité, les parties faillantes s'engageront plus profondément, si par un plus long séjour, elles ont plus le tems d'écarter ou élargir les pores dans lesquels elles tendent à pénétrer.

Mais comment chacune de ces causes doit-elle influer sur la grandeur du frottement? C'est ce qu'on ne peut déterminer à priori, puisqu'on ne connoît point la nature ni la forme des inégalités qui couvrent les surfaces des corps. Les Physiciens ont donc été forcés de prendre une autre route, & de consulter l'expérience qui seule peut servir de slambeau dans des cas semblables.

CCXCVIII.

Pour faire des expériences sur cette matière : on peut placer le corps frottant P (Fig. 134.) fur un plan horizontal AB, & le faire tirer par un poids R, au moyen d'un cordon bien fléxible CDR. qu'on fait paffer fur une poulie D très-mobile autour de son axe. La résistance du frottement est à peu près égale au poids R nécessaire pour mettre en mouvement le corps P. Cette méthode ne peut fervir que pour évaluer le frottement de la première espèce. Il est même à remarquer que la plûpart des Auteurs qui l'ont employée, ont négligé non feulement la réfiftance produite par la roideur du cordon, mais aussi l'effet des frottements du cordon fur la poulie & de la poulie fur les supports de son axe, objets dont il semble qu'on doit tenir compte, au moins dans certaines expériences.

Un autre moyen bien simple que l'on peut employer pour déterminer & comparer les frottements des corps, consisse à les poser sur des plans d'abord très-peu inclinés à l'horizon, à augmenter ensuite par degrés l'inclinaison, jusqu'à ce que les frottements & les pesanteurs des corps se fassent équilibre.

Supposons en effet le corps P (Fig. 135.) prêt à se mouvoir sur le plan incliné AB, qui a pour hauteur AC & pour base BC. On pourra regarder le frottement comme égal à la force qui tend à saire

descendre le corps le long du plan. Or, G étant le centre de gravité de ce corps, si l'on représente son poids par la verticale GR, on pourra le décomposer en deux forces, l'une GH perpendiculaire au plan, & 'qui marquera la pression qu'il supporte; l'autre GL parallèle au plan, & qui fera équilibre à la résistance du frottement. Cette décomposition se fera en achevant le parallèlogramme GHRL, dont le côté GH est perpendiculaire au plan, tandis que le côté GL lui est parallèle. Observant ensuite que les triangles GLR, ABC sont semblables, on en conclura les deux proportions suivantes GL: GR: AC: AB: GL: LR = GH AC: BC. La première donnera  $GL = \frac{GR \times AC}{AB}$ ,

& la seconde  $GL = \frac{GH \times AC}{BC}$ . Donc 1º la résis-

tance du frottement sera égale au poids du corps multiplié par le rapport de la hauteur à la longueur de ce plan; 2° la même résistance sera aussi égale au produit de la pression perpendiculaire au plan, multipliée par le rapport de la hauteur à la base de ce plan.

Si l'on suppose à présent un autre corps quelconque p sur un second plan incliné ab, qui air pour hauteur ac & pour base bc, & que l'on décompose son poids gr en deux sorces gh & gl, la première perpendiculaire, la seconde parallèle au Or GL & gl désignent des quantités égales aux frottements, lorsque les plans sont inclinés de manière que les corps soient sur le point de se mouvoir. Donc connoissant alors les hauteurs, bases & longueurs des plans, ainsi que les poids ou pressions des deux corps, on pourra déterminer le rapport de leurs frottements.

Sur quoi il faut encore observer que connoissant l'inclinaison du plan & le poids du corps, on trouve aisément la pression GH. Car les triangles semblables GRH, BAC donnent la proportion AB: BC: GR: GH, dans laquelle étant donnés les trois premiers termes, on a le quatrième.

Il seroit trop long d'exposer ici les autres méthodes que l'on a employées pour faire des expériences sur le frottement en général, & en particulier sur le frottement des corps qui tournent sur un axe, ou de ceux qui se meuvent circulairement autour d'un point fixe. On peut voir la description de différents tribomètres ou instruments propres à ces expériences, dans les ouvrages de MM. Desaguliers, Muschembroek & Nollet. VOICI maintenant les principaux réfultats des expériences que l'on a faites sur le frottement.

fensible que celui de la seconde. On conçoit en esset, que pour dégager les aspérités d'un corps qui glisse sur un autre, il saut ou les briser, ou les plier comme autant de ressorts, en soulevant un peu la masse; au lieu que dans le frottement de la seconde espèce, les parties engagées se relèvent presque sans effort, en tournant autour des suivantes, qui commencent à appnyer sur la surface inférieure.

2º Plus les furfaces des corps font inégales & raboteuses, plus la résistance du frottement est confidérable. On peut donc diminuer cette résistance en préparant & polissant les surfaces, ou en bouchant, autant qu'on le peut, leurs pores avec de l'huile, du savon, de la graisse, &c.; en un mot, avec quelque matière qui, en s'insinuant dans les pores, ne fasse pas contracter une nouvelle adhérence aux surfaces. On a de plus observé que les matières onctueuses, en rendant le mouvement plus aisé, sont que les corps s'usent beaucoup moins que s'ils frottoient à sec; elles empêchent aussi qu'ils ne s'échaussent, ce qui n'est pas un moindre avantage dans bien des circonstances.

3º C'est de la pression que dépend principalement, la résistance du frottement; & les expériences de

## DE MÉCHANIQUE. 341

montrée ci-dessus, on eût toujours  $\frac{AC}{BC} = \frac{ac}{bc}$ ;

ou, ce qui revient au même, il faudroit des plans également inclinés pour faire glisser deux corps P & p, quelles que fussent leurs pesanteurs. Or, on fait que le plan ou chantier sur lequel on construit les vaisseaux, n'a qu'une pente de 10 à 12 lignes par pied, & que cette pente est suffisante pour les faire aller à l'eau; tandis qu'une masse médiocre ne glisse point sur un plan, à moins qu'il n'ait une inclinaison de 15 à 18 degrés. Donc, s'il y a une grande dissérence entre les pressions de deux corps, on ne pourra pas les supposer proportionnelles aux frottements.

Pour fupposer les frottements à peu près propor-Y 3

tionnels aux pressions, il faut encore que les corps frottants soient de même espèce. En effet, l'expérience apprend que dans le cas où la pression, le poli, la vitesse & la grandeur des surfaces frottantes. font les mêmes, le frottement est pour certaines matières le tiers de la pression, tandis que pour d'autres il n'en est que la fixième ou la septième partie. En général, lorsque les surfaces qui doivent glisser l'une sur l'autre sont de même matière, la réfistance du frottement, toutes choses d'ailleurs égales, est plus grande que lorsqu'elles sont de matières différentes. Ainfi, deux bois de différente espèce auront moins de difficulté à se mouvoir l'un fur l'autre, que deux bois de même espèce: le fer frottera moins sur le cuivre, que le fer sur le fer, on le cuivre sur le cuivre. Cet effet s'explique en confidérant que dans les matières de même espèce, les furfaces étant femblablement hériffées d'éminences & de cavités, le contact est plus immédiat; les parties faillantes s'engagent plus avant dans les cavités, que cela n'arrive lorsque les matières sont de différente espèce.

Enfin, supposé que les frottements suivent les rapports des pressions, un corps posé sur un plan successivement par deux saces, l'une plus grande & l'autre plus petite, frottera de la même quantité dans les deux cas; puisque la pression & par conséquent le frottement de chacun des points de la

343

surface appliquée au plan, sera d'autant moindre que cette surface sera plus grande, ou que les points frottants seront plus nombreux. Or M. l'Abbé Bossur nous apprend qu'ayant placé sur une table horizontale un parallélipipède de bois, pesant envierents poids, il a fallu employer à peu près la même sorce pour le faire glisser par deux de ses faces, dont l'une étoit environ cinq sois plus grande que l'autre, ce qui s'accorde avec les expériences de M. Desaguliers. Il est donc naturel de penser que dans de semblables expériences, faites en grand, le frottement ne dépend guères que de la pression.

Il paroît au contraire, que dans les expériences faites en petit, le frottement ne se trouve plus simplement proportionnel aux pressions, mais que pour l'évaluer il faut avoir égard à la grandeur des surfaces. En effet, M. Muschembroek rapporte qu'ayant mis en mouvement sur des planches de sapin, deux petites planches aussi de sapin, longues chacune de 13 pouces, & larges l'une d'un pouce & l'autre de deux pouces onze lignes, & chargées toutes les deux d'un même poids, y compris le poids de la planche, la plus large a toujours eu plus de frottement. M. l'Abbé Nollet a aussi trouvé par des expériences réitérées, faites sur des masses peu considérables, qu'en augmentant la surface frottante, sans rien changer à la pression, on éprouvoit presque toujours

plus de résistance. Si l'on ajoute à cela que tous les Artistes qui ont besoin pour la persection de leur ouvrage de diminuer le frottement, sont dans l'usage constant de diminuer le contact & s'en trouvent bien, il sera dissicile de ne pas pencher à croire que la grandeur des surfaces ne soit de quelque insluence, pour le frottement, au moins quand il est peu conssidérable.

Remarquons néanmoins que fi on diminue la furface frottante jufqu'à la rendre tranchante ou pointue, on trouvera le frottement beaucoup augmenté, parce que les pointes & les tranchants fillonnent ou labourent le plan, & que pour mouvoir le corps il faut brifer un bien plus grand nombre d'afpérités que dans le frottement ordinaire.

4º Le temps pendant lequel un corps est appliqué sur un plan, soit par sa pesanteur, soit par toute autre sorce, contribue beaucoup à faire varier la résistance du frottement; mais l'expérience n'a pas encore déterminé comment cette résissance augmente eu égard au tems; d'ailleurs on sent assez que l'augmentation due à cette cause, doit avoir des limites, &z que ces limites varieront suivant la nature des surfaces strottantes.

5° Il n'est peut-être pas encore bien décidé, si la vîtesse des corps qui glissent les uns sur les autres, doit influer sur la quantité du frottement. D'un côté, il semble qu'un corps qui se meut plus vîte,

rencontre dans le même tems un plus grand nombre d'aspérités dans le plan sur lequel il se meut, les choque aussi plus rudement ou les plie plus vîte, & par toutes ces confidérations doit éprouver beaucoup plus de réfistance à son mouvement. On conçoit d'un autre côté, qu'une plus grande vîtesse peut ne pas donner aux parties faillantes des corps, le tems de s'engager aussi profondément; qu'il est d'ailleurs possible que ces parties entraînées avec force, s'élèvent au-dessus du plan, & passent plusieurs cavités avant de retomber; enfin, qu'en supposant même qu'elles retombent toujours dans les cavités qui suivent immédiatement celles qu'elles ont quittées, le corps ne doit éprouver de résistance, que comme par intervalle; au lieu qu'un corps en repos qu'on veut mouvoir, en éprouve une continuelle, qui paroît devoir s'opposer bien davavantage au mouvement.

Cette dernière raison a fait penser à M. Euler, qu'en général, le mouvement une sois commencé, le frottement devoit diminuer. Ce grand Géomètre a cru trouver dans l'expérience une autre preuve de son sentiment. En mettant un corps sur un plan dont il augmentoit l'inclinaison par degrés, il lui a paru que ce corps venant à glisser, parcouroit la longueur du plan beaucoup plus vîte qu'on ne devroit s'y attendre, si le frottement croissoit avec la vîtesse.

M. Muschembroek, au contraire, assure avoir trouvé par plusieurs expériences, dont il ne donne aucun détail, que le frottement croît, à peu de chose près, dans le même rapport que la vîtesse, excepté lorsque la vîtesse est très-considérable. Car dans ce cas, il lui a paru que le frottement augmentoit dans un plus grand rapport. « J'avoue ce-» pendant (ajoute cet Auteur) que quelque soin » que j'aie pris pour saire ces expériences, je ne » suis pas encore bien satisfait sur cette matière, » Dans le tems que je les ai saites, on ne connois- » soit pas encore bien la méchanique du mouve- » ment, &c. ».

M. Hennert rapporte avoir éprouvé fort fouvent, qu'un corps mis en mouvement sur un plan horizontal, par le moyen d'un poids, s'arrête après un certain tems; phénomène qui paroît inexplicable, si l'on n'admet que le frottement croît avec la vîtesse, ou du moins qu'il croît alors par des raisons qui ne nous sont pas encore connues. Il peut arriver que le corps s'arrête en certain cas, ou parce que les aspérités brisées s'accumulent en plus grand nombre entre les surfaces frottantes, ou parce que le corps supérieur un peu soulevé, entame le plan & le sillonne en retombant dans les cavités par quelque angle solide, ou parce que le plan n'a pas un tissu homogène dans toute son étendue, &c. Quoi qu'il en soit, il paroît plus sage d'attendre de

# DE MÉCHANIQUE. 347

nouvelles expériences, pour décider si & comment la vîtesse doit entrer dans l'évaluation du frottement.

Ce seroit ici le lieu d'exposer les règles que les Géomètres ont données pour calculer, au moins par approximation, le frottement dans les machines. Mais, quelque intéressante que soit cette partie de la Méchanique, elle est nécessairement un peu compliquée, & je ne pourrois m'y arrêter sans passer les bornes que je me suis prescrites. On la trouvera traitée avec beaucoup d'élégance & de clarté, dans les Cours de MM. Bossut & Bezout.

### C C C.

QUELQUES Auteurs ont avancé qu'un corps placé sur un plan incliné & abandonné à lui-même, doit culbuter & tomber en roulant, toutes les sois que la verticale menée par le centre de gravité rencontre le plan hors de la base du corps. Mais cette règle n'est juste, qu'en supposant qu'on ait égard au frottement. Car soit un globe P (Fig. 136) abandonné à lui - même sur un plan incliné EF. Il est évident que la verticale menée par son centre de gravité C ne passe point par la base du corps. Cependant, s'il n'y avoit point de frottement, le corps descendroit simplement en glissant. Supposant en esset que sa pesanteur, que je représente par CG, soit décomposée en deux sorces, l'une CH perpen-

diculaire & l'autre CL parallèle au plan incliné; la première passera par le point de contact & sera détruite. Le corps descendra donc uniquement en vertu de la seconde CL, qui étant dirigée par le centre de gravité, doit communiquer la même vîtesse à tous les éléments du corps. Ainsi il n'y auroit aucun mouvement de rotation, si les parties correspondantes au contact n'éprouvoient un frottement qui diminue leur vîtesse.

En raifonnant de la même manière, on reconnoîtra qu'un corps quelconque, précision faite du frottement , doit gliffer fur un plan incliné , si la ligne menée de son centre de gravité perpendiculairement au plan, tombe sur un point de contact, ou si elle ne laisse pas du même côté tous les points où le corps & le plan fe rencontrent. Car alors décompofant la pefanteur du corps en deux forces, l'une perpendiculaire & l'autre parallèle au plan, la première sera détruite immédiatement par la réfissance du contact, ou du moins elle pourra se réduire à plufieurs autres forces dirigées perpendiculairement au plan dans les points où il est rencontrépar le corps, & dans ce cas chacune de ces forces fera évidemment détruite. Il ne fubfiftera donc que la force parallèle au plan, qui étant dirigée par le centre de gravité du corps, ne peut lui donner aucun mouvement de rotation.

Si au contraire la perpendiculaire menée du centre

de gravité fur le plan, ne tombe fur aucun point ou le corps & le plan se touchent, & qu'en même tems elle laisse du même côté tous les points de contact. le corps roulera en descendant le long du plan. Car alors la réfisfance ou réaction du plan qui est toujours dirigée dans un fens perpendiculaire au contact, agira suivant une direction qui ne passera point par le centre de gravité. Or cette résistance produit ' le même effet qu'une impulsion capable de foutenir le corps dans les différents points de contact. comme il est soutenu par le plan, impulsion qui n'étant pas dirigée par le centre de gravité, doit faire tourner le corps (Num. CCLII.). Donc la réfistance du plan, qui est équivalente à cette impulfion, fera nécessairement descendre le corps en roulant.

# CCCI.

PARMI les effets sans nombre que le frottement peut occasionner, il ne sera pas inutile de remarquer ici les suivants.

obliquement, on peut (Num. CCLXXXIX.) décomposer la force de chacun en deux autres, l'une perpendiculaire & l'autre parallèle au plan de contingence. Si le frottement étoit nul, & que l'un de ces globes sût en repos avant le choc, il est visible que l'autre n'agiroit sur lui qu'en vertu de sa force perpendiculaire, qui étant dirigée

par les centres des deux corps, ne communiqueroit aucun mouvement de rotation. Mais il n'en est pas de même dans le cas du frottement. La force parallèle au plan de contingence se transmet à l'aide des aspérités de la surface, en partie d'autant plus grande, que la surface est plus susceptible de frottement, & doit de plus faire tourner sur lui-même le globe choqué, puisque sa direction ne passe point par le centre de ce globe. On voit assez par là, que le frottement doit aussi inssluer sur le mouvement des autres corps qui se choquent obliquement.

2º En supposant les corps incompressibles & le frottement nul, un globe qui tomberoit verticalement sur un plan horizontal, & qui auroit reçu par une cause quelconque un mouvement de rotation sur lui-même, ne conserveroit que ce mouvement après la collision. Mais le frottement lui fait éprouver une résistance dans un sens parallèle à la surface du plan, & cette résistance produit le même effet qu'une force qui agiroit contre les aspérités du globe au point de contingence. Or une telle force imprimeroit évidemment au globe entier un mouvement de translation. Donc aussi, en vertu du frottement, le globe doit rouler le long du plan.

C'est par cette raison qu'on explique pourquoi un boulet qui, en tombant, semble avoir perdu toute sa sorce, se ranime cependant souvent avec violence. Lorsqu'il est chassé par la sorce de la poudre, il acquiert en frottant sur la paroi insérieure de l'ame de la pièce, un mouvement de rotation qui ne s'altère que peu en l'air, & qui peut sub-sister presqu'en entier, lorsque le mouvement progressif a été détruit par la rencontre de quelque obstacle. Or le boulet tournant ainsi sur lui-même, il est évident que la résissance du frottement qu'il éprouve, peut lui imprimer un nouveau mouvement de transport.

3º C'est au frottement qu'on doit la facilité de rendre les parties de certaines machines tantôt fixes, tantôt mobiles. C'est par le frottement que les cifeaux & autres instruments tranchants de cette nature, les pinces, tenailles, limes, &c., font leur effet. Si les lames de ciseaux, par exemple, n'étoient point des scies armées de très-petites dents qui s'engagent dans les petites cavités des corps que l'on doit couper, ces corps glifferoient entre les deux tranchants. C'est aussi au frottement que l'on doit l'avantage de pouvoir diminuer ce qu'il a de nuifible, puisque ce n'est que par le frotement qu'on parvient à user & à polir les surfaces des corps. Enfin, car il est inutile de pousser ce détail plus loin; sans le frottement, sur la moindre inclinaifon fur laquelle nous marcherions, nous ne pourrions nous empêcher de tomber. On voit donc que si le frottement est nuisible dans beaucoup d'occasions, il est encore plus souvent utile.

#### SECTION III.

De la Roideur des Cordes.

# CCCII.

LA roideur des cordes, ou la difficulté qu'on éprouve à les faire plier fuivant une courbure donnée, est encore une des causes qui diminue l'effet des forces appliquées aux machines.

Pour se former une idée de la manière dont cette roideur préjudicie aux effets des forces, supposons une poulie BCA (Fig. 137.) qui tourne librement fur les appuis de fon effieu E, & fur laquelle paffe une corde PBCAR dont les extrémités portent deux poids égaux P & R. Si cette corde étoit parfaitement fléxible, fans pefanteur, & que le frottement fût nul, pour peu qu'on augmentât l'un des poids, par exemple P, il descendroit & feroit monter l'autre en l'entraînant verticalement, de manière que le moment de P, par rapport au centre E, feroit constamment plus grand que celui de R. Mais si la corde éprouve de la difficulté à se plier, elle prendra dans fon mouvement une courbure P'B'CA'R', qui rendra le centre E moins éloigné de la direction P'F du poids P, que de la direction R'G de l'autre poids; & par conféquent, en prenant pour centre des moments l'appui E, le moment du poids P deviendra plus petit par rapport à celui du poids

# DE MÉCHANIQUE. 35

du poids R, qu'il n'étoit à l'instant où ils ont commencé à se mouvoir. Donc il faudra que le poids P, quoique plus considérable que R, s'arrête, ou du moins qu'il descende avec moins de vîtesse que dans le cas où l'on supposoit la corde parsaitement sièxible. On voit par là que la roideur des cordes doit toujours diminuer plus ou moins le mouvement produit par les puissances.

### CCCIII

In est constant par l'expérience qu'une corde qu'on veut plier, réfiste d'autant plus, 1º qu'elle est tendue avec plus de force, ou qu'elle est chargée d'un plus grand poids; 2º qu'elle est plus grosse; 3º qu'elle s'enveloppe autour d'un plus petit rouleau. Mais on ne connoît pas bien précisément la loi fuivant laquelle ces trois éléments influent dans la réfistance que la corde oppose. La plûpart des Auteurs qui ont écrit sur cette matière, supposent d'aprés les expériences de M. Desaguliers, que les roideurs des cordes sont comme les rayons de ces cordes multipliés par les poids qui les tendent, & divisés par les rayons des rouleaux autour desquels elles s'enveloppent; c'est-à-dire, qu'en nommant F & F' les roideurs de deux cordes, r & r' leurs rayons, P & P' les poids dont elles font chargées, R & R' les rayons des rouleaux fur lefquels on les fait paffer, on a  $F: F': \frac{Pr}{R} : \frac{P'r'}{R'}$ 

Comme l'action des cordes s'exerce suivant la direction de leur axe, il faut, dans la proportion précédente, prendre pour R & R' les rayons à nu des poulies, ajoutés aux rayons des cordes; & supposant d'après une expérience de M. l'Abbé Bossur, sur l'exactitude de laquelle on peut compter, qu'une corde de 9 lignes de diamètre, sous une pression de 208 livres, en se pliant autour d'une poulie de 11 pouces 3 ½ lignes, donne une roideur équivalente à un poids de 4 livres, on déterminera par approximation la roideur des autres cordes.



# SECONDE PARTIE.

DE LA MECHANIQUE

DES FLUIDES.

# NOTIONS GÉNÉRALES. CCCIV.

ON appelle Méchanique des fluides, ou Hydro-dynamique, la science qui a pour objet l'équilibre & le mouvement des sluides. La partie de cette science qui considère l'équilibre des sluides, se nomme Hydrostatique: celle qui considère leur mouvement, se nomme Hydraulique.

### CCCV.

Si l'on connoissoit la nature des fluides, c'està-dire, le nombre, la figure & la position des molécules élémentaires dont une masse fluide est composée, il ne faudroit point d'autres principes que ceux de la Méchanique ordinaire, pour déterminer les loix de leur équilibre & de leur mouvement. Car c'est toujours un problème déterminé, que de trouver l'action mutuelle de plusieurs corps unis entr'eux, dont on connoît la figure & l'arrangement respectif. Cependant plus le nombre des corpuscules feroit grand, plus le problème deviendroit compliqué; & cette méthode par conféquent ne feroir guères praticable dans les recherches hydrodynamiques. Mais nous fommes même bien éloignés d'avoir toutes les données nécessaires pour être à portée de pouvoir faire usage d'une telle méthode. En effet, quoique nous puissions considérer un fluide comme un affemblage de molécules très-deliées. indépendantes les unes des autres & très-parfairement mobiles entr'elles, nous ignorons la forme précife, la grandeur, le nombre & la disposition de ces molécules. Il n'est donc pas possible d'évaluer leurs forces particulières, ni les réfultats de leurs actions mutuelles, en n'employant que les trois principes qui servent de fondement à la Méchanique des corps folides. Il faut que l'expérience nous fournisse ici quelque nouveau principe, en nous découvrant dans les fluides quelque propriété générale, dont on puisse déduire les loix de l'Hydrodynamique,

# CCCVI.

On nomme fluides incompressibles ou élastiques:
On nomme fluides incompressibles ceux dont les
parties sont ou peuvent être regardées comme absodument dures, de manière que, prises en masse, elles
ne peuvent être réduites à occuper un volume plus
petit que celui qu'elles occupent dans leur état naturel; telle est l'eau & telles sont la plûpart des liqueurs.

On entend par fluides (lasliques, ceux qui sont composés de parties capal les d'occuper un espace plus petit lorsqu'on les comprime, & de reprendre leur premier état, lorsque la cause qui les réduisoit à un plus petit volume, cesse d'agir. Tel est l'air, le seu, la vapeur de l'eau, &c.

### CCCVII.

LE poids d'un fluide & même d'un corps quelconque, confidéré en lui-même sans s'embarrasser du volume sous lequel il est contenu, est ce qu'on appelle la gravité, ou pesanteur absolue, ou même le poids absolu du corps. Le poids compris sous l'unité de volume est ce qu'on entend par la pesanteur spécifique ou relative d'un corps. C'est ce que pèse ce corps par pied cubique, ou par pouce cubique, &c., selon que l'on prend le pied cubique ou le pouce cubique, &c., pour unité de volume.

Il suit de ces définitions, que le poids absolu d'un corps estégal au produit de la pesanteur spécifique par son volume. Car si nous prenons le pied cubique pour unité de volume, il est évident que pour avoir le poids absolu du corps entier, il saudra répéter ce que pèse un pied cubique autant de sois qu'il y aura de pieds cubiques dans le volume du corps. Donc pour avoir le poids absolu, il saut multiplier la pesanteur spécifique par le volume.

Donc aussi la pesanteur spécifique est égale au

poids abfolu divisé par le volume. Ainsi en nommant P & p les poids absolus de deux fluides, V & v leurs volumes, G & g leurs pesanteurs spécifiques, nous aurons  $G = \frac{P}{V}$ ,  $g = \frac{P}{v}$ ; d'où nous tirerons la

proportion suivante,  $G: g: \frac{P}{V}: \frac{P}{V}$ , qui nous apprend que les pesanteurs spécifiques de deux fluides sont entr'elles comme leurs poids absolus divisés par les volumes.

Les masses des deux mêmes fluides sont entr'elles comme les poids absolus P & p (Num. LXIV.). C'est pourquoi en nommant M & m ces masses, on pourra substituer leur rapport au lieu de celui de P à p dans la proportion précédente, & l'on aura  $G: g: \frac{M}{V} \cdot \frac{m}{v}$ . Donc les pesanteurs spécifiques sont comme les masses divisées par les volumes.

Et comme les densités des mêmes fluides sont aussi comme les masses divisées par les volumes (Num. VII.), il s'ensuit que les pesanteurs spécifiques de ces fluides sont proportionnelles à leurs densités.

Nous supposons évidemment que chacun des fluides comparés, a la même densité dans toute son étendue.

Comme nous n'avons point parlé dans la Statique des propositions suivantes, dont nous serons cependant usage, nous allons les démontrer avant d'aller plus loin.

### CCCVIII.

SI deux côtés EA, AB (Fig. 138.) d'un triangle EAB sont pressés perpendiculairement dans leurs milieux par deux forces P & Q, qui leur soient proportionnelles & qui soient dirigées l'une & l'autre du dehors au dedans ou du dedans au dehors dans le plan du triangle, elles auront pour résultante une troisième force proportionnelle au troisième côté BE & dirigée perpendiculairement par le milieu de ce côté.

En effet, prolongeant les directions des forces au-delà du point b où elles se coupent, & représentant P par la ligne bc, Q par la ligne ba, il est évident que leur résultante sera exprimée par la diagonale be du parallélogramme baec, formé sur  $\alpha$  ces deux lignes, & à cause de bc = ae, les valeurs des forces P, Q, & de leur réfultante, seront représentées par les côtés ae, ba, be du triangle bae, dans lequel on aura les deux côtés ba, ae proportionnels aux côtés BA, AE du triangle BAE. De plus, l'angle a est égal à l'angle A, puisque les côtés qui forment le premier font perpendiculaires à ceux qui forment le second; & les triangles bae, BAE font semblables. Donc les forces P & Q ont une réfultante be perpendiculaire & proportionnelle au côté BE. Or cette résultante est nécessairement dirigée par le milieu de ce côté; car

îl est évident que le point b est le centre du cercle circonscrit au triangle B A E.

### CCCIX

SI sur les milieux des côtés EA, AB, BC; CD, DE (Fig. 139.) d'un polygone infléxible EABCD sont appliquées perpendiculairement les puissances P, Q, R, S, T, proportionnelles chacune à chacun des mêmes côtés, & toutes dirigées du dehors au dedans, ou du dedans au dehors, dans le plan du polygone; ces puissances seront en équilibre.

Car ayant mené du point B les diagonales BE, BD, la réfultante des forces P & Q fera une force que je nomme X, proportionnelle à BE & perpendiculaire fur le milieu de cette ligne; la réfultante des forces X & T fera une force que je nomme Y, proportionnelle à BD & perpendiculaire fur le milieu de cette ligne; enfin la réfultante des forces Y & S fera une force que je nomme Z, proportionnelle à BC, perpendiculaire fur le milieu de cette ligne, & par conséquent détruite par la force égale R qui lui sera directement opposée.

La démonstration est la même, quel que soit le nombre des côtés du polygone. Elle a donc également lieu, lorsque le nombre des côtés du polygone devient infini. Or on peut regarder une courbe rentrante quelconque, comme un polygone d'une infinité de côtés. Donc si l'on conçoit une courbe rentrante quelconque, insléxible, partagée en une infinité d'éléments, & qu'au milieu de ces éléments on applique perpendiculairement des puissances qui leur soient proportionnelles, ces puissances seront en équilibre.

# CCCX.

DANS un triangle rectangle BAC (Fig. 140.); dont le côté AC est vertical & le côté CB horizontal, si tous les points de l'hypothénuse AB sont pressés perpendiculairement par des forces telles que Pf, qui agissent toutes du dehors au dedans, ou du dedans au dehors, dans le plan du triangle, & qu'on décompose chacune de ces forces en deux autres, l'une verticale Pg, & l'autre horizontale Ph; je dis que la force perpendiculaire à l'hypothénuse, la force verticale & la force horizontale, seront respectivement comme l'hypothénuse AB, la base BC & la hauteur AC du triangle.

Car ayant fait le parallélogramme Pgfh, les valeurs des trois forces feront représentées par les lignes Pf, Pg, Ph, ou Pf, hf, Ph. Or les trois côtés du triangle Pfh étant perpendiculaires fur les côtés du triangle BAC, on a Pf : BA :: fh : BC : Ph : AC.

### CCCXI.

SI l'hypothénuse BA du même triangle est per-

pendiculaire aux côtés opposés & horizontaux HI, LM d'un rectangle incliné HL, qui soit pressé dans tous ses points par des forces perpendiculaires, dont chacune soit décomposée en deux autres, l'une verticale & l'autre horizontale; je dis que chaque force perpendiculaire au rectangle sera à la force verticale & à la force horizontale qui la composent, comme l'hypothénuse AB est à la base BC & à la hauteur AC du triangle BAC.

Car en imaginant que le rectangle HL foit une face d'un prisme triangulaire HMNOLI, dont la feconde face MNOL soit un rectangle vertical, & dont la troisième face IHNO soit un rectangle horizontal, on pourra concevoir ce prisme comme composé d'une infinité d'éléments triangulaires, égaux & parallèles à BAC, & chaque force perpendiculaire au rectangle incliné, agira dans le plan de l'un de ces éléments perpendiculairement à l'hypothénuse. Donc cette force sera à la force verticale & à la force horizontale, comme l'hypothénuse de l'élément triangulaire est à sa base & à sa hauteur; c'est-à-dire que ces trois forces seront dans le rapport des lignes BA, BC, AC.

On démontreroit par un femblable raisonnement, que la résultante de toutes les forces perpendiculaires au rectangle incliné HL est à la force verticale & à la force horizontale qui la composent, comme BA est aux lignes BC & AC.

# DE MÉCHANIQUE. 363 CCCXII.

Donc la résultante des forces perpendiculaires au rectangle incliné, & les deux forces, l'une verticale, l'autre horizontale qui la composent, sont respectivement comme les rectangles HL, HO & OM. En esset, il est évident que les surfaces de ces rectangles sont comme les lignes AB, BC, AC.

### CCCXIII.

St les côtés égaux LM, NO, différoient du côté HI d'une quantité infiniment petite par rapport à leur longueur, on pourroit négliger cette différence, & dire encore que la réfultante des forces perpendiculaires au trapèze HL, & les deux forces, l'une verticale, l'autre horizontale, auxquelles elle est réductible, font comme les trapèzes HL, HO & le rectangle vertical OM.

On peut observer que le trapèze NO est la projection du trapèze incliné sur un plan horizontal. Donc on peut dire que la force perpendiculaire au trapèze incliné est à la force verticale qu'on obtient par la décomposition dont il s'agit ici, comme le trapèze incliné est à sa projection sur un plan horizontal.

Il faut même ajouter que si l'on prend sur le rectangle ou trapèze incliné HL, une partie quelconque mnp pressée perpendiculairement dans tous ses points, & que l'on décompose la pression totale

en deux forces, l'une dans le sens vertical & l'autre dans le sens horizontal, la pression perpendiculaire sera toujours à la force verticale, comme la surface mnp est à sa projection m'n'p' sur un plan horizontal. Car on peut concevoir la pression perpendiculaire comme agissante dans le plan d'un triangle égal & parallèle à BAC perpendiculairement à l'hypothénuse. Or nous venons de voir que si l'on décompose une semblable pression en deux sorces, l'une verticale & l'autre horizontale, la pression perpendiculaire est toujours à la force verticale, comme AB est à BC; & l'on démontre en Géométrie, que la surface inclinée mnp est aussi à sa projection m'n'p' sur un plan horizontal, comme AB est à BC: Donc &c.

# CHAPITRE PREMIER.

DE L'HYDROSTATIQUE.

Pour plus de clarté, nous traiterons séparément de l'équilibre des fluides incompressibles, de celui des fluides élastiques, & de celui des fluides avec les corps solides qui y sont plongés.

# ARTICLE PREMIER.

De l'Équilibre des Fluides incompressibles. C C C X I V.

Principe fondamental. Une liqueur étant en équilibre dans un vase AMNE (Fig. 141), si on la presse perpendiculairement en un point quelconque, la pression se transmettra toute entière à tous les autres points du fluide, suivant des directions quelconques; de manière que les parois du vase seront pressées perpendiculairement dans chacun de leurs points, plus qu'elles ne l'étoient auparavant, avec une force égale à la nouvelle pression.

En effet, que l'on fasse dans les parois du vase plusieurs ouvertures pp', qq', rr', ss', tt', auxquelles on applique des pistons mobiles soutenus par des forces P, Q, R, S, T, capables d'empêcher l'écoulement du fluide. L'expérience apprend, que si l'on vient à augmenter l'une de ces forces, par exemple P, il faudra, pour empêcher l'écoulement, augmenter chacune des autres forces Q, R, S, T, proportionnellement à la grandeur des orifices sermés par les pistons qu'elles soutiennent. Si l'on augmente d'une livre la puissance P, on ne pourra empêcher le fluide de s'échapper, qu'en augmentant d'une livre une puissance appliquée à un orifice égal à pp', de deux livres une puissance appliquée à un

orifice double de pp', de trois livres une puissance appliquée à un orifice triple de pp', &c. Et comme on peut supposer l'ouverture pp' aussi petite qu'on voudra, il s'en suit qu'en lui donnant pour diamètre celui d'une molécule sluide, on ne pourra presser cette molécule, sans que la pression ne se transmette toute entière & suivant des directions quelconques, à toutes les autres molécules qui composent le fluide.

# CCCXV.

THÉORÈME I. Une liqueur contenue dans un vase AMNE (Fig. 142), & abandonnée à l'actionlibre de la pesanteur, sera en équilibre, si sa surface supérieure a e est horizontale.

Pour le démontrer, imaginons cette liqueur divisée en tranches horizontales aefb, bfgc, &c., chacune infiniment mince; & supposons d'abord qu'il n'y ait que la première tranche aefb qui soit pesante. Il est évident (Num. CCCXIV.), que la pesanteur du filet vertical pq, pris dans cette tranche, doit produire dans toute la masse bfNMune pression qui agira contre chaque point des parois, avec une force égale au poids de pq, & qu'un point quelconque i de la surface bf sera soulevé verticalement avec une force égale au poids du même filet. Or chaque point i de la surface bfest en même tems poussé de haut en bas par la pesanteur d'un filet vertical hi = pq. Donc il est im-

# DE MÉCHANIQUE. 367

possible qu'aucun point de la surface bf s'élève ou s'abaisse, & par conséquent l'équilibre subsistera.

Supposons à présent que la seconde tranche bfge soit pesante, ainsi que la première. Chaque point de la surface cgNM qui comprend le reste de la masse sluide, sera pressé perpendiculairement par une force égale aux poids des deux filets verticaux pq, qr: donc chaque point l de cg sera soulevé verticalement par une force égale au poids de ces deux silets; & comme ce point est en même tems poussé de haut en bas par le poids des deux filets correspondants hi, il, égaux aux premiers pq, qr, il q aura encore équilibre.

On démontrera de même qu'il y aura équilibre; en supposant que toutes les tranches inférieures soient pesantes comme les deux premières.

### CCCXVI.

REMARQUE. On peut employer une semblable démonstration, pour prouver qu'une liqueur abandonnée à l'action libre de sa pesanteur dans un syphon AMNE (Fig. 143.), sera en équilibre, si ses surfaces supérieures ae, a'e' sont horizontales & de niveau.

Car imaginant la liqueur divisée en tranches horizontales par une infinité de plans ae', bf', eg', &c., supposons d'abord qu'il n'y ait de pesanteur que dans les deux tranches supérieures aefb, a'éf'b' qui se répondent dans les deux branches. Il est évident que la pesanteur du filet vertical pq produira dans tous les points du fluide fb MNf'b', une pression égale au poids de ce filet, & qu'ainsi tous les points des surfaces bf, b'f' seront soulevés verticalement par des forces équivalentes au poids du filet pq. Donc tous ces points étant poussés de haut en bas par les poids des filets supérieurs qui leur répondent verticalement & dont chacun est égal à pq, le fluide ne pourra prendre aucun mouvement, & par consséquent il demeurera en équilibre.

Si l'on supposoit ensuite que les deux secondes tranches bfgc, b'f'c'g', devinssent pesantes comme les premières, la pesanteur des deux filets verticaux pq, qr, produiroit dans tous les points du fluide gcMNg'c' une pression égale au poids de ces deux filets; & par conséquent tous les points des surfaces cg, c'g' seroient soulevés verticalement par des forces égales au poids de pq, qr. Or ces mêmes points seroient repoussés de haut en bas, chacun par le poids de deux filets verticaux, équivalents à pq, qr. Donc il y auroit toujours équilibre.

Et comme on peut appliquer le même raisonnement à toutes les tranches suivantes, comprises entre les mêmes plans horizontaux, il est évident que la masse fluide entière sera en équilibre, si les surfaces supérieures ae, a'e' sont de niveau dans les deux branches du syphon.

CCCXVII,

# DE MÉCHANIQUE, 369 CCCXVII.

COROLLAIRE I. Quand la liqueur contenue dans le vase AMNE (Fig. 142.) est pesante, tous les points des parois en font pressés perpendiculairement. Donc elle s'échapperoit nécessairement par une ouverture faite en un point quelconque des parois. Et comme la vérité de cette proposition ne dépend aucunement de la figure du vase, on peut dire que tous les points des parois seroient pressés perpendiculairement, fi la furface supérieure AE se réduifoit à un feul point, & que le vase eût la forme ABMNDE (Fig. 144.). Par conféquent, fi l'on fupprimoit la partie ABCDE des parois, le fluide correspondant ne pourroit conserver sa position. Donc un fluide pefant, contenu dans un vafe, ne peut être en équilibre, à moins que sa surface supérieure ne soit horizontale.

### CCCXVIII.

COROLLAIRE II. On démontrera avec la même facilité, qu'une liqueur contenue dans un syphon renversé AMNE (Fig. 145.), ne peut être en équilibre, à moins que ses surfaces supérieures ae, a'e' ne soient horizontales & de niveau.

Car supposons ces surfaces de niveau, & imaginons que le sluide soit sermé en a'e'. Il est évident qu'on ne pourroit ajourer sur ae une tranche horizontale amne, sans que la pesanteur d'un siles

Aa

vertical pq, pris dans cette tranche, ne produisse dans toute la masse eaMNe'a' une pression équivalente au poids de pq; & l'on ne pourroit placer sur mn de nouvelles tranches horizontales, sans augmenter de plus en plus cette pression. Donc le fluide s'échapperoit par un orifice quelconque pratiqué dans le couvercle a'e', & par conséquent la liqueur s'élèveroit dans la branche NE du syphon, si elle n'étoit pas sermée en sa partie supérieure.

#### CCCXIX.

THÉOREME II. La pression perpendiculaire qu'une liqueur en équilibre dans un vase AMNE (Fig. 142.) exerce contre un point quelconque m des parois, est égale au poids d'un filet sluide qui auroit m pour base, & la distance de ce point au niveau pour hauteur.

En effet, concevant toujours la liqueur divisée par une infinité de plans horizontaux, chacune des tranches plus élevées que le point m lui communiquera, perpendiculairement aux parois, une pression égale au poids d'un filet vertical pris dans cette tranche. Donc pour avoir la pression totale supportée par le point m, il faut ajouter ensemble le poids d'un filet vertical de la première tranche, celui d'un filet vertical de la feconde, celui d'un filet vertical de la feconde de la troisième, &c., en descendant jusqu'en m. Or la somme de ces filets est évidemment égale à un

# DE MÉCHANIQUE.

feul filet, qui iroit verticalement du point m jufqu'au niveau.

CCCXX.

COROLLAIRE I. Donc la pression que supporte le fond horizontal MN d'un vase AMNE (Fig. 146, 147, 148.), est égale au poids absolu d'un prisme fluide, qui auroit ce fond pour base, & la distance de ce fond au niveau pour hauteur.

Car un point quelconque m du fond MN est pressé, comme on vient de le dire, par le poids du filet vertical om, qui a pour hauteur la distance du fond au niveau. Donc puisque tous les points du fond sont également éloignés du niveau, on aura la pression entière que le fluide exerce sur ce fond, en répétant le poids du filet om autant de fois qu'il y a de points dans MN. Or il est visible que le poids de om répété autant de fois qu'il y a de points dans le fond MN, équivaut au poids d'un prisme sluide qui auroit pour base la surface MN, & pour hauteur, la distance de MN au niveau.

### CCCXXI.

COROLLAIRE II. Donc pour avoir la pression soutenue par le fond MN (Fig. 146, 147, 148.), il faut multiplier la pesanteur spécifique du fluide par sa hauteur & par la surface du fond MN.

Car en multipliant MN par la hauteur om du fluide, on a le volume d'un prisme dont la base est

Aa2

le fond du vase, & dont la hauteur est la distance de ce fond au niveau. En multipliant ensuite ce volume par la pesanteur spécifique du fluide, on trouve le poids absolu du même prisme, & par conséquent la pression que supporte MN (Num. CCCXX.).

On voit par là, que la distance du sond horizontal MN au niveau demeurant la même, ce sond est toujours également pressé par le sluide, soit que le vase ait le même diamètre dans toute sa hauteur (Fig. 146.), soit qu'il aille en s'élargissant de bas en haut (Fig. 147.), soit qu'il aille en se rétrécissant (Fig. 148.).

### CCCXXII.

COROLLAIRE III. La pression perpendiculaire qu'une liqueur contenue dans un vase AMNE (Fig. 149.) de figure quelconque, exerce contre une partie de dimensions infiniment petites a a' b' b des parois, est égale au produit qui a pour facteurs cette partie élémentaire, sa distance au niveau, & la pesanteur spécifique du fluide.

Car la pression perpendiculaire que supporte chaque point de la petite surface a a'b'b, qu'on peut regarder comme plane, est égale au poids d'un filet vertical, qui iroit de ce point jusqu'au niveau du sluide. Donc pour avoir la pression totale, il faut ajouter ensemble autant de filets verticaux, qu'il y a de points dans a a'b'b. Or tous ces filets ne dis-

férant en longueur qu'infiniment peu, leur somme est équivalente à un prisme droit qui auroit pour base la surface élémentaire aa'b'b, & pour hauteur la distance de cette surface au niveau; prisme dont le poids est évidemment exprimé par un produit qui a pour facteurs la surface aa'b'b, sa distance au

# CCCXXIII.

niveau & la pesanteur spécifique du fluide.

COROLLAIRE IV. Donc pour avoir la pression perpendiculaire que supporte un élément a a'b'b, il sussit de prendre son moment par rapport au plan de niveau, & de le multiplier par la pesanteur spécifique du fluide.

En effet, le moment de la petite surface aa'b'b par rapport au plan de niveau, est égal au produit de aa'b'b par sa distance à ce plan.

### CCCXXIV.

COROLLAIRE V. La somme des pressions perpendiculaires qu'un fluide contenu dans un vase AMNE (Fig. 149.) exerce contre une partie quelconque a c d e des parois, est égale au poids d'un prisme droit du fluide, qui auroit pour hase la surface a c d e, & pour hauteur la distance OG du niveau au centre de gravité G de cette surface.

En effet, supposons que la surface de niveau AE soit le plan des moments, & concevons la surface

Aa3

acde divisée en parties élémentaires de dimensions infiniment petites, telles que a a'b'b. En prenant d'un côté la somme des moments de toutes ces parties par rapport au plan AE, & de l'autre le moment d'une surface plane de même étendue que acde, & dirigée par le point G parallèlement au même plan AE; nous autons deux quantités égales (Num. LXIV.), & qui donneront des produits égaux, fi on les multiplie l'une & l'autre par la pesanteur spécifique du fluide. Or le premier de ces produits exprimera la fomme des pressions perpendiculaires que le fluide exerce contre la partie acde des parois, & le fecond exprimera le poids abfolu d'un prisme droit de fluide qui auroit pour base une surface plane de même étendue que acde, & pour hauteur la distance du centre de gravité G au niyeau. Donc, &c.

Pour faire ici une application bien simple de la proposition que nous venons de démontrer, soit ABCD (Fig. 150.) une vanne rectangulaire & verticale d'écluse, soutenant la pression de la masse d'eaux dormantes ADX, dont l'étendue DX est aussi grande ou aussi petite qu'on voudra, (car cela est absolument indissérent quant à l'esset de la pression). Soit G le milieu ou le centre de gravité de la vanne, OG la dissance du niveau à ce point, & p la pesanteur spécifique de l'eau. Pour avoir la pression entière que supporte la vanne, il faudra

chercher le poids abfolu d'un prifme d'eau, qui auroit la furface de la vanne pour base, & la ligne OG pour hauteur. Il faudra donc multiplier la surface de la vanne qui est  $AD \times AB$ , par OG qui

vaut  $\frac{AB}{2}$ , & par la pefanteur spécifique p du fluide,

ce qui donnera  $p \times AD \times \frac{\overline{AB}^2}{2}$ .

Supposons, par exemple, AD = 3 pieds, AB = 10 pieds: on aura  $AD \times \frac{\overline{AB}^2}{2} = 150$  pieds cubes; & comme le pied cube d'eau douce pèse environ 70 livres, il s'ensuit que la pression expri-

mée par  $p \times AD \times \frac{\overline{AB}^2}{2} = 10500$  livres.

On détermineroit aussi facilement la pression, si la vanne n'étoit pas verticale, & qu'elle eût même toute autre figure que la figure rectangulaire.

### CCCXXV.

COROLLAIRE VI. Si l'on décompose la pression perpendiculaire que supporte une partie infiniment petite des parois d'un vase en deux forces, l'une verticale & l'autre horizontale, la force verticale sera toujours équivalente au poids absolu d'un prisme fluide, qui auroit pour hauteur la distance du niveau à cette partie élémentaire, & pour base

Aa 4

la projection de la même partie sur le plan du niveau.

Pour le démontrer, nommons S la furface infiniment petite abb'a' (Fig. 151.), prise dans les parois, h sa distance au plan de niveau, s sa projection uxyz sur ce plan, F la pression perpendiculaire qu'elle supporte, f la force verticale que cette pression donne par sa décomposition, & ensin p la pesanteur spécifique du fluide. Nous aurons (Num. CCCXIII.),  $F \cdot f \cdot S \cdot s$ ; ou multipliant les deux termes de la seconde raison par ph,  $F \cdot f \cdot phS \cdot phs$ . Or F = phS (Num. CCCXXII.): donc aussi f = phs, & par conséquent la force verticale f est égale au poids d'un prisme sluide, qui auroit s pour base & h pour hauteur.

# CCCXXVI,

COROLLAIRE VII. Si l'on décompose en forces verticales & horizontales toutes les pressions perpendiculaires que supportent les parois d'un vase dans leurs différents points, la résultante des forces verticales sera égale au poids absolu du fluide contenu dans le vase.

Car supposant qu'on applique une enveloppe à la surface supérieure AE du sluide, on pourra concevoir tout ce sluide comme composé de prismes tronqués & verticaux d'une grosseur infiniment petite, & dont chacun, tel que abb'a'c'd'de sera

terminé par des éléments abb'a', cdd'c' des parois. On voir de plus, que ces éléments qui ferviront de bases au même prisme vertical, auront la même projection uxyz sur le plan de niveau XZ.

Cela posé, si nous nommons respectivement h & h' les distances du niveau aux éléments abb'a', edd'c': s la surface de leur projection uxyz, p la pefanteur spécifique du fluide; nous aurons phs & ph's pour les forces verticales correspondantes aux éléments dont il s'agit; & comme la première de ces forces est dirigée de bas en haut, tandis que la seconde est dirigée de haut en bas, leur résultante fera évidemment égale à leur différence ph's-phs. ou ps (h'-h). Or cette dernière quantité exprime le poids absolu d'un prisme droit de fluide, qui auroit pour base la projection s; & pour hauteur la distance h'-h des deux éléments abb'a', cdd'c'; prisme qu'on doit considérer comme égal au prisme tronqué abb'a'c'd'de, puisqu'il n'en diffère jamais qu'infiniment peu,

On peut appliquer le même raisonnement à chacun des autres prismes tronqués dont le fluide est composé. Donc la somme ou la résultante des forces verticales, qui agissent contre les dissérents points des parois, est égale au poids absolu du sluide contenu dans le vase.

#### CCCXXVII.

COROLLAIRE VIII. Toutes les pressions perpen-

diculaires aux parois d'un vase étant décomposées somme dans les corollaires précédents, les forces horizontales se détruiront mutuellement.

Pour le démontrer, imaginons le vase AMNE (Fig. 152.) coupé par une infinité de plans horizontaux infiniment peu éloignés les uns des autres, tels que abcd, a'b'c'd'. Les contours de ces sections différeront infiniment peu, & l'on pourra concevoir la partie des parois comprise entre deux sections confécutives, comme composée d'une infinité de petits trapèzes abb'a', mnn'm', &c., dans chacun desquels la différence entre les côtés horizontaux sera infiniment plus petite que ces côtés. Or si nous nommons refpectivement F & F' les pressions perpendiculaires que la liqueur exerce sur deux de ces trapèzes abb'a', mnn'm'; S & S' les surfaces de ces trapèzes, s & s' les surfaces des deux rectangles construits sur les côtés ab, mn, & qui auroient pour hauteur la distance des deux sections consécutives abcd, a'b'c'd'; enfin f & f' les forces horizontales que donnent les pressions perpendiculaires F & F' décomposées en sens vertical & en sens horizontal; nous aurons (Num. CCCXXII & CCCXIII.) les trois proportions suivantes,

F: F' :: S: S'; f: F:: s: S;F': f' :: S': s'.

Multipliant par ordre ces proportions, & divisant

par FF' les deux termes de la première raison du produit, & par SS' les deux termes de la feconde raifon, il nous restera f: f': s: s'. Or les furfaces rectangulaires s & s' ayant même hauteur, font comme les côtés ab, mn. Donc les forces horizontales correspondantes à deux trapèzes élémentaires quelconques, pris à la même distance du niveau, font comme les côtés horizontaux de ces trapèzes. On peut aussi les concevoir appliquées à ces côtés, à cause de l'épaisseur infiniment petite de chaque tranche comprise entre deux sections confécutives. Donc ( Num, CCCIX.) les forces horizontales appliquées à tous les trapèzes élémentaires d'une même tranche, doivent se faire équilibre & se détruire mutuellement; & par conséquent la résultante des forces horizontales correspondantes à tous les points des parois, doit être zéro.

### CCCXXVIII.

COROLLAIRE IX. Donc pour soutenir un vase rempli de sluide, il ne faut employer qu'une force égale aux poids du vase & à la somme des forces verticales qui résultent de l'action du sluide contre les parois; ou, ce qui revient au même, il ne saut qu'une force égale au poids du vase & à celui du sluide pris ensemble. On voit que cette sorce peut être sort différente de la pression que le sluide exerce sur le sond du vase. Dans la figure 148, par exemple,

le fond horizontal MN est pressé par une sorce égale au poids d'un prisme fluide qui auroit ce sond pour base & sa distance au niveau pour hauteur, (Num. CCCXX.); & cependant pour soutenir le vase, il ne saudroit qu'un effort égal à son propre poids & à celui du sluide AMNE.

# CCCXXIX.

COROLLAIRE X. On peut faire une infinité d'applications des propositions que nous avons exposées jusqu'à présent. Nous nous contenterons d'en tirer ici une méthode pour déterminer l'épaisseur qu'on doit donner aux parois des tuyaux cylindriques, afin qu'ils puissent résister à la pression des liqueurs dont ils sont remplis.

Soient donc deux tuyaux cylindriques, verticaux & droits AMNE, A'M'N'E' (Fig. 153), dont on confidère les anneaux élémentaires abcd, a'b'c'd', comme composés d'une infinité de filets circulaires joints ensemble, & qui forment des espèces de machines funiculaires, dont tous les points soient pressés perpendiculairement par les fluides contenus dans ces tuyaux.

Il est évident 1° que tous les points du même anneau seront pressés par des forces égales, puisque la pression d'un point quelconque est égale au poids d'un filet vertical qui auroit ce point pour base, & la distance au niveau pour hauteur (Num. CCCXIX.).

Que la fomme des pressions perpendiculaires que supporte l'un de ces anneaux, sera toujours égale au produit qui auroit pour sacteurs le contour intérieur de cet anneau, sa distance au plan de niveau, & la pesanteur spécisique du sluide.

3° Que les pressions du fluide doivent produire une égale tension dans tous les points du même anneau, puisqu'il n'y a point de raison pour que cette tension soit plus considérable dans une partie que dans l'autre.

4º Il suit de la proposition démontrée (Num. LXXXIX.), que la tenfion produite dans chaque point du même anneau, est à la somme des pressions perpendiculaires qu'il supporte, comme le rayon d'un cercle est à sa circonférence. Donc les tensions dans l'un & l'autre anneau sont proportionnelles aux pressions perpendiculaires qu'ils supportent; & par conféquent en nommant C & C' les contours intérieurs des deux anneaux, H & H' leurs diftances aux plans de niveau, p & p' les pesanteurs spécifiques des fluides contenus dans les deux cylindres, F & F' les tensions produites dans les deux anneaux, on aura la proportion F: F': pHC: p'H'C'. Et comme les diamètres des cylindres, que nous nommerons D & D', font comme les contours C & C' (car nous considérons les contours intérieurs comme des circonférences de cercles, ou du moins nous leur supposons la même hauteur infiniment. petite), on pourra fubstituer dans la proportion précédente le rapport de  $D \ a D'$ , au lieu de celui de  $C \ a C'$ ; ce qui donnera F : F' :: pHD : p'H'D'.

5° Les anneaux pressés par les fluides résistent d'autant plus à leur rupture, qu'ils ont plus d'épaisseur & que la matière dont ils sont composés a plus de ténacité. Car plus les parois du vase ont d'épaisseur, plus il y a de filets à séparer dans chaque anneau, & lorsque la matière dont le cylindre est fait, a plus de ténacité, les filets se rompent plus difficilement. Ainsi en nommant R & R' les plus grandes résistances que les deux anneaux puissent opposer à leur rupture, E & E' les épaisseurs des parois, T & T' les ténacités des matières dont elles sont composées, nous aurons R : R' :: E T : E' T'.

6° Lorsque les anneaux sont sur le point de céder à l'action du fluide ou de se rompre, les tensions F & F' sont égales aux résistances R & R' qu'ils opposent à leur rupture. Donc alors E T : E'T' : pHD : p'H'D'. Divisant les deux antécédents de cette proportion par T, & les deux conséquents par T', on trouve E : E' : pHD : p'H'D'.

Considérant donc les anneaux qui touchent les bases des deux cylindres, & qui doivent crever les premiers, parce qu'ils éprouvent plus de pression de la part des fluides, nous pourrons conclure que les épaisseurs des parois, au moment qu'elles sont sur

le point de céder dans leur partie inférieure, sont en raison composée de la directe des pesanteurs spécifiques des liqueurs, de leurs hauteurs, des diamètres des cylindres, & de l'inverse des ténacités des matières dont les tuyaux sont faits.

Lorsque les liqueurs sont de même espèce, aussi bien que les matières dont les tuyaux sont composés, la proportion se simplifie & devient

E: E': HD: H'D'.

7° Enfin suivant une expérience de M. Parent, les parois d'un tuyau de plomb de 12 pouces de diamètre, & de 60 pieds de hauteur, doivent avoir 6 lignes d'épaisseur, pour soutenir verticalement, sans crever, l'effort de l'eau. Nommons E l'épaisseur des parois de ce tuyau, D son diamètre, H sa hauteur, T la ténacité du plomb, p la pesanteur spécifique de l'eau. Il est évident que connoissant le diamètre D' d'un autre tuyau quelconque, H' sa hauteur, T' la ténacité de la matière dont il est fait, p' la gravité spécifique du fluide qui le remplit, on trouvera toujours par une simple proportion l'épaisseur E' que doivent avoir ses parois pour résister à la pression de ce sluide.

Qu'on propose, par exemple, de déterminer l'épaisseur que doit avoir un tuyau de plomb de 6 pouces de diamètre, & qui doit soutenir l'effort d'une colonne d'eau de 100 pieds de hauteur. La proportion E: E': HD: H'D', deviendra

611: E':: 60 × 12: 100 × 6, d'où l'on tirera E' = 5 lignes.

Qu'on demande encore l'épaisseur que doit avoir un tuyau de cuivre de 24 pouces de diamètre, pour soutenir l'effort d'une colonne de mercure de 30 pieds de hauteur. La ténacité du plomb étant à celle du cuivre, comme 1 est à 28 environ, & la pesanteur spécifique de l'eau à celle du mercure, comme 1 à 14 environ, nous pourrons supposer T=1, T'=28, p=1, p'=14, & la proportion  $E:E':\frac{pHD}{T}:\frac{p'H'D'}{T'}$ , deviendra

 $6^{11}$ : E'::  $\frac{1 \times 60 \times 12}{1}$ :  $\frac{14 \times 30 \times 24}{28}$ ;

d'où l'on tirera E' = 3 lignes.

# CCCXXX.

THÉORÈME III. Deux liqueurs de pesanteurs spécifiques différentes sont en équilibre dans les deux branches d'un syphon, quand le plan qui les sépare est horizontal & que leurs hauteurs au-dessus de ce plan sont réciproquement proportionnelles à leurs pesanteurs spécifiques

En effet, que la branche ADB du syphon ADBC (Fig. 154.) contienne une liqueur dont la pesanteur spécifique soit p, tandis que l'autre branche BC contient une liqueur d'espèce différente, & dont la pesanteur spécifique est p'. Supposons que les hauteurs

hauteurs de ces liqueurs au-dessus du plan horizontal BE qui les sépare, soient respectivement h & h'. Pour que les deux liqueurs soient en équilibre, il suffit qu'un point quelconque m pris dans le plan BE soit également pressé par l'une & par l'autre: or c'est ce qui arrive quand les pesanteurs spécissques sont en raison inverse des hauteurs hh'. Car la pression de la liqueur contenue dans la partie ADB du syphon est p m h(Num. CCCXIX.), & celle de la liqueur contenue dans la partie BC est p'mh'. Mais puisqu'on suppose p:p':h':h in, on a ph p'h', & par conséquent pmh = p'mh'.

### CCCXXXI.

REMARQUE. Un point m pris entre les deux liqueurs qui se touchent, ne peut en être également pressé, à moins que l'on n'ait pmh = p'mh', ou ph = p'h'; c'est-à-dire, à moins que les pesanteurs spécifiques des liqueurs ne soient en raison inverse de leurs hauteurs au-dessius de ce point. De là on peut conclure que si les deux liqueurs se sont équilibre, la surface qui les sépare, sera nécessairement horizontale. Car si l'on vouloit supposer qu'un point n de cette surface sût plus bas que le point m, d'une quantité d, sa distance aux niveaux des deux liqueurs seroit h+d, h'+d; & par conséquent, pour que les points m & n pris séparément suffent également pressés par l'une & par l'autre liqueur, il faudroit

que l'on eût p:p':h':h:h'+d:h+d. Donc on auroit h(h'+d)=h'(h+d), ou h=h' & p=p'. Ainsi les liqueurs ne seroient pas de pesanteurs spécifiques différentes, comme on le suppose.

Donc il est impossible que deux liqueurs dissérentes, contenues dans les deux branches d'un syphon, se fassent équilibre, à moins qu'elles ne se touchent dans un plan horizontal, & que leurs hauteurs au-dessus de ce plan, ne soient en raison inverse de leurs pesanteurs spécifiques.

# ARTICLE II.

De l'Équilibre des Fluides élastiques:

#### CCCXXXII

Sort un fluide élastique BMNC (Fig. 155.) contenu dans un vase AMNE, & abandonné à l'action libre de sa pesanteur. Il est évident que ce sluide ne peut être en équilibre, à moins que la force élastique d'une molécule quelconque ne soit équivalente à la pression que cette molécule éprouve en tous sens. Car la force élastique d'une molécule & la pression qu'elle supporte, sont des sorces contraires, qui ne peuvent se détruire, si elles sont inégales. Et comme un corps compressible se réduit à un moindre volume, quand il est plus comprimé, il s'ensuit que

la densité du fluide élastique sera plus grande par-tout où ses molécules, que nous supposons de même espèce, auront une pression plus considérable à soutenir. Nous ne traiterons ici que des sluides soumis à la seule action de la pesanteur naturelle.

# CCCXXXIII.

THÉORÈME. Si la surface BC (Fig. 155.) d'un fluide élastique est de niveau, chacune des tranches horizontales, infiniment minces, dont on le peut concevoir composé, aura la même densité dans toute son étendue.

Car 1º la première tranche BCcb étant composée de molécules, qu'on suppose homogènes & également compressibles, il est évident que la pesanteur agit sur toutes également, & que l'une ne doit pas être plus comprimée que l'autre. Donc cette tranche aura par-tout la même densité.

2º Chaque point de la seconde tranche sera pressé par le poids d'un filet vertical de la première, & par conséquent la seconde tranche supportera la même pression dans toute son étendue. Donc aussi sa densité sera par-tout la même.

3º On conclura la même chose pour l'une quelconque des tranches suivantes, en observant qu'elle doit toujours être également pressée dans tous ses points par une sorce égale au poids d'un silet vertical, qui iroit de cette tranche jusqu'au niveau.

Bb2

### CCCXXXIV.

COROLLAIRE I. Un fluide élastique BMNC (Fig. 155.) contenu dans un vase, & abandonné à l'action libre de sa pesanteur, est en équilibre, si sa surface supérieure est horizontale, & que la force élastique de chaque molécule soit égale à la pression qu'elle supporte.

Il est visible, en effet, que chaque tranche horizontale ayant la même densité dans toute son étendue (Num. CCCXXXIII.), on peut appliquer aux sluides étastiques la démonstration donnée pour les sluides

incompressibles (Num. CCCXV.).

### CCCXXXV.

COROLLAIRE II. Réciproquement un fluide élassique ne peut être en équilibre, à moins que sa surface ne soit de niveau.

La démonstration est la même que pour les fluides

incompressibles (Num. CCCXVII.).

### CCCXXXVI.

COROLLAIRE III. On démontrera encore pour les fluides élastiques, comme on a démontré pour ceux qui ne le sont pas, qu'un point quelconque des parois du vase, est pressé par le poids d'un filet vertical qui iroit de ce point au niveau; qu'un élément de dimensions infiniment petites, pris dans les parois, est pressé par le poids absolu d'un prisme sluide

qui auroit cet élément pour base & sa distance au niveau pour hauteur; que par conséquent la somme des pressions perpendiculaires supportées par une partie quelconque des parois, est égale à la somme des poids d'une infinité de prismes fluides, dont chacun auroit pour base l'un de ces éléments, & pour hauteur la distance de cet élément au plan de niveau; enfin que si l'on décompose chacune des pressions perpendiculaires aux parois du vase, en deux forces, l'une dans le sens vertical, l'autre dans le sens horizontal, les forces verticales auront une résultante égale au poids du fluide, & que les forces horizontales se détruiront mutuellement.

Dans les fluides incompressibles, on trouve aisément le poids d'un prisme quelconque, en multipliant son volume par la pesanteur spécifique. Mais il est plus difficile de déterminer le poids d'un prisme dans les fluides élastiques, parce que leur densité augmente avec la distance au niveau. Si l'on pouvoit assigner la densité en un point quelconque du prisme fluide, ou, ce qui revient au même, si l'on connoissoit la loi suivant laquelle cette densité varie, on pourroit, à l'aide de la Géométrie & du Calcul, trouver & sommer les poids de toutes les tranches horizontales infiniment minces, qu'on peut imaginer dans le prisme, ce qui donneroit son poids absolu; & même, ce qui ne seroit pas moins important, on pourroit déterminer la hauteur du sluide élassique,

d'après la pression qu'il exerce. (Voyez le Traité des Fluides de M. d'Alembert, & l'Hydrodynamique de M. l'Abbé Bossut.). Mais on n'a pu représenter jusqu'ici la loi des densités dans les dissérentes tranchés du fluide, que par des hypothèses souvent précaires & toujours un peu incertaines. C'est pourquoi les théories sondées sur ces hypothèses peuvent rarement être appliquées à la pratique.

Au reste, si l'on n'a pour objet que de trouver la pression d'un sluide élastique, on peut recourir immédiatement à l'expérience. Ayant trouvé par cette voie la pression qu'il exerce sur une surface horizontale donnée, on conclura, par une simple proportion, celle qu'il exercera contre toute autre surface horizontale, ou même verticale, ou inclinée, en supposant que sa densité demeure la même ou sensiblement la même dans tous les cas. Ainsi, connoissant par l'expérience que proche la surface de la terre, la pression de l'air sur un plan d'un pied quarré est équivalente à peu près au poids de 32 pieds cubes d'eau, ou à 2240 livres, on trouvera que sa pression sur une surface de 12 pieds quarrés sera environ de 26880 livres.

### CCCXXXVII.

COROLLAIRE IV. Le fond horizontal MN d'un vase prismatique (Fig. 156.) est pressé par le poids absolu du sluide élastique BMNC que ce vase contient.

Car chaque point du fond est pressé par le poids d'un filet vertical qui iroit de ce point au niveau. Or il est visible que les poids des filets correspondants à tous les points du fond, donnent le poids absolu du fluide élassique. Donc, &c.

Ainsi dans un vase prismatique, le fond horizontal est autant pressé par le fluide élastique, qu'il le seroit par le même fluide supposé sans ressort. Car si le fluide eût été incompressible, sa densité eût été par-tout la même que dans sa tranche supérieure, & par conséquent il se seroit élevé à une plus grande hauteur dans le vase, mais sans changer de poids absolu. Or le fond horizontal des vases prismatiques est pressé par le poids absolu des fluides qu'ils contiennent (Num. CCCXX.): donc le fluide élastique exerce la même pression, que s'il étoit sans ressort.

### CCCXXXVIII.

COROLLAIRE V. Le fond horizontal MN (Fig. 157.) d'un vase qui va en diminuant de largeur de haut en bas, est plus pressé par le fluide élastique BMNC, qu'il ne le seroit par le même sluide supposé sans ressort.

Pour le démontrer, j'imagine un vase prismatique (Fig. 158.) dont le fond soit égal à celui du vase proposé (Fig. 157.), & je suppose que les deux vases contiennent des sluides élastiques BMNC de même espèce & de même hauteur. Les sonds MN

Bb 4

feront également pressés. Je prends, à distances égales des plans de niveau BC, deux tranches FGZX, fgzx de même épaisseur infiniment petite hi. Leur pesanteur spécifique p sera la même. J'observe encore que si les sluides n'eussent pas été compressibles, ils auroient conservé dans toute leur étendue la même densité qu'ils ont dans la tranche supérieure BCcb. Ils se seroient donc élevés dans les deux vases au-dessus de BC, jusqu'à des plans AE, par exemple; & les deux tranches FGZX, fgzx placées au-dessus de l'endroit qu'elles occupent, auroient pu former des tranches F'G'Z'X', f'g'z'x', dont la pesanteur spécifique p' seroit celle des fluides supposés sans ressort, & dont les épaisseurs infiniment petites seroient H'I', h'i'.

Cela posé, nous aurions évidemment  $p \times FG \times hi$   $= p' \times F'G' \times H'I'$ , &  $p \times fg \times hi = p' \times f'g' \times h'i'$ .

La première de ces équations donne  $p : p' :: F'G' \times H'I' : FG \times hi$ ; la seconde donne pareillement  $p : p' :: f'g' \times h'i' : fg \times hi$ . Dans ces proportions, la première raison est la même; donc on aura  $F'G' \times H'I' : f'g' \times h'i' :: FG \times hi : fg \times hi$ . Divisant les deux antécédents par F'G', les deux conséquents par f'g', & les deux termes de la seconde raison par hi, il restera  $H'I' : h'i' :: FG \cdot fg$  ou plus simplement  $H'I' : h'i' :: I : fg \cdot fg'$ , à cause de

FG = F'G'. Or il est évident que le conséquent de la seconde raison est plus petit que son antécédent, puisque fg < f'g'. Donc aussi h'i' est moindre que H'I'; d'où il suit que le fluide supposé sans ressort dans le vase qui va en se rétrécissant de haut en bas, auroit une moindre hauteur que le fluide supposé sans ressort dans le vase prismatique. (Car on peut appliquer à toutes les tranches correspondantes le même raifonnement qu'aux tranches FGZX, fg7x). Donc le fond feroit moins pressé dans le premier de ces vases que dans le second: or dans celui-ci il est pressé par le sluide supposé sans ressort, comme l'un ou l'autre fond étoient pressés par le fluide élastique. Donc enfin le fond du vase qui va en se rétrécissant de haut en bas, est plus pressé par le fluide élastique, qu'il ne le seroit par le même fluide supposé sans reffort.

CCCXXXIX.

COROLLAIRE VI. Le fond MN (Fig. 159.) d'un vase qui va en augmentant de largeur de haut en bas, est moins pressé par le fluide élastique BMNC, qu'il ne le seroit par le même fluide supposé sans ressort.

Pour le démontrer, il suffit toujours de comparer le vase dont il s'agit, avec un vase prismatique de même base (Fig. 158.), qui contiendroit un fluide élastique de même espèce & de même hauteur. Prenant alors les tranches correspondantes FGZX,

fg z x, qui, par la dilatation des fluides, deviennent F'G'Z'X', f'g'z'x'; & faisant les mêmes raisonnements que dans le corollaire précédent, nous trou-

verons encore H'I': h'i':  $1:\frac{fg}{fg'}$ , ou H'I': h'i'

f'g':fg. Or f'g' est ici moindre que fg, & par conféquent l'épaisseur H'I' des tranches supposées sans ressort dans le vase prismatique, est moindre que l'épaisseur h'i' des tranches correspondantes supposées sans ressort dans l'autre vase. Donc le fluide supposé sans ressort dans le vase prismatique auroit moins de hauteur, & presseroit le fond horizontal avec moins de force, que le fluide supposé sans ressort dans le vase qui va en s'élargissant de haut en bas. Or, que le fluide contenu dans le premier de ces vases soit élastique, ou qu'il soit sans ressort, sa pression demeure la même (Num. CCCXXXVII.). Elle est toujours égale à celle que le fluide élassique exerce sur le fond de l'autre vase. Donc le fond de celui-ci est moins pressé par le fluide élastique BMNC, qu'il ne le seroit par le même fluide supposé sans reffort.

### CCCXI.

REMARQUE. Si le vase prismatique AMNE (Fig. 156.), rempli d'un fluide à ressort parfait, avoit dans sa partie supérieure un fond mobile AE, qu'une force quelconque s'ît descendre jusqu'en BC, il est évident 10 que cette force se distribueroit

également à toutes les colonnes du fluide; 2° que le fluide réagiroit contre le fond mobile, & qu'il le repousséroit, la pression extérieure étant supprimée, avec la même force qui l'avoit amené de AE en BC.

# ARTICLE III.

De l'Équilibre des Fluides avec les Solides qui y sont plongés.

### CCCXLI.

Supposons que AMNE (Fig. 151.), au lieu d'être un vase rempli de liqueur, soit un corps quelconque plongé dans un fluide incompressible. Il est évident que chaque élément de sa surface sera pressé perpendiculairement par une force égale au poids d'un prisme sluide, qui auroit cet élément pour base & sa distance au niveau pour hauteur. Ces pressions agissent du dehors au dedans du corps, & peuvent se décomposer chacune en deux sorces, l'une verticale & l'autre horizontale. On nomme poussée du fluide, l'effort résultant de toutes les pressions que supporte le corps.

### CCCXLII.

THÉORÈME. La poussée d'un fluide est toujours une force verticale équivalente au poids du volume de fluide que le corps plongé déplace, & dirigée de bas en haut par le centre de gravité de ce volume. Supposons en effet, que toutes les pressions perpendiculaires soient décomposées en forces verticales & horizontales.

1º Les forces horizontales se détruiront mutuellement, comme dans les pressions contre les parois des vases. La démonstration est exactement la même dans les deux cas (Num. CCCXXVII.).

2º Concevons le volume du corps AMNE (Fig. 151) comme décomposé en prismes tronqués & verticaux, de grosseur infiniment petite, tels que abb'a'c'd'de, dont les bases abb'a', cdd'c' soient des éléments de la surface de ce corps. Ces deux bases auront la même projection uxyz sur le plan de niveau XZ. Nommons s cette projection, h fa distance à l'élément a b b'a', h' sa distance à l'élément cddc, & p la pesanteur spécifique du fluide. Le premier de ces éléments sera poussé en bas par une force verticale psh (Num. CCCXXV.); le second sera poussé en haut par une force verticale psh'; & la résultante de ces deux forces dirigées de bas en haut fera p s h' - p s h = p s (h'-h). Or cette dernière quantité est le poids absolu d'un prisme fluide qui auroit pour base la projection s, & pour hauteur la distance h'-h, qui se trouve entre les deux éléments a b b'a', cd d'c'; prisme dont le volume ne différeroit qu'infiniment peu de abb'a'c'd'dc. Donc, en raisonnant de même sur tous les prismes verticaux dont le volume du corps

est composé, on trouvera que les forces qui le poussent verticalement de bas en haut, sont représentées par les poids d'une infinité de prismes fluides, qui pris ensemble auroient précisément le même volume que le fluide déplacé. Donc la résultante de ces forces, ou la poussée du fluide, est égale au poids du volume de fluide, dont le corps plongé tient la place.

Il nous reste à démontrer que cette résultante passe toujours par le centre de gravité du même volume de fluide déplacé. Or cela est évident. Car si le corps AMNE avoit dans toute son étendue la même densité que le fluide, la résultante des poids de tous les prismes verticaux dont il est composé, passeroit évidemment par le centre de gravité de ce corps. Donc, puisque les forces verticales que donnent les pressions du sluide, sont égales & diamétralement opposées aux poids qu'auroient ces prismes verticaux, leur résultante ou la poussée du fluide sera toujours dirigée par le centre de gravité du volume AMNE que le corps occupe.

Si le corps AMNE (Fig. 160) n'étoit plongé qu'en partie, on démontreroit de même, que la poussée du fluide seroit égale au poids du volume AMN du fluide déplacé, & qu'elle passeroit par le centre de gravité g de ce volume.

# CCCXLIII.

COROLLAIRE I. Pour qu'un corps plongé librement dans un fluide y soit en équilibre, il faut 1º que son poids soit égal à celui du volume de fluide qu'il déplace; 2º que son centre de gravité & celui du volume de fluide déplacé, soient situés dans une même ligne verticale.

Car, si la première de ces conditions n'avoit pas lieu, le poids du corps n'égaleroit pas & par con-séquent ne pourroit pas contrebalancer la poussée du fluide. Si la seconde condition n'avoit pas lieu, la poussée du fluide ne seroit pas directement opposée au poids du corps. Donc elles sont nécessaires

l'une & l'autre pour l'équilibre.

La détermination des différents mouvements que le corps prendroit, si ces conditions n'avoient pas lieu, est un des problèmes les plus importants & les plus difficiles qu'on puisse traiter dans l'Hydrodynamique. Les solutions qu'en ont données les Géomètres de notre siècle, sont d'un ordre bien supérieur à la partie élémentaire de cette science. C'est pourquoi, me proposant uniquement d'exposer ce qu'il y a de plus facile dans les loix de l'équilibre des fluides, je supposerai toujours, dans les corollaires suivants, que le poids du corps & l'essort du fluide agissent dans la même ligne verticale.

## CCCXLIV.

COROLLAIRE II. En nommant V le volume du corps plongé dans le fluide, p sa pesanteur spécifique, V' le volume du fluide déplacé, p' sa pesanteur spécifique, V' le volume du fluide déplacé, p' sa pesanteur specifique.

S ..

4.

santeur spécifique, le poids du corps sera toujours exprimée par pV, & la poussée du fluide par p'V' (Num. CCCVII.). Pour que le corps soit en équilibre, il faudra donc seulement que l'on ait pV = p'V'.

Donc 1° un corps quelconque entièrement plongé dans un endroit quelconque d'un fluide, sera en équilibre, s'il a une pesanteur spécifique uniforme, égale à celle du fluide. Car alors on aura p = p' & V = V'. Donc on aura p V = p'V'.

Donc 2° un corps abandonné à lui - même & spécifiquement moins pesant que le fluide, ne peux être en équilibre, à moins qu'il ne surnage en partie. Car alors p étant plus petit que p', on ne peut avoir l'équation pV = p'V', à moins que V ne soit plus grand que V', c'est-à-dire, à moins que le volume du corps ne soit plus grand que celui du fluide qu'il déplace. Par conséquent un corps de cette espèce ensoncé entièrement dans le fluide, ne pourroit manquer de s'élever; puisque la poussée p' V' du fluide seroit plus grande que le poids du corps.

Donc 3° un corps solide abandonné à lui-même & spécifiquement plus pesant que le fluide dans lequel il est plongé, ne peut jamais être en équilibre. Car p étant plus grand que p', on ne pourroit avoir l'équation pV = Vp', qu'en supposant V, plus petit que V'. Or c'est ce qu'on ne peut pas

to fairarille to LYON 1

fupposer, puisqu'un corps ne peut jamais déplacer dans le fluide un plus grand volume que le sien. Il arrivera donc nécessairement que le poids p V du corps sera plus grand que la poussée p' V' du fluide; & par conséquent le corps descendra jusqu'au sond du vase, à moins qu'il ne soit soutenu par quelque force étrangère.

CCCXLV.

COROLLAIRE III. Un corps plongé dans un fluide, y perd une partie de son poids, égale au poids du volume de fluide qu'il déplace.

Car le poids du corps étant pV, & la poussée du fluide p'V', il est visible qu'après l'immersion le corps n'est sollicité à descendre que par une force pV-p'V'. Donc il perd une partie p'V', qui est précisément le poids du fluide déplacé.

Si le corps est entièrement enfoncé dans le fluide, ou aura V=V'. Donc le corps solide perdra une partie p' V de son poids, qui sera ce que pèse une masse fluide de même volume que le corps.

# CCCXLVI.

COROLLAIRE IV. La pesanteur spécifique d'un corps qui s'ensonce entièrement dans un fluide, est à la pesanteur spécifique de ce fluide, comme le poids absolu de ce corps est à la partie qu'il en perd dans le fluide.

Car p: p': pV: p'V.

Si

Si l'on fait changer de place aux moyens, on aura p: pV: p': p'V.

#### CCCXLVII.

COROLLAIRE V. Les pesanteurs spécifiques de deux corps fluides sont entr'elles, comme les parties qu'un corps solide plongé successivement dans l'un & dans l'autre, y perd de son poids.

Car en nommant toujours V le volume du corps folide, p fa pefanteur spécifique, p' celle du premier fluide, p'' celle du second, on aura comme dans le corollaire précédent p : pV :: p' : p'V, & p : pV :: p'' : p''V. Donc p' : p'V :: p'' :: p''V, ou p' :: p''V :: p''V :: p''V. Or p'V est ce que le corps solide perd de son poids dans le premier fluide; p''V est ce qu'il en perd dans le second. Donc, &c.

### CCCXLVIII.

COROLLAIRE VI. Les pesanteurs spécifiques de deux corps solides qui ont le même poids absolu l'un & l'autre, sont réciproquement proportionnelles aux parties qu'ils perdent de leurs poids, quand on les plonge dans le même fluide.

Car en nommant V le volume du premier corps, p sa pesanteur spécifique, v le volume du second, P sa pesanteur spécifique, p' celle du fluide, nous aurons p:pV::p':p'V, & P:Pv::p':p'v. Or les poids pV & Pv des deux corps étant égaux par l'hypothèse, les moyens de ces deux proportions.

feront les mêmes; donc les produits des extrêmes feront égaux; c'est-à-dire qu'on aura  $p \times p'V$  =  $P \times p'v$ , équation d'où l'on tire p : P :: p'v : p'V. Donc la pesanteur spécifique p du premier corps est à la pesanteur spécifique P du second, comme p'v, poids que perd le second, est à p'V, poids que perd le premier.

### CCCXLIX.

COROLLAIRE VII. Supposons à présent un corps dont la pesanteur spécifique p soit moindre que la pesanteur spécifique p' du fluide sur lequel il surnage librement. Soit V le volume du corps solide, V' celui du fluide déplacé ou de la partie du corps plongée dans le sluide. Nous aurons pV = p'V' (Num. CCCXLIV.), équation qui donne p : p'  $\vdots V' : V$ . Donc la pesanteur spécifique du corps sera à celle du fluide, comme la partie du corps plongée dans le fluide est au volume total du même corps.

Donc 1°, des quatre quantités p, p', V, V', trois étant connues, on trouve aisément la quatrième.

Donc 2°, connoissant la pesanteur spécifique p' du fluide & le poids pV du corps, on trouvera toujours le volume V' de la partie ensoncée: & réciproquement connoissant le volume V' de la partie du corps ensoncée, & la pesanteur spécifique p' du fluide, on connoît le poids total pV du corps.

### CCCL.

COROLLAIRE VIII. Si l'on attache (Fig. 161.) à un corps B spécifiquement plus léger que le fluide AMNE, un autre corps C spécifiquement plus pesant que le même fluide, & que la somme des poids des deux corps soit plus grande que la somme des poids des fluides qu'ils peuvent déplacer, le système descendra jusqu'à ce que le plus pesant de ces corps touche le fond du vase, à moins que ce système ne soit soutenu par une force étrangère.

Car en nommant V le volume du corps B, p sa pesanteur spécifique, v le volume du corps C, P sa pesanteur spécifique, p' celle du fluide; les poids des deux corps seront pV, Pv, & les efforts opposés du fluide seront p'V, p'v, quantités qui expriment les poids des volumes de fluide déplacés. Donc si la somme pV+Pv est plus grande que la somme p'V+p'v, le système sera tiré vers le fond du vase par une force pV+Pv-p'V-p'v. Donc le corps descendra, à moins qu'il ne soit soutenu par une force F=pV+Pv-p'V-p'v.

On tire de cette équation p'V = pV + Pv - p'v - F.

### CCCLI.

COROLLAIRE IX. Un système de deux corps B & C l'un plus léger & l'autre plus pesant que le fluide, étant entièrement enfoncé & soutenu en équilibre au moyen d'une force F, la pesanteur spécie

Cc 2

fique p du corps le plus léger B est à celle du fluide, comme le poids de ce corps B est à la somme des poids des deux corps plongés dans le fluide, moins le poids que perd le plus pesant & la force qui soutient le système.

En effet, concevant toutes les dénominations données dans le corollaire précédent, il est visible que p:p'::pV:p'V. Or p'V=pV+Pv-p'v-F (Num. GCCL.). Donc p:p'::pV:pV+Pv-p'v-F.

CCCLII.

COROLLAIRE X. Les pesanteurs spécifiques de deux corps solides, sont en raison directe des nombres qui expriment le rapport de la pesanteur spécifique du premier à celle d'un fluide quelconque, & en raison inverse des nombres qui expriment le rapport de la pesanteur spécifique du second à celle du même fluide.

Car, soit p la pesanteur spécifique du premier corps solide, P celle du second, p' celle du fluide; & supposons que p & p' soient comme les nombres a, b, & que P & p' soient comme les nombres m

& n. Nous aurons  $p = \frac{p'a}{b}$ , &  $P = \frac{p'm}{n}$ . Donc

 $p:P::\frac{p'a}{b}:\frac{p'm}{n}::\frac{a}{m}:\frac{b}{n}$ . Or les fractions qui

forment la dernière raison, sont directement comme les numérateurs, & réciproquement comme les dénominateurs.

Appliquons la théorie précédente à la folution de quelques problèmes.

#### CCCLIII.

PROBLEME I. Déterminer dans quel rapport font entr'elles les pesanteurs spécifiques de différents corps solides ou fluides.

SOLUTION. Pour résoudre ce problème, on fait usage de la balance hydrostatique, c'est-à-dire, d'une balance dont chaque bassin porte un petit crochet tournant, auquel on peut attacher un corps solide, au moyen d'un crin, d'un cheveu, ou d'un fil très-délié.

1º Si vous voulez comparer enfemble les pefanteurs spécifiques de deux fluides, prenez un corps solide spécifiquement plus dense que ces fluides, & suspendez-le à l'un des bassins de la balance, pour en connoître le poids absolu. Plongez-le ensuite dans les sluides, & voyez ce que l'immersion dans l'un & l'autre, lui fait perdre de son poids. La pesanteur spécifique du premier sluide sera à celle du second, comme le poids perdu dans le premier est au poids perdu dans le second (Num. CCCXLVII).

2° S'agit-il de trouver comment sont entr'elles les pesanteurs spécifiques d'un corps solide & d'un sluide? Si le corps est spécifiquement plus pesant que le sluide, voyez, au moyen de la balance hydrostatique, ce qu'il perd de son poids, quand il est

Cc 3

plongé dans le fluide. Sa pefanteur spécifique sera à celle du fluide, comme son poids absolu est au poids qu'il perd dans le fluide ( Num. CCCXLVI. ).

Si le corps est spécifiquement plus léger que le stuide, on pourra, asin qu'il s'enfonce entièrement, lui attacher un autre corps plus dense, qu'on aura pesé auparavant & plongé dans le sluide, pour connoître ce qu'il y perd de son poids. Plongeant de nouveau le système des deux corps, on déterminera la sorce nécessaire pour le soutenir en équilibre. Alors la pesanteur spécifique du corps le plus léger sera à celle du sluide, comme le poids absolu du même corps est au poids absolu du système des deux corps, moins la somme de ce que perd le plus pesant par son immersion & de la sorce nécessaire pour soutenir les deux corps plongés dans le sluide (Num. CCCLI.).

3º Pour trouver le rapport des pesanteurs spécifiques de deux corps solides, cherchez par la méthode que nous venons de donner, comment les pesanteurs spécifiques de l'un & de l'autre sont à celles d'un même fluide. Alors la pesanteur spécifique du premier corps, sera à celle du second, en raison directe des nombres qui expriment le rapport de la pesanteur spécifique du premier corps à celle du fluide, & en raison inverse des nombres qui expriment le rapport de la pesanteur spécifique du second corps à celle du même fluide ( N. CCCLII.).

Si les corps étoient l'un & l'autre plus denses que te fluide, on pourroit prendre dans ces corps deux masses de même poids & les plonger dans le fluide. Leurs pesanteurs spécifiques seroient réciproquement proportionnelles à ce qu'elles perdroient de leurs poids (Num. CCCXLVIII.).

### CCCLIV.

REMARQUE. Les corps qu'on pèse dans l'air, paroissent quelques sois un peu moins légers qu'ils ne sont réellement, parce que l'air, comme fluide pesant, diminue un peu le poids des corps qui y sont plongés, & qu'il le diminue plus ou moins, suivant que le volume de ces corps est plus ou moins considérable. Mais cette diminution est très-légère, & peut ordinairement se négliger sans crainte d'erreur sensible. Du reste, si l'on veut pousser la précision aussi loin qu'il est possible, on fera l'opération sous le récipient de la machine pneumatique, ou bien on évaluera le poids du volume d'air, dont chaque corps qui y est plongé occupe la place, & on ajoutera ce poids à celui du même corps.

# CCCLV.

PROBLÈME II. Le Roi Hiéron avoit fait remettre à un Orfèvre une certaine quantité d'or pour en faire une couronne; mais l'artifle infidèle retint une partie de cet or, & lui substitua un égal

Cc4

poids d'argent. On soupçonna la fraude, & comme on ne vouloit pas gâter un ouvrage qui étoit d'ailleurs d'un travail exquis, Archimède fut consulté sur le moyen de découvrir la quantité d'argent, substituée à l'or. On sait qu'il réussit à résoudre le problème, mais on ne connoît pas précisément la méthode qu'il suivit. On demande comment il pouvoit le résoudre par les principes de l'Hydrossaique.

SOLUTION. Il est évident que si l'on prend deux morceaux d'une même matière, par exemple, deux lingots d'or ou d'argent, & qu'on les plonge dans un même fluide, il perdront des parties de leurs poids proportionnelles à ces poids. Car ils perdront des parties équivalentes aux poussées du fluide, & les poussées du fluide sont proportionnelles aux volumes des corps qu'on y plonge. Or quand deux corps sont de même espèce, leurs volumes sont comme leurs poids (Num. CCCVII.). Donc les poids que les deux corps perdront par l'immersion seront proportionnels aux poids absolus.

Cela posé, soient respectivement a, b, c les poids d'un lingot d'or, d'un lingot d'argent & de la couronne proposée; a', b', c' ce que ces corps perdent de leurs poids, quand on les plonge dans le fluide; x le poids de la quantité d'or qui entre dans la couronne, y le poids de l'argent qu'on a allié avec cet or. Nous aurons d'abord l'équation x + y = c.

Ensuite le poids a du lingot d'or est à la quantité d'or x qui entre dans le mélange, comme le poids a' que le lingot perd dans le fluide est à ce que la quantité x peut y perdre. Cette quantité perdra donc une partie de son poids exprimée par  $\frac{a'x}{a}$ De même le poids b du lingot d'argent est à la quantité d'argent y qui entre dans l'alliage, comme le poids b' que le lingot d'argent perd dans le fluide est au poids que la quantité y doit y perdre. Cette quantité y perdra donc une partie de son poids exprimée par  $\frac{b'y}{b}$ . Or, si l'on ajoute ensemble ce que l'or & l'argent qui entrent dans le mélange doivent perdre de leurs poids, on aura ce que la couronne perd du fien, c'est-à-dire,  $\frac{a'x}{a} + \frac{b'y}{b} = c'$ ; équation qui comparée avec x+y=c, fera trouver les valeurs de x & de y.

Avant de passer à l'Hydraulique, je ferai encore ici les deux remarques suivantes.

#### CCCLVI.

REMARQUE I. D'après ce que nous avons dit sur l'Hydrostatique, on peut conclure que dans un fluide en équilibre, une molécule quelconque est pressée suivant toutes les directions par des forces égales. Cette propriété générale des fluides est ce qu'on appelle le principe de l'égalité de pression en

tous sens. Elle est le fondement des plus savantes théories que les Géomètres aient données sur les sluides. On peut voir dans l'Essai sur la résistance des Fluides, par M. d'Alembert, page 13 & suiv., comment on déduit de l'égalité de pression en tous sens, quelques autres principes dont on a fait aussi beaucoup d'applications.

# CCCLVII

REMARQUE II. J'ai considéré les fluides comme doués d'une parfaite fluidité. Cependant, physiquement parlant, il n'y a point de sluides dont les parties ne soient adhérentes les unes aux autres, avec une certaine force qui n'est pas la même dans tous, & qui peut varier dans un même fluide par le chaud, par le froid, ou par d'autres causes physiques. Nous avons sans cesse sous les yeux des preuves de cette adhérence. Si l'on jette de l'eau sur un plancher, les molécules en s'éparpillant, ont de la peine à se séparer : lorsqu'on laisse tomber un fluide goutte à goutte, on voit que les parties forment une espèce de filet plus ou moins sensible : plusieurs globules de mercure qui viennent à se toucher, s'unissent ensemble, & paroissent ne plus former qu'un même tout, &c. Quelle que soit la cause de cette adhérence, on conçoit qu'elle peut, dans certains cas, contribuer à entretenir l'équilibre dans les fluides, malgré l'inégalité de pression, pourvu que cette inégalité soit peu considérable.

# CHAPITRE II.

DE L'HYDRAULIQUE.

Es écoulements des liqueurs par des ouvertures proposées, le mouvement des eaux dans des canaux creusés par l'art ou par la nature, les forces que les fluides exercent par leur poids ou par leur choc, la meilleure manière d'employer l'action de ces fluides pour mouvoir les machines, &c., sont des objets dont la connoissance peut s'appliquer très-fréquemment aux besoins de la société. Mais autant l'Hydraulique est utile, autant elle est difficile à traiter. Ce n'est presque jamais qu'en employant le calcul infinitéfimal, que l'on parvient dans cette partie à démontrer rigoureusement les propositions même qu'on regarde comme les plus simples; & les plus grands Géomètres de notre siècle, qui semblent avoir épuifé toutes les ressources de l'analyse pour se diriger dans leurs recherches, ont trouvé des résultats si composés par la nature de la chose, que l'on ne peut guères les confidérer que comme des vérités géométriques, très-précieuses en elles-mêmes, & non comme des fymboles propres à peindre l'image sensible du mouvement actuel & physique d'un fluide. Heureusement qu'on peut tirer, dans la pratique,

412

à peu près les mêmes avantages des méthodes approchées, que de celles qui seroient absolument exactes. En multipliant donc les expériences, en les analysant avec attention, en les ramenant autant qu'il est possible à des loix générales, on a composé une espèce de théorie dépourvue, à la vérité, de la rigueur géométrique, mais simple, lumineuse & usuelle. Je vais en donner une idée, en exposant ce qu'il y a de plus facile à comprendre sur l'écoulement des fluides qui sortent de leurs réservoirs par de petits orisices, sur le mouvement des eaux jaillissantes, sur la percussion & la résistance des fluides, & sur la résraction des corps solides qui passent d'un milieu dans un autre.

# ARTICLE PREMIER.

De l'Écoulement des Fluides qui sortent de leurs réservoirs par des orifices. \*

# CCCLVIII.

Sort un vase cylindrique de verre ABCD (Fig. 162.) de  $5^{\frac{1}{2}}$  pouces de diamètre, rempli d'eau à la hauteur de 16 pouces au-dessus du fond. Que l'on permette l'écoulement par un ajutage horizontal M

<sup>\*</sup> Cet article sur l'écoulement des fluides, & le suivant sur les jets d'eau, ne sont presque qu'un extrait de l'excellent Traité d'Hydrodynamique de M. l'Abbé Bossut.

de quatre lignes de diamètre, & qu'en même tems on entretienne le vase constamment plein à la hauteur proposée, en y versant aussi légérement qu'il est possible, de l'eau avec une cruche. On observera que des corpuscules étrangers, comme de la limaille, des morceaux d'ardoise pilée, &c, mêlés dans l'eau, se dirigent vers l'orifice. Ils descendent d'abord suivant des directions verticales. Mais lorsqu'ils sont parvenus à la distance de trois ou quatre pouces du fond, ils se détournent visiblement de cette direction, & viennent de tous côtés, suivant des mouvements plus ou moins obliques, gagner l'orifice.

La même expérience répétée avec d'autres aju-

Il en est de même, lorsque l'eau sort par une ouverture latérale N(Fig. 163.). Toutes les particules ont aussi une tendance vers l'orifice.

Cette tendance univerfelle des particules fluides vers l'orifice, est une suite nécessaire de leur parfaite mobilité. Car il est évident qu'elles doivent se diriger vers le point qui résiste le moins aux forces dont elles sont pressées, sous une prosondeur déterminée. Or l'endroit de l'orifice est ce point de la moindre résistance. Donc, &c.

### CCCLIX.

SI après avoir rempli le vase ADCB (Fig. 162.)

à la hauteur de 16 pouces, on permet l'écoulement

par un orifice de 4 lignes de diamètre, sans sournis de nouvelle eau, la surface du sluide en s'abaissant demeure horizontale jusqu'à la distance d'environ 6 lignes de l'orifice. A cette hauteur, il se sorme à la surface une espèce de petit entonnoir creux, dont la pointe répond au centre de l'orifice. La cavité de cet entonnoir s'agrandit de plus en plus; & vers la fin de l'écoulement l'eau glisse sur l'arête de l'ouverture en sorme de nappe.

La même expérience répétée avec un ajutage de 8 lignes, donne les mêmes réfultats. Seulement il paroît que l'entonnoir commence à se former à un peu moins de 6 lignes de distance à l'orifice.

Lorsque le vase se vuide par une ouverture verticale N (Fig. 163), la surface de l'eau demeure sensiblement horizontale, tant qu'elle a une certaine hauteur au-dessus de l'orifice. Mais quand elle est prête d'en toucher le bord supérieur, on la voit s'incliner un peu de ce côté. Il se forme en longueur un petit ensoncement dans la direction de l'orifice. Cette espèce de demi-entonnoir n'est pourtant pas, à beaucoup près, si sensible que dans les écoulements par des orifices horizontaux.

Tandis que l'eau a une certaine profondeur, sa surface demeure sensiblement horizontale, parce que les particules inférieures pressées par les supérieures, sont portées rapidement dans la direction de l'écoulement, entraînent de proche en proche

les particules contiguës, en vertu de leur ténacité réciproque, & remplacent ainsi le fluide qui sort. Le parallélisme de la surface est donc alors à peu près le même que fi le fluide étoit en repos. Mais à mesure que la surface de l'eau s'abaisse, les particules inférieures sont moins pressées, se succèdent les unes aux autres avec moins de promptitude, & l'entonnoir devient sensible. Dans les écoulements par des orifices horizontaux, la pression de l'air tend à l'agrandissement de l'entonnoir. En effet, l'atmosphère presse par son poids la surface de l'eau. La colonne verticale d'air qui répond à l'orifice, s'infinue dans le petit creux ou entonnoir qui se forme dans le même endroit. Cette colonne seroit contrebalancée par l'effort contraire de la colonne d'air placée au-dessous de l'orifice, si celle-ci déployoit librement toute fon action Mais comme l'eau en tombant repousse l'air & détruit une petite partie de sa réaction, la première colonne doit l'emporter un peu sur la seconde. D'où l'on voit que si les particules qui accourent de tous côtés vers l'orifice pour fournir à l'écoulement, n'ont pas assez de vîtesse pour empêcher l'effet de cette inégalité de pression des deux colonnes dont on vient de parler, l'entonnoir s'agrandira; & qu'il s'agrandira d'autant plus, que la furface de l'eau s'abaiffera davantage, & que par conséquent les vîtesses des particules diminueront.

L'enfoncement ou le demi-entonnoir est moins sensible dans les écoulements par des orifices verticaux, parce que l'action de l'air est appliquée disséremment, & que les molécules inférieures qui tendent à l'orifice en se portant de bas en haut, soulèvent un peu la surface dans l'endroit où elle s'abaisse.

### CCCLX.

THÉOREME I. Dans un réservoir ABCD (Fig. 164.), la vîtesse du fluide au sortir de l'orifice, est à la vîtesse d'une tranche horizontale TVvt, comme l'une des bases de cette tranche est à l'aire de l'orifice.

En effet, supposons qu'il sorte par l'orifice un prisme fluide rsli, dans l'instant que la tranche TVvt descend de p en q: il est évident que le prisme rsli sera égal en solidité à la tranche TVvt, ou, si l'on aime mieux, à un prisme qui auroit TV pour base & pq pour hauteur. Donc, en nommant a l'aire rs de l'orifice, A la base TV, nous aurons  $a \times sl = A \times pq$ ; d'où l'on tirera  $sl \cdot pq \cdot A \cdot a$ . Or  $sl \cdot pq$  sont comme les vîtesses du fluide à l'orifice & dans la tranche TVvt. Donc la vîtesse du fluide qui fort par l'orifice, est à la vîtesse d'une tranche horizontale, comme l'une des bases de cette tranche est à l'aire de l'orifice.

Dans cette démonstration, l'on suppose la tranche TVv2 infiniment mince.

CCCLXI

# DE MÉCHANIQUE 417 CCCLXI

THÉORÈME II. Les volumes fluides qui sortent dans le même tems de deux réservoirs, dans chacun desquels le fluide est constamment entretenu à la même hauteur, sont en raison composée des aires des orifices & des vîtesses des veines fluides.

Car il est évident que les volumes dont il s'agit, sont d'autant plus considérables, que les orifices sont plus grands & que les sluides sortent avec plus de vîtesse.

### CCCLXII.

Théorème. III. La vîtesse d'un fluide qui sort d'un vase par un orifice infiniment petit, est égale à celle que doit acquérir un corps pesant, en descendant librement de la hauteur du fluide au-dessus de l'orifice.

En effet, quand l'orifice est infiniment petit, les dissérentes tranches horizontales qu'on peut imaginer dans le réservoir, ont une vîtesse infiniment moindre que celle de la veine sluide qui sort par l'orifice. Par conséquent, on peut regarder comme nulle la vîtesse des particules sluides contenues dans le réservoir, & la veine sluide comme chargée & pressée par tout le poids d'une colonne qui iroit de l'orifice à la surface supérieure du sluide.

Soient donc rs (Fig. 165) l'orifice infiniment petit par où fort le fluide, rs li le petit prisme qui s'écoule pendant un tems t infiniment petit, hfs r.

Dd

la colonne verticale dont le poids chasse la veine fluide. En nommant p la pesanteur spécifique du fluide, V sa vîtesse au sortir de l'orifice, on aura  $p \times fs \times rs$  pour l'expression du poids de hfsr ou de la force motrice, &  $rsli \times V$  pour le mouvement produit par cette force.

Supposons à présent un prisme infiniment petit rsnm, qui, en vertu de son poids, doive descendre précisément de sa hauteur pendant le tems t, & acquérir une vîtesse v. La force motrice ou le poids de ce prisme sera  $p \times sn \times rs$ , & le mouvement produit sera  $rsnm \times v$ . Or les forces motrices étant comme les mouvements produits, nous aurons  $p \times fs \times rs$ ;  $p \times sn \times rs$ ;  $rssin \times V$ ;  $rsnm \times v$ .

On peut diviser les deux termes de la première raison par  $p \times rs$ , & substituer dans la seconde, au lieu du rapport de rsli à rsnm, celui de V à v. Car les prismes rsli, rsnm ayant même base, sont comme les hauteurs sl, sn; & ces hauteurs qui sont les espaces parcourus en même tems, sont comme les vîtesses V & v. Donc la proportion précédente se réduit à fs; sn;  $V^2$ ;  $v^2$ .

Comparant enfin le prisme rsnm avec un corps pesant qui tomberoit librement de la hauteur fs, nommant V' la vîtesse que ce corps acquerroit, nous aurions  $fs : sn : V'^2 : v^2$  (Num. CLXV.). Donc  $V^2 : v^2 : V'^2 : v^2$ , & par conséquent V = V'. Donc la vîtesse du sluide, au sortir de l'orisice, est

égale à celle d'un corps pesant qui seroit tombé librement de la hauteur du fluide au-dessus de l'orisice.

#### CCCLXIII

COROLLAIRE I. Les vîtesses des fluides qui fortent par des orifices infiniment petits de deux vases dans lesquels ils ont des hauteurs différentes, sont comme les racines quarrées de ces hauteurs.

Car ces vîtesses sont égales à celles de deux corps pesants qui seroient tombés librement des hauteurs des deux sluides au-dessus des orifices. Or les vîtesses de ces deux corps seroient entr'elles comme les racines quarrées des hauteurs dont il s'agit, (Num. CLXV.). Donc, &c.

#### CCCLXIV.

COROLLAIRE II. Pendant qu'un corps pesant tomberoit de toute la hauteur s (Fig. 165.), la veine fluide conservant toujours la vîtesse qu'elle reçoit à l'orisice, parcourroit un espace double de cette hauteur.

En effet, le corps pesant, constamment animé de sa vîtesse sinale, parcourroit un espace double de fs (Num. 162.), dans le même tems qu'il a employé à parcourir cette ligne. Or le sluide sort du vase avec une vîtesse égale à la vîtesse finale du corps pesant qui seroit tombé de la hauteur fs du sluide. Donc, &c.

Dd2

REMARQUE I. La démonstration du théorème III suppose que le fluide au sortir de l'orifice. soit pressé par le poids entier de la colonne supérieure; ce qui arrive effectivement, quand cet orifice est infiniment petit, puisqu'alors la colonne correspondante est entièrement soutenue & perd toute sa vîtesse. Mais si l'orifice est de grandeur finie. la colonne supérieure n'a plus une vîtesse infiniment petite par rapport à celle du fluide qui fort, & par conféquent on ne peut pas conclure que l'écoulement se fasse avec une vîtesse due à la hauteur du fluide au-dessus de l'orifice. Cette proposition, prise généralement, seroit même évidemment fausse. Car si l'on a, par exemple, un vase cylindrique vertical rempli d'eau, & qu'on imagine que tout d'un coup le fond soit anéanti, la tranche du fond ne souffrira aucune action des tranches supérieures, & elles descendront toutes avec la même vîtesse, suivant les loix de la chute des corps pefants.

Il est cependant essentiel de remarquer, que si un orifice horizontal, quoique fini, est petit en comparaison de la largeur du réservoir; que, par exemple, le rapport de la première surface à la seconde n'excède guères celui de 1 à 20, la vîtesse du fluide à la sortie de l'orifice, est sensiblement la même que si cet orifice étoit infiniment petit. Mais alors cette vîtesse n'est pas produite toute entière par la pression

de la colonne supérieure. Chaque particule obéit à la fois à fa pefanteur propre & à l'action des particules contiguës; action qui est sans cesse favorisée ou contredite par leur adhérence réciproque. La veine fluide recoit ainsi sa vîtesse & de la colonne verticale & des colonnes latérales, qui tendent toutes vers l'orifice. Or on conçoit, sans qu'il soit peutêtre possible de le démontrer en rigueur, que toutes ces forces peuvent tellement se combiner entr'elles, que la vîtesse de la liqueur au sortir de l'orifice, soit la même, que si elle étoit produite par le poids de la colonne supérieure. La chose est du moins indubitable par l'expérience. Car on observe que dans les jets d'eau, le fluide s'élève presqu'à la hauteur des réservoirs, quoiqu'il soit retardé par différentes causes, telles que la résistance de l'air, le frottement contre le contour de l'ajutage, le poids des molécules supérieures qui retombent sur les suivantes, &c.; ce qui prouve que la vîtesse de la veine sluide est sensiblement la même, que celle d'un corps qui tomberoit de la hauteur des réservoirs. Seulement l'expérience apprend que si l'orifice est un peu considérable, la vîtesse n'acquiert sa plénitude uniforme & permanente qu'au bout d'un certain tems; car on trouve alors que la quantité de liqueur qui fort pendant les 3 ou 4 premières secondes de l'écoulement, est un peu moindre que celle qui sort pendant 3 ou 4 autres secondes de la suite du tems, & plus l'orifice est grand, plus cette inégalité se fait appercevoir.

#### CCCLXVI

REMARQUE II. Si la veine fluide fortoit sous la forme d'une colonne parfaitement cylindrique ou prismatique, on pourroit conclure que la quantité de liqueur écoulée pendant un tems quelconque T seroit équivalente à un prisme qui auroit pour base l'aire a de l'orifice, & pour hauteur l'espace VT qu'un corps animé de la vîtesse V du sluide, au sortir de l'orifice, parcourroit uniformément pendant le tems T; c'est - à - dire, que la dépense du réservoir seroit expimée par le produit a VT. C'est cette quantité qu'on a appelée la dépense naturelle du réservoir.

Mais on observe que la veine fluide en sortant se resserre depuis la face intérieure du sond jusqu'à une distance à peu près égale au rayon de l'orifice, & qu'ensuite elle augmente de grosseur & va en se dilatant de plus en plus. Si l'on mesure la section de la veine sluide à l'endroit où la contraction est la plus grande, on trouve qu'elle est toujours à l'aire de l'orifice, à peu près comme 2 est à 3. Le sluide se contracte sensiblement de la même manière, quand il fort par un orifice vertical pratiqué dans les parois du vase.

Cette contraction est une suite nécessaire de la tendance universelle des molécules sluides vers l'orifice.

En effet les colonnes latérales, qui ne répondent pas verticalement à l'orifice, ne peuvent y arriver qu'en suivant des directions obliques. Ainsi une partie de leur mouvement doit s'employer à presser & à resserrer la veine sluide. Quand ensuite cette veine est parvenue au point de la plus grande contraction, la résistance de l'air doit nécessairement la dilater & lui donner plus de volume.

Les molécules fluides employant, comme nous venons de le dire, une partie de leur mouvement à se comprimer en passant par l'orifice, l'effet de la contraction est de diminuer la dépense des réservoirs. M. l'Abbé Bossur a trouvé par des expériences saites avec le plus grand soin, que la quantité de sluide qui sort réellement d'un réservoir, est à celle qui s'écouleroit si la contraction de la veine sluide n'avoit pas lieu, à peu près comme 5 est à 8, ou plus exactement encore comme 100 est à 161,57.

#### CCCLXVIL

REMARQUE III. Si l'on adapte aux orifices, des bouts de tuyaux cylindriques affez longs pour que l'eau en suive les parois & forte à gueule bée, la dépense est plus grande que si l'écoulement se faisoit par de simples orifices. Le Savant que nous venons de citer, a trouvé que la dépense par des tuyaux additionnels, étoit à la dépense naturelle, à peu près comme 13 à 16. Il faut donc que les tuyaux

Dd4

additionnels diminuent en partie la contraction de la veine fluide; & l'on peut rendre raison de cet effet, en observant que la veine fluide se dilatant, après être parvenue au point où elle est le plus reserverée, rencontre bientôt les parois du tuyau; ce qui doit occasionner un frottement qui diminue la vîtesse du fluide. Or cette vîtesse devenant moindre, la veine fluide doit grossir un peu dans l'endroit où elle avoit été le plus resservée, & l'obliquité des colonne qui entrent dans le tuyau doit un peu diminuer. Donc les mouvements de ces colonnes deviendront moins opposés, & par conséquent le sluide s'écoulera plus librement.

On voit pourtant que les tuyaux additionnels n'empêchent pas entièrement la contraction de la veine fluide; puisque la dépense effective par ces tuyaux est moindre que la dépense naturelle.

Si les tuyaux adaptés aux orifices font trop courts pour être rencontrés par le fluide après fa contraction, la liqueur fortira comme par de fimples orifices.

# CCCLXVIII

PROBLÈME I. Trouver une équation qui exprime le rapport entre la dépense d'un réservoir, le tems que dure l'écoulement, la hauteur constante du fluide & le petit orifice horizontal par lequel sort la veine fluide.

SOLUTION. Soit V la vîtesse de la veine sluide

au fortir de l'orifice, T lé tems de l'écoulement, a l'aire de l'orifice, s la hauteur constante de la liqueur au-dessus du même orifice, p la vîtesse acquise à la fin d'une seconde par un corps pesant qui tombe librement, & D la dépense du réservoir. S'il s'agit de la dépense naturelle & théorique, nous aurons D = aVT (Num. CCCLXVI.). Or la vîtesse V étant due à la hauteur s, on a  $V = \sqrt{2ps}$  (V). CLXXII.). Donc, en substituant cette valeur de V, on aura l'équation cherchée D = aTV 2ps.

Mais quand le fluide fort par un petit orifice, la dépense naturelle du réservoir est à la dépense effective, à peu près comme 5 à 8. Donc, en nommant

D' la dépense effective, on aura  $D' = \frac{5}{8} a T \sqrt{2ps}$ .

De même, si le fluide fort à gueule bée par un tuyau additionnel, la dépense naturelle est à la dépense effective, comme 13 est à 16 à très-peu près. Donc, en nommant D'' la dépense effective, on aura  $D'' = \frac{13}{16} aT \sqrt{2ps}$ .

Soit, par exemple, la hauteur constante du fluide s = 12 pieds = 144 pouces; que l'orifice horizontal pratiqué au fond du réservoir, soit un cercle d'un pouce de diamètre; son aire sera  $a = \frac{3.35}{4.52}$ . Supposons que l'écoulement ait duré pendant une minute; la durée T sera de 60 secondes, parce que pous évaluons le tems en secondes: ensin rappelons-

nous que p=30,2 pieds = 362,4 pouces. En substituant ces valeurs dans les formules précédentes, nous trouverons la dépense naturelle D=15223 pouces cubiques à peu près, & la dépense effective D=9514 pouces cubiques.

On auroit trouvé plus exactement la dépense effective D', en supposant qu'elle est à la dépense naturelle, comme 100 est à 161,57.

Si le fluide fortoit par un tuyau additionnel d'un pouce de diamètre, on trouveroit D'' = 12368 pouces cubiques à très-peu près.

Quand le fluide s'écoule par un orifice vertical très-petit, on peut déterminer les dépenses par la même méthode.

#### CCCLXIX.

COROLLAIRE. Les dépenses naturelles de deux réservoirs dans chacun desquels le fluide est entretenu à une hauteur constante, sont entr'elles en raison composée des aires des orifices, des tems pendant lesquels se fait l'écoulement, & des racines quarrées des hauteurs des fluides au-dessus des orifices.

Car, en nommant a, T, s l'orifice du premier réfervoir, la durée de fon écoulement & la hauteur du fluide au-dessus de fon orifice; a', T', s' les quantités correspondantes dans le second réservoir, & p la vîtesse acquise à la fin d'une seconde; les dépenses naturelles des deux réservoirs seront  $a T \bigvee 2ps$ ,

a'T' \sqrt{2ps'}. Or la première de ces quantités est à la seconde, comme a T \sqrt{s} est à a'T' \sqrt{s'}.

Les dépenses effectives par de simples orifices sont aussi dans le même rapport. Car

\$ a TV2ps: \$ a'T'V2ps':: aTVs: a'T'Vs'.

On peut dire la même chose des dépenses effectives par des tuyaux additionnels. Car  $\frac{13}{16}aTV2ps: \frac{13}{16}a'T'V2ps': aTVs: a'T'Vs'.$ 

16 a 1 V 2ps .. a 1 V 3. a 1 V 3.

#### CCCLXX.

PROBLÈME II. Connoissant le petit orifice à (Fig. 166.), & la hauteur AB d'un réservoir ABCL constamment rempli de fluide, & traversé par un diaphragme IG percé d'une petite ouverture b, on demande les hauteurs dues aux vitesses en b & en a, & la quantité de liqueur qui passera en un tems donné par chacune de ces ouvertures.

SOLUTION. 1º Il est clair que l'écoulement naturel de l'eau AIGL par le trou b étant empêché par la résissance de l'eau inférieure, l'eau sort par b de la même manière qu'elle sortiroit par un orifice latéral G égal à b, si elle communiquoit par là avec l'eau EFGH d'un réservoir latéral dont la hauteur EG exprimât la résissance que chaque point de l'eau en b éprouve de la part de l'eau inférieure. D'où il suit que la vîtesse en b est due à la hauteur LE.

2° Comme la réaction est toujours égale & contraire à l'action, la partie d'eau IGCB est comprimée

Bielliet de Sur janans

en tous ses points par l'eau supérieure, avec une force proportionnelle à EG. Ainsi la hauteur due à la vîtesse en a est EC.

Cela posé, nommant T le tems de l'écoulement, D la dépense par l'un ou l'autre des orifices b & a, s la hauteur donnée AB, x la hauteur LE due à la vîtesse en b, y la hauteur EC due à la vîtesse en a, & p la vîtesse qu'un corps pesant acquiert en tombant librement pendant une seconde; nous aurons

(N. CCCLXVIII.),  $D=bT\sqrt{2px}$ ,  $D=aT\sqrt{2py}$ , & x+y=s. Ces équations comparées ensemble donnent  $x=\frac{a^2s}{a^2+b^2}$ ,  $y=\frac{b^2s}{a^2+b^2}$  &  $D=\frac{abT\sqrt{2ps}}{\sqrt{a^2+b^2}}$ 

## CCCLXXI

COROLLAIRE. On voit par la seconde de ces formules, que la hauteur y due à la vîtesse de la veine sluide au soriir de l'orisse a, est moindre que la hauteur s du réservoir. Donc la veine fluide perdra toujours de sa vîtesse, s'il se trouve quelqu'étranglement dans le réservoir ou dans les tuyaux où le fluide est contenu.

#### CCCLXXII

PROBLÈME III. Le vase ABCD (Fig. 167.) étant supposé prismatique, & l'écoulement se faisant par un petit orifice a, on demande le tems que la surface de la liqueur mettra à s'abaisser de AD en

EF, dans le cas où l'on ne fournira point de nouvelle eau pour entretenir cette surface à la même hauteur.

SOLUTION. Puisque l'orifice est très-petit par rapport à l'amplitude du vase, on pourra considérer à chaque instant la vîtesse de la veine sluide comme due à la hauteur de l'eau au-dessus de l'orifice.

Cela posé, imaginons qu'un corps non pesant soit poussé de bas en haut suivant la verticale ah par une force accélératrice constante, qui lui imprime les mêmes degrés de vîtesses que la pesanteur imprime à un corps qui tombe librement; de manière que le corps ascendant parcoure l'espace ah, suivant la même loi & dans le même tems que le corps defcendant par la pesanteur parcourroit l'espace ha. Concevons la ligne ef infiniment proche de EF, & nommons s la hauteur ha, s' la hauteur ma, p la vîtesse acquise à la fin d'une seconde en vertu de la pefanteur, x le tems que le corps ascendant mettroit à parcourir mn. La vîtesse qu'auroit ce corps parvenu en m seroit 1/2 ps', celle qu'il auroit en h seroit 1/2ps, & le tems employé à parcourir ah on s feroit 125 (Num. CLXXII.).

La vîtesse  $\sqrt{2ps'}$  qu'a le corps en m, ne changeant qu'infiniment peu de m en n, on peut la regarder comme uniforme pendant le tems x; donc puisque le tems dans le mouvement uniforme est égal

à l'espace divisé par la vîtesse, on aura  $x = \frac{mn}{\sqrt{2ps'}}$ . Mais pendant le tems T que la surface du sluide met à descendre de n en m, on a  $aT\sqrt{2ps'}$  pour la dépense du réservoir, & cette dépense est évidemment égale au prisme EFfe, ou, ce qui est la même chose, au produit  $mn \times A$ , en nommant A la base EF de ce prisme. Ainsi on a l'équation  $aT\sqrt{2ps'} = mn \times A$ ,

d'où l'on tire  $T = \frac{mn \times A}{a\sqrt{2ps'}}$ . Donc

$$x:T:\frac{mn}{\sqrt{2ps'}}\cdot\frac{mn}{a\sqrt{2ps'}}\cdot a:A.$$

Le même rapport ayant lieu entre les autres tems élémentaires que le corps ascendant & la surface de l'eau emploient à parcourir de petits espaces égaux, on conclura que le tems total que le corps ascendant emploie à parcourir la hauteur ah, est au tems total que le vase met à se vuider, comme l'aire a de l'orisse est à l'aire A de la base E Fou B C. Nommant donc T' le tems que le vase met à se vuider entiè-

rement, nous aurons  $\sqrt{\frac{2s}{p}}$ : T':: a: A. Donc  $T' = \frac{A}{a}\sqrt{\frac{2s}{p}}$ .

Par un raisonnement semblable, on trouvera que pour descendre de EF jusqu'à BC, la liqueur emploie un tems  $T'' = \frac{A}{\alpha} \bigvee_{p}^{2s'}$ . Or si l'on retranche T'' de T'', on aura le tems que la surface de la li-

DE MÉCHANIQUE. 531 queur emploie à s'abaisser de AD en EF. Donc, en

appelant ce tems t, on aura  $t = \frac{A}{a} (V_{p}^{2s} - V_{p}^{2s'});$ 

c'est ce qu'il falloit trouver.

On voit qu'au moyen de cette équation, on déterminera toujours l'une quelconque des cinq quantités A, a, t, s, s', quand on connoîtra les quatre autres.

# ARTICLE II.

Du Mouvement des Eaux jaillissantes.

CCLXXIII.

I L faut distinguer trois choses dans les jets d'eau; 1º le réservoir ADCB (Fig. 168.) où sont assemblées les eaux qui doivent sournir à l'écoulement; 2º le ruyau de conduite GEO qui les amène du réfervoir à l'endroit où elles doivent jaillir; 3º l'orifice par lequel le jet sort, & qu'on nomme ordinairement l'ajutage.

Les jets dirigés verticalement de bas en haut, s'élèveroient à la hauteur entière de leurs réservoirs, si rien ne les en empêchoit. Mais le frottement contre le circuit de l'orifice, la résistance que l'air oppose à la colonne jaillissante, & le poids des particules fluides qui, après s'être élevées aussi haut qu'elles peuvent, retombent sur les suivantes, sont autant de causes qui diminuent un peu l'élévation

des jets. On conçoit cependant que les gros jets doivent s'élever plus haut que les petits. En effer, de deux jets qui fortent avec des vîtesses égales de leurs ajutages, le plus gros a plus de masse & par conséquent plus de force que le petit, pour vaincre les obstacles opposés.

## CCCLXXIV.

Pour mieux connoître les différentes circonftances qui peuvent concourir à la hauteur plus ou moins confidérable des jets d'eau, il est à propos de voir d'abord ce que l'expérience nous apprend en général sur cette matière.

Soit donc un réservoir ADCB (Fig. 169.) parallélipipédal, rectangle & vertical, dont la hauteur soit d'environ 12 pieds, & dont la base soit un quarré de 3 pieds sur chaque côté mesuré en dedans. Qu'on adapte horizontalement à ce vase un tuyau OE de fer-blanc, fermé par le bout E & ouvert du côté du réservoir. Que le diamètre de ce tuyau soit de 3 pouces 8 lignes. Soient en F, G, H trois ajutages circulaires dont les diamètres soient respectivement de 2, de 4 & de 8 lignes. Je suppose de plus en K un tuyau conique KM dont la hauteur soit de 5 pouces 10 lignes, le diamètre de la base inférieure de 9 lignes, & celui de la base supérieure de 4 lignes. Enfin qu'il y ait en I un tuyau cylindrique haut de 5 pouces 10 lignes, & dont le diamètre soit de 4 lignes. L'eau étant entretenue dans

le réservoir à la hauteur constante de 11 pieds audessus de la paroi supérieure OE du tuyau, on trouve d'après les expériences de M. l'Abbé Bossut, les résultats suivants.

1º Le jet vertical par l'ajutage F de 2 lignes de diamètre, s'élève à 10 pieds 10 lignes. La colonne forme une belle gerbe. En inclinant un peu le jet, il s'élève à 10 pieds 4 pouces 6 lignes.

2º Le jet vertical par l'ajutage G de 4 lignes de diamètre, s'élève à 10 pieds 5 pouces 10 lignes. La colonne ne s'élargit pas beaucoup par en haut; elle forme une belle gerbe. En inclinant un peu le jet, il s'élève à 10 pieds 7 pouces 6 lignes.

3° Le jet vertical par l'ajutage H de 8 lignes de diamètre, s'élève à 10 pieds 6 pouces 6 lignes. Dans tous les jets, l'eau fait des bonds qui ne sont pas de la même hauteur. Ils sont plus sensibles ici que dans les deux exemples précédents. La colonne s'élargit beaucoup par en haut. En inclinant un peu le jet, il s'élève presque à la hauteur de 10 pieds 8 pouces, & la colonne se désorme moins que quand il est exactement vertical.

4º Le jet vertical par le tuyau conique KM, s'élève à 9 pieds 6 pouces 4 lignes. La colonne est fort belle. En inclinant un peu le jet, il s'élève à 9 pieds 8 pouces 6 lignes.

5° Le jet vertical par le tuyau cylindrique IN, s'élève à 7 pieds 1 pouce 6 lignes. La colonne est

fort belle. En inclinant un peu le jet, il s'élève à pieds 3 pouces 6 lignes.

6° Au lieu du tuyau OE (Fig. 169), que l'on adapte au même réservoir un tuyau OE (Fig. 170), de même longueur que le premier, mais dont le diamètre ne soit que de 9 ou 10 lignes, & dans lequel on ait percé trois orifices circulaires F, G, H, dont les diamètres soient respectivement de 2, de 4 & de 8 lignes. L'eau étant entretenue, comme dans les expériences précédentes, à la hauteur de 11 pieds au-dessus de la paroi supérieure du tuyau, le jet vertical par l'ajutage F de 2 lignes de diamètre, s'élève à 9 pieds 11 pouces. La colonne est belle.

7° Le jet vertical par l'ajutage G de 4 lignes de diamètre, s'élève à 9 pieds 7 pouces 10 lignes. La colonne se désorme beaucoup, & la gerbe en haut est fort élargie.

8° Le jet vertical par l'ajutage H de 8 lignes de diamètre, ne s'élève guères qu'à 7 pieds 10 pouces. La colonne s'éparpille extrêmement, & n'est formée, pour ainsi dire, que de jets détachés qui se succèdent les uns aux autres.

## CCCLXXV.

Voici les conclusions que l'on peut tirer de ces expériences.

1º On voit par les trois premières, que si le

tuyau de conduite fournit les eaux avec une abondance suffisante, les gros jets s'élèvent plus haut que les petits.

2º Si le tuyau de conduite est trop étroit, les jets s'élèvent plus haut par un petit que par un grand ajutage. C'est ce qu'on trouve par les trois dernières expériences.

3° Souvent on fait les ajutages en forme de cônes ou de cylindres faillants d'une certaine hauteur audessius de la souche. Cet usage est très-vicieux. La 4° & la 5° expérience apprennent que ces ajutages sont perdre aux jets beaucoup de leur hauteur, & qu'en particulier les ajutages cylindriques sont les plus mauvais de tous. Les ajutages qui procurent le plus d'elévation à l'eau, sont ceux qui sont percés dans la platine horizontale qui ferme l'extrémité du tuyau. Il faut que cette platine soit bien polie, mince, d'une épaisseur unisorme, & percée perpendiculairement.

4º Les jets qui se détournent un peu de la direction verticale, s'élèvent un peu plus haut que les jets rigoureusement verticaux, par la raison que les molécules fluides ayant monté dans le premier cas aussi haut qu'elle peuvent, ne retombent pas directement sur les suivantes. Il y a donc quelque chose à gagner du côté de l'élévation du jet, en lui donnant une petite inclinaison. Mais, d'un autre côté, il ne produit pas un esset aussi agréable aux

yeux, que lorsque la gerbe retombe perpendiculairement sur elle-même.

que pour donner aux jets la plus grande hauteur possible, l'ajutage ne doit être ni trop grand ni trop petit relativement au tuyau de conduite. Car nous voyons que dans les trois premières expériences, les ajutages F& G sont trop petits, & ne donnent pas un jet aussi haut que l'ajutage H dont le diamètre est plus grand. Au contraire, nous voyons dans les trois dernières expériences, que les ajutages G & H sont trop grands par rapport au tuyau de conduite, & qu'ils donnent des jets moins élevés que l'ajutage F, dont le diamètre est plus petit. Donc, pour avoir la plus grande hauteur possible du jet, il faut proportionner le tuyau de conduite à l'ajutage.

### CCCLXXVI

PROBLÈME. Dans les jets d'eau, connoissant la hauteur du réservoir & le diamètre du tuyau de conduite, déterminer le diamètre qu'on doit donner à l'ajutage, afin que le jet s'élève à la plus grande hauteur possible.

SOLUTION. Soit h la hauteur du réservoir exprimée en pieds, D le diamètre du tuyau de conduite, d celui de l'ajutage, D & d étant exprimés en lignes. Faites la proportion suivante,

 $28\frac{1}{2}$ :  $\frac{12}{4}$  :: D: d. Par l'hypothèse on connoît

les trois premiers termes. Donc on trouvera le diamètre d qu'il faut donner à l'ajutage.

Pour comprendre la raison de cette règle, il faut observer que si le jet ne s'élève pas à toute la hauteur possible quand l'ajutage est trop grand, c'est parce que l'eau contenue dans le tuyau de conduite a trop de vîtesse pour presser de tout son poids la veine sluide qui sort par l'orifice. En esset, la partie du poids employée à mouvoir le sluide au dedans du tuyau, ne chasse pas la colonne qui sort. C'est ainsi que nous avons remarqué (Num. CCCLXV.), que le sluide qui s'écoule d'un vase, n'est poussé par tout le poids de la colonne supérieure, que dans le cas où l'orifice est très-petit par rapport à la grandeur du vase; ce qui rend la vîtesse des dissérentes tranches, prises dans le vase, très-peu considérable par rapport à la vîtesse de la veine sluide.

Quelle que soit donc la plus grande vîtesse que l'eau contenue dans un tuyau de conduite puisse avoir sans cesser d'agir sur le jet avec une sorce équivalente à son poids tout entier, je l'appellerai v, & je nommerai V la vîtesse du jet, au sortir de l'ajutage. La première de ces vîtesses sera à la seconde, comme l'aire de l'ajutage est à une section circulaire du tuyau de conduite (Num. CCCLX.), ou comme  $d^2$  est à

 $D^2$ , puisque les cercles sont proportionnels aux quarrés de leurs diamètres. Donc on aura  $v = \frac{Vd^2}{D^2}$ .

Supposant à présent un autre jet également sourni, dans lequel la hauteur du réservoir sut h', le diamètre du tuyau de conduite D', le diamètre de l'ajutage d' & V' la vîtesse du jet, on trouveroit de même la vîtesse  $v = \frac{V'd'^2}{D'^2}$ , ce qui donneroit l'équation  $\frac{Vd^2}{D^2} = \frac{V'd'^2}{D'^2}$ , ou  $\frac{d^2Vh}{D^2} = \frac{d'^2Vh'}{D'^2}$ , puisque les vîtesses V & V' sont comme les racines quarrées des hauteurs h & h' (Num. CCCLXIII.). Donc  $D'^{2}:d'^{2}\bigvee h'::D^{2}:d^{2}\bigvee h$ , ou prenant les racines quarrées de tous les termes de cette proportion,  $D': d' \not \sim h':: D: d \not \sim h$ ; ce qui nous apprend que lorsque deux tuyaux de conduite ont précisément la grandeur qu'ils doivent avoir pour que les jets prennent toute la hauteur possible, les diamètres de ces tuyaux sont en raison composée des diamètres d's ajutages, & des racines quatrièmes des hauteurs des réservoirs. Or l'expérience apprend que la hauteur du réservoir étant de 16 pieds, & le diamètre du tuyan de conduite de 28 2 lignes, il faut donner 6 lignes de diamètre à l'ajutage, pour que le jet ait la plus grande hauteur possible. Substituant donc dans la proportion précédente, au lieu des quantités h', D', d', les nombres 16,  $28\frac{\pi}{2}$ , 6, nous auronsDE MÉCHANIQUE. 439  $28^{\frac{1}{2}} : 12 :: D : d \stackrel{4}{\checkmark} h, \text{ ou divisant les deux conséquents par } h, 28^{\frac{1}{2}} :: \stackrel{12}{\overset{4}{\checkmark}} :: D : d.$ 

#### CCCLXXVII.

REMARQUE I. Si l'on connoissoit le diamètre de l'ajutage, & que l'on demandât celui de la conduite, on le trouveroit en employant la même proportion  $28\frac{1}{2}:\frac{12}{4}::D:d$ , dans laquelle tout

feroit connu, excepté D. Au reste, il ne peut y avoir qu'à gagner du côté de la hauteur du jet, en faisant les tuyaux de conduite plus gros que ne les demandent ces calculs; mais on ne doit pas les faire plus étroits, si l'on veut que le jet s'élève à toute la hauteur qu'on peut espérer. On doit aussi prendre garde

Ee4

qu'il n'y ait aucun étranglement dans les tuyaux; autrement l'eau ne seroit pas fournie en abondance, & il s'en faudroit beaucoup que le jet ne s'élèvât à la hauteur convenable (Num. CCCLXXI.).

# CCCLXXVIII.

REMARQUE II. Il faut éviter foigneusement qu'il ne se trouve pas d'angle droit dans les tuyaux qu'on est obligé de couder: car le choc du courant contre ces sortes d'angles détruit une grande partie de sa vîtesse & fatigue extrêmement la conduite. Lorsqu'on est obligé de courber les tuyaux, il faut distribuer la courbure sur toute la longueur, ou du moins sur un espace bien étendu.

# CCCLXXIX.

REMARQUE III. Il résulte des expériences de M. Mariotte, & de celles de M. l'Abbé Bossur, que les dissérences des hauteurs des jets verticaux aux hauteurs de leurs réservoirs, sont entr'elles sensiblement comme les quarrés des hauteurs des jets. Lorsqu'on connoîtra donc par une expérience la quantité dont il s'en faut qu'un jet ne s'élève à la hauteur de son réservoir, on trouvera par une simple proportion la quantité dont il s'en faudra que tout autre jet de hauteur donnée ne s'élève à la hauteur du sien. On aura ensuite la hauteur du réservoir en ajoutant à la hauteur du jet la quantité trouvée par la proportion qu'on vient d'indiquer. Pour faire usage de

cette proportion, on pourra supposer qu'un réservoir de 33 pieds de hauteur donne un jet vertical de 30 pieds.

#### CCCLXXX.

REMARQUE IV. Quand le réservoir ne peut se remplir que par intervalles, il est utile pour l'établissement d'un jet d'eau, de connoître à peu près le tems qu'il emploie à se vuider par un ajutage quelconque. On ne se trompera pas de beaucoup en supposant que l'écoulement se fait comme par l'orifice d'un vase où le fluide auroit une hauteur constante, égale à la hauteur du milieu du réfervoir au-dessus de l'ajutage. Connoissant donc cette hauteur & la dépense ou quantité d'eau qui doit s'écouler, on cherchera la durée de l'écoulement par un orifice d'un pouce de diamètre, en employant la formule  $D' = \frac{5}{8} a T / 2ps$  trouvée (Num. CCCLXVIII), & dans laquelle tout fera connu, excepté le tems T.Si l'on veut que le jet dure un tems 2, 3 ou 4 fois plus grand, on choifira un ajutage dont la surface soit 2, 3 ou 4 sois plus perite que la surface de celui qui a un pouce de diamètre. Ayant ainsi déterminé le diamètre convenable à l'ajutage, on trouvera celui du tuyau de conduite, par la règle donnée (Num. CCCLXXVII.).

# ARTICLE III.

De la Percussion & de la Résistance des Fluides.

# CCCLXXXI

Théorème. Les percussions que deux surfaces planes reçoivent de la part de deux sluides qui viennent les choquer perpendiculairement, sont à peu près en raison composée de surfaces choquées, des densités des fluides & des quarrés des vîtesses de ces fluides.

En effet, supposons d'abord que les sluides aient la même densité & la même vîtesse: plus les surfaces choquées auront d'étendue, plus il y aura de molécules sluides qui les rencontreront. Donc les percussions seront comme les surfaces choquées.

Supposons ensuite que les surfaces choquées soient égales & que les sluides aient la même vîtesse. Plus les sluides auront de densité, plus ils auront de force pour choquer les surfaces: donc les percussions seront comme les densités des sluides.

Supposons enfin que les surfaces choquées soient égales & que les fluides aient la même densité. En nommant P & P' les percussions contre les deux surfaces, M & M' les masses de fluides qui les rencontrent dans le même tems, V & V' les vîtesses de ces sluides, il est évident que l'on aura P: P'

\*\*: MV.\* M'V'; proportion dans laquelle on peut fubstituer le rapport de  $V \ni V'$ , au lieu de celui de  $M \ni M'$ . Car plus les fluides ont de vîtesse, plus les masses qui viennent choquer les plans en même tems sont considérables. Donc on aura  $P \cdot P' \cdot V^2 \cdot V'^2$ .

Donc les percussions perpendiculaires des sluides contre des surfaces planes, sont à peu près en raison composée de ces surfaces, de la densité des sluides & des quarrés de leurs vîtesses.

Ainfi, en nommant F & F' les forces perpendiculaires qui agissent contre deux plans dont les surfaces sont S & S'; nommant aussi D & D' les densités des fluides, V & V' leurs vîtesses, on aura à peu près  $F : F' : D S V^2 : D' S' V'^2$ .

## CCCLXXXII.

REMARQUE I. Cette proportion seroit exactement vraie, si chaque tranche sluide parallèle au plan frappé, s'anéantissoit après avoir donné son coup, pour permettre à la tranche suivante de donner librement le sien. Mais il est visible, que dans la nature la percussion se fait bien disséremment. Les premières molécules sont forcées de céder après le choc & de s'écouler le long des plans, ce qui doit occasionner un changement dans la direction des molécules suivantes. Celles-ci, par conséquent, ne doivent plus choquer les surfaces ni immédiatement ni suivant des directions absolument perpendicu-

laires. Cette observation fait voir l'insuffisance de la démonstration que nous venons de donner du théorème précédent. Ceux qui seront curieux d'en avoir une plus rigoureuse, pourront consulter l'Essai sur la résistance des Fluides, par M. d'Alembers. Au reste, on conçoit qu'il peut se faire que les chocs sur des surfaces différentes, soient dénaturés semblablement, & qu'ils suivent dans l'état physique à peu près la même loi, que s'ils n'éprouvoient aucun dérangement; & c'est effectivement ce qui arrive, autant qu'on peut en juger d'après les expériences faites sur cette matière. Quant à la valeur absolue de la percuffion d'un fluide, on la trouve un peu moindre que le poids d'un prisme fluide, qui auroit une base égale à la furface choquée, & une hauteur double de celle qui est due à la vîtesse du fluide.

# CCCLXXXIII.

REMARQUE II. Si les deux plans choqués, au lieu d'être en repos, avoient un mouvement dans le même sens que les sluides, il est évident qu'il n'y auroit de percussion qu'en vertu des dissérences de vîtesse dans les plans & dans les sluides. Donc, pour avoir le rapport des percussions, il faudroit entendre par V & V' les excès des vîtesses des fluides sur les vîtesses des deux plans.

Si au contraire les plans avoient un mouvement apposé à celui des fluides, il faudroit entendre par

V & V' les fommes des vîtesses des plans & des vîtesses des fluides.

#### CCCLXXXIV.

REMARQUE III. Quand les plans sont choqués obliquement par les sluides, la plûpart des Physiciens supposent que les percussions, toutes choses d'ailleurs égales, sont comme les quarrés des sinus des angles d'incidence. Mais ce rapport est contredit par l'expérience, & les raisonnements sur lesquels il est fondé ne prouvent rien, à moins qu'on ne fasse précision du mouvement par lequel les premiers filets sluides s'écoulent après le choc le long des plans, & troublent la percussion des filets suivants.

A plus forte raifon manquons-nous des connoiffances nécessaires pour évaluer les percussions des fluides contre les surfaces courbes. Toutes les méthodes proposées jusqu'à présent, sont sondées sur des hypothèses dans lesquelles on néglige des éléments essentiels, ou ces méthodes sont si composées, qu'il n'est pas possible d'en faire usage dans la pratique.

CCCLXXXV.

REMARQUE IV. Si au lieu de supposer les fluides en mouvement, on les suppose en repos, & que deux surfaces planes viennent les choquer perpendiculairement avec des vîtesses quelconques,

les réfissances qu'opposeront les fluides, seront en raison composée des densités de ces fluides, des surfaces qui les divisent & des quarrés des vîtesses de ces surfaces. Cette proposition se démontre par le même raisonnement que le théorême.

En général, la résistance qu'un fluide oppose à un corps en mouvement, est égale à la percussion que le fluide mu avec la vîtesse du corps, exerceroit contre ce même corps supposé en repos. Cela paroît évident par soi-même. M. d'Alembert, au surplus, en a donné une démonstration rigoureuse, dans son Essai sur la résistance des Fluides. La percussion & la résistance des fluides suivent donc les mêmes loix

# ARTICLE IV.

& se mesurent de la même manière.

De la Réfraction des Corps.

### CCCLXXXVI

On appelle réfraction le changement de direction qu'éprouve un corps qui passe d'un fluide dans un autre plus ou moins résistant. Par exemple, si une balle A(Fig. 171.) se meut dans l'air suivant la ligne AB, & qu'elle frappe obliquement la surface de l'eau CD, elle n'ira point en E, mais elle se détournera vers F. De même, si la balle se meut dans l'eau suivant la ligne AB, & qu'elle tombe

obliquement sur la surface de l'air CD, elle n'ira point directement au point E, ni au point F, mais elle se détournera vers G. C'est ce détour dans l'un & l'autre cas, que l'on nomme réfraction; & on la distingue par le moyen de la perpendiculaire BP tirée dans le nouveau milieu, du point où le corps le rencontre. Si la direction du corps dans le nouveau milieu passe entre la perpendiculaire BP & le prolongement de la direction qu'il avoit dans le premier, on dit que la réfraction se fait en s'approchant de la perpendiculaire: mais si le prolongement de la direction primitive du corps passe entre sa direction dans le nouveau milieu & la perpendiculaire BP, on dit que la réfraction se fait en s'éloignant de la perpendiculaire. J'appellerai plan d'incidence, celui qui est perpendiculaire au nouveau milieu, & qui passe par la direction du corps.

La réfraction des corps dépend de leur figure & de leur direction. Ce n'est qu'avec le secours de la plus sublime Géométrie, qu'on peut se flatter d'en donner une théorie générale. (Voyez le Traité des Fluides, par M. d'Alembert.) Je me bornerai à dire ici un mot de la réfraction que peuvent éprouver les corps sphériques.

#### CCCLXXXVII.

Théorème. Un corps sphérique passant perpendiculairement d'un milieu dans un autre, ne Souffre point de réfraction: mais s'il y passe obliquement, il se réfracte en s'éloignant ou en s'approchant de la perpendiculaire, suivant que le nouveau milieu est plus ou moins résistant que le premier.

Car supposons d'abord que le corps sphérique APB (Fig. 172.) passant d'un milieu dans un autre plus ou moins résistant, se meuve suivant la ligne CP perpendiculaire à la surface MONS qui sépare les deux milieux ou sluides. Il est évident qu'il n'y aura point de raison pour qu'il s'écarte de cette ligne en un sens plutôt qu'en tout autre; donc il ne se résractera en aucun sens.

Supposons ensuite que le même corps tombe obliquement dans le nouveau milieu, qu'il y foit enfoncé d'une quantité MPN, & que son centre vienne de décrire dans un instant la ligne infiniment petite DCsuivant la direction AB. Il décriroit dans l'instant suivant une ligne égale Cd, s'il n'y avoit aucune résistance de sluides à surmonter. Mais si le nouveau milieu dans lequel il pénètre est plus ou moins résiftant que le premier, le corps doit nécessairement se détourner de sa direction. En effet, soit APB le plan d'incidence dans lequel on mène des points C, M, N, les lignes Ee, Mm, Nn perpendiculaires à la ligne AB. Soit AXB Z une section du globe, perpendiculaire au plan d'incidence & qui le coupe dans la direction AB. Enfin par les points m & n imaginons

imaginons une autre section mons aussi perpendiculaire au plan d'incidence, & parfaitement égale à MONS.

Cela posé, la surface comprise entre les deux cercles MONS, mons est divisée par le plan AXB Z en deux parties égales, semblablement difposées par rapport à la direction AB du centre & placées dans le même milieu. Donc ces deux parties doivent éprouver des réfistances qui se contrebalancent mutuellement dans le fens perpendiculaire au plan AXB Z. La même furface comprise entre les contours MONS, mons est aussi divisée par le plan d'incidence en deux moitiés femblablement disposées par rapport à la ligne AB. Donc elles éprouvent des réfistances qui doivent se contrebalancer dans le sens perpendiculaire au plan d'incidence; & par consequent le centre, en vertu des résistances dont nous venons de parler, ne peut s'écarter ni du plan AXBZ, ni du plan d'incidence. Donc il ne changeroit pas de direction, s'il n'éprouvoir aucune autre action. Mais les deux parties MONSP, monspégales & semblablement disposées autour de AB, éprouveront deux résistances différentes, dont chacune pourra se concevoir comme décomposée en deux forces, l'une parallèle & l'autre perpendiculaire à la direction AB: & le centre du globe devra se mouvoir comme si ces forces lui étoient immédiatement appliquées

(Num. CCLXII.). Or les forces parallèles à AB altéreroient la vîtesse du point C, sans rien changer à fa direction; au lieu que les forces perpendiculaires à AB ne pourroient manquer de produire un changement dans la direction du centre. Car si le nouveau milieu est plus résistant que le premier, la force perpendiculaire suivant Ce sera plus grande que la force perpendiculaire suivant CE, & par conséquent elles aurone une résultante Cy dirigée suivant Ce. Donc le centre sollicité en même tems suivant Ce & suivant CB, décrira une ligne Ccen s'éloignant de la perpendiculaire. Si an contraire le nouveau milieu est moins résistant que le premier, la force suivant Ce sera moindre que la force suivant CE, & par conféquent ces forces auront une réfultante Cy' dirigée suivant CE. Donc le centre sollicité en même tems suivant CE & suivant CB, décrira une ligne Cc' en s'approchant de la perpendiculaire. Donc en général le mobile se réfracte en s'éloignant ou en s'approchant de la perpendiculaire, suivant qu'il passe d'un milieu dans un autre plus ou moins résistant.

#### CCCLXXXVIII.

REMARQUE I. La réfraction se fait en s'éloignant ou en s'approchant de la perpendiculaire, suivant que le nouveau milieu est plus ou moins résistant que le premier, non seulement tandis que le plan d'immersion MONS (Fig. 172.) est au-

dessous du point B, mais aussi lorsqu'il passe audessus de ce point (Fig. 173.). Car menant toujours dans le plan d'incidence les lignes Ee, Mm, Nn, perpendiculaires à la direction AB du corps, & concevant par les points m, n, une section m On S perpendiculaire au plan d'incidence & évidemment égale à la section MONS, les résissances qu'éprouveront les parties ONSB, OnSB fe contrebalanceront dans le fens perpendiculaire à la ligne AB, ainsi que les résistances des parties OMAS, OmAS. Mais on voit que les parties égales OMnS, OmNS placées dans des milieux différents, éprouveront des réfisfances inégales, qui donneront au centre C une impulsion suivant Ce, si le nouveau milieu est plus résissant; ou suivant CE, si le nouveau milieu est moins résistant que le premier. Donc, &c.

CCCLXXXIX.

REMARQUE II. On peut donc conclure, que si le globe éprouvoit de la résistance dans tous les points de sa surface, la résraction dureroit pendant tout le tems qu'il seroit plongé en partie dans l'un & en partie dans l'autre milieu. Mais imaginant le globe divisé en deux moitiés par le plan EVe Y (Fig. 174.) perpendiculaire à la ligne AB, il est visible que si la vîtesse est considérable, les milieux ou sluides n'agiront que sur l'hémisphère antérieur EVe YB, & qu'il se fera une espèce de vuide

derrière le corps. Donc la réfraction cessera dès que le corps sera plongé dans le nouveau milieu jusqu'au point e, puisqu'alors il présentera à ce milieu tout l'hémisphère antérieur, dont les résistances se balanceront dans le sens perpendiculaire à la ligne AB.

## CCCXC.

REMARQUE III. Si le corps passe d'un milieu dans un autre plus résistant, l'angle PCB augmente pendant tout le tems que dure la réfraction, & par conséquent le point e avance continuellement dans le sens e F. Or il peut arriver 1°, que malgré la réfraction, l'angle PCB demeure toujours moindre qu'un angle de 90 degrés, & alors le corps doit passer entièrement dans le nouveau milieu & s'y enfoncer de plus en plus. 2º Il peut arriver qu'en vertu de la réfraction, l'angle PCB devienne droit à l'instant où le corps est entièrement plongé, & dans ce cas il est évident que le corps ne s'enfoncera que de la quantité précise de son diamètre, & qu'il décrira après son immersion une ligne droite parallèle à la furface des deux fluides. 3º Enfin il peut arriver que l'angle PCB devienne droit & que le point e arrive en F avant l'immersion totale; & dans ce dernier cas le mobile doit repasser dans le premier milieu. En effet, la réfraction n'étant pas finie, l'angle PCB doit aller en augmentant & devenir obtus de plus en plus; ce qui ne peut être,

à moins que le globe ne rentre dans le premier milieu. C'est par cette raison que les corps qui frappent trop obliquement la surface de l'eau, se résléchissent & sont des ricochets; que dans les batailles navalles, par exemple, les boulets sont renvoyés par l'eau, & que la même chose arrive aux petites pierres que les enfants jettent avec roideur sur la surface d'une rivière, pour leur faire faire plusieurs sauts.

CCCXCI.

REMARQUE IV. La pesanteur du globe & des sluides qu'il traverse, doit apporter quelque changement dans les loix de réfraction que nous venons d'exposer. Mais les effets de cette pesanteur ne peuvent guères s'évaluer avec une précision sufsissante, que dans un Traité complet de la réfraction des corps.

CCCXCII.

REMARQUE V. Quoique la résissance inégale des milieux doive produire un changement dans la direction du mobile qui les traverse, il n'en faut pas conclure en général, que toute résraction vienne de cette cause. On observe, par exemple, que la lumière se résracte en s'approchant de la perpendiculaire, quand elle passe d'un milieu dans un autre plus dense, de l'air dans l'eau ou dans le verre, d'un air moins dense dans un autre plus dense; & qu'au contraire elle s'éloigne de la perpendiculaire,

en passant d'un milieu dans un autre de moindre denfité. Il réfulte même des démonstrations de M d'Alembert, qu'aucune des loix qu'on observe dans la réfraction de la lumière, ne doit avoir lieu dans celle des corps folides, & qu'ainsi c'est mal-àpropos qu'on a fait dépendre l'une & l'autre des mêmes principes. Voyez son Traité des Fluides.

FIN.

De l'Imprimerie de J .- F. - X. Joly, Imprimeur de la Ville & du Collége de Dole.

## APPROBATION.

l'AI lu, par ordre de Mgr. le Garde des sceaux. un manuscrit intitulé: Leçons élémentaires de Méchanique, par M. l'Abbé JANTET, Professeur de Philosophie au Collège royal de Dole, & je n'y ai rien trouvé qui puisse en empêcher l'impression. A Paris le 6 décembre 1784. DEMEUNIER.

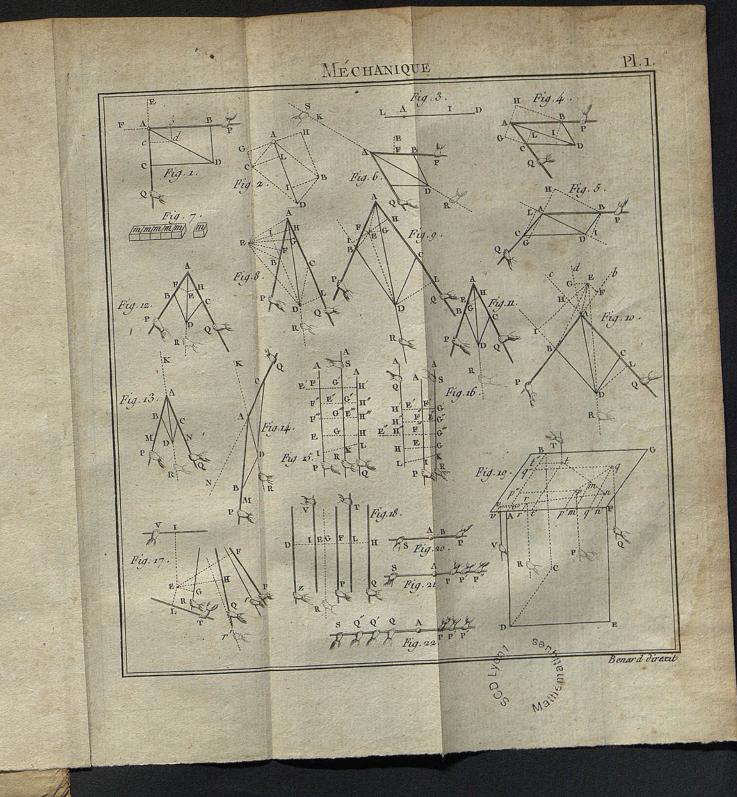
PRIVILÉGE DU ROI.

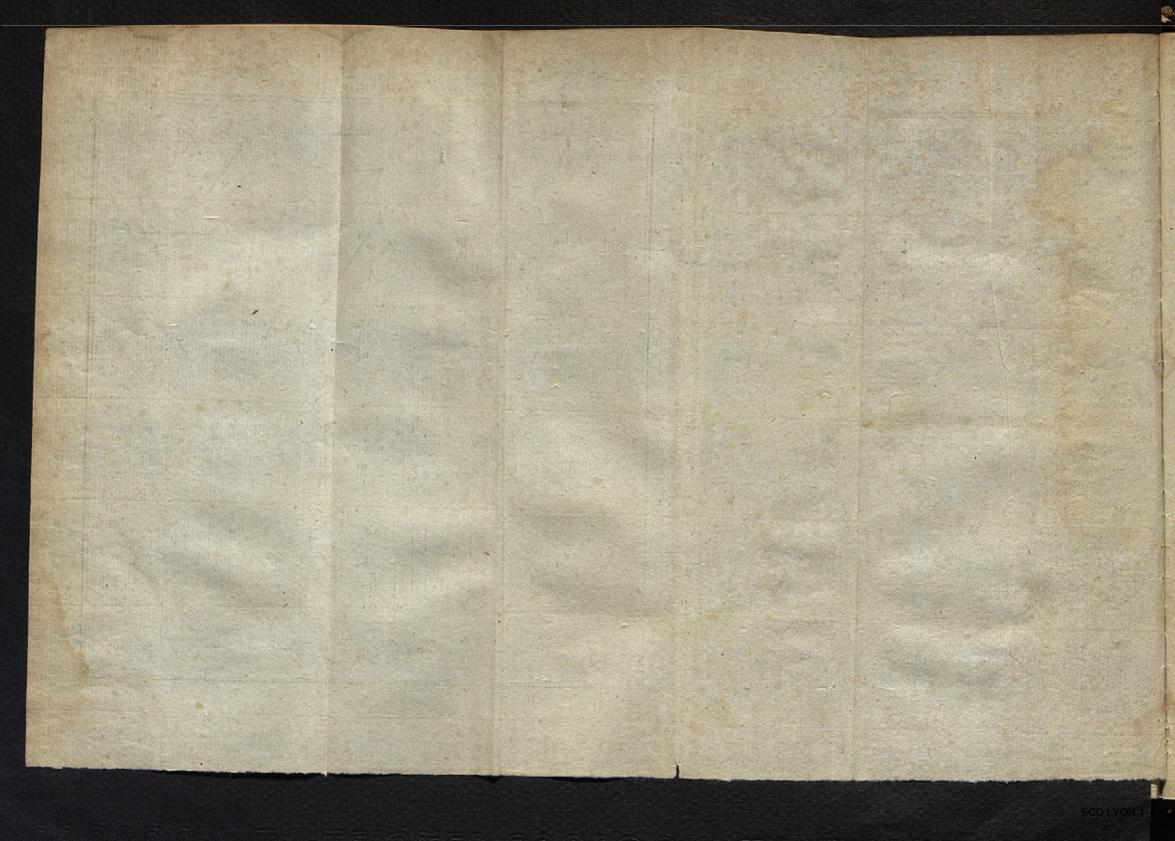
OUIS, par la Grâce de Dieu, Roi de France & de Navarre, A nos amés & féaux Conseillers, les Gens tenans nos Cours de Parlement, Maîtres des Requêtes ordinaires de notre Hôtel, Grand Conseil, Prévôt de Paris, Baillifs, Sénéchaux, leurs Lieutenants civils, & autres nos Justiciers qu'il appartiendra : SALUT. Notre bien amé le fieur Abbé JANTET, Professeur de Philosophie au Collége royal de Dole, Nous a fait exposer qu'il désireroit faire imprimer & donner au public les Elémens de Méchanique de sa composition : s'il nous plaifoit lui accorder nos Lettres de privilége pour ce nécessaires. A ces causes, voulant favorablement traiter l'Exposant, nous lui avons permis & permettons par ces présentes, de faire imprimer ledit Ouvrage autant de fois que bon lui semblera, & de le vendre, faire vendre & débiter par tout notre royaume; Voulons qu'il jouisse de l'effet du présent Privilège, pour lui & ses hoirs à perpétuité, pourvu qu'il ne le rétrocède à personne: & si cependant il jugeoit à propos d'en faire une cession, l'acte qui la contiendra sera enregistré en la Chambre syndicale de Paris, à peine de nullité, tant du Privilége que de la Cession; & alors, par le fait seul de la Cession enregistrée, la durée du présent Privilége sera réduite à celle de la vie de l'Exposant, ou à celle de dix années, à compter de ce jour, si l'Exposant décède avant l'expiration desdites dix années; le tout conformément aux articles IV & V de l'Arrêt du Conseil du 30 août 1777, portant Règlement sur la durée des Priviléges en Librairie. Faisons defense à tous Imprimeurs, Libraires & autres personnes de quelque qualité & condition qu'elles soient, d'en introduire d'impression étrangère dans aucun lieu de notre obcissance; comme aussi d'imprimer ou faire imprimer, vendre, faire vendre, débiter ni contresaire ledit Ouvrage, sous quelque prétexte que ce puisse être, sans la permission expresse & pat écrit dudit Exposant, ou de celui qui le représentera, à peine de saisse & de confiscation des

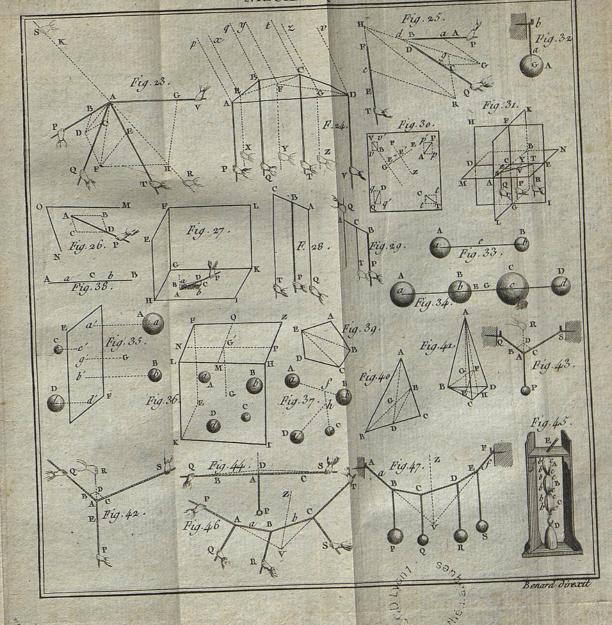
exemplaires contrefairs, de six mille livres d'amende, qui sie pourra être modérée pour la première fois, de pareille amende & de déchéance d'état en cas de récidive, & de tous dépens, dommages & intérêts, conformément à l'Arrêt du Conseil du 30 août 1777, concernant les contrefaçons : A LA CHARGE que ces présentes seront enregistrées tout au long sur le registre de la Communauté des Imprimeurs & Libraires de Paris, dans trois mois de la date d'icelle; que l'impression dudit Ouvrage sera faite dans notre Royaume & non ailleurs, en beau papier & beaux caractères, conformément aux Règlemens de la Librairie, à peine de déchéance du présent Privilége; qu'avant de l'exposer en vente, le manuscrit qui aura servi de copie à l'impression dudit ouvrage sera remis dans le même état où l'approbation y aura été donnée, ès mains de notre très-cher & féal Chevalier, Garde des Sceaux de France, le sieur Hue de Miromesnil, Commandeur de nos Ordres; qu'il en fera ensuite remis deux exemplaires dans notre Bibliothèque publique, un dans celle de notre Château du Louvre, un dans celle de notre très-cher & féal Chevalier, Chancelier de France, le sieur de Maupeou, & un dans celle dudit sieur HUE DE MIROMESNIL: le tout à peine de nullité des Présentes; du contenu desquelles vous mandons & enjoignons de faire jouir ledit Exposant & ses hoirs, pleinement & paisiblement, sans souffrir qu'il leur soit fait aucun trouble ou empêchement. Voulons que la copie des Présentes, qui sera imprimée tout au long au commencement ou à la fin dudit Ouvrage, soit tenue pour dûment signissée, & qu'aux copies collationnées par l'un de nos amés & féaux Conseillers-Secrétaires foi soit ajoutée comme à l'original. Commandons au premier notre Huissier ou Sergent sur ce requis, de faire, pour l'exécution d'icelles, tous actes requis & nécessaires, sans demander autre permission, & nonobstant clameur de Haro, Charte Normande, & Lettres à ce contraires. Cartel est notre plaisir. Donné à Paris le sixième jour du mois d'avril, l'an de grace mil sept cent quatre-vingt-cinq; & de notre Règne le onzième. Par le Roi en son Conseil. LE BEGUE.

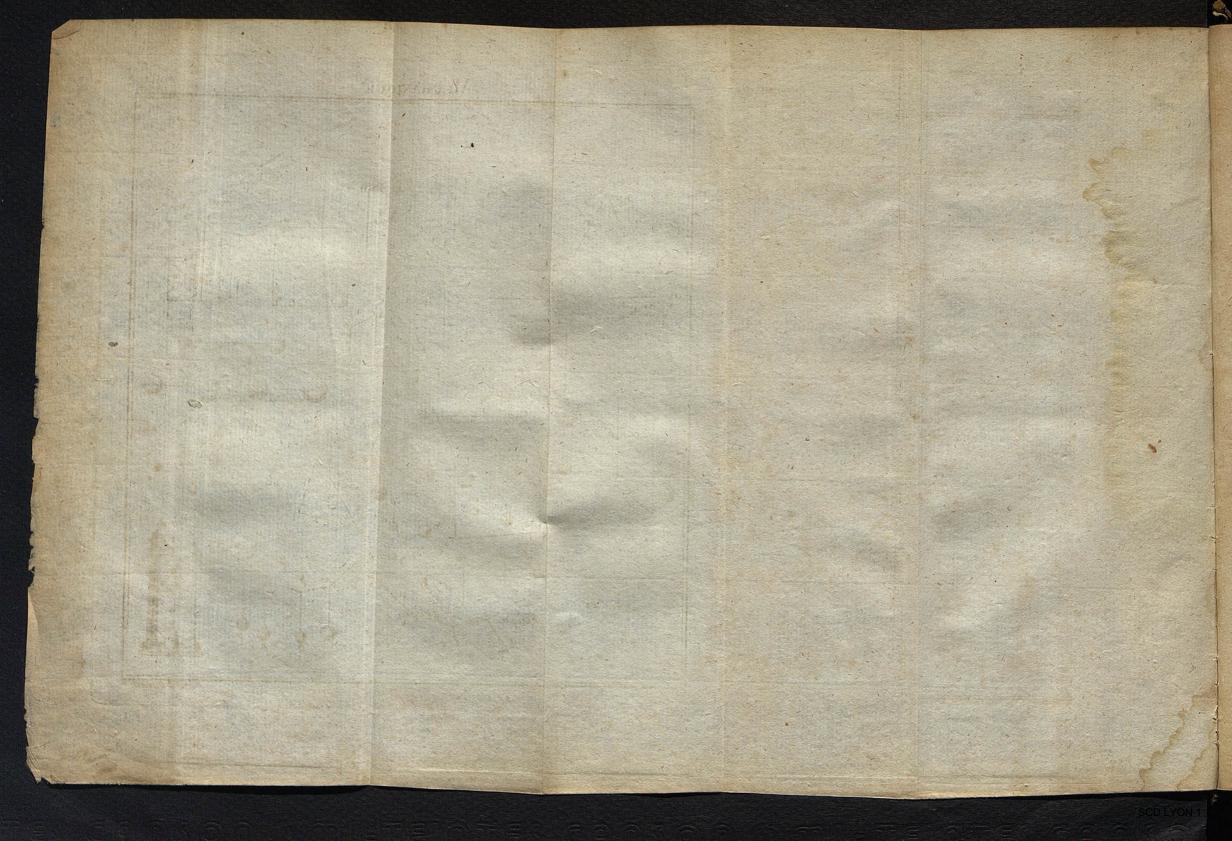
Registré sur le Registre XXII de la Chambre royale & syndicale des Libraires & Imprimeurs de Paris, nº 149, fol. 303, conformément aux dispositions énoncées dans le présent Privilége; & à la charge de remettre à ladite Chambre les huit Exemplaires prescrits par l'article CVIII. du règlement de 1723. A Paris le 15 avril 1785. LE CLERC, Syndic.

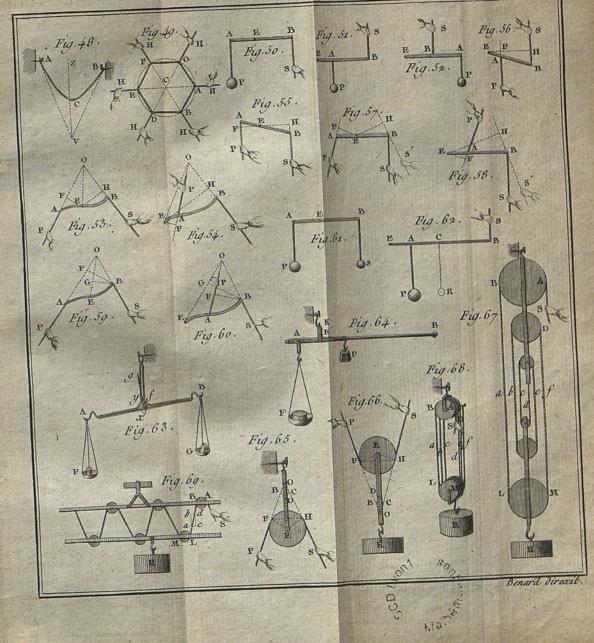
J'ai cédé le présent Privilège au sseur Joly, Imprimeur-Libraire, pour en jouir conformément aux règlemens de la Librairie. A Dole le 2 août 1785. JANTET.

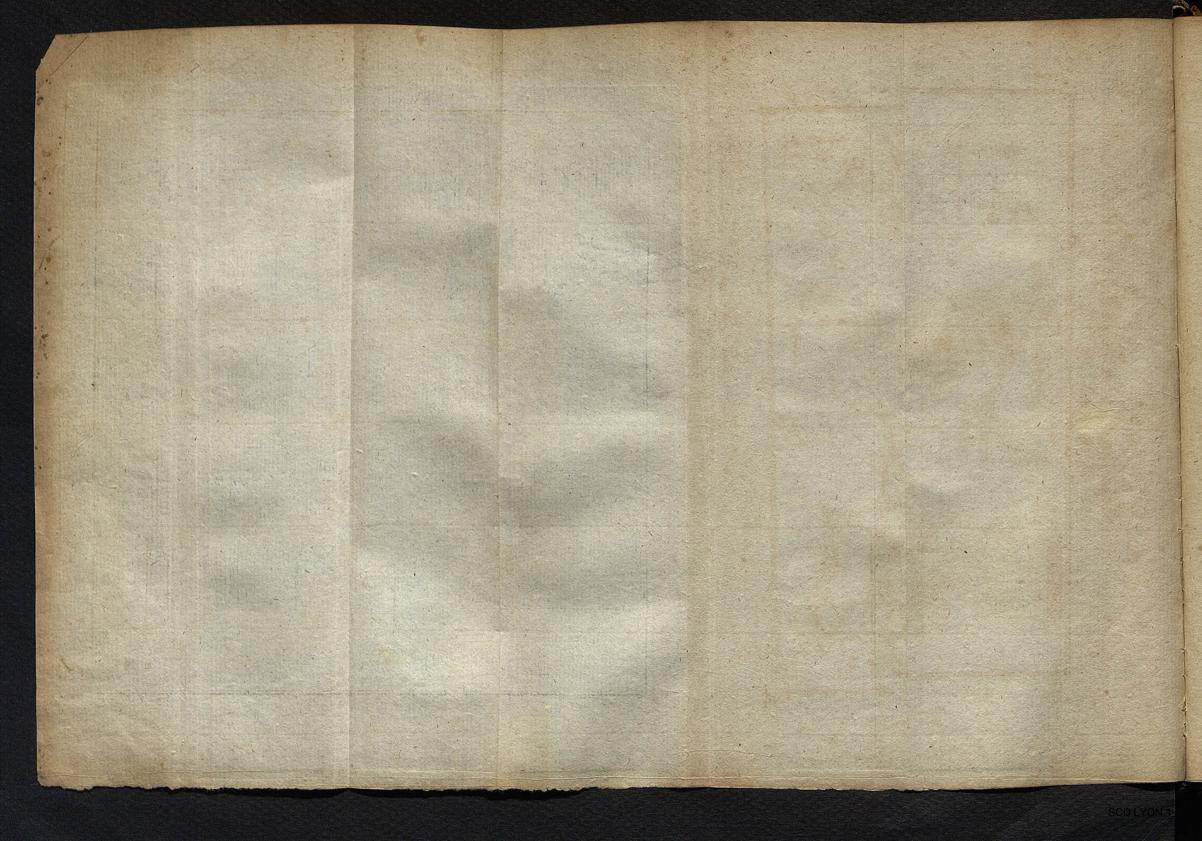


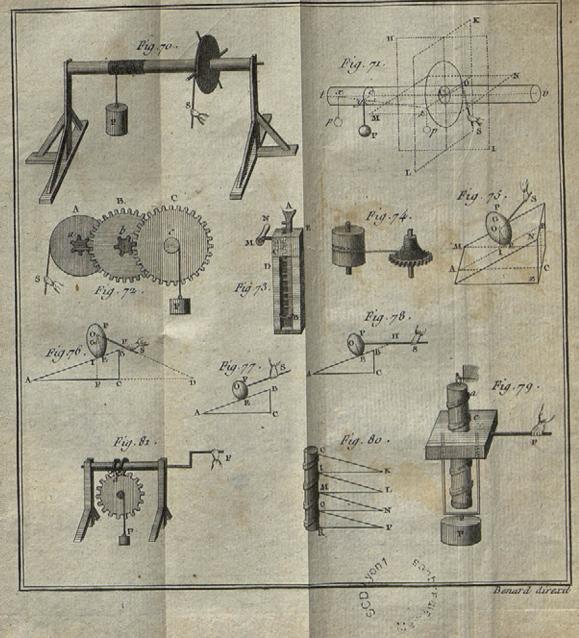


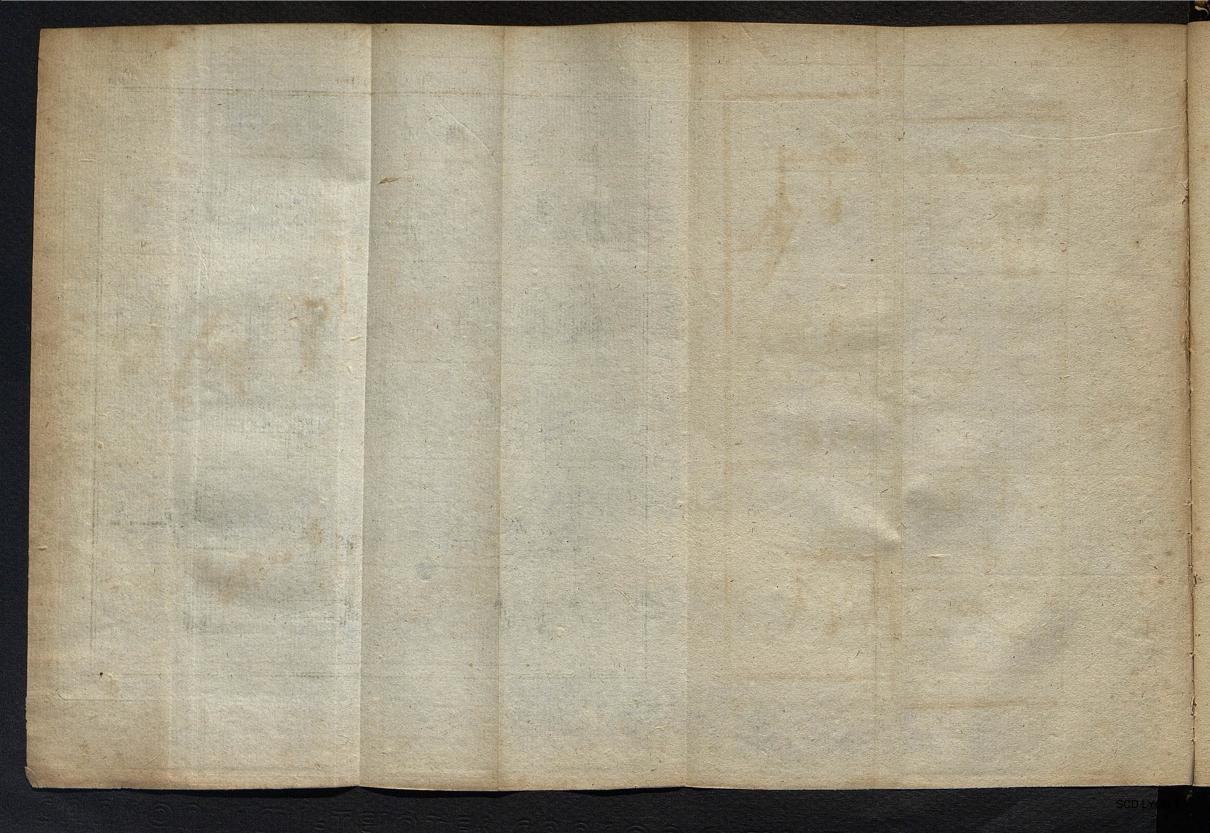


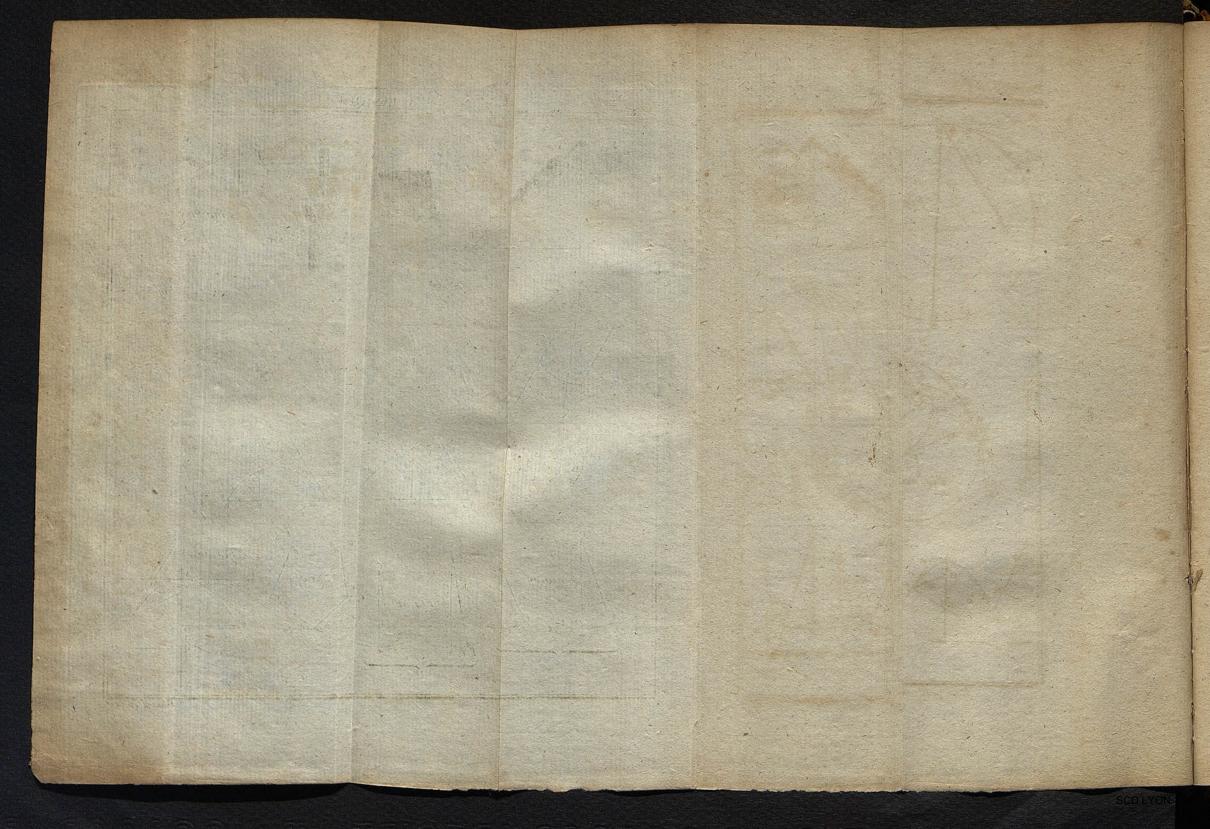


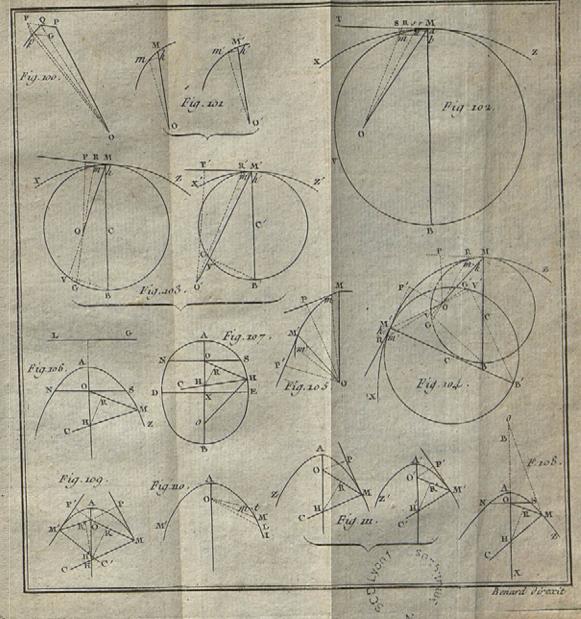




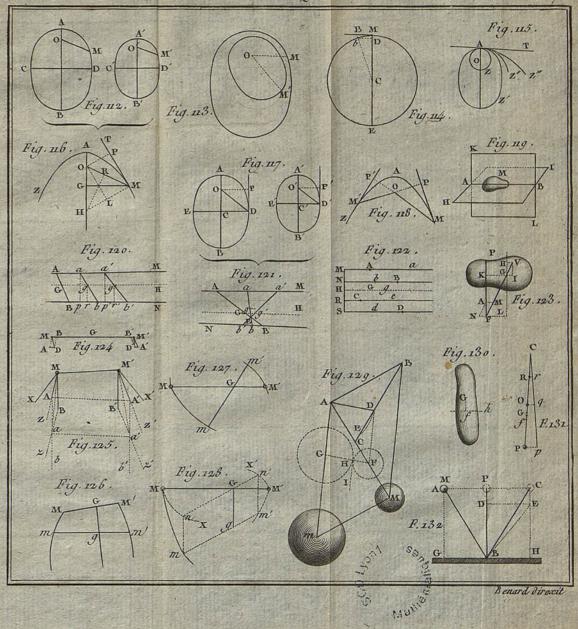


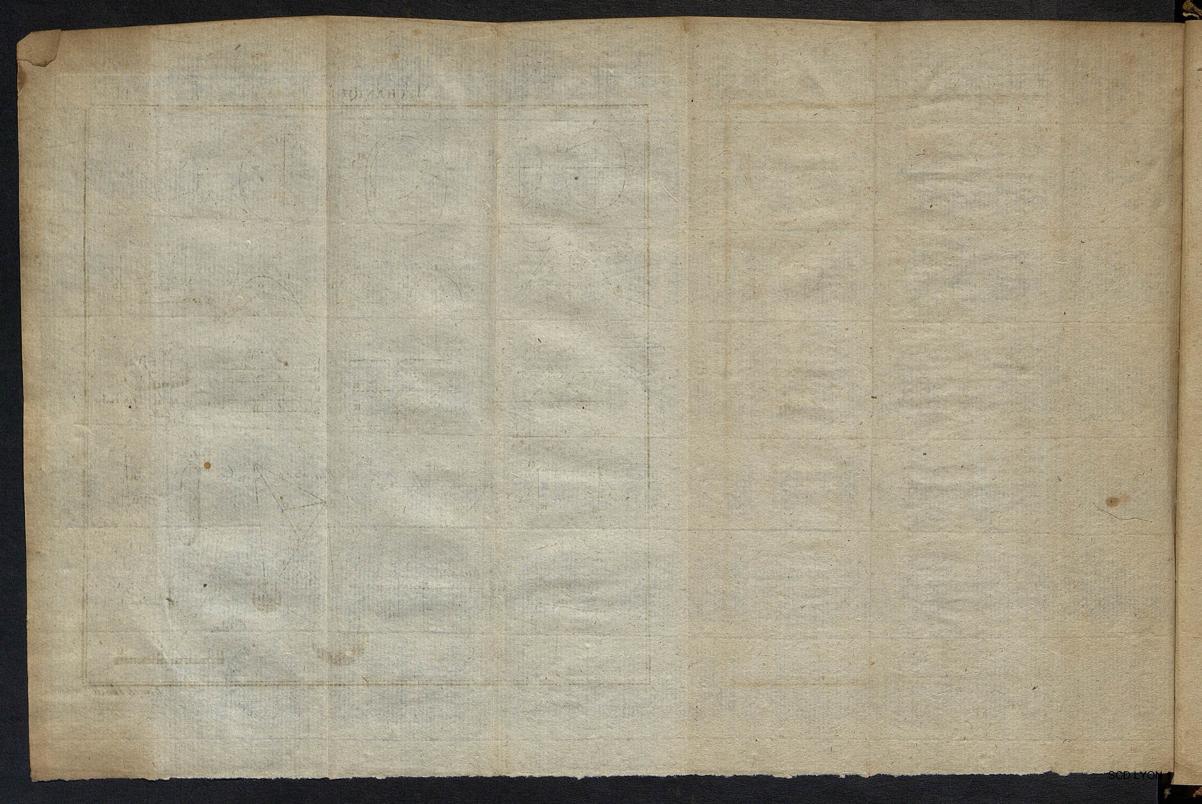


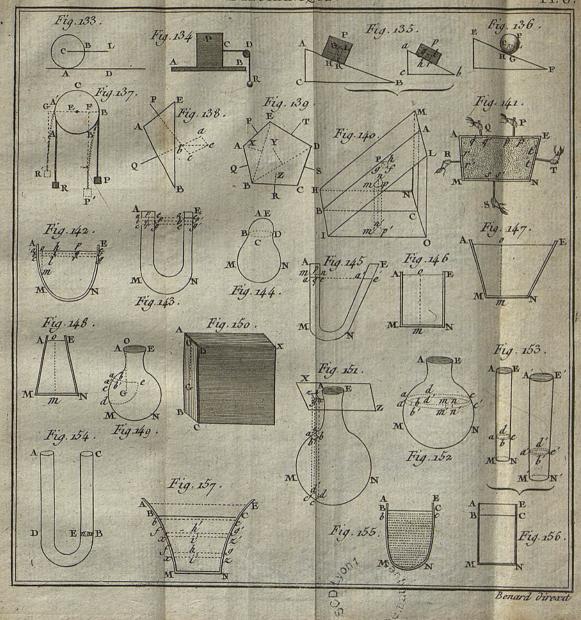


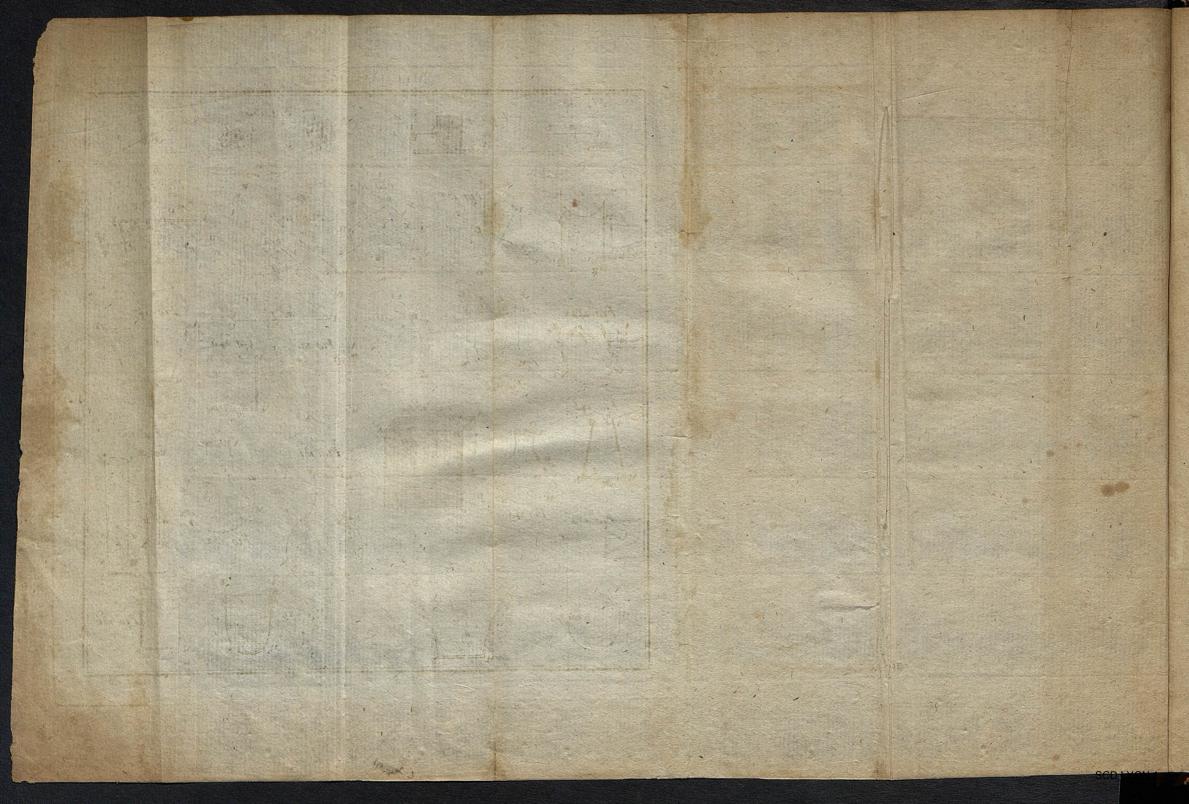


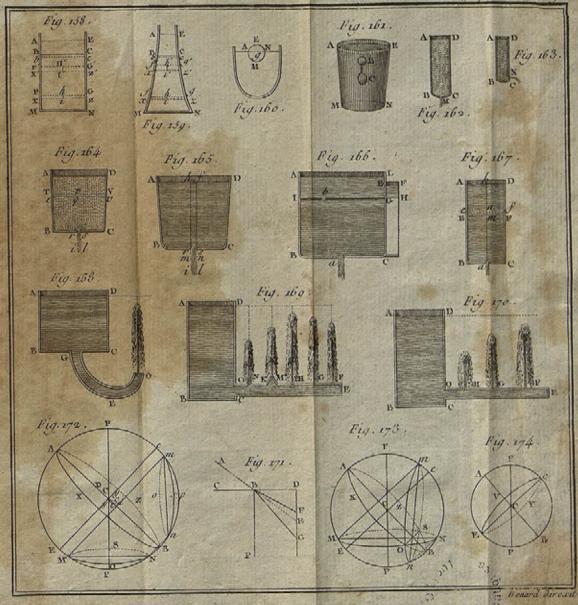












Mail



